

# **LEO PROGRAMMIERBOARD**

## **BETRIEBSANLEITUNG**

**ORBIT CONTROLS AG**  
Zürcherstrasse 137  
CH-8952 Schlieren/ZH

Tel: + 41 44 730 2753  
Fax: + 41 44 730 2783

[info@orbitcontrols.ch](mailto:info@orbitcontrols.ch)  
[www.orbitcontrols.ch](http://www.orbitcontrols.ch)

## Vor dem Einschalten

Überzeugen Sie sich, ob Ihre Sendung das richtige Gerät Orbit Controls Modell LEO Board beinhaltet, einschliesslich einer Betriebsanleitung Leo Board.

Vor dem Einschalten des Gerätes überprüfen Sie die Anschlüsse und die Versorgungsspannung. Ein falsch angeschlossenes Gerät kann beschädigt werden und damit auch die mitverbundene Folgeelektronik. Für falsche Handhabung wird jede Haftung abgelehnt.

### ZU BEACHTEN

Dieses Gerät wurde sorgfältig verpackt. Falls es bei Ihnen in beschädigtem Zustand eintrifft, benachrichtigen Sie unverzüglich den Orbit Controls Kundendienst (Tel: +41 44 730 2753 oder Fax: +41 44 730 2783) und nehmen Sie einen Schadenrapport auf, welchen Sie auch von der Transportgesellschaft unterschreiben lassen. Bewahren Sie bitte das Verpackungsmaterial für eventuelle Reklamationen auf.

## Unpacking Instructions

Remove the Packing List and verify that you have received all equipment, including the following:  
Orbit Controls Model LEO Board.

Operator's Manual LEO Board.

If you have any questions about the shipment, please call the Orbit Controls Customer Service Department.

### NOTE

*When you receive the shipment, inspect the container and equipment for signs of damage. Note any evidence of rough handling in transit. Immediately report any damage to the Orbit Controls customer service, Phone +4144 730 2753 or Fax +4144 730 2783 and to the shipping agent. The carrier will not honour damage claims unless all shipping material is saved for inspection. After examining and removing contents, save packing material and carton in event the reshipment is necessary.*

## INHALTSVERZEICHNIS

1	PROGRAMMIERBOARD LEO .....	4
1.1	Programmieren .....	4
2	TECHNISCHE DATEN .....	5
3	WAHL VON MESSBEREICH .....	6
4	BESTÜCKUNGSPLAN .....	6
5	STANDARD PORT BELEGUNG (AT89C51ED2) .....	7
6	SCHEMA .....	8
7	ERLÄUTERUNGEN ZUM LC-DISPLAY (PG12864J) .....	9
8	BEISPIEL PROGRAMME .....	10
8.1	Löschen und Beschreiben des LC-Displays .....	10
8.2	A/D- Konvertierung mit LCD-Anzeige .....	13

# 1 PROGRAMMIERBOARD LEO

- ✓ 24 Bit Analog/Digital Wandler
- ✓ 12 Bit Digital/Analog Wandler
- ✓ Frequenzzähler 0.2Hz-20KHz
- ✓ 64x128 Pixel LCD
- ✓ Atmel 8-Bit Mikrokontroller AT89C51ED2
- ✓ RS232 und USB  
Windows 8 Programmierung
- ✓ Relais, Piepser, 5 Tasten, 3 LED
- ✓ DC - Versorgung



Das LEO Programmierboard ist für Schüler und Studenten vorgesehen, welche ihre Programmierkenntnisse erweitern möchten. Das Board verfügt über einen Analogeingang, einen Frequenzeingang und einen Analogausgang.

Das LEO-Board besitzt ein LC-Grafikdisplay (PG12864J) mit 128x64 Pixel. Darunter sind fünf Taster positioniert, drei SMD LEDs, ein Piepser und ein Relais welche zu je einem Port geführt sind. Das Relais ist außerdem auf eine Schraubklemme hinausgeführt.

Gleichzeitig können alle bereits verdrahtete Ports über Jumper Pins für externe Anwendungen verwendet werden.

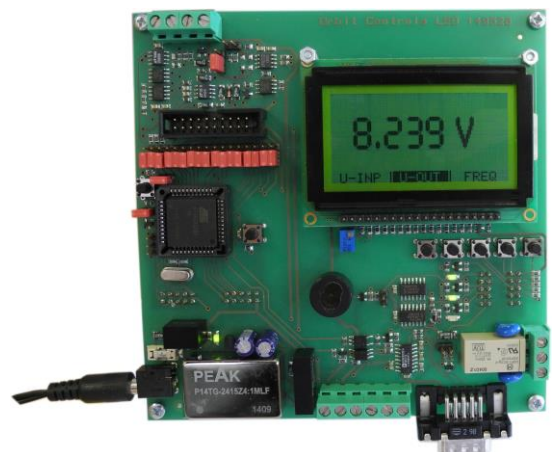
Jegliche Versorgungsspannungen sowie A/D und D/A Spannungen sind an Schraubklemmen hinausgeführt und können auf diese Weise weiter verwendet werden.

Programmiert wird der Mikrokontroller über die RS232 Schnittstelle und dem mitgelieferten, oder von der Website herunterladbare, Software FLIP von Atmel. Die Programmiersprache ist "C/C++".

## 1.1 Programmieren

Um das Leo Board zu programmieren werden die Standard serielle COM-Schnittstelle und die FLIP Software von Atmel benötigt.

Um in den Programmiermodus zu gelangen müssen die Taster RESET (SW1) UND BOOT (SW2) gedrückt gehalten werden, nachher RESET und BOOT nacheinander loslassen. Erst danach kann der Mikrokontroller mit FLIP verbunden werden.



