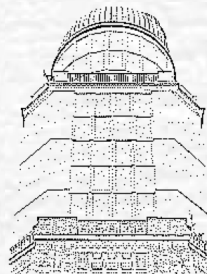


Übung für LA Physik

# Astronomische Koordinatensysteme

Sergei A. Klioner

Lohrmann-Observatorium, Technische Universität Dresden



# Kartesische und sphärische Koordinaten

Kartesisches Koordinatensystem und sphärische Koordinaten:

$$S \rightarrow (x, y, z)$$

$$S \rightarrow (r, \mu, \nu)$$

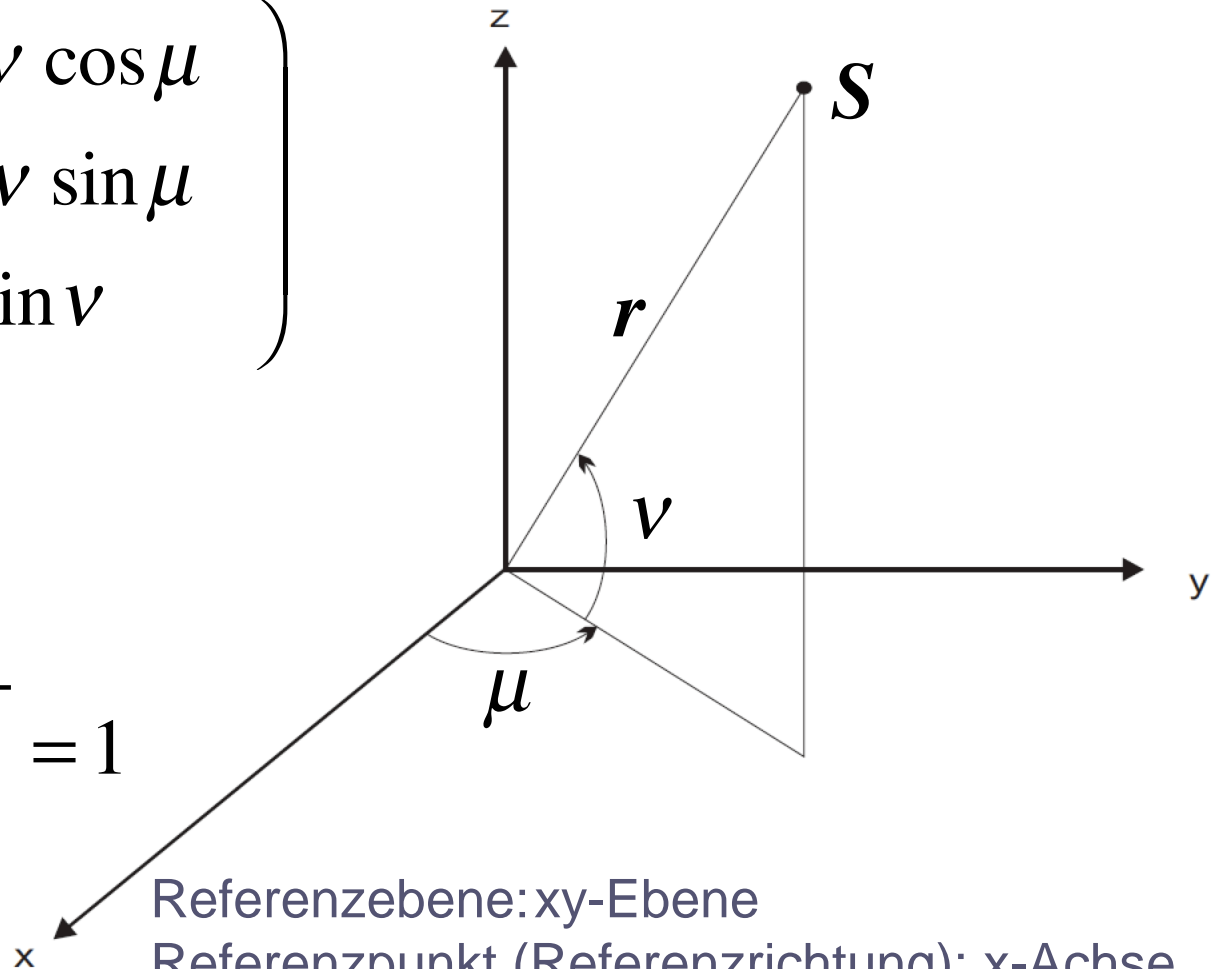
$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} \cos \nu \cos \mu \\ \cos \nu \sin \mu \\ \sin \nu \end{pmatrix}$$

$$0 \leq \mu \leq 360^\circ$$

$$-90^\circ \leq \nu \leq 90^\circ$$

für Einheitsvektoren:

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = 1$$



Referenzebene: xy-Ebene

Referenzpunkt (Referenzrichtung): x-Achse

# Winkel in der Astronomie

## 1. Grad, Bogenminuten, Bogensekunden

Vollkreis:  $360^\circ$

Ein Grad ist 60 Bogenminuten  $1^\circ = 60'$

Eine Bogenminute ist 60 Bogensekunden  $1' = 60''$

Man schreibt, z.B.:  $23^\circ 33' 25.46''$

## 2. Winkel in Zeiteinheiten: $24^h = 360^\circ \Rightarrow 1^h = 15^\circ$

Vollkreis:  $24^h$

Eine Stunde ist 60 Minuten  $1^h = 60^m$

Eine Minute ist 60 Sekunden  $1^m = 60^s$

Man schreibt, z.B.:  $11^h 33^m 34.56^s$  oder  $11\text{h } 33\text{m } 34.56\text{s}$

# Horizont-Koordinaten

# Horizont-Koordinaten

Horizont-Koordinaten:  $S \rightarrow (A, a)$  oder  $S \rightarrow (A, z)$

Referenzebene: Himmelshorizont

Referenzpunkt: Norden

Azimut: von Norden nach Osten

$$0 \leq A \leq 360^\circ$$

Höhe (über dem Horizont):

