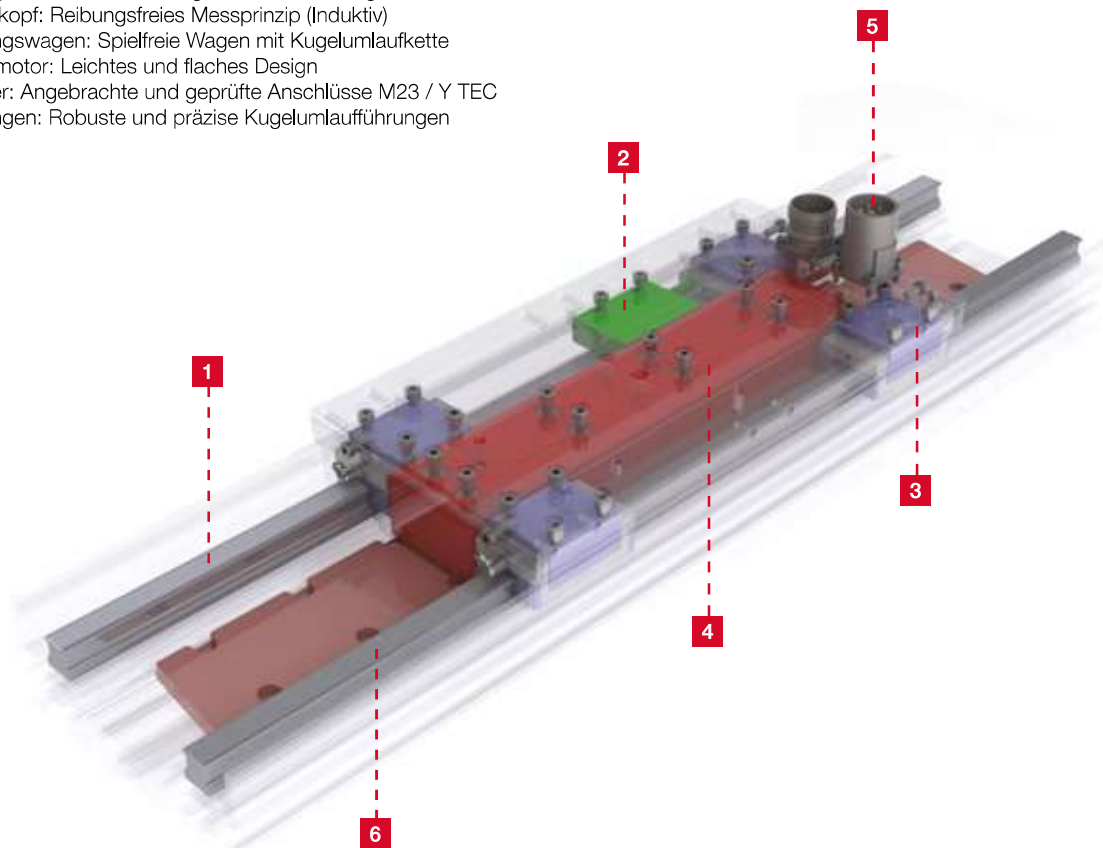


Linearmotorachse Vorteile

1. Messsystem: Maßband integriert in der Führung
2. Abtastkopf: Reibungsfreies Messprinzip (Induktiv)
3. Führungswagen: Spielfreie Wagen mit Kugelumlaufkette
4. Linearmotor: Leichtes und flaches Design
5. Stecker: Angebrachte und geprüfte Anschlüsse M23 / Y TEC
6. Führungen: Robuste und präzise Kugelumlaufführungen



Standart Linearmotoreinheit

SINADRIVES Lieferumfang:

- Lineareinheit mit integrierten Linearführungen, Encoder und Linearmotor.
- Fertig verkabelt und getestet, gebrauchsfertig.

Ihr Vorteil:

- Fertig integrierbare Lösung in Ihrer Maschine, ab eine Einheit.
- Lieferzeit von 4 Wochen, CAD 2 D Konstruktion sofort verfügbar.
- Absolut kompatibel mit den meisten Servoreglern auf dem Markt.

Lineareinheit mit speziell ausgewähltem Linearmotor

SINADRIVES Lieferumfang:

- Speziell ausgewählte Linearmotoreinheit mit integrierten Linearführungen, Encoder und Linearmotor.
- Fertig verkabelt und getestet, gebrauchsfertig.

Ihr Vorteil:

- Fertige Lösung für den Direktanbau in Ihrer Maschine.
- Lieferzeit von 8 Wochen.
- Absolut kompatibel mit den meisten Servoreglern auf dem Markt.



Linearmotorachse

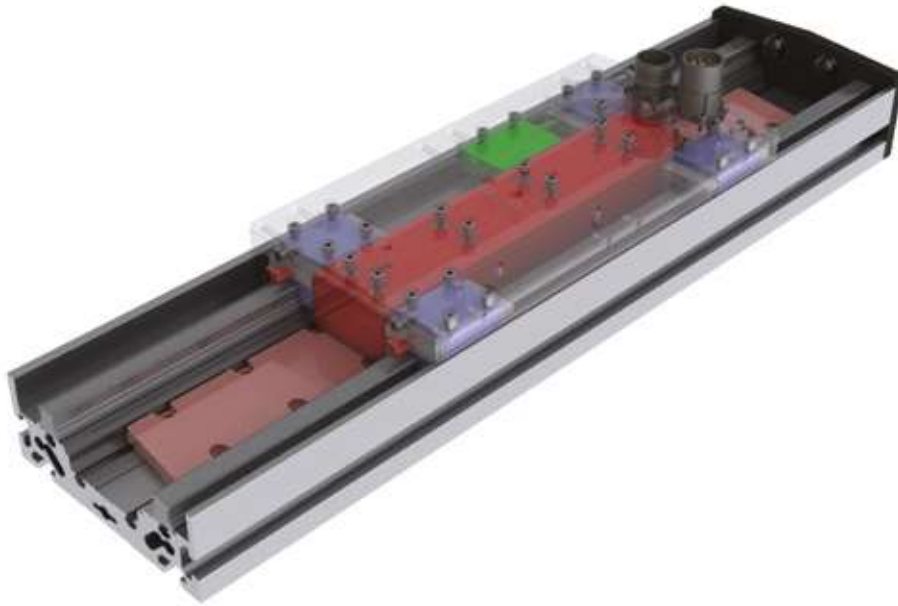
Linearmotorachse als Standard SINADRIVE Produkt

SINADRIVES Lieferumfang:

- Einbaufertige Linearmotorachse bestehend aus Linearführung, Linearmotor, Messsystem und Anschlusskabel
- Einzel geprüft, sofort einsatzbereit

Ihr Vorteil:

- Diese Lösung erspart Ihnen Zeit bei der Konstruktion und ist sofort einsatzbereit
- Lieferzeiten ab 4 Wochen, unmittelbar verfügbare CAD-Daten
- Kompatibilität mit den gängigen, führenden Herstellern von Servokontrollverstärkern