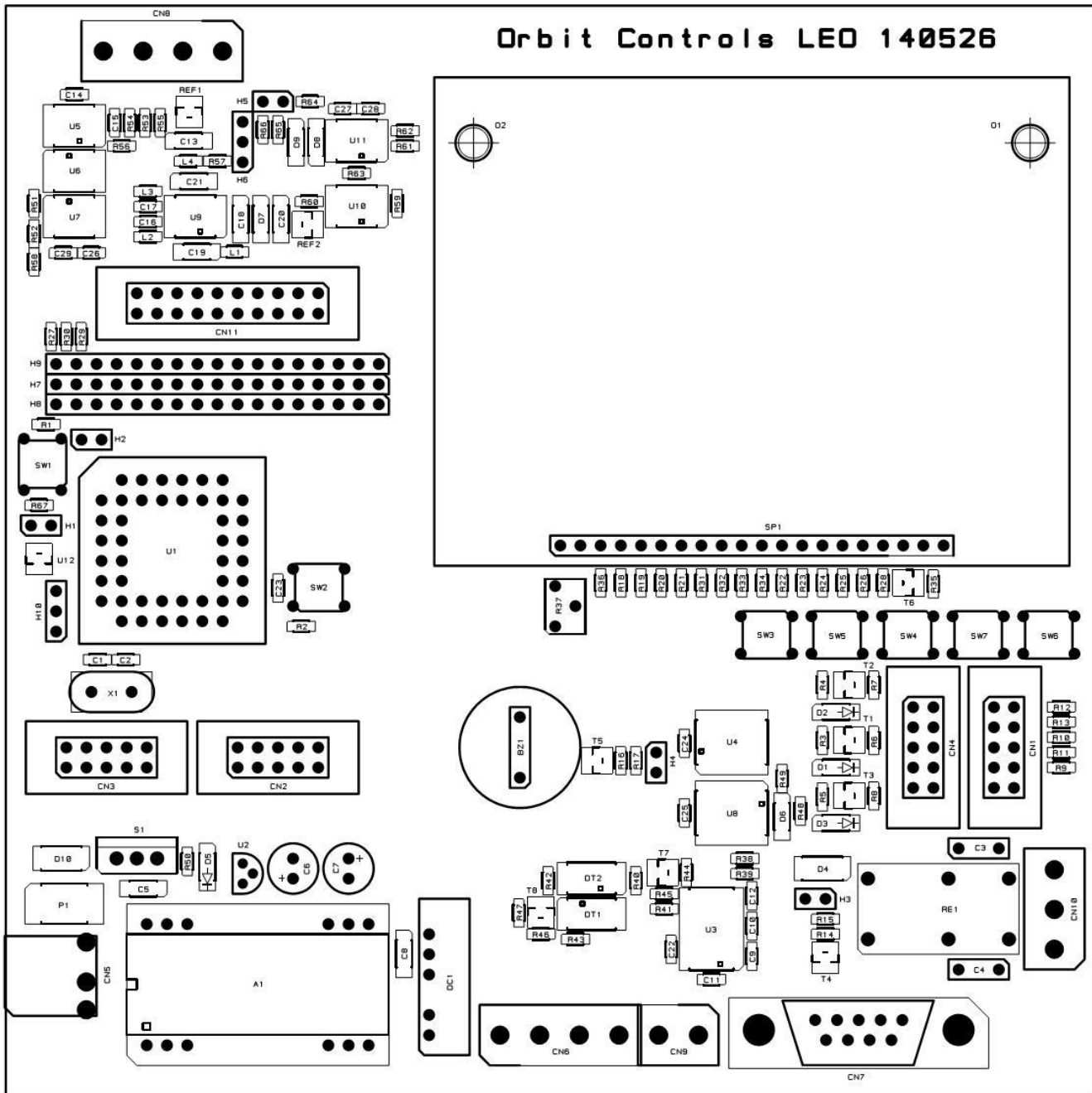
## 2 TECHNISCHE DATEN

<b>Eingang:</b>	Spannung:	bis $\pm 10V$ DC.
	Strom:	bis 20mA.
<b>LTC2400:</b>	24 Bit, bipolar, Messzyklusdauer 63ms.	
	Integral Nonlinearity: $\pm 0.006\%$ v. Bereich	
	Zero Error:	$\pm 0.0168\%$ v. Bereich
	Rollover Error:	$\pm 0.032\%$ v. Bereich
	Tempco:	Temperaturkoeffizient $\pm 10\text{ppm}^\circ\text{C}$
	Linearität:	$\pm (1 \text{ LSB} + 1 \text{ Digit})$ .
<b>Ausgang:</b>	Spannung:	0...14V mit 16 Bit Auflösung.
	Genauigkeit:	$\pm (0.05\%$ vom Wert + $0.1\%$ vom Bereich)
<b>LTC1595 :</b>	16Bit D/A-Wandler, DNL und INL: 1LSB Max, SRI	
<b>AT89C51ED2:</b>	44-Pin, 8Bit-Flash, 80C52/8051 kompatibel	
<b>Relais:</b>	5A/250VAC	
<b>PG12864J:</b>	128x64 Pixel, LCD grau, 8Bit parallel Dateneingang, LED Hintergrundbeleuchtung	
<b>Hauptversorgung :</b>	Stecker CN5 :	Netzadapter 100-240V, 50/60Hz / 24V-330mA DC
<b>Spannungen:</b>	Stecker CN6 :	- Pin1: VCC (5V) (Max. 300mA) - Pin2: GND - Pin3: -15V - Pin4: +15V
<b>A/D &amp; D/A:</b>	Stecker CN8 :	- Pin1: U-Input - Pin2: GND - Pin3: GND - Pin4: U-Output
<b>Frequenz:</b>	Stecker CN9 :	- Pin1: Frequenz Input - - Pin2: Frequenz Input +
<b>Platine:</b>	DIN 1.5x137x137 mm (HxBxT).	
	Anschlüsse:	Schraubklemme.