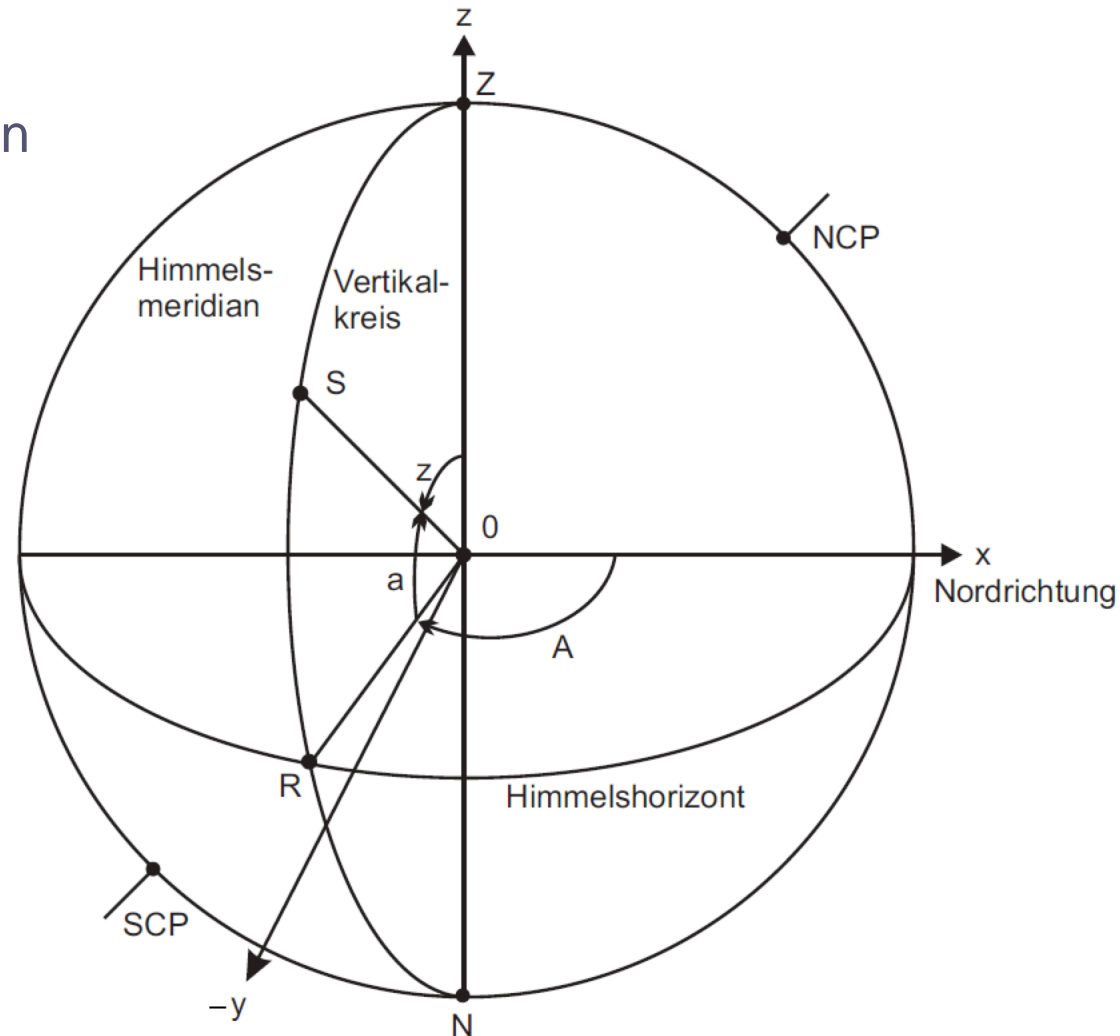
$$-90^\circ \leq a \leq 90^\circ$$

oder

Zenitdistanz:

$$z = 90^\circ - a$$

$$0 \leq z \leq 180^\circ$$



# Zwei Definitionen des Azimuts

Horizont-Koordinaten:  $S \rightarrow (A, a)$  oder  $S \rightarrow (A, z)$

Referenzebene: Himmelshorizont

Referenzpunkt: Norden

Azimut:

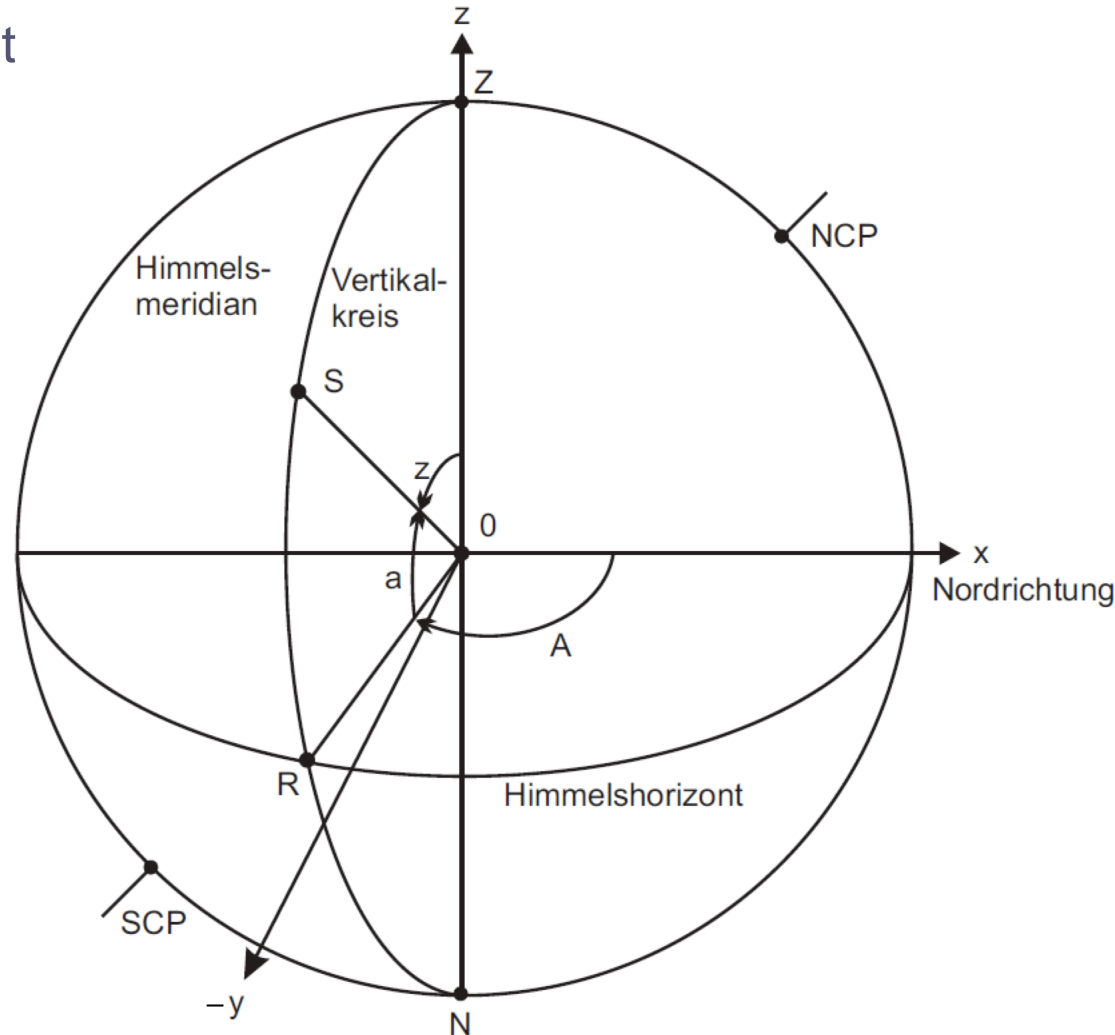
„geodätische“ Definition  
von Norden nach Osten

$$0 \leq A \leq 360^\circ$$

„astronomische“ Definition  
von Süden nach Westen

$$0 \leq A_a \leq 360^\circ$$

$$A_a = A + 180^\circ$$



# Äquatoriale Koordinaten

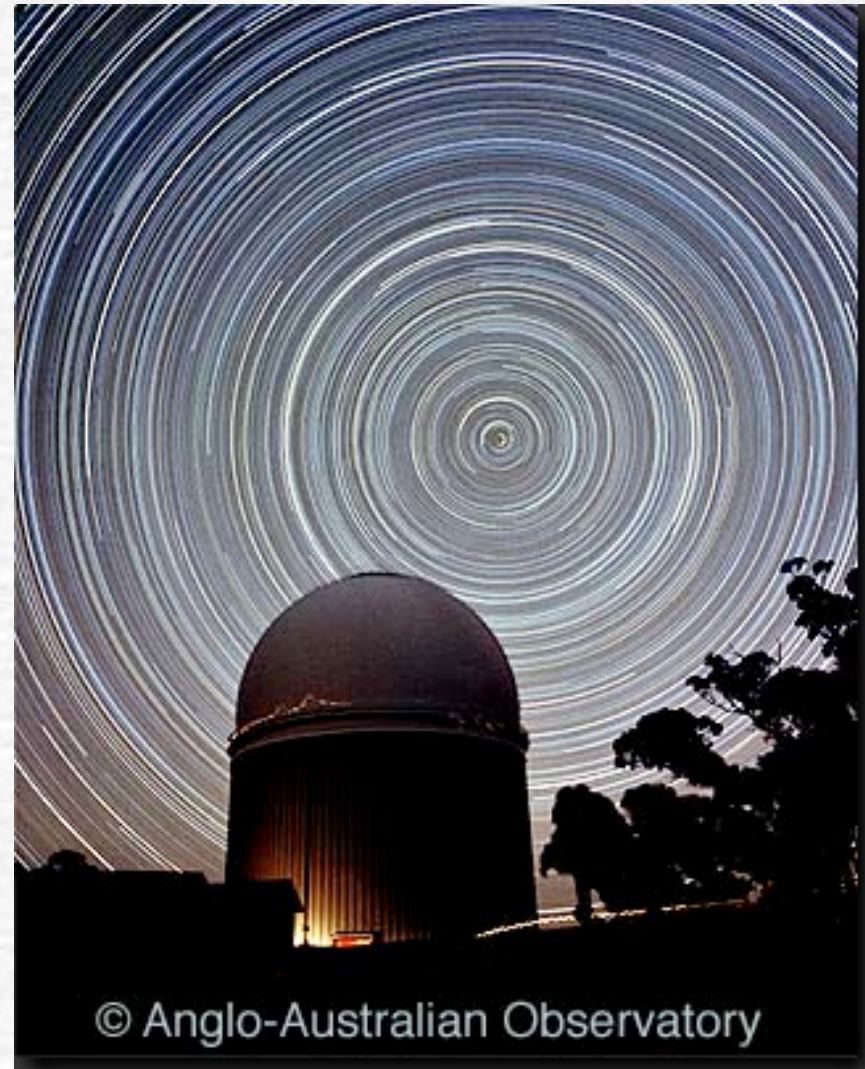
# In diesen Koordinaten bewegen sich die Sterne