Linearmotorachse

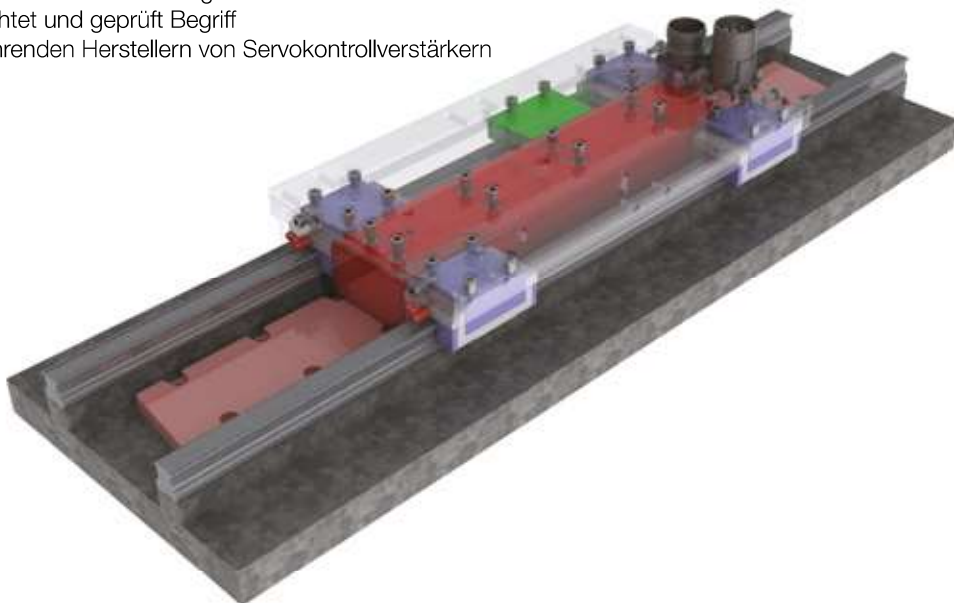
Einzelkomponenten und der Kunde integriert diese in seine Maschine

SINADRIVES Lieferumfang:

- Linearführung, Schlitten mit integriertem Motor und Messsystem
- Einzel geprüft, sofort einsatzbereit

Ihr Vorteil:

- Lösung, die als individuelle Lösung in die Maschine integriert werden
- Lösung in einer kurzen Liste, verdrahtet und geprüft Begriff
- Kompatibilität mit den gängigen, führenden Herstellern von Servokontrollverstärkern



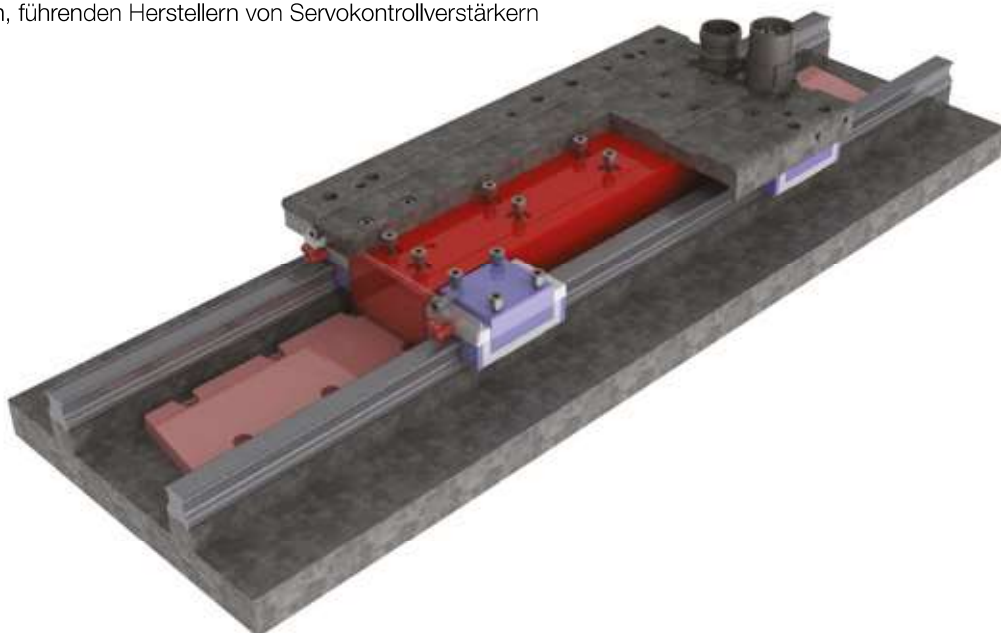
Einzelkomponenten

SINADRIVES Lieferumfang:

- Linearführung, Linearmotor und Messsystem
- Einzel geprüft, sofort einsatzbereit

Ihr Vorteil:

- Lösung, die als individuelle Lösung in die Maschine integriert werden
- kurze Lieferzeit
- Kompatibilität mit den gängigen, führenden Herstellern von Servokontrollverstärkern