### 3 WAHL VON MESSBEREICH

Jumper	20mA	1V	10V	wählbar 10mV-1V
H5	1+2	offen	offen	offen
H6	2+3	2+3	1+2	2+3
R63 (G = Verstärkung)	offen	offen	offen	R=50k/G-1

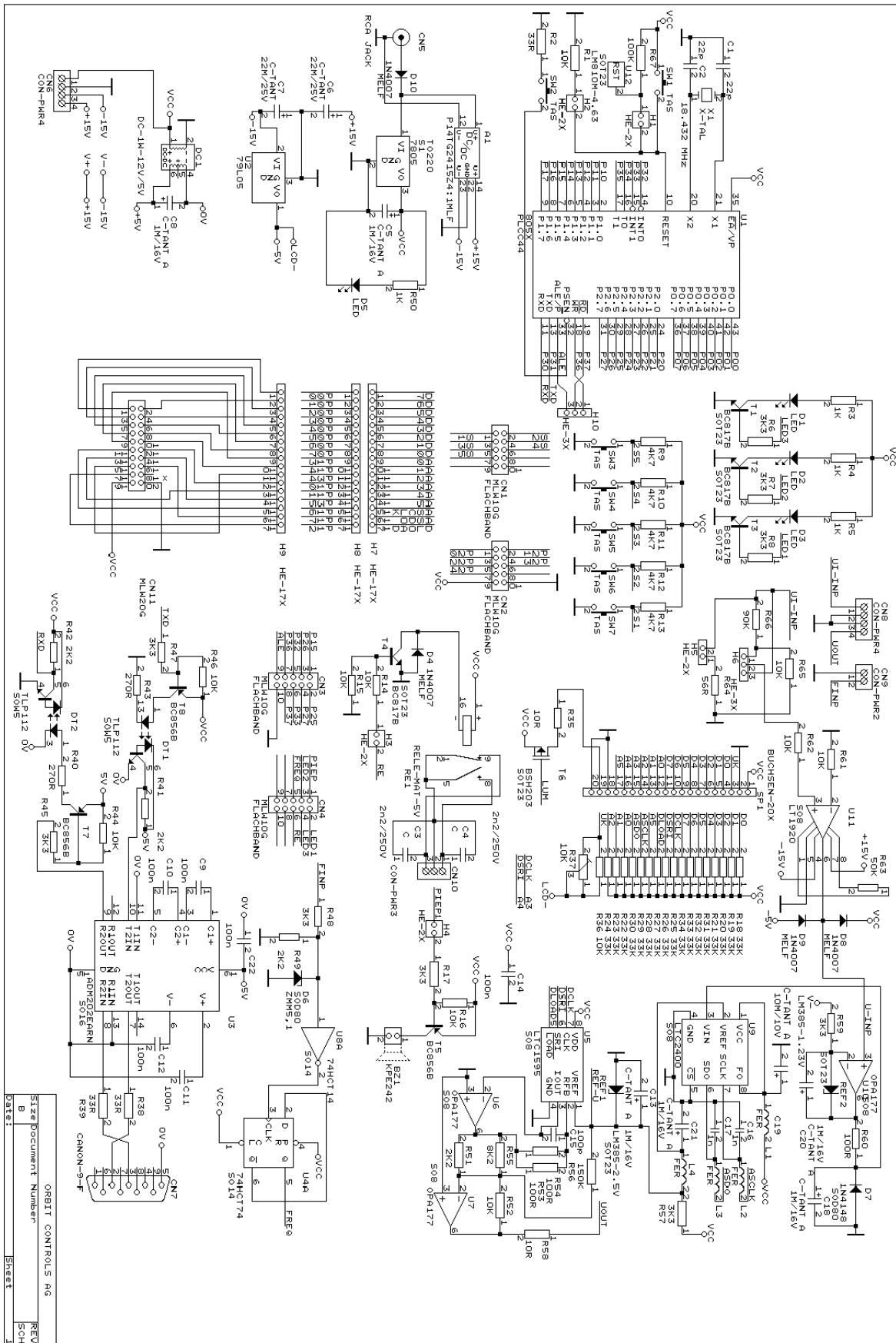
### 4 BESTÜCKUNGSPLAN



## 5 STANDARD PORT BELEGUNG (AT89C51ED2)

AT89C51ED2 (Mikrokontroller)		PG12864J (Display)		LTC1595 (D/A-Konverter)	
Port	Pin	Bezeichnung	Pin	Bez.	Pin
<b>P0.0-P0.7</b>	Pin 43-36	<b>DB7-DB0</b>	Pin 4-11		
P1.0	Pin 2	R/W	Pin 15	DCLK	Pin 7
P1.1	Pin 3	D/I	Pin 16	DSRI	Pin 6
P1.2	Pin 4			DLOAD	Pin 5
P1.3	Pin 5	CS1	Pin 12		
P1.4	Pin 6	CS2	Pin 13		
P3.4	Pin 16	RST	Pin 14		
P3.5	Pin 17	Enable	Pin 17		
P3.6	Pin 18	BKL (LUM)	Pin 19		
		<b>LTC2400 (A/D-Konverter)</b>			
		<b>Bezeichnung</b>	<b>Pin</b>		
P1.6	Pin 8	ASCLK	Pin 7		
P1.7	Pin 9	ASDO	Pin 6		
P1.5	Pin 7	Piepser BZ1 (aktiv LOW & H4 geschlossen)			
P3.0/RxD	Pin 11				
P3.1/TxD	Pin 13				
P3.2	Pin 14	Frequenzeingang			
P3.3	Pin 15	RELAIS (aktiv High & H3 geschlossen)			
P2.0	Pin 24	S1 (SW7)			
P2.1	Pin 25	S2 (SW6)			
P2.2	Pin 26	S3 (SW5)			
P2.3	Pin 27	S4 (SW4)			
P2.4	Pin 28	S5 (SW3)			
P2.5	Pin 29	LED1			
P2.6	Pin 30	LED2			
P2.7	Pin 31	LED3			