Norden:



Stefan Binnewies, 2006

Süden:

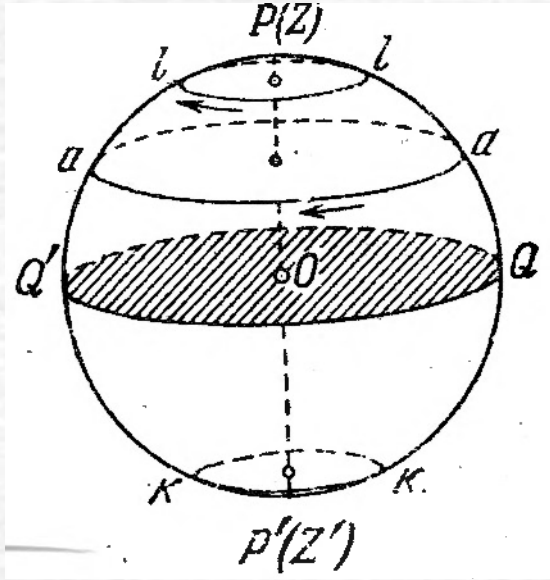


© Anglo-Australian Observatory

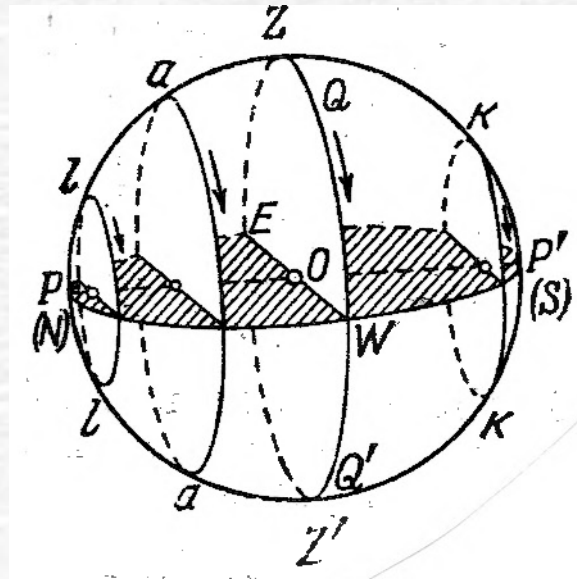


# Die Sterne bewegen sich...

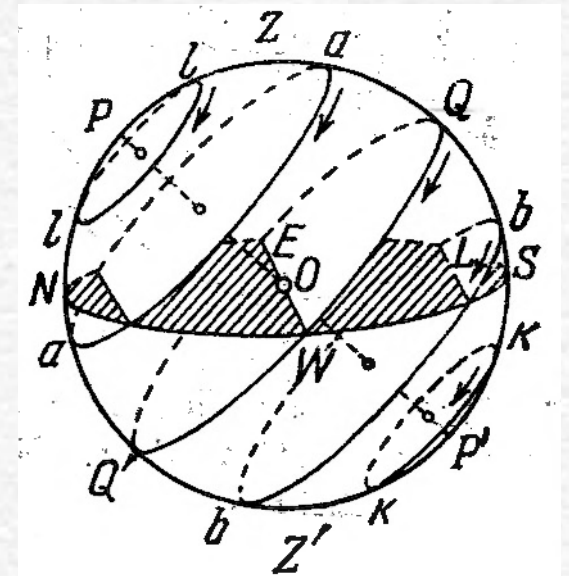
Nordpol:



Am Äquator:



In der nördlichen  
Halbkugel:



# Äquatoriales Koordinatensystem: Stundenwinkel

Das Äquatorsystem der ersten Art:

$$S \rightarrow (H_a, \delta)$$

Referenzebene: Himmelsäquator

Referenzpunkt: Süden

Stundenwinkel:

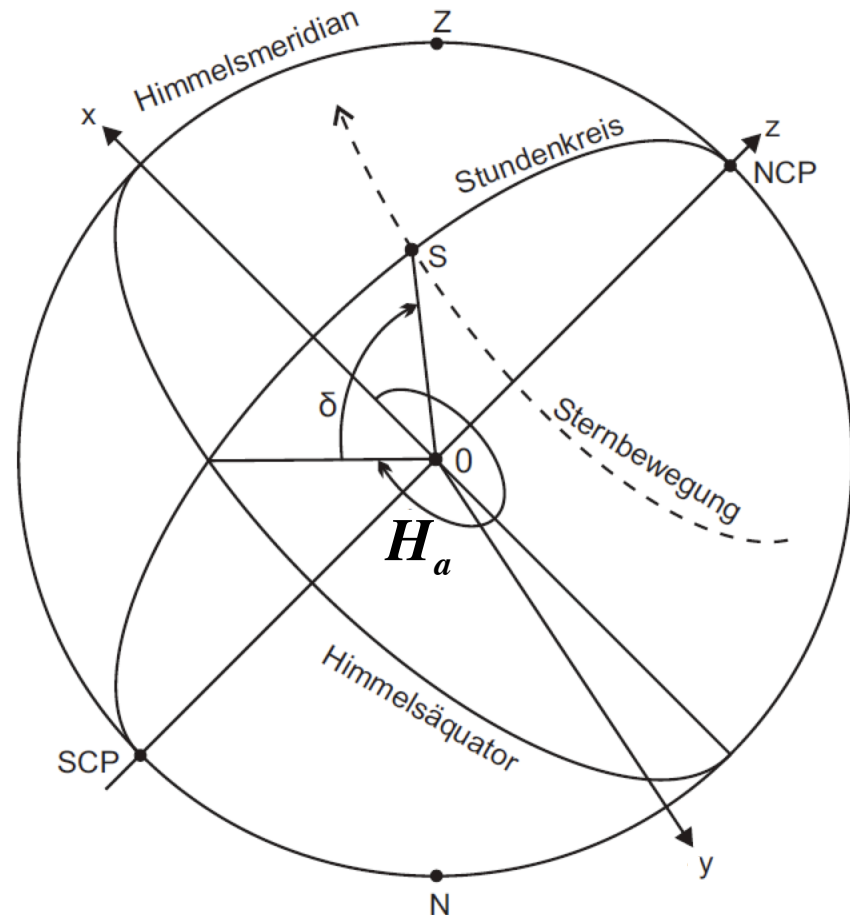
in der Himmelsäquatorebene  
von Süden  
nach Westen

$$0 \leq H_a \leq 360^\circ$$

Deklination:

vom Himmelsäquator  
positiv nach Norden

$$-90^\circ \leq \delta \leq 90^\circ$$



# Äquatoriales Koordinatensystem: Rektaszension

Das Äquatorsystem der zweiten Art:

$$S \rightarrow (\alpha, \delta)$$

Referenzebene: Himmelsäquator

Referenzpunkt: Frühlingspunkt

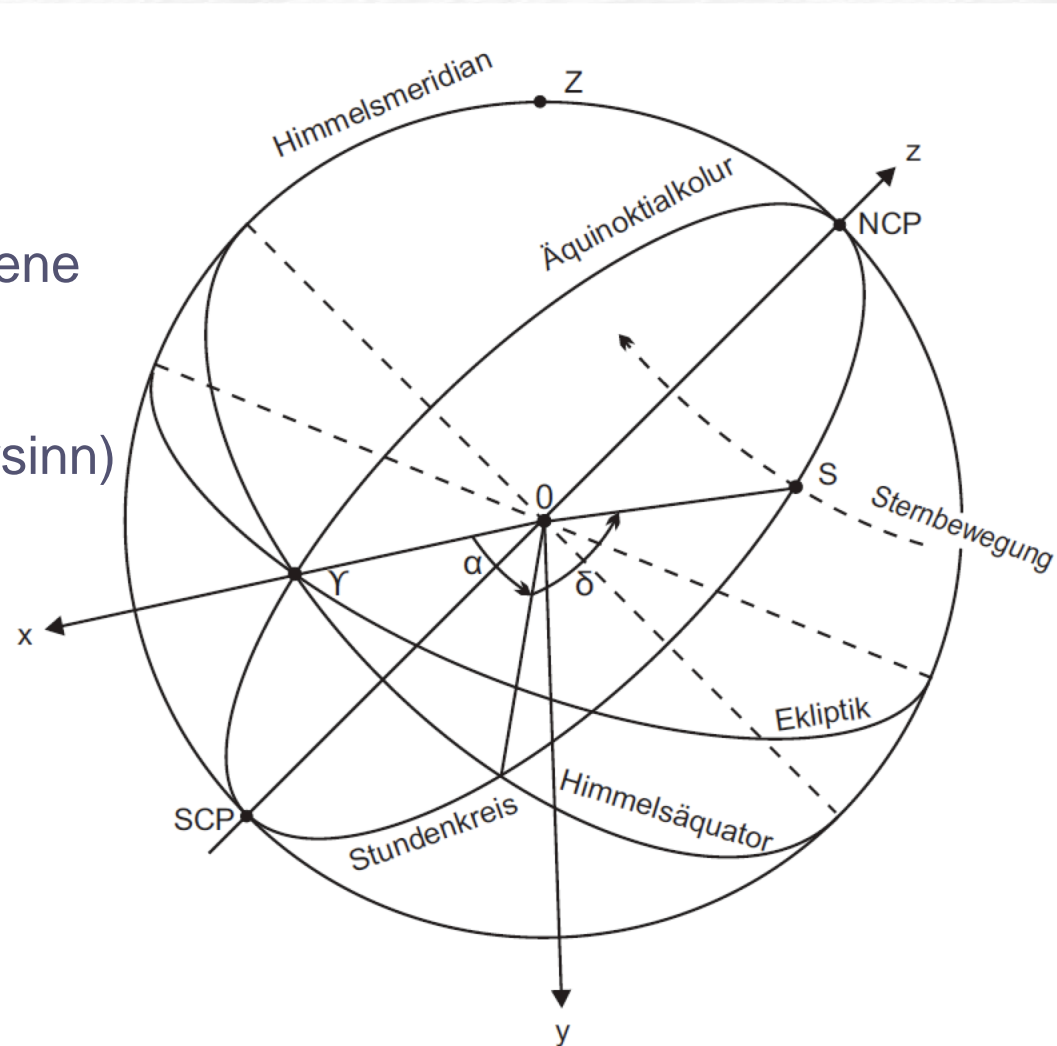
Rektaszension:

in der Himmelsäquatorebene  
vom Frühlingspunkt  
nach Osten  
(entgegen dem Uhrzeigersinn)

$$0 \leq \alpha \leq 360^\circ$$

Deklination (wie vorher):  
vom Himmelsäquator  
positiv nach Norden

$$-90^\circ \leq \delta \leq 90^\circ$$



# Andere Koordinatensysteme

# Beispiel: Ekliptisches Koordinatensystem

Ekliptische Koordinaten:  $S \rightarrow (\lambda, \beta)$

Referenzebene: Ekliptik

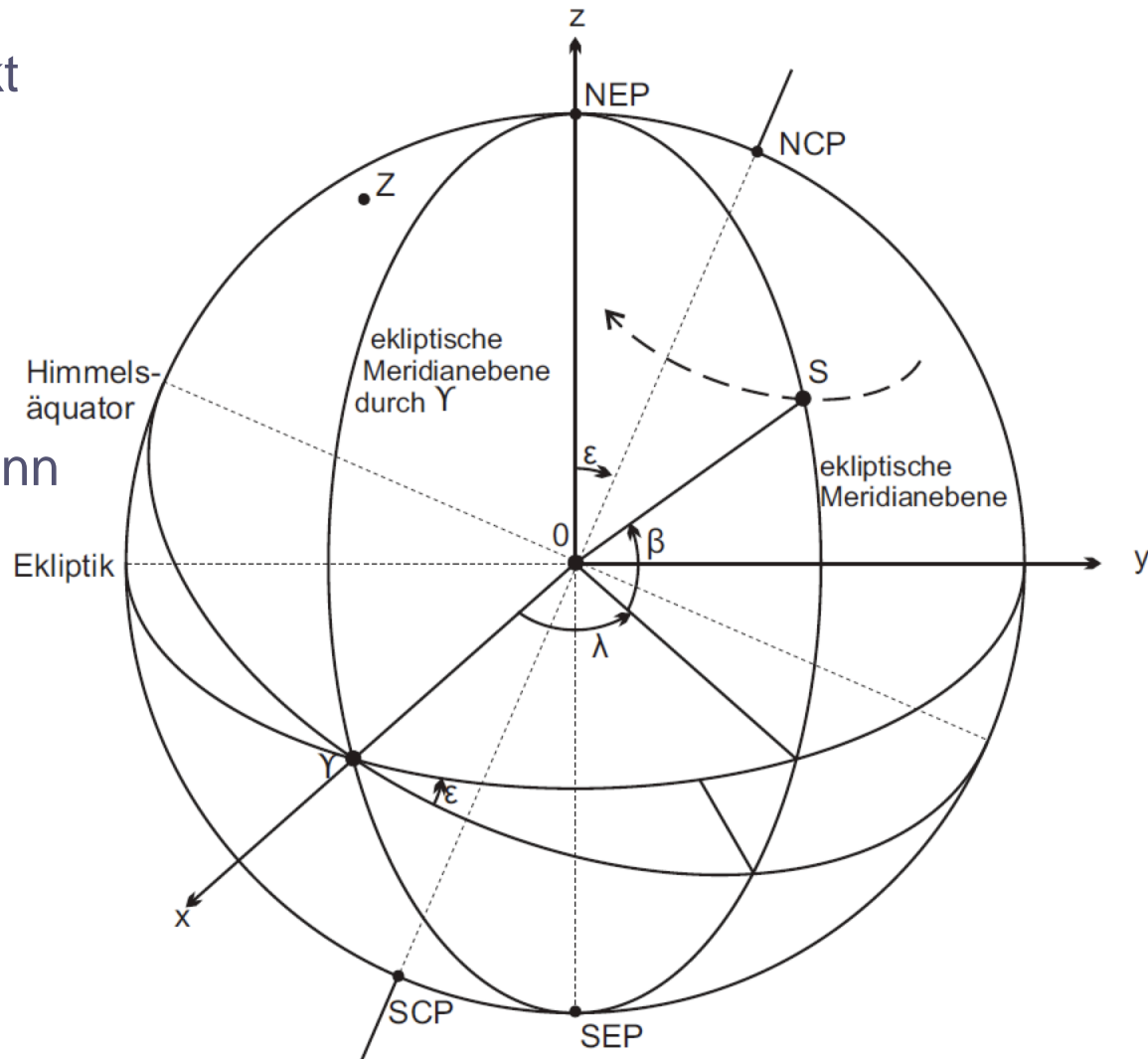
Referenzpunkt: Frühlingspunkt

Ekliptische Länge:  
in der Ekliptikebene  
vom Frühlingspunkt  
entgegen dem Uhrzeigersinn