KG Serie

Dimensionen und Spezifikationen



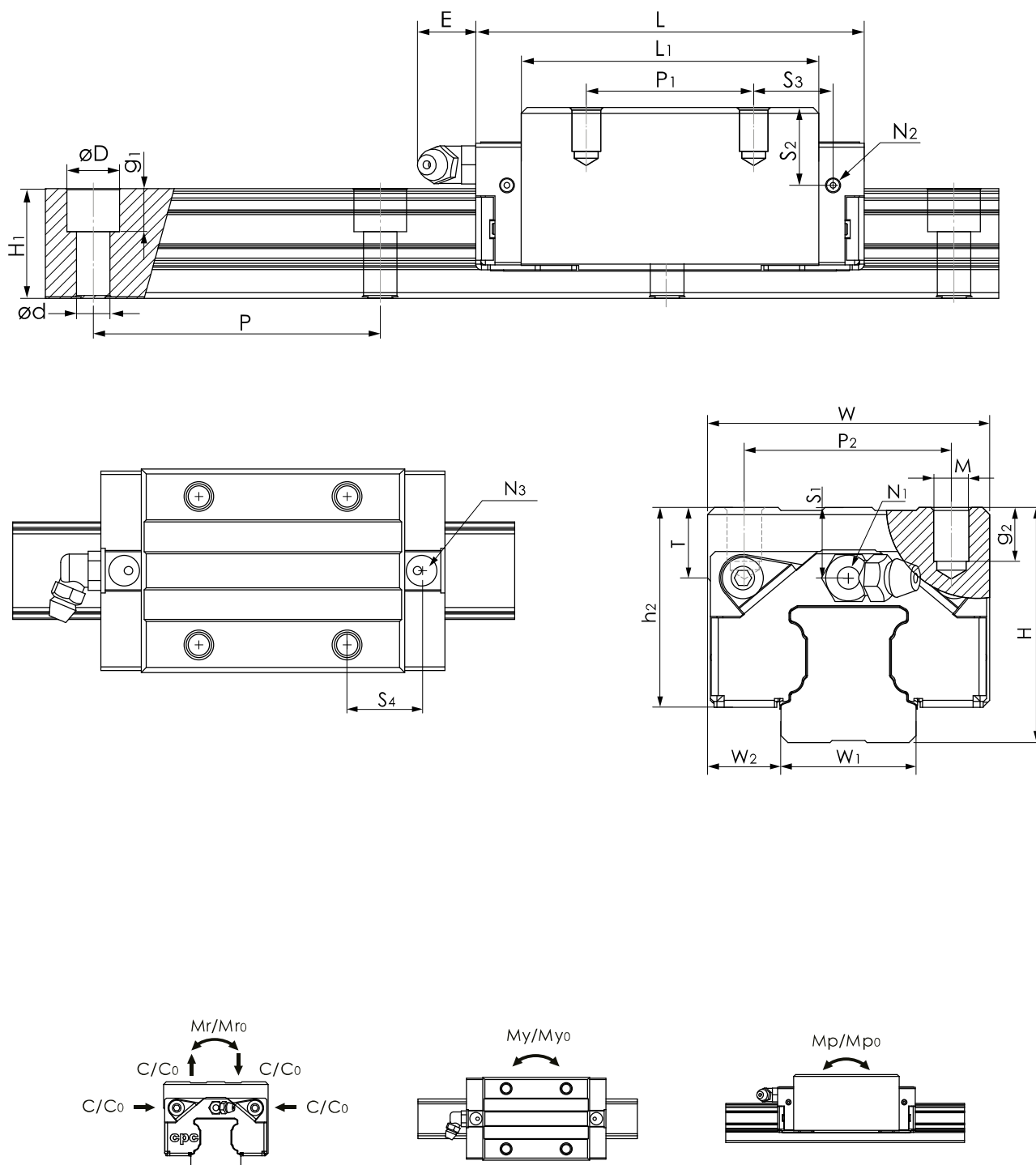
KG Serie

| Modell | Montage-Abmessungen (mm) | | Schienen-Abmaße (mm) | | | | Führungswagen-Abmaße (mm) | | | | | | | | |
|---------------------|--------------------------|----------------|----------------------|----------------|----|------------------------|---------------------------|-------|----------------|----------------|----------------|----------------|--------------------|---|----|
| | H | W ₂ | W ₁ | H ₁ | P | D x d x g ₁ | W | L | L ₁ | h ₂ | P ₁ | P ₂ | M x g ₂ | M | T |
| KGGH15P00000 | 28 | 9,5 | 15 | 15 | 60 | 7,5x4,5x5,3 | 34 | 55,5 | 40,3 | 24,7 | 26 | 26 | M4x7 | - | 6 |
| KGGH20P00000 | 30 | 12 | 20 | 20 | 60 | 9,5x6x8,5 | 44 | 69 | 52 | 25 | 36 | 32 | M5x8,5 | - | 8 |
| KGGH25P00000 | 33 | 12,5 | 23 | 23 | 60 | 11x7x9 | 48 | 81,2 | 62,2 | 27 | 35 | 35 | M6x9 | - | 8 |
| KGGH30P00000 | 45 | 16 | 28 | 27 | 80 | 14x9x12 | 60 | 95,5 | 71,5 | 38,4 | 40 | 40 | M8x12 | - | 12 |
| KGGH35P00000 | 55 | 18 | 34 | 32 | 80 | 14x9x12 | 70 | 111,2 | 86,2 | 47,4 | 50 | 50 | M8x13 | - | 14 |

| Modell | Führungswagen-Abmaße (mm) | | | | | | | | Tragzahlen (kN) | | Statische Momente (Nm) | | | Gewichte | |
|---------------------|---------------------------|----------------|----------------|-----|----------------|----------------|----------------|----------------|-----------------|----------------|------------------------|-----------------|-----------------|----------|----------------|
| | N ₁ | N ₂ | N ₃ | E | S ₁ | S ₂ | S ₃ | S ₄ | C | C ₀ | Mr ₁ | Mp ₀ | My ₀ | C | C ₀ |
| KGPH15MN0PZO | M3x6,5 | M3x6 | P3 | 3,5 | 8,5 | 11,5 | 9,8 | 10,9 | 9,9 | 17,5 | 140 | 105 | 105 | 184 | 1290 |
| KGPH20MN0PZO | M3x7,5 | M3x5,5 | P4 | 10 | 6 | 9,4 | 11 | 11,7 | 17,1 | 30,0 | 325 | 230 | 230 | 318 | 2280 |
| KGPH25MN0PZO | M6x7,5 | M3x6,5 | P4 | 12 | 5 | 9,3 | 16,6 | 17,6 | 24,8 | 42,5 | 540 | 385 | 385 | 420 | 3020 |
| KGPH30MN0PZO | M6x8,5 | M6x5 | P5 | 12 | 10,5 | 15 | 20,8 | 20,5 | 32,8 | 53,7 | 845 | 565 | 565 | 896 | 4380 |
| KGPH35MN0PZO | M6x10 | M6x7 | P5 | 12 | 15 | 22 | 23,4 | 24,1 | 45,9 | 82,9 | 1700 | 1080 | 1080 | 1430 | 6790 |

KG Serie

Hohe Ausführung, schmale Ausführung



Die oben aufgeführten Tragzahlen und statische Momente sind berechnet nach der Norm: ISO 14728-Standard. Die dynamische Tragzahl C ist die in Wirkrichtung und Größe konstante Belastung, die 90% einer Gruppe gleicher Linearführungen unter identischen Bedingungen während einer nominellen Lebensdauer von 100 km aufnehmen kann. Sofern ein Hersteller seine Tragzahlen auf einer nominellen Lebensdauer von 50 km berechnet hat, können unsere Tragzahlen mit dem Faktor 1,26 multipliziert werden, zum Tragzahlen-Vergleich.

KMx03 Serie Eisenkern

Dimensionen und Spezifikationen



Abmessungen der Magnetplatten

| Code | 3-96 | 3-144 | 3-184 |
|--------------|------|-------|-------|
| Le (mm) | 96 | 144 | 384 |
| M5 bolts | 4 | 6 | 16 |
| Masse (kg/m) | 2,1 | | |

Magnetplatten können aneinander montiert werden.

FLEX-Kabel

Die TM-Serie wird standardmäßig mit einem 3m langen FLEX-Stromkabel ausgeliefert.