# 6 SCHEMA



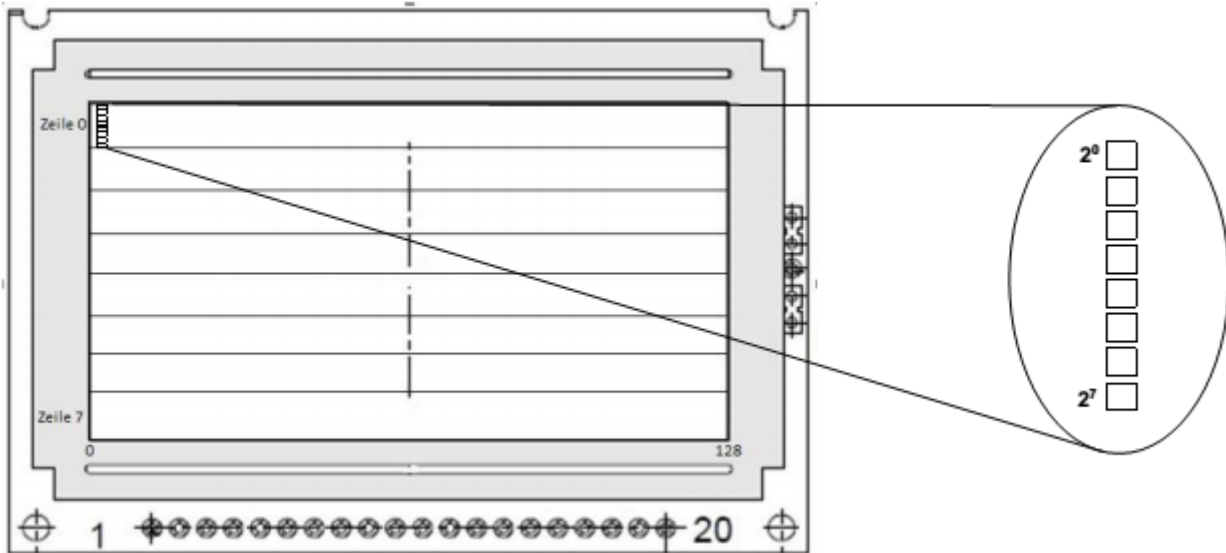
REV	SCH
B	SCH

Orbit Controls AG  
Size Document Number  
Date: Sheet 1



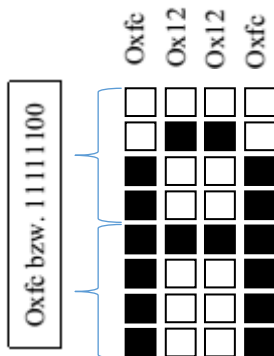
# 7 ERLÄUTERUNGEN ZUM LC-DISPLAY (PG12864J)

Als erstes muss man verstehen wie ein LCD-Display aufgebaut ist. Es besteht aus acht so genannten Zeilen mit je 8 Pixel Höhe und je 128 Pixel Breite. Das Display ist in der Mitte aufgeteilt und wird je mit einem Chipselect ein bzw. ausgeschaltet. Das heisst, die erste Hälfte ist von 0-63 definiert und die zweite Hälfte fängt bei 64 an und geht bis 128 weiter. Wenn man die Höhen und Breiten betrachtet entsteht dadurch der Begriff 64x128 Pixeldisplay.



Weiter ist wichtig zu verstehen, dass die acht Pixel Höhe jeder Zeile als Speicherinhalt von oben nach unten gelesen werden muss (siehe Abbildung 2). Das ist für die spätere Programmierung wichtig. Sprich die oberste Pixelzeile oder -reihe entspricht dem Wert von 20 und die unterste 27.

Möchte man nun etwas auf das LCD-Display ausgeben, muss man diese von Pixelbyte zu Pixelbyte selbst definieren. Will man eine ganze 8bit-Reihe bzw. Pixelbyte ausfüllen entspräche das der Zahl 11111111 in binärer Form oder 0xff in hexadezimaler Form.



Beispiel um ein ‚A‘ auf das LCD zu zeichnen. Falls nur auf eine Zeile geschrieben wird, kann ich die Höhe nicht über 8 Pixels sein, jedoch kann die Breite Selbst gewählt werden.