$$0 \leq \lambda \leq 360^\circ$$

Ekliptische Breite:

$$-90^\circ \leq \beta \leq 90^\circ$$



# Astronomische Koordinatensysteme: Überblick

System	Reference Plane		Parameters Measured from the Reference Plane	
	Primary	Secondary	Primary	Secondary
Horizon	Celestial horizon	Celestial meridian (half containing north pole)	Altitude $-90^\circ \leq a \leq +90^\circ$ (+ toward zenith)	Azimuth $0^\circ \leq A \leq 360^\circ$ (+ east)
Hour angle	Celestial equator	Hour circle of observer's zenith (half containing zenith)	Declination $-90^\circ \leq \delta \leq +90^\circ$ (+ north)	Hour angle $0^h \leq h \leq 24^h$ $0^\circ \leq h \leq 360^\circ$ (+ west)
Right ascension	Celestial equator	Equinoctial colure (half containing vernal equinox)	Declination $-90^\circ \leq \delta \leq +90^\circ$ (+ north)	Right ascension $0^h \leq \alpha \leq 24^h$ $0^\circ \leq \alpha \leq 360^\circ$ (+east)
Ecliptic	Ecliptic	Ecliptic meridian of the equinox (half containing vernal equinox)	(Ecliptic) Latitude $-90^\circ \leq \beta \leq +90^\circ$ (+ north)	(Ecliptic) Longitude $0^\circ \leq \lambda \leq 360^\circ$ (+ east)

# Die Transformationen zwischen den Koordinaten

# Rektaszension und Stundenwinkel

Transformation:  $(\alpha, \delta) \leftrightarrow (H_a, \delta)$

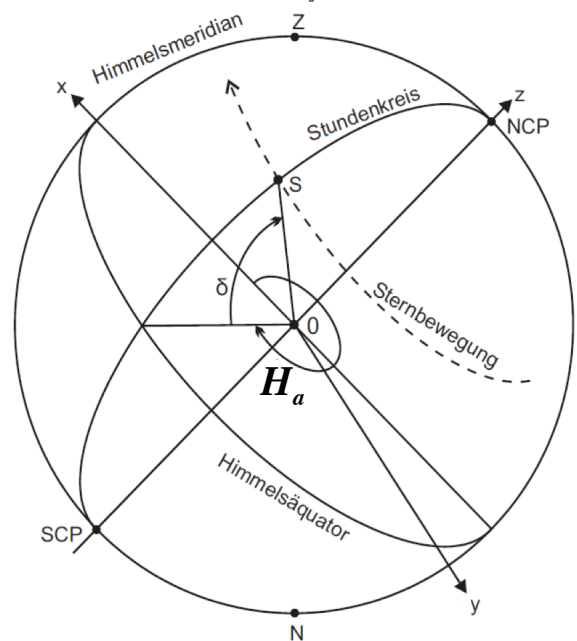
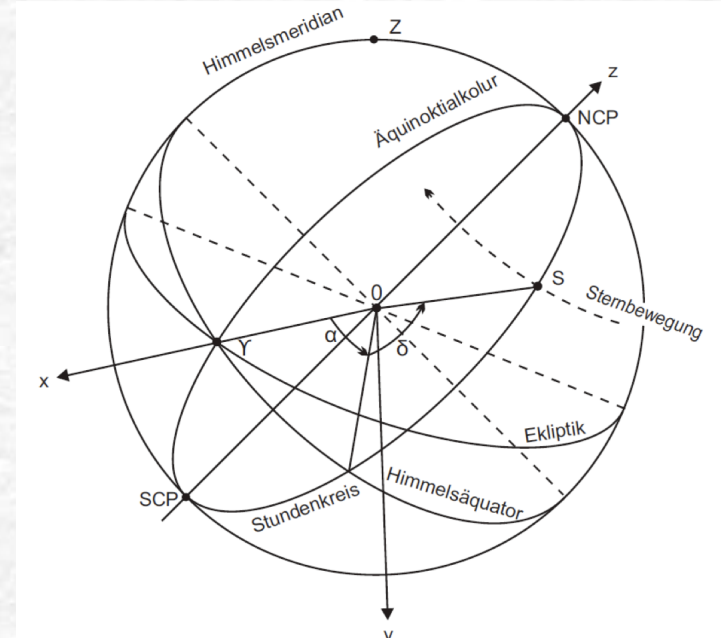
$$H_a = \theta - \alpha$$

$\theta$  ist die lokale siderische Zeit am Beobachtungsort:

(lokale Sternzeit)

$\theta$  ist der Stundenwinkel des Frühlingspunktes  $\gamma$

$\theta$  ist die Rektaszension  $\alpha$  der Gestirne, die gerade im Süden stehen  $H_a = 0$





# Horizontale und äquatoriale Koordinaten

Transformation:  $(A_a, a) \leftrightarrow (H_a, \delta)$

Sphärische Trigonometrie oder  
räumliche Drehung:

$$\sin a = \sin \varphi \sin \delta + \cos \varphi \cos \delta \cos H_a$$

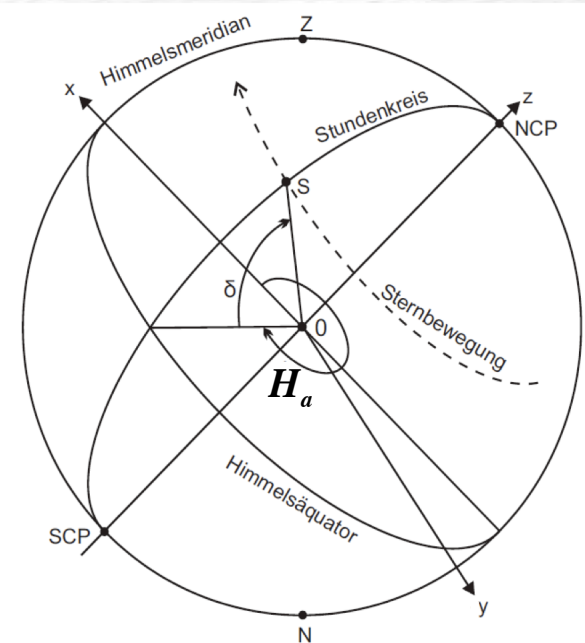
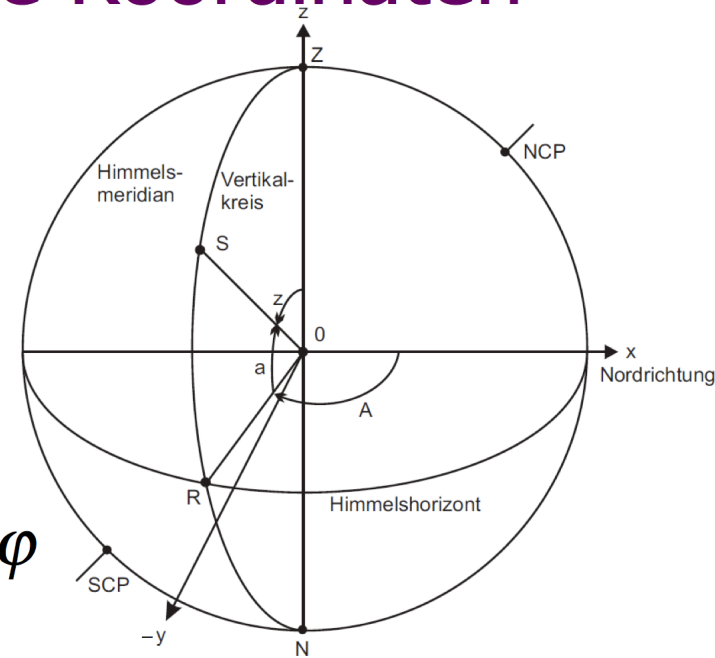
$$\cos a \sin A_a = \cos \delta \sin H_a$$

$$\cos a \cos A_a = -\sin \delta \cos \varphi + \cos \delta \cos H_a \sin \varphi$$