| | | Parameter | Remarks | Sym | Einheit | KMC030120 | KMC030210 | KMC030420 | KMC030630 | | |
|-------------------------|---------------------------------------|--------------------------|------------------|----------------------|---------------------|--|-----------|-----------|-----------|---|--|
| Leistung | Spulentyp | | | | | H | H | H | N | H | |
| | Motortyp, max Spannung ph-ph | | | | | 3-phasig synchron Eisenkern, 400 V _{ac rms} (600V _{dc}) | | | | | |
| | Maximale Kraft @ 10°C/s | Magnet @ 25°C | F _u | N | 120 | 240 | 480 | 720 | | | |
| | Spitzenkraft @ 6°C/s | Magnet @ 25°C | F _p | N | 105 | 210 | 420 | 630 | | | |
| | Dauerkraft* | Spulen @ 100°C | F _c | N | 60 | 120 | 240 | 360 | | | |
| | Höchstgeschwindigkeit** | @ 600 V | V _{max} | m/s | 12 | 12 | 12 | 4,5 | 10,0 | | |
| | Kraftkonstante des Motors | Kühlkörper @ 20°C | K | N/A _{rms} | 39 | 39 | 39 | 79 | 39 | | |
| Elektrisch | Motorkonstante | Spulen @ 25°C | S | N ² /W | 95 | 190 | 380 | 570 | | | |
| | Maximaler Strom | Magnet @ 25°C | I _u | A _{rms} | 4,1 | 8,2 | 16,4 | 12,3 | 25,1 | | |
| | Spitzenstrom | Magnet @ 25°C | i _p | A _{rms} | 3,1 | 6,2 | 12,4 | 9,2 | 18,9 | | |
| | Maximaler Dauerstrom* | Spulen @ 100°C | I _c | A _{rms} | 1,5 | 3 | 6 | 4,5 | 9,3 | | |
| | Gegen-EMK Phase-Phase _{peak} | | B _{emf} | V/m/s | 32 | 32 | 32 | 65 | 32 | | |
| | Widerstand pro Phase | Spulen @ 25°C ohne Kabel | R _{ph} | Ω | 5,4 | 2,7 | 1,35 | 3,6 | 0,85 | | |
| | Induktion pro Phase | I < 0,6 I _p | I _{ph} | mH | 35 | 17 | 9 | 23 | 5,5 | | |
| Thermisch | Elektrische Zeitkonstante | Spulen @ 25°C | T _e | ms | 6,5 | 6,5 | 6,5 | 6,5 | | | |
| | Max. Dauerverlustleistung | Alle Spulen | P _c | W | 49 | 99 | 197 | 296 | | | |
| | Thermischer Widerstand | Spulen zu Kühlkörper | R _{th} | °C/W | 1,5 | 0,75 | 0,38 | 0,25 | | | |
| | Thermische Zeitkonstante | bis 63% max. Spulentemp. | T _{th} | s | 75 | 75 | 75 | 75 | | | |
| Mechanisch | Temperatursensoren | | | | | Abschaltensor PTC 1kΩ und Überwachungssensor KTY 83-122 | | | | | |
| | Gewicht der Spuleneinheit | ohne Kabel | W | kg | 0,6 | 0,9 | 1,6 | 2,3 | | | |
| | Länge der Spuleneinheit | ohne Kabel | L | mm | 93 | 143 | 241 | 336 | | | |
| | Anziehungskraft des Motors | rms @ 0 A | F _a | N | 300 | 500 | 900 | 1300 | | | |
| | Magnetischer Pitch NN | | t | mm | 24 | 24 | 24 | 24 | | | |
| | Gewicht der Kabel | | m | kg/m | 0,18 | 0,18 | 0,18 | 0,18 | | | |
| | Kabeltyp (Power FLEX) | Länge 3 m | d | mm (AWG) | 8,3 (>18) | | | | | | |
| | Kabeltyp (Sensor) | Länge 3 m | d | mm (AWG) | 4,3 (26) | | | | | | |
| | Lebensdauer des Kabels*** | Minimum | | | 5.000.000 Zyklen | | | | | | |
| | Statischer Biegeradius | Minimum | | | 4x Kabeldurchmesser | | | | | | |
| Dynamischer Biegeradius | Minimum | | | 10x Kabeldurchmesser | | | | | | | |

* Diese Werte gelten bei Motorbetrieb bei maximaler Dauerkraft und bei einer Kühlkörpertemperatur von 20°C. Bei Abweichungen von diesen Werten überprüfen Sie Ihre Applikation mit unserer Auslegungssoftware

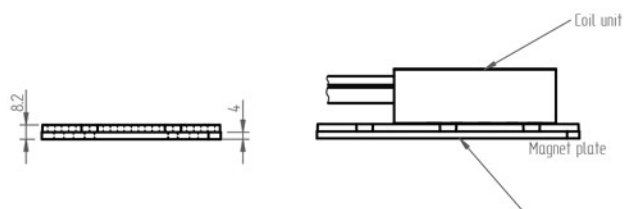
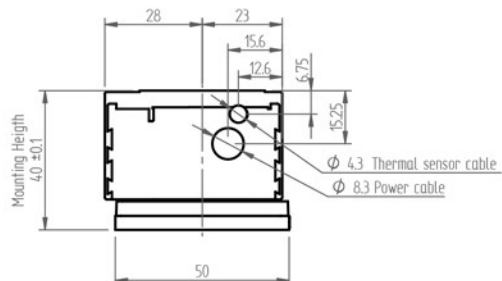
** Die tatsächlichen Werte hängen von der Busspannung ab. Bitte verwenden Sie das F/v-Diagramm unserer Simulationssoftware.

*** Abhängig von Biegeradius, Geschwindigkeit und Beschleunigung.

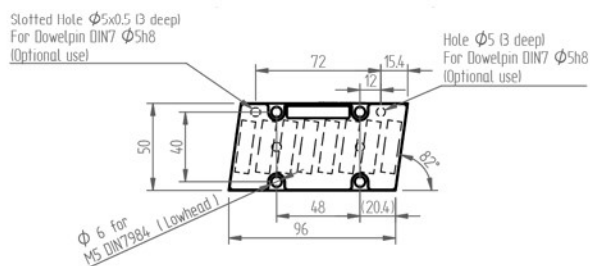
KMx03 Serie Eisenkern

Hohe Ausführung, schmale Ausführung

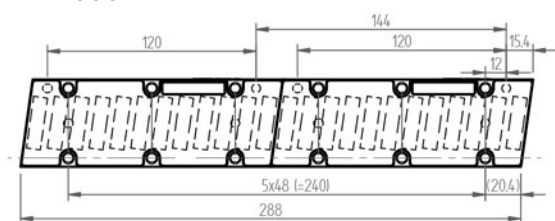
MAGNETPLATTEN



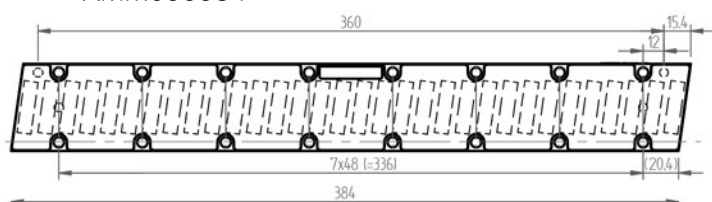
KMM030096



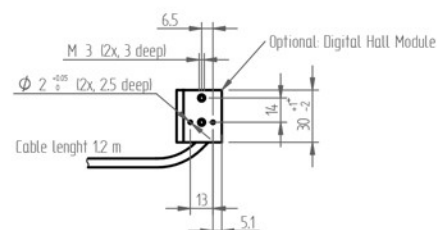
KMM030144



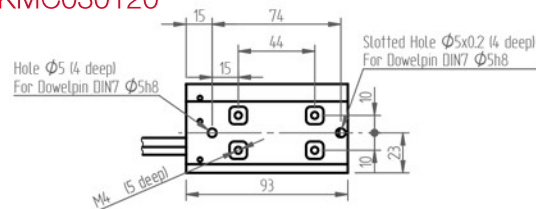
KMM030384



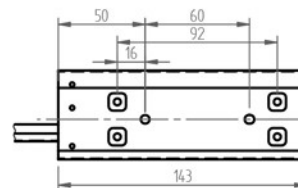
SPULENEINHEITEN



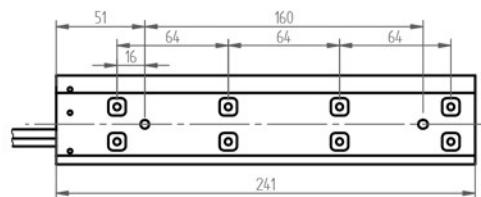
KMC030120



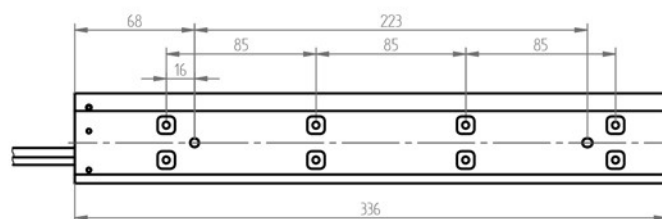
KMC030210



KMC030420



KMC030630



Montageanleitungen und Hinweise zur Flachheit/Parallelität finden Sie im Installationsmanual für Eisenkernmotoren, CAD Daten und 3D-Modelle zum Download auf unserer Website.