## 8 BEISPIEL PROGRAMME

### 8.1 Löschen und Beschreiben des LC-Displays

```
////////////////////////////////////  
////////////////////////////////////  
//  
// Grafik Display Ansteuerung //  
// Projektarbeit //  
// 13.04.2015 //  
// //  
////////////////////////////////////  
  
#include <at89c51xd2.h>  
  
//Pin Definitionen  
////////////////////////////////////  
#define LCD_DATA P0 // Data-Bus P0.0 bis P0.7  
#define LCD_RW P1_0 // Data Read/Write  
#define LCD_DI P1_1 // Register Selection input  
#define LCD_CS1 P1_3 // Chipselect (Links)  
#define LCD_CS2 P1_4 // Chipselect (Rechts)  
#define LCD_EN P3_5 // LCD Enable (Einschalten)  
#define LCD_RST P3_4 // Reset (Zurücksetzung)  
// #define LCD_BKL P3_6 // LCD Hintergrundbeleuchtung  
//ADC (SPI)  
#define ASCLK P1_6 // Digital Clock  
#define ASDO P1_7 // Digital Output  
  
void lcd_init() //LCD Initialisierung  
{  
    LCD_RW = 0; // schreiben  
    LCD_DI = 0; // Instruktionen  
    LCD_EN = 0; // LCD-Enable  
    LCD_CS1 = 0; // Chipselect1 ein  
    LCD_CS2 = 0; // Chipselect2 ein  
    LCD_RST = 1; // LCD ein  
}  
  
int p=0,z=0; //Zaehlvariable  
  
// Verzoegerungs-Funktion  
void delay_ms(long x) //Verzoegerungsfunktion  
{  
    long i=0;  
    for (i; i<x; i++){;}  
}
```

```

void lcd_send_data()
{
    delay ms(33);           //Warten
    delay ms(33);           //Warten
    LCD_EN = 1;             //LCD enable
    delay ms(33);           //Warten
    delay ms(33);           //Warten
    LCD_EN = 0;             //LCD disable
}

void lcd_page(page)
{
    LCD_CS1=0;              //Chipselect1 ein
    LCD_CS2=0;              //Chipselect2 ein
    LCD_DI = 0;             //Display-RAM im "Einstellungs-Modus"
    LCD_DATA=(0xB8|page);   //Hier wird die "page" gesetzt bzw. es wird mit page 7 begonnen.
                            //Siehe auch Seite 9 des Display-Datenblatts
    lcd_send_data();        //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
    LCD_DI = 1;             //Display-RAM im "Empfang-Modus" (siehe S.10)
}

void lcd_zeile(zeile)
{
    LCD_CS1=0;              //Chipselect1 ein
    LCD_CS2=0;              //Chipselect2 ein
    LCD_DI = 0;             //Display-RAM im "Einstellungs-Modus"
    LCD_DATA=(0x40|zeile);  //Hier wird die "Zeile" gesetzt bzw. es wird mit Zeile 0 begonnen.
                            //Siehe auch Seite 9 des Display-Datenblatts
    lcd_send_data();        //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
    LCD_DI = 1;             //Display-RAM im "Empfang-Modus" (siehe S.10)
}

void lcd_clear()           //Subroutine um das Display zu loeschen
{
    LCD_CS1=0;              //Chipselect1 ein
    LCD_CS2=0;              //Chipselect2 ein

    for(p=7;p>=0;p--)      //Acht Durchgaenge für acht "pages" des Displays
    {
        lcd_page(p);       //Page setzen
        lcd_zeile(z);      //Zeilenposition setzen
    }
}

```

```

    while (z<64)           //Endlosschleife
    {
        LCD_DATA=0x00;    //0x00 in den Datenbus P0 schreiben
        LCD_DI = 1;      //Display-RAM im "Empfang-Modus" (siehe S.10)
        lcd_send_data(); //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
        LCD_DI = 0;      //Display-RAM im "Einstellungs-Modus"
        z++;             //Zaehlvariable inkrementieren
    }
    z=0;                 //Zaehlvariable zuruecksetzen
}

void main()              //Hauptprogramm
{
    lcd_init();          //LCD initalisieren
    LCD_DATA=0x3f;      //LCD on-Befehl
    lcd_send_data();    //Daten an Datenbus P0 senden

    lcd_clear();        //LCD loeschen

    for(p=0;p<8;p++)    //Acht Durchgaenge für acht "pages" des Displays
    {
        lcd_page(p);    //Page setzen
        lcd_zeile(z);   //Zeilenposition setzen
        while (z<64)   //64 Durchgaenge
        {
            LCD_DATA=0xff; //Ganze Zeile ausmalen
            lcd_send_data(); //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
            z++;           //Zaehlvariable inkrementieren
        }
        z=0;             //Zaehlvariable zuruecksetzen
    }
}

```

## 8.2 A/D- Konvertierung mit LCD-Anzeige

```

#include <at89c51xd2.h>

// === MCU INTERRUPT SOURCES =====
=====

#define SPI      9    // Serial Port Interface (004Bh)

//Pin Definitionen
////////////////////////////////////
#define LCD_DATA    P0        // Data-Bus P0.0 bis P0.7
#define LCD_RW      P1_0      // Data Read/Write
#define LCD_DI      P1_1      // Register Selection input
#define LCD_CS1     P1_3      // Chipselect (Links)
#define LCD_CS2     P1_4      // Chipselect (Rechts)
#define LCD_EN      P3_5      // LCD Enable (Einschalten)
#define LCD_RST     P3_4      // Reset (Zurücksetzung)
#define LED1        P2_5
#define LED2        P2_7
#define S1          P2_0
#define BKL         P3_6

//ADC (SPI)
#define ASCLK       P1_6      // Digital Clock
#define ASDO        P1_7      // Digital Output

// Byte Zuordnungen

#define BYTE3(v)    (*(unsigned char *) (&v)+0) //uebergeben wird der Wert in 'resu
lt',
#define BYTE2(v)    (*(unsigned char *) (&v)+1)
#define BYTE1(v)    (*(unsigned char *) (&v)+2)
#define BYTE0(v)    (*(unsigned char *) (&v)+3)

// ADC related variables and constants
#define ADC_MIN      0        // initialisieren von Null Wert (0V
)
#define ADC_MAX      16777216 // initialisieren von Max Wert (2.5
V)
#define ADC_STEP     13421773 // initialisieren von Bereich (2.0
V)

unsigned long int  adc value=0;
unsigned long int  adc value 3=0;
unsigned char      adc_outofrange=0;

void init()
{
    // ADC
    // configure SPI
    SPCON=0x6C;    // SPI on, slave mode, no SS, idle H, sampling auf pos.Flanke    SP
EN=1 (SPI ein) SSDIS=1 (slave mode,no SS) CPOL=1 (Clock polarity,idle H) CPHA=1(Clock p
hase,sampling on rising edge)
    IPL1|=0x04;    // SPI interrupt hoechste Priorität
    IPH1|=0x04;    // ^^