Zenitdistanz:  $z = 90^\circ - a$

$\varphi$  ist die geographische Breite:

$\varphi > 0$	nördlich
$\varphi < 0$	südlich



# Astronomische Zeitskalen

# Astronomische Zeitskalen

A) Sternzeit – gemessen durch die scheinbare Bewegung der Sterne

$\theta_0$  – Greenwich Sternzeit: Stundenwinkel des Frühlingspunktes  
in Greenwich

$\theta = \theta_0 - \lambda$  - Ortssternzeit

„mittlere“ Sternzeit – „wahre“ Sternzeit:

Periodische Schwankungen der Erdrotation (Nutation)

<1s

B) Sonnenzeit – gemessen durch die scheinbare Bewegung der Sonne

Stundenwinkel der Sonne + 12h

„mittlere“ Sonnenzeit – „wahre“ Sonnenzeit:

die Bewegung der Sonne ist nicht gleichmäßig

(z.B., elliptische Bahn der Erde)

Zeitgleichung: <15m

# Sonnenzeit und Sternzeit

Ein Sterntag: 23h 56m 04s  
Ein Sonnentag: 24h

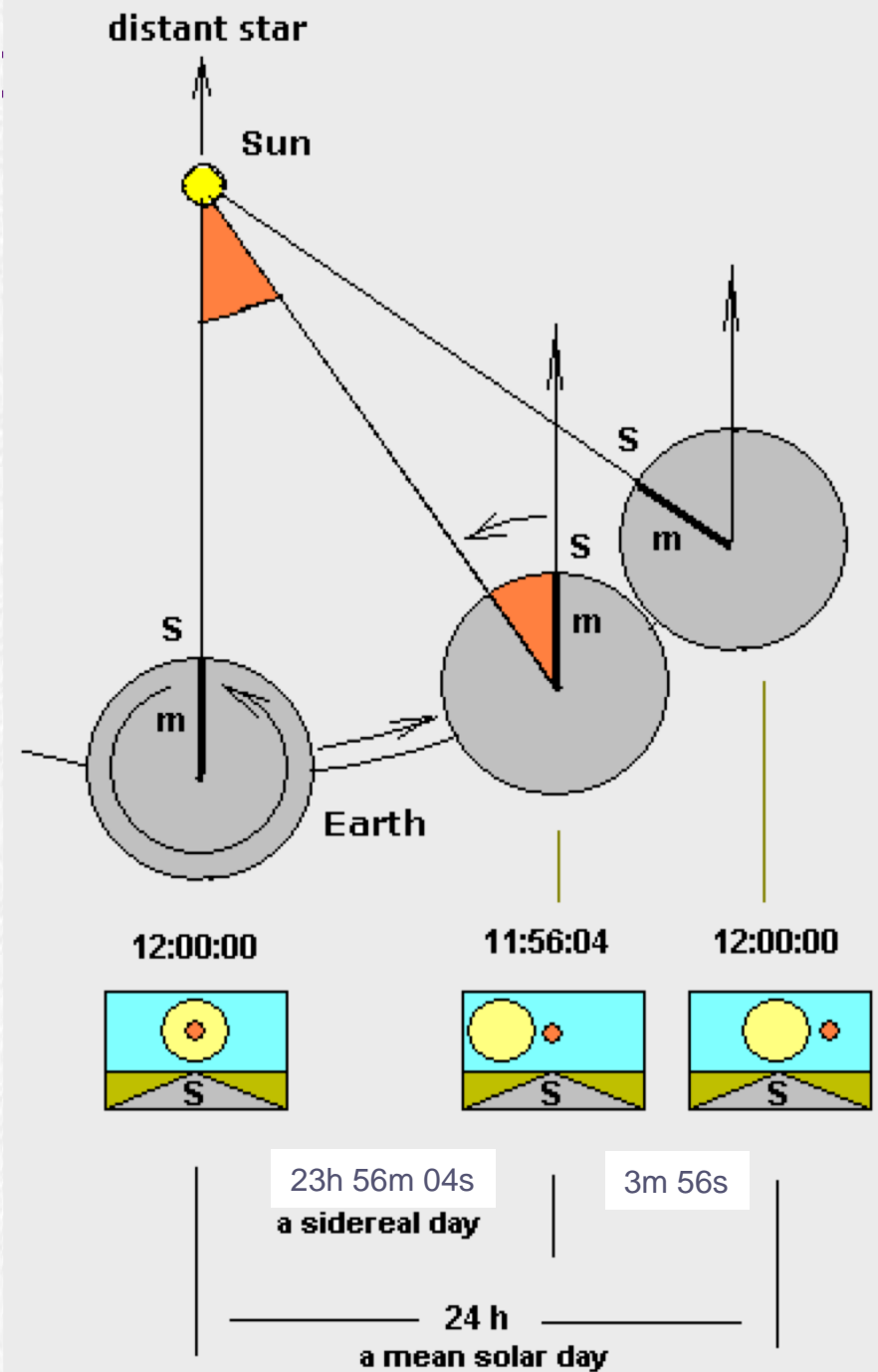


Bild: Wikipedia

# Astronomische Zeitskalen

C) Weltzeit UTC – Mittlere Sonnenzeit in Greenwich

D) Unsere Uhren zeigen:

UTC+ Zeitzone + Sommer/Winter Zeitumstellung

Zeitzone in Deutschland: +1h

# Julianisches Datum

# Julianisches Datum: Definition

Das Julianische Datum (JD) ist eine kontinuierliche Zeitzählung, die jedem beliebigen Zeitpunkt eine eindeutige Gleitkommazahl, mit der Anzahl der verflossenen Tage als ganzzahligen Anteil und dem verflossenen Tagesbruchteil in den Nachkommastellen, zuordnet.

JD=0 entspricht Montag, dem 1. Januar 4713 vor Chr., 12:00.

- frei von Unregelmäßigkeiten (Schalttagen, unterschiedlich langen Monaten usw.).
- wird daher in der Astronomie zur Beschreibung zeitabhängiger Größen verwendet, da mit JD sehr leicht Zeitdifferenzen berechnet werden können.
- Julianischer Tag beginnt am **Mittag** (bei UTC in Greenwich )

# Julianisches Datum: Der Meeus Algorithmus

Eingabe: Jahr, Monat, Tag, Stunde, Minute, Sekunde

1. wenn Monat  $> 2$  dann  $Y = \text{Jahr}$ ,  $M = \text{Monat}$   
sonst  $Y = \text{Jahr}-1$ ,  $M = \text{Monat}+12$
2.  $D = \text{Tag}$
3.  $H = \text{Stunde}/24 + \text{Minute}/1440 + \text{Sekunde}/86400$
4. Wenn ein Datum zwischen dem 04.10.1582 und dem 15.10.1582 angegeben wird, ist es ein Fehler:  
Auf den 04.10.1582 (Julianischer Kalender) folgte unmittelbar der 15.10.1582 (Gregorianischer Kalender).



# Julianisches Datum: Der Meeus Algorithmus

5. wenn  $\geq 15.10.1582$ , dann Gregorianischer Kalender:

$$A = \text{int}(Y/100), B = 2 - A + \text{int}(A/4)$$

6. wenn  $\leq 04.10.1582$ , dann Julianischer Kalender:

$$B = 0$$

$$7. \quad JD = \text{int}(365.25*(Y+4716)) + \text{int}(30.6001*(M+1)) + \\ D + H + B - 1524.5$$

Die Funktion "int" schneidet die Nachkommastellen einer Zahl ab.