KMx05 Serie Eisenkern

Dimensionen und Spezifikationen



Abmessungen der Magnetplatten

| | | |
|---------------------|-----|-----|
| Le (mm) | 192 | 288 |
| M5 bolts | 8 | 12 |
| Masse (kg/m) | 3,8 | |

Magnetplatten können aneinander montiert werden.

Wasserkühlung

Alle TL-Motoren besitzen integrierte Kühlkanäle, die es erlauben, einfach und ohne zusätzliche Kosten ein Flüssigkeitskühlsystem zu verwenden.

| Parameter | | Remarks | Sym | Einheit | KM050400 | | KM050600 | | KM050800 | | KM051000 | | KM051200 | | KM051600 | | | |
|----------------------------------|---|---------------------------|-------------------|---|--|------|----------|------|----------|------|----------|------|----------|----------|-----------|------|-----|---|
| Leistung | Spulentyp | | | | N | H | N | H | N | H | N | H | N | H | N | H | | |
| | Motortyp, max Spannung ph-ph | | | | 3-phasig synchron Eisenkern, 400 V _{ac rms} (600V _{dc}) | | | | | | | | | | | | | |
| | Maximale Kraft @ 10°C/s | Magnet @ 25°C | F _u | N | 450 | 675 | 900 | 1125 | 1350 | 1800 | | | | | | | | |
| | Spitzenkraft @ 6°C/s | Magnet @ 25°C | F _p | N | 400 | 600 | 800 | 1000 | 1200 | 1600 | | | | | | | | |
| | Dauerkraft bei Wasserkühlung | Spulen @ 100°C | F _{cw} | N | 210 | 315 | 420 | 525 | 630 | 840 | | | | | | | | |
| | Dauerkraft bei Luftkühlung* | Spulen @ 100°C | F _c | N | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 800 | | | | | | | | |
| | Höchstgeschwindigkeit** | @ 560V | V _{max} | m/s | 3,5 | 7 | 2,5 | 7 | 3,5 | 7 | 3,5 | 7 | 3,5 | 7 | 3,5 | 7 | 3,5 | 7 |
| | Kraftkonstante des Motors | Kühlkörper @ 20°C | K | N/A _{rms} | 93 | 46,5 | 140 | 46,5 | 93 | 46,5 | 112 | 46,5 | 93 | 44,9 | 93 | 46,5 | | |
| Motorkonstante | Spulen @ 25°C | S | N ² /W | 380 | 570 | 760 | 950 | 1140 | 1520 | | | | | | | | | |
| Elektrisch | Maximaler Strom | Magnet @ 25°C | i _u | A _{rms} | 6,5 | 13,1 | 6,5 | 19,6 | 13,1 | 26,2 | 13,5 | 32,7 | 19,6 | 41 | 26,2 | 52 | | |
| | Spitzenstrom | Magnet @ 25°C | I _p | A _{rms} | 5,0 | 10,0 | 5,0 | 15,0 | 10,0 | 20,0 | 10,4 | 25,0 | 15,0 | 31,0 | 20,0 | 40,0 | | |
| | Dauerstrom bei Wasserkühlung | Spulen @ 100°C | I _{cw} | A _{rms} | 2,26 | 4,5 | 2,26 | 6,8 | 4,5 | 9,0 | 4,7 | 11,3 | 6,8 | 14,0 | 9,0 | 18,1 | | |
| | Gegen-EMK Phase-Phase_{peak} | | B _{emf} | V/m/s | 76 | 38 | 114 | 38 | 76 | 38 | 92 | 38 | 76 | 38 | 76 | 38 | | |
| | Widerstand pro Phase | Spulen @ 25°C Cohne Kabel | R _{ph} | Ω | 7,2 | 1,80 | 10,8 | 1,21 | 3,6 | 0,90 | 4,3 | 0,72 | 2,41 | 0,59 | 1,81 | 0,46 | | |
| | Induktion pro Phase | I < 0.6 I _p | L _{ph} | mH | 54 | 14 | 81 | 9,0 | 27 | 7,0 | 32 | 4,4 | 18 | 4,4 | 14 | 3,4 | | |
| Elektrische Zeitkonstante | Spulen @ 25°C | t _e | ms | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | 7,5 | | | |
| Thermisch | Max. Dauerverlustleistung | Alle Spulen | P _e | W | 150 | 225 | 300 | 375 | 450 | 600 | | | | | | | | |
| | Thermischer Widerstand | Spulen zu Kühlkörper | R _{th} | °C/W | 0,48 | 0,32 | 0,24 | 0,19 | 0,16 | 0,12 | | | | | | | | |
| | Thermische Zeitkonstante | bis 63% max. Spulentemp. | t _{th} | s | 77 | 77 | 77 | 77 | 77 | 77 | | | | | | | | |
| | Durchfluss der Wasserkühlung | für ΔT=3K | Ow | l/min | 0,7 | 1,1 | 1,4 | 1,8 | 2,2 | 2,9 | | | | | | | | |
| | Druckabfall der Wasserkühlung | Größenordnung | ΔP _w | bar | 1 | 1 | 2 | 2 | 2 | 3 | | | | | | | | |
| Temperatursensoren | | | | Abschaltensor PTC 1kΩ und Überwachungssensor KTY 83-122 | | | | | | | | | | | | | | |
| Mechanisch | Gewicht der Spuleneinheit | ohne Kabel | M | kg | 1,5 | 2,0 | 2,6 | 3,2 | 3,8 | 5,2 | | | | | | | | |
| | Länge der Spuleneinheit | ohne Kabel | L | mm | 146 | 194 | 244 | 290 | 336 | 468 | | | | | | | | |
| | Anziehungskraft des Motors | rms @ 0 A | F _a | N | 950 | 1325 | 1700 | 2075 | 2450 | 3400 | | | | | | | | |
| | Magnetischer Pitch NN | | t | mm | 24 | 24 | 24 | 24 | 24 | 24 | | | | | | | | |
| | Gewicht der Kabel | | m | g/m | 180 | 180 | 180 | 180 | 180 | 180 | | | | | | | | |
| | Kabeltyp (Energie) | Länge 1 m | d | mm (AWG) | 9,6 (18) | | | | | | | | | | 11,9 (14) | | | |
| Kabeltyp (Sensor) | Länge 1 m | d | mm (AWG) | 4,3 (26) | | | | | | | | | | 4,3 (26) | | | | |

* Diese Werte gelten bei Motorbetrieb bei maximaler Dauerkraft und bei einer Kühlkörpertemperatur von 20°C. Bei Abweichungen von diesen Werten überprüfen Sie Ihre Applikation mit unserer Auslegungssoftware