```

```

    IEN1=0x04;      // SPI interrupt ein

    EA=1;          // global interrupt ein
    BKL=1;        // Backlight off
    Sl=1;         // Schalter off
}

// Verzögerungs-Funktion
////////////////////////////////////
void delay_ms(long x)      //Verzögerungsfunktion
{
    long u=0,0=0;

    for (u=0; u<x; u++)    //Verzögerung = lms * uebergabener Wert
    {
        for (0=0;0<33;0++); //lms Verzögerungszeit
    };
}

void lcd_send_data()
{
    delay_ms(1);          //Warten
    delay_ms(1);          //Warten
    LCD_EN = 1;          //LCD enable
    delay_ms(1);          //Warten
    delay_ms(1);          //Warten
    LCD_EN = 0;          //LCD disable
}

void lcd_init()          //LCD Initialisierung
{
    LCD_RW = 0;          // schreiben
    LCD_DI = 0;          // Instruktionen
    LCD_EN = 0;          // LCD-Enable
    LCD_CS1 = 0;         // Chipselect1 ein
    LCD_CS2 = 0;         // Chipselect2 ein
    LCD_RST = 1;         // LCD ein

    LCD_DATA=0x3f;       //LCD on-Befehl
    lcd_send_data();     //Daten an Datenbus P0 senden
}

void ISR SPI (void) interrupt SPI {
    unsigned long int result;      //Variable deklariert
    unsigned char tmp;            //Variable deklariert

    if (SPSTA&0x80) {
        BYTE3(result) = SPDAT;     // 4. Byte in 'result' speichern
        while (!(SPSTA&0x80));     // auf nächstes Byte warten...
        BYTE2(result) = SPDAT;     // 3. Byte in 'result' speichern
        while (!(SPSTA&0x80));     // auf nächstes Byte warten...
        BYTE1(result) = SPDAT;     // 2. Byte in 'result' speichern
        while (!(SPSTA&0x80));     // auf nächstes Byte warten...
        BYTE0(result) = SPDAT;     // 1. Byte in 'result' speichern

        // Bereich check
        tmp = result>>28;          //32Bit Variabel 28 mal schieben
                                   //um die Status Bytes zu erhalten
        if (tmp == 1)              // Falls Ueberbereich oder Unterbereich
            adc_outofrange = 1;   // Variable auf 1 setzen
        else
            adc_outofrange = 0;   // Sonst auf 0 setzen

        adc_value = (result>>4)&0x00FFFFFF; //von der 32 Bit Variable nur die relevante
n                                   //24 Bit in adc_value abspeichern

```

```

        LED2=~LED2;                //LED toggeln lassen
    }
}

int p=0,z=0;                       //Zaehlvariablen

//Y-Achsen-Positionierung
void lcd_page(page)
{
    LCD_CS1=0;                     //Chipselect1 ein
    LCD_CS2=0;                     //Chipselect2 ein
    LCD_DI = 0;                    //Display-RAM im "Einstellungs-Modus"
    LCD_DATA=(0xB8|page);          //Hier wird die "page" gesetzt bzw. es wird mit page 7
    begonnen.                      //Siehe auch Seite 9 des Display-Datenblatts
    lcd send data();               //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
    LCD_DI = 1;                    //Display-RAM im "Empfang-Modus" (siehe S.10)
}
//X-Achsen-Positionierung
void lcd_zeile(zeile)
{
    LCD_CS1=0;                     //Chipselect1 ein
    LCD_CS2=0;                     //Chipselect2 ein
    LCD_DI = 0;                    //Display-RAM im "Einstellungs-Modus"
    LCD_DATA=(0x40|zeile);         //Hier wird die "Zeile" gesetzt bzw. es wird mit Zeile
    0 begonnen.                    //Siehe auch Seite 9 des Display-Datenblatts
    lcd send data();               //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
    LCD_DI = 1;                    //Display-RAM im "Empfang-Modus" (siehe S.10)
}

//Array fuer ganzes Alphabet
static code int letter[112]={
    0xfc, 0x12, 0x12, 0xfc, // A
    0xfe, 0x92, 0x92, 0x6c, // B
    0x7c, 0x82, 0x82, 0x82, // C
    0xfe, 0x82, 0x44, 0x38, // D
    0xfe, 0x92, 0x92, 0x92, // E
    0xfe, 0x12, 0x12, 0x12, // F
    0x7c, 0x82, 0x92, 0x72, // G
    0xfe, 0x10, 0x10, 0xfe, // H
    0x82, 0xfe, 0x82, 0x00, // I
    0x40, 0x80, 0x80, 0x7e, // J
    0xfe, 0x28, 0x44, 0x82, // K
    0xfe, 0x80, 0x80, 0x80, // L
    0xfe, 0x04, 0x04, 0xfe, // M
    0xfe, 0x08, 0x10, 0xfe, // N
    0x7c, 0x82, 0x82, 0x7c, // O
    0xfe, 0x12, 0x12, 0x0c, // P
    0x7c, 0x82, 0xa2, 0x5c, // Q
    0xfe, 0x32, 0x52, 0x8c, // R
    0x8c, 0x92, 0x92, 0x62, // S
    0x02, 0xfe, 0x02, 0x00, // T
    0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, // U
    0x3e, 0xc0, 0xc0, 0x3e, // V
    0xfe, 0x40, 0x40, 0xfe, // W
    0xee, 0x10, 0x10, 0xee, // X
    0x06, 0xf8, 0x06, 0x00, // Y
    0xe2, 0x92, 0x92, 0x8e, // Z
};
//Array fuer Zahlen von 1-9
static code int number[40]={
    0x7c, 0x82, 0x82, 0x7c, // 0
    0x08, 0x04, 0xfe, 0x00, // 1
    0xe2, 0x92, 0x92, 0x8e, // Z