**Der Algorithmus gilt für positives JD.**

Ausgabe: JD

# Die Berechnung

# Sternzeit in Greenwich

1. Eine fertige Formel für die Sternzeit in Greenwich **um Mitternacht**:

$$\theta_0(0^h \text{ UTC}) = 6^h 41^m 50.54841^s + 8640184.812866^s T + 0.093104^s T^2 - 0.0000062^s T^3$$

$T$  ist die Zeit von 1 Jan 2000, 12h UTC ( $JD=2451445.0$ ) in Jahrhunderten:

$$T = \frac{JD - 2451545.0}{36525}$$

**Hier soll „JD“ nur für die Mitternacht benutzt werden!**

2. Umrechnung Sonnenzeitintervall nach Sternzeitintervall

$$\theta_0(t^h \text{ UTC}) = \theta_0(0^h \text{ UTC}) + t 1.00273790395$$

$t$  ist die Zeit vom 0h UTC in Stunden

# Stundenwinkel am Beobachtungsort

3.  $H_a = \theta - \alpha = \theta_0 - \lambda - \alpha$

$\lambda$  ist die geographische Länge:

$\lambda > 0$	westlich von Greenwich
$\lambda < 0$	östlich von Greenwich

$\alpha$  ist die Rektaszension des Sternes

$\theta_0 = \theta_0(t^h \text{ UTC})$  ist die Sternzeit in Greenwich

# Horizontale und äquatoriale Koordinaten

4. Transformation:  $(A_a, a) \leftrightarrow (H_a, \delta)$

$$\begin{aligned}\sin a &= \sin \varphi \sin \delta + \cos \varphi \cos \delta \cos H_a \\ \cos a \sin A_a &= \cos \delta \sin H_a \\ \cos a \cos A_a &= -\sin \delta \cos \varphi + \cos \delta \cos H_a \sin \varphi\end{aligned}$$

$\varphi$  ist die geographische Breite:

$\varphi > 0$	nördlich
$\varphi < 0$	südlich

$\delta$  ist die Deklination des Sternes

# Zusammenfassung des Algorithmus

1. „unsere Zeit“  $\rightarrow$  UTC

2. JD für „heute“  $0^h$  (Nicht für die Beobachtungszeit!)

3. Sternzeit in Greenwich für  $0^h$  UTC: JD  $\rightarrow \theta_0(0^h \text{ UTC})$

4. Sternzeit in Greenwich für  $t^h$  UTC:

$$\theta_0(t^h \text{ UTC}) = \theta_0(0^h \text{ UTC}) + 1.0027... t$$

5. Sternzeit am Beobachtungsort  $\theta = \theta_0 - \lambda$

6. Stundenwinkel des Sternes  $H_a = \theta - \alpha$

7. Koordinatentransformation  $H_a, \varphi, \delta \rightarrow A_a, a \rightarrow A, a$

# Die Berechnung der Winkel

# Wie bestimmt man die Winkelkoordinaten?

Gegeben sei die Werte  $(x, y, z)$ , die mit zwei Winkeln in Kugelkoordinaten durch die folgenden Gleichungen zusammenhängen:

$$(x^2 + y^2 + z^2 = 1)$$

$$\cos \nu \cos \mu = x$$

$$\cos \nu \sin \mu = y$$

$$\sin \nu = z$$

Die Winkel  $\mu$  und  $\nu$  sollen berechnet werden.

Beispiel der Anwendung: Berechnung von  $\alpha$  und  $A_\alpha$  aus den Formeln:

$$\cos \alpha \cos A_\alpha = -\sin \delta \cos \varphi + \cos \delta \cos H_\alpha \sin \varphi \equiv x$$

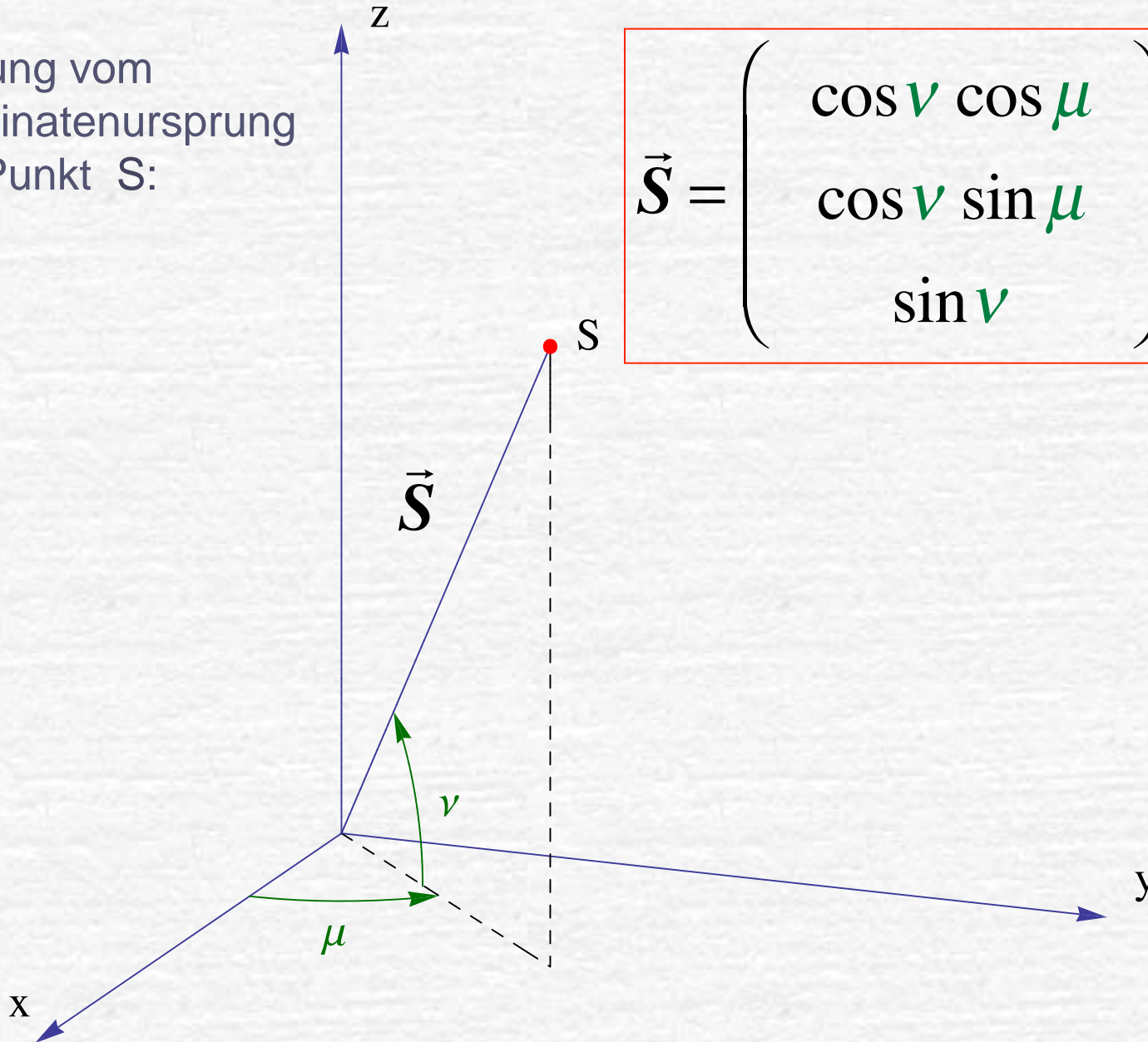
$$\cos \alpha \sin A_\alpha = \cos \delta \sin H_\alpha \equiv y$$

$$\sin \alpha = \sin \varphi \sin \delta + \cos \varphi \cos \delta \cos H_\alpha \equiv z$$