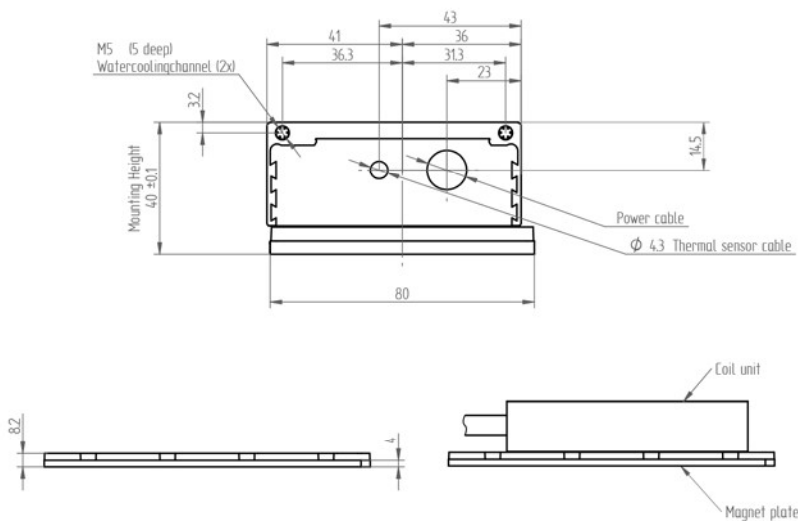
** Die tatsächlichen Werte hängen von der Busspannung ab. Bitte verwenden Sie das F/v-Diagramm unserer Simulationssoftware.

*** Abhängig von Biegeradius, Geschwindigkeit und Beschleunigung.

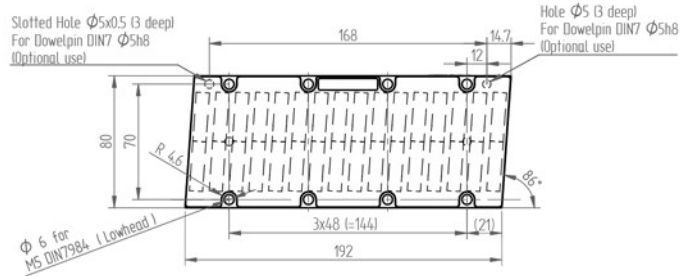
KMx05 Serie Eisenkern

Hohe Ausführung, schmale Ausführung

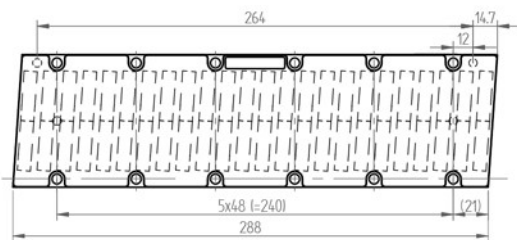
MAGNETPLATTEN



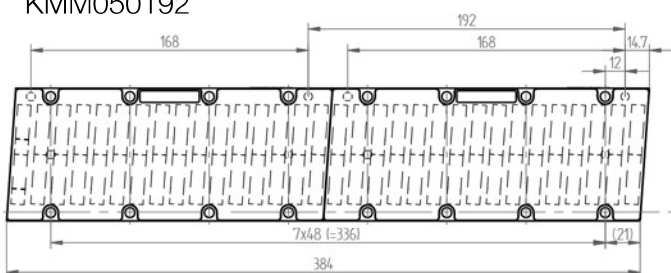
KMM050192



KMM050288

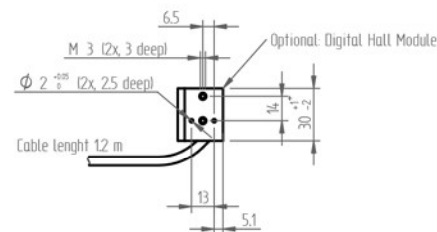


KMM050192

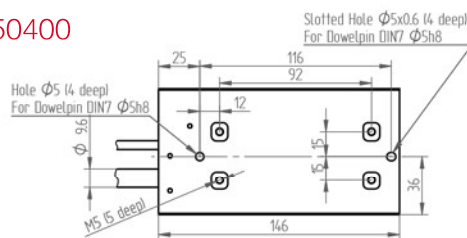


Montageanleitungen und Hinweise zur Flachheit/Parallelität finden Sie im Installationsmanual für Eisenkernmotoren, CAD Daten und 3D-Modelle zum Download auf unserer Website.