```



```

    0x82, 0x92, 0x92, 0x7c, // 3
    0x18, 0x14, 0xfe, 0x10, // 4
    0x9e, 0x92, 0x92, 0x72, // 5
    0xfc, 0x92, 0x92, 0xf2, // 6
    0x02, 0x02, 0x02, 0xfe, // 7
    0x6c, 0x92, 0x92, 0x6c, // 8
    0x9e, 0x92, 0x92, 0xfe, // 9
};

//Fuer Textausgabe
void LCD_text (char *string) //Speicherplatz von String wird übernommen
{
    int addr; //Variable deklariert
    while(*string) //Solange nicht Stringende erreicht
    {
        addr = (*string++ - 0x41)*4; //Berechnung: ascii-code des Buchstaben minus 0x4
1 mal 4 //ergibt Anfangsstelle im 'letter'-array.
        LCD_DATA=(letter[addr+0]); //in P0 wird erstes 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=(letter[addr+1]); //in P0 wird zweites 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=(letter[addr+2]); //in P0 wird drittes 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=(letter[addr+3]); //in P0 wird viertes 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=0x00; //in P0 wird ein Abstand gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
    }
}

//Fuer Nummerausgabe
void LCD_number (char *string) //Speicherplatz von String wird übernommen
{
    int addr; //Variable deklariert
    while(*string) //Solange nicht Stringende erreicht
    {
        addr = (*string++ - 0x30)*4; //Berechnung: ascii-code des Buchstaben minus 0x30
mal 4 //ergibt Anfangsstelle im 'number'-array.
        LCD_DATA=(number[addr+0]); //in P0 wird erstes 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=(number[addr+1]); //in P0 wird zweites 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=(number[addr+2]); //in P0 wird drittes 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=(number[addr+3]); //in P0 wird viertes 'Byte' gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
        LCD_DATA=0x00; //in P0 wird ein Abstand gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
    }
}

void number_check(int x) //Digit von ADC-Wert wird uebernommen
{
    int y=1; //Variable deklariert

    if(x>=10) //ist Digit groesser gleich 10
    {
        y=2; //y=2
        x=x/10; //Digit Wert durch 10 teilen
    }

    for(y=1*y;y>0;y--) //Falls Digit groesser gleich 10
    { //wird die Schleife 2 mal durchgefuehrt
        switch(x)
        {

```



```

        case 0: LCD number("0"); break; //je nach Digit-Wert wird
        case 1: LCD number("1"); break; //gleicher Digit-String
        case 2: LCD number("2"); break; //uebergeben.
        case 3: LCD number("3"); break;
        case 4: LCD number("4"); break;
        case 5: LCD number("5"); break;
        case 6: LCD number("6"); break;
        case 7: LCD number("7"); break;
        case 8: LCD number("8"); break;
        case 9: LCD number("9"); break;
        default: break;
    }
    x--; //Digit-Wert dekrementieren
}

//Abstand zeichnen
void space()
{
    int c; //Variable deklariert

    for (c=0; c<4 ; c++) //Abstand zeichnen
    {
        LCD_DATA=0x00; //in P0 wird ein Abstand gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
    }
}

//Punkt zeichnen
void dot()
{
    int c; //Variable deklariert

    for (c=0; c<2 ; c++) //Abstand zeichnen
    {
        LCD_DATA=0xc0; //in P0 wird ein Punkt gespeichert
        lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
    }
    LCD_DATA=0x00; //in P0 wird ein Abstand gespeichert
    lcd_send_data(); //P0 in LCD-RAM uebergeben
}

void LCD_print_adc (unsigned long int number, int out_of_range) { // number ist ADC-Wert
rt

    int i=0,r=0; //Zaehlvariable deklariert
    unsigned long int tmp;

    lcd page(3); //Page setzen
    lcd zeile(64); //Zeilenposition setzen
    LCD_CS1=1; //linke Displayhaelfte abschalten

    tmp=number; //tmp = ADC-Wert

    if (out_of_range==1 || (tmp<=1)) //Ist der Ueber-/Unterbereich vorhanden?
    {
        lcd page(3); //Page setzen
        lcd zeile(64); //Zeilenposition setzen
        LCD_CS1=1; //linke Displayhaelfte abschalten
        number check(0); //eine Null wird gezeichnet
        dot(); //ein Dezimalpunkt wird gezeichnet
        for(i=0;i<3;i++) //3-Schleifendurchgaenge
        {
            number_check(0); //eine Null wird gezeichnet
        }
        delay_ms(1000); //1s wird gewartet
    }
}