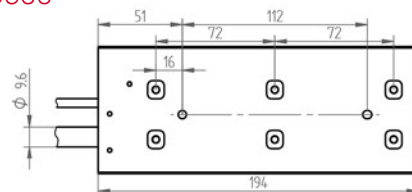
SPULENEINHEITEN



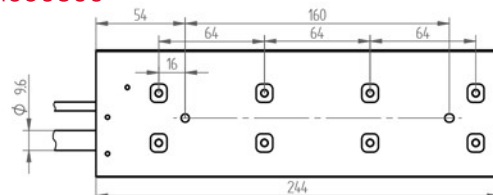
KM050400



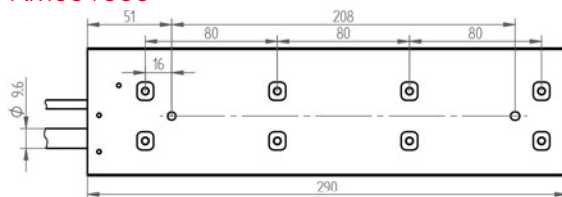
KM050600



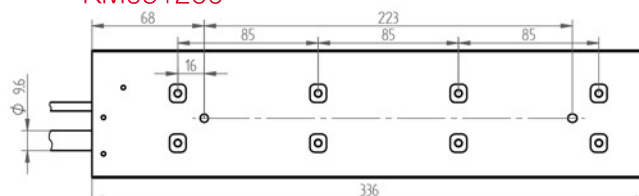
KM050800



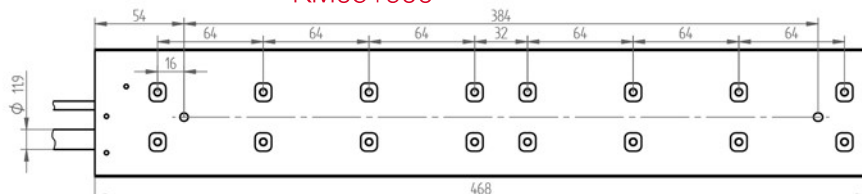
KM051000



KM051200

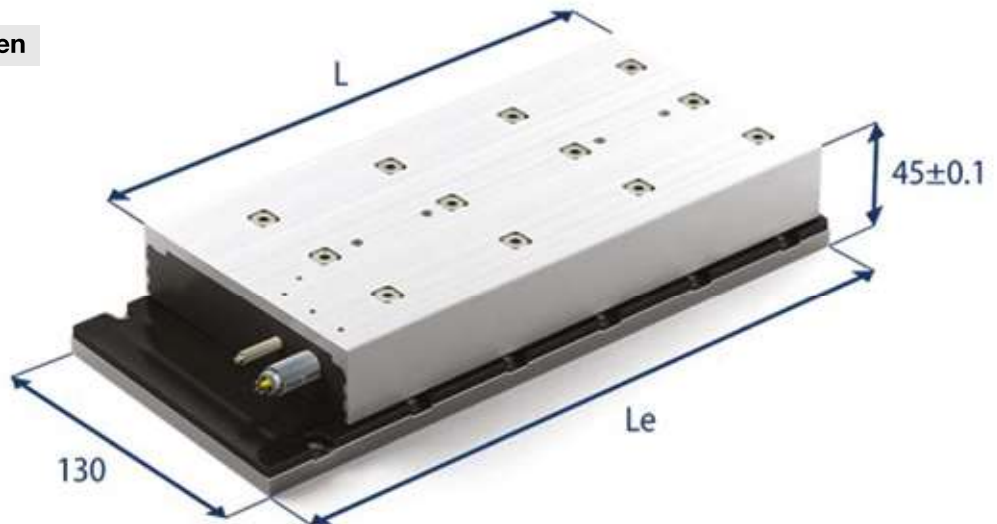


KM051600



KMx07 Serie Eisenkern

Dimensionen und Spezifikationen



Abmessungen der Magnetplatten

| Le (mm) | 192 | 288 |
|--|------|-----|
| M5 bolts | 8 | 12 |
| Masse (kg/m) | 10,5 | |
| Magnetplatten können aneinander montiert werden. | | |

| Parameter | | Remarks | Sym | Einheit | KMC071600 | | KMC072000 | | KMC074000 | |
|-------------------|---------------------------------------|--------------------------|-------------------|--------------------|--|------|-----------|------|-----------|------|
| Leistung | Spulentyp | | | | N | H | N | H | N | H |
| | Motortyp, max Spannung ph-ph | | | | 3-phasig synchron Eisenkern, 400 V _{ac rms} (600V _{dc}) | | | | | |
| | Maximale Kraft @ 10°C/s | Magnet @ 25°C | F _u | N | 1800 | | 2250 | | 2250 | |
| | Spitzenkraft @ 6°C/s | Magnet @ 25°C | F _p | N | 1600 | | 2000 | | 4000 | |
| | Dauerkraft* | Spulen @ 100°C | F _c | N | 760 | | 950 | | 1900 | |
| | Höchstgeschwindigkeit** | @ 560 V | V _{max} | m/s | 3 | 6 | 2,5 | 6 | 2,5 | 6 |
| | Kraftkonstante des Motors | Kühlkörper @ 20°C | K | N/A _{rms} | 186 | 93 | 225 | 93 | 225 | 93 |
| Motorkonstante | Spulen @ 25°C | S | N ² /W | 1750 | | 2150 | | 4300 | | |
| Elektrisch | Maximaler Strom | Magnet @ 25°C | I _u | A _{rms} | 13,0 | 26 | 13,5 | 33 | 27 | 66 |
| | Spitzenstrom | Magnet @ 25°C | i _p | A _{rms} | 10,0 | 20 | 10,0 | 25 | 20 | 50 |
| | Maximaler Dauerstrom* | Spulen @ 100°C | I _c | A _{rms} | 4,1 | 8,2 | 4,2 | 10,2 | 8,5 | 20,5 |
| | Gegen-EMK Phase-Phase _{peak} | | B _{emf} | V/m/s | 152 | 76 | 183 | 76 | 183 | 76 |
| | Widerstand pro Phase | Spulen @ 25°C ohne Kabel | R _{ph} | Ω | 6,3 | 1,6 | 7,6 | 1,3 | 3,8 | 0,65 |
| | Induktion pro Phase | I < 0.6 I _p | I _{ph} | mH | 51 | 13 | 60 | 10 | 30 | 5 |
| | Elektrische Zeitkonstante | Spulen @ 25°C | T _e | ms | 8 | | 8 | | 8 | |
| Thermisch | Max. Dauerverlustleistung | Alle Spulen | P _c | W | 430 | | 530 | | 1060 | |
| | Thermischer Widerstand | Spulen zu Kühlkörper | R _{th} | °C/W | 0,15 | | 0,12 | | 0,06 | |
| | Thermische Zeitkonstante | bis 63% max. Spulentemp. | T _{th} | s | 90 | | 90 | | 90 | |
| | Temperatursensoren | | | | Abschaltensor PTC 1kΩ und Überwachungssensor KTY 83-122 | | | | | |
| Mechanisch | Gewicht der Spuleneinheit | ohne Kabel | W | kg | 4,9 | | 5,9 | | 11,6 | |
| | Länge der Spuleneinheit | ohne Kabel | L | mm | 244 | | 290 | | 568 | |
| | Anziehungskraft des Motors | rms @ 0 A | F _a | N | 3400 | | 4150 | | 8300 | |
| | Magnetischer Pitch NN | | t | mm | 24 | | 24 | | 24 | |
| | Gewicht der Kabel | | m | kg/m | 300 | | 300 | | 300 | |
| | Kabeltyp (Power FLEX) | Länge 1 m | d | mm (AWG) | 11,9 (18) | | | | | |
| Kabeltyp (Sensor) | Länge 1 m | d | mm (AWG) | 4,3 (26) | | | | | | |

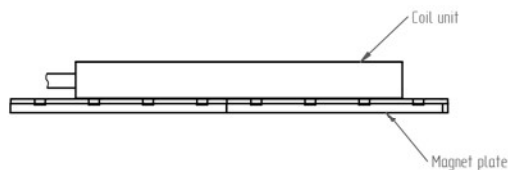
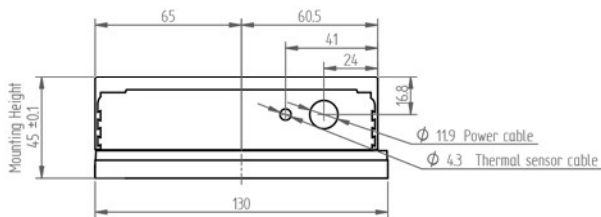
* Diese Werte gelten bei Motorbetrieb bei maximaler Dauerkraft und bei einer Kühlkörpertemperatur von 20°C. Bei Abweichungen von diesen Werten überprüfen Sie Ihre Applikation mit unserer Auslegungssoftware

** Die tatsächlichen Werte hängen von der Busspannung ab. Bitte verwenden Sie das F/v-Diagramm unserer Simulationssoftware.