```

```

else if(!out_of_range) //Ansonsten
{
    tmp*=10; //tmp verzehnfachen
    while(tmp>=ADC_STEP) //Solange tmp grösser als Wert von ca 2.0V ist
    {
        i++; //Zaehlvariable inkrementieren
        // Dieser Schritt hier zaehlt
        tmp-=ADC_STEP; //tmp - 2.0V
        // die "Einer" also 1-10V
    }
    number_check(i); //Digit-Wert uebergeben und zeichnen
    i=0; //Zaehlvariable nullen

    dot(); //Dezimalpunkt zeichnen

    tmp*=10; //tmp verzehnfachen
    while(tmp>=ADC_STEP) //Solange tmp grösser als Wert von ca 2.0V ist
    {
        i++; //Zaehlvariable inkrementieren
        // Dieser Schritt hier zaehlt
        tmp-=ADC_STEP; //tmp - 2.0V
        // die "Zehntel" also 0.1-0.9V
    }
    number_check(i); //Digit-Wert uebergeben und zeichnen
    i=0; //Zaehlvariable nullen

    tmp*=10; //tmp verzehnfachen
    while(tmp>=ADC_STEP) //Solange tmp grösser als Wert von ca 2.0V ist
    {
        i++; //Zaehlvariable inkrementieren
        // Dieser Schritt hier zaehlt
        tmp-=ADC_STEP; //tmp - 2.0V
        // die "Hundertstel" also 0.01-0.09V
    }
    number check(i); //Digit-Wert uebergeben und zeichnen
    i=0; //Zaehlvariable nullen

    tmp*=10; //tmp verzehnfachen
    while(tmp>=ADC_STEP) //Solange tmp grösser als Wert von ca 2.0V ist
    {
        i++; //Zaehlvariable inkrementieren
        // Dieser Schritt hier zaehlt
        tmp-=ADC_STEP; //tmp - 2.0V
        // die "Tausendstel" also 0.001-0.009V
    }
    number check(i); //Digit-Wert uebergeben und zeichnen
    i=0; //Zaehlvariable nullen
}

}

void lcd_start()
{
    int c=0; //Zaehlvariable

    lcd page(0); //Page setzen
    lcd zeile(0); //Zeilenposition setzen
    LCD CS2=1; //rechte Displayhaelfte abschalten
    LCD text("ORBIT"); //Textausgabe
    lcd page(1); //Page setzen
    lcd zeile(0); //Zeilenposition setzen
    LCD CS2=1; //rechte Displayhaelfte abschalten
    LCD text("CONTROLS"); //Textausgabe
    space();
    LCD_text("AG"); //Textausgabe
    lcd_page(3); //Page setzen
    lcd_zeile(0); //Zeilenposition setzen

```

```

LCD CS2=1; //rechte Displayhaelfte abschalten
LCD text("IPA"); //Textausgabe
lcd page(4); //Page setzen
lcd zeile(0); //Zeilenposition setzen
LCD CS2=1; //rechte Displayhaelfte abschalten
LCD text("LEO"); //Textausgabe
space();
LCD text("MUELLER"); //Textausgabe
lcd page(7); //Page setzen
lcd zeile(0); //Zeilenposition setzen
LCD CS2=1; //rechte Displayhaelfte abschalten
LCD_number("15"); //Nummerausgabe
dot(); //Punktausgabe

LCD number("04"); //Nummerausgabe
dot(); //Punktausgabe
LCD_number("2015"); //Nummerausgabe

}

//Subroutine um das Display zu loeschen
void lcd_clear()
{
LCD_CS1=0; //Chipselect1 ein
LCD_CS2=0; //Chipselect2 ein

for(p=7;p>=0;p--) //Acht Durchgaenge für acht "pages" des Displays
{
lcd page(p); //Page setzen
lcd_zeile(z); //Zeilenposition setzen

while(z<64) //Endlosschleife
{
LCD_DATA=0x00; //0x00 in den Datenbus P0 schreiben
LCD_DI = 1; //Display-RAM im "Empfang-Modus" (siehe S.10)
lcd_send_data(); //Datenbus P0 wird in den RAM des Displays geschrieben
LCD_DI = 0; //Display-RAM im "Einstellungs-Modus"
z++; //Zaehlvariable inkrementieren
}
z=0; //Zaehlvariable zuruecksetzen
}
}

//Flankenerkennung
int flankenerkennung(int x)
{
static char old_level,fl; //Hilfsvariablen deklariert

if(old_level&&!fl)old_level=0; //Damit Subroutine nicht immer //1 zurueck gibt
//1 zurueck gibt
if((x==0)&&(fl==0)) //Ist Taste gedrueckt?
//und flankenbit auf 0?
{
old_level=fl; //alte Flankenstellung speichern
fl=1; //pos. Flanke erkannt
}

if((x==1)&&(fl==1)) //war Flanke 1? und Taste nicht mehr gedrueckt
{
old_level=fl; //alte Flankenstellung speichern
fl=0; //neg. Flanke erkannt
}
return(old_level); //old_level zurueckgeben
//Wenn Taste gedrueckt und wieder losgelassen wurde
//wird old_level auf 1
}

```

```

//Taster für BKL auslesen
void taster_check()
{
    static char y;           //Hilfsvariable deklariert

    if(flankenerkennung(S1)) //Wurde Taste gedruickt und wieder losgelassen?
    {
        if(y==1)           //Ist Hilfsvariable auf 1?
        {
            BKL=1;         //Backlight off
            y=0;           //Hilfsvariable nullen
        }
        else if(y==0)      //Ist Hilfsvariable 0?
        {
            BKL=0;         //Backlight on
            y=1;           //Hilfsvariable auf 1
        }
    }
}

void main()                //Hauptprogramm
{
    int i=0;               //Zaehlvariable
    init();                //Initialisierung
    lcd init();            //LCD initialisieren
    lcd_clear();           //LCD loeschen

    lcd_start();          //Start Bildschirm zeichnen

    delay_ms(1000);       //1s warten

    lcd_clear();          //LCD loeschen

    lcd page(3);           //Page setzen
    lcd zeile(0);          //Zeilenposition setzen
    LCD CS2=1;             //rechte Displayhaelfte abschalten
    LCD text("SPANNUNG"); //Textausgabe
    space();
    LCD_text("U");         //Textausgabe
    space();
    delay_ms(1000);       //1s warten
    delay_ms(1000);       //1s warten

    while(1)
    {
        do{
            adc value 3+=adc value; //Filter der Anzeige
            delay ms(10);           //5ms Verzoegerung
            taster check();
            i++;                     //Zaehlvariable inkrementieren
        }while(i<159);              //128 Messungen
        LED1=~LED1;
        adc_value_3=(adc_value_3/160); //Durchschnitt der 128 Messungen be
rechnen
        LCD print adc(adc value 3, adc outofrange); //ADC-Wert anzeigen
        adc value 3=0;               //gespeicherter Wert loeschen
        i=0;                          //Zaehlvariable loeschen
    }
}

```