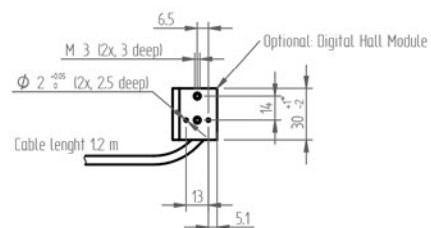
KMx07 Serie Eisenkern

Hohe Ausführung, schmale Ausführung

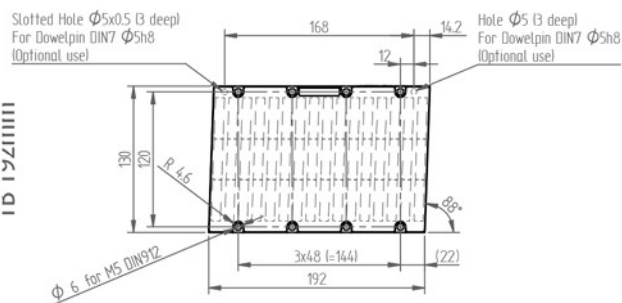
MAGNETPLATTEN



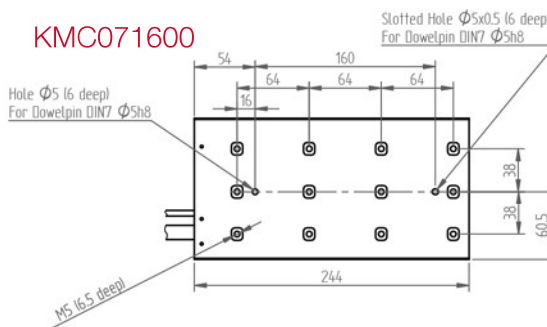
SPULENEINHEITEN



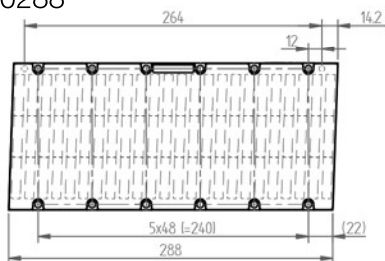
KMM070192



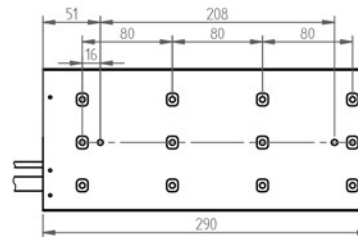
KMC071600



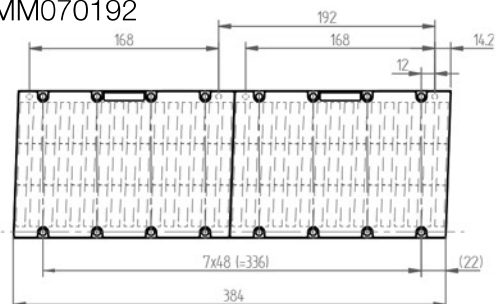
KMM070288



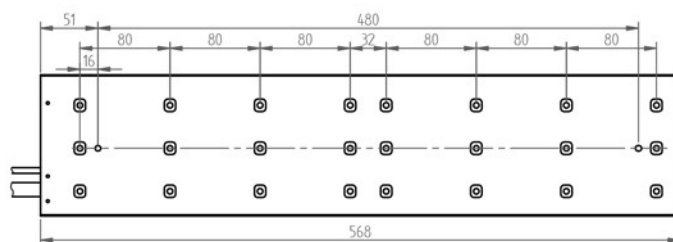
KMC072000



KMM070192



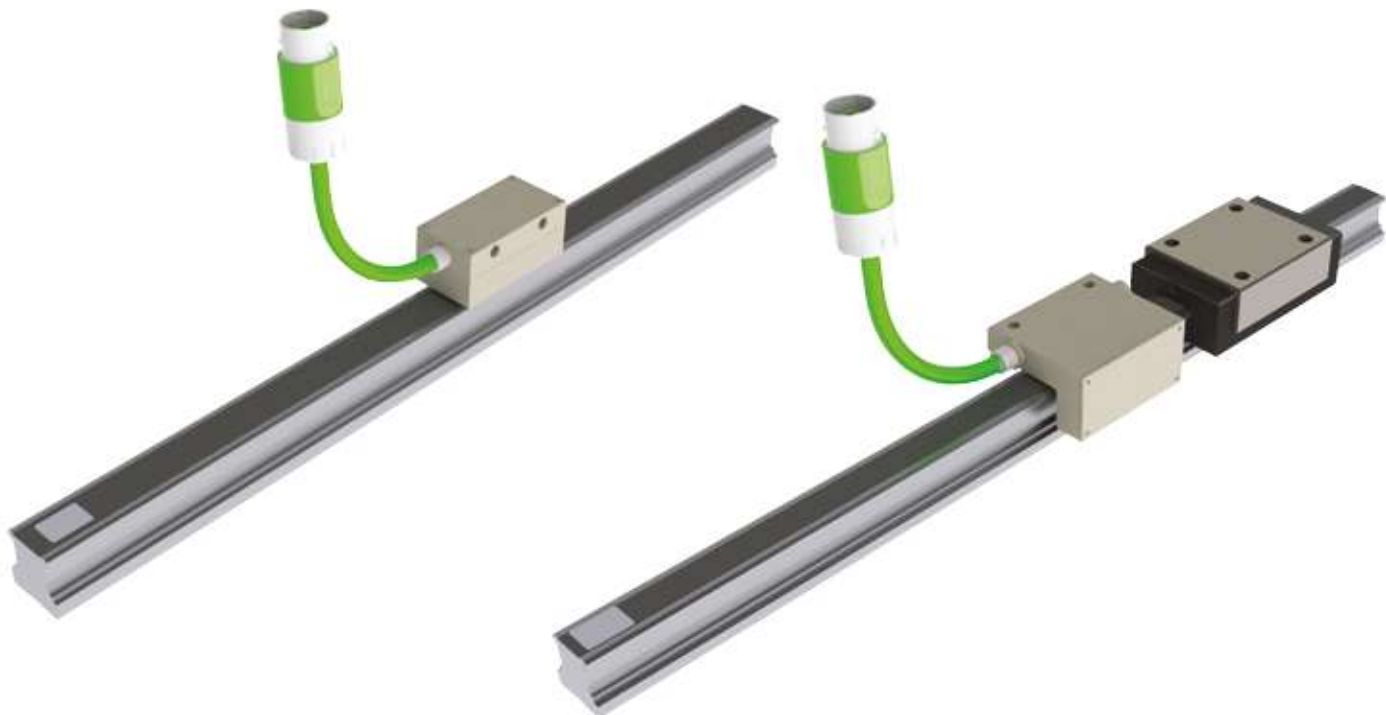
KMC074000



Montageanleitungen und Hinweise zur Flachheit/Parallelität finden Sie im Installationsmanual für Eisenkernmotoren, CAD Daten und 3D-Modelle zum Download auf unserer Website.

KE Inkrementelle und Absolute Längenmesssysteme

Technische Daten



Induktive Messsysteme sind besonders geeignet bei Anwendungen mit Linearachsen.

Dank des Induktiven Messsystemes, bietet dieses System eine grosse Zuverlässigkeit und Widerstand gegen Staub, Öle; sogar gegen Holzspänen.

Die elektromagnetischen Felder beeinflussen nicht den korrekten Betrieb des Messsystems.

Die speziellen Eigenschaften dieser Messsysteme sind deshalb bei der Anwendung bei Drehmotoren und Linearmotoren sehr geeignet.

| | Inkrementell | Absolut |
|--|---------------------------|--|
| Messprinzip | Induktiv | Induktiv |
| Maximale Länge | Bis zu 100 m | Bis zu 32 m |
| Beständigkeit gegen Schmutz, Öl, Wasser, Kühlmittel und Spähne | sehr hoch | |
| Beständigkeit gegen Elektromagnetische Störungen, sowie magnetische Felder | sehr hoch | |
| Wiederholgenauigkeit des Messsystemes | +/- 5 µm o +/- 10 µm | |
| Protokolle/Ausgangssignale | 1 Vpp, 40 µm TTL, 1 µm | EnDat 2.2 EnDat 2.2 + Safety DriveCliq SSI + 1 Vss Fanuc Mitsubishi Biss/C |