# Die Winkel in Kugelkoordinaten

Richtung vom  
Koordinatenursprung  
zum Punkt S:



$$\vec{S} = \begin{pmatrix} \cos \nu \cos \mu \\ \cos \nu \sin \mu \\ \sin \nu \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

# Wie bestimmt man die Winkelkoordinaten?

Das System der drei Gleichungen:

$$\cos \nu \cos \mu = x$$

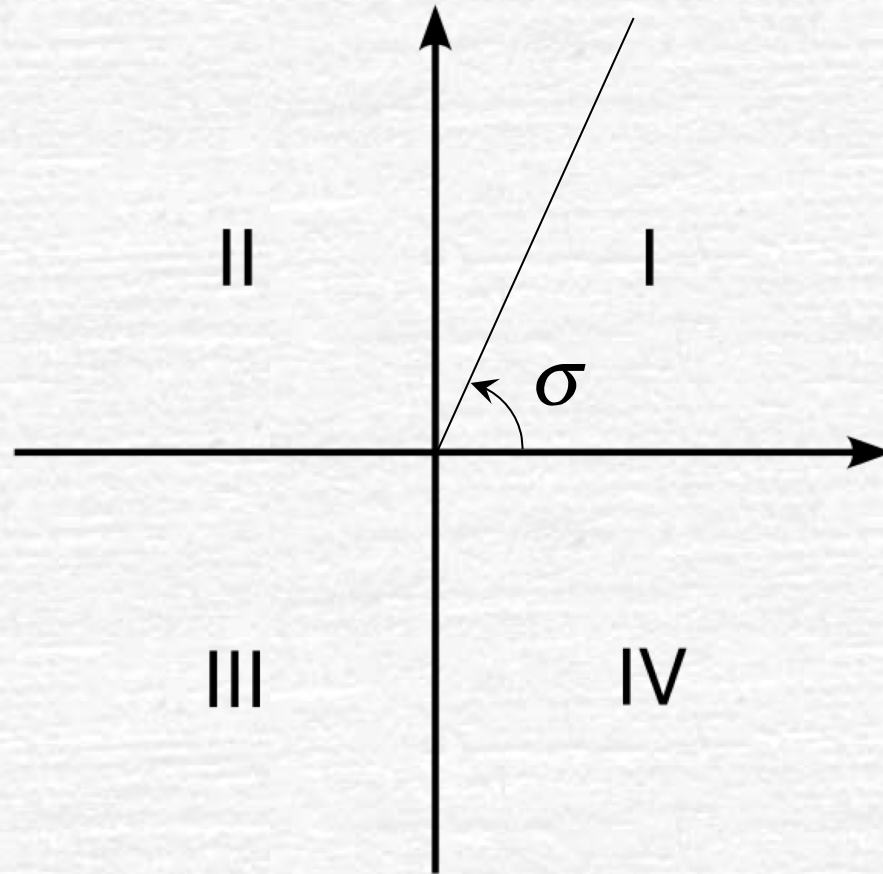
$$\cos \nu \sin \mu = y$$

$$\sin \nu = z$$

1. Da  $-90^\circ \leq \nu \leq 90^\circ$  wird  $\nu$  einfach als  $\nu = \arcsin z$

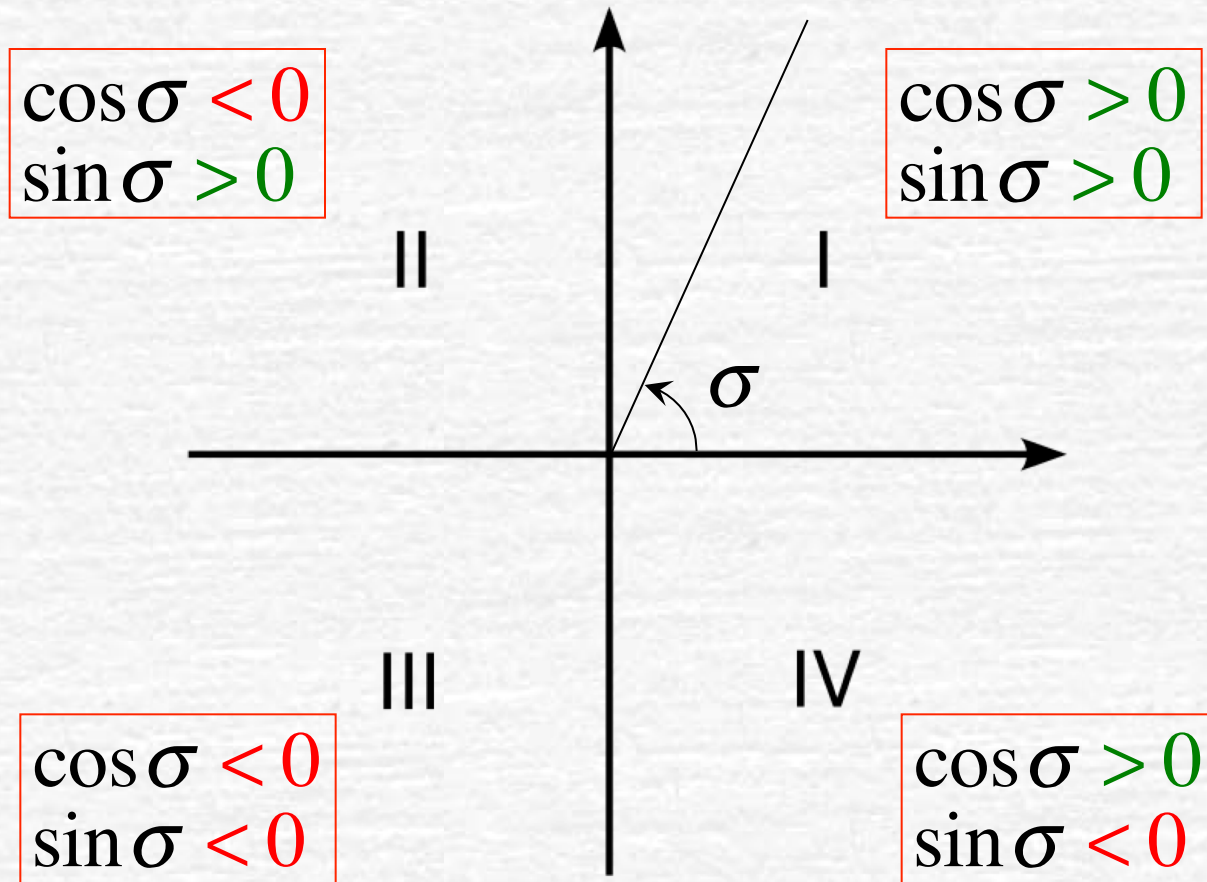
2. Da  $0 \leq \mu \leq 360^\circ$  können nur  $\cos \mu$  und  $\sin \mu$  **zusammen** den Winkel bestimmen. Sonst fehlt die Information über Quadranten!

# Die vier Quadranten



# In welchem Quadranten liegt den Winkel?

Das können Sie anhand der Vorzeichen von Sinus und Cosinus entscheiden:



# In welchem Quadranten liegt den Winkel?

Das können Sie anhand der Vorzeichen von Sinus und Cosinus entscheiden:

$$\cos \nu \cos \mu = x$$

$$\cos \nu \sin \mu = y$$

$$\sin \nu = z$$

Es ist ein Fehler, den Winkel so zu berechnen:

$$\mu = \arccos \frac{x}{\sqrt{1-z^2}}$$

$$\mu = \arcsin \frac{y}{\sqrt{1-z^2}}$$

$$\mu = \arctan \frac{y}{x}$$

# Wie bestimmt man die Winkelkoordinaten?

Das System der drei Gleichungen:

$$\cos \nu \cos \mu = x$$

$$\cos \nu \sin \mu = y$$

$$\sin \nu = z$$

1. Da  $-90^\circ \leq \nu \leq 90^\circ$  wird  $\nu$  einfach als  $\nu = \arcsin z$

2. Da  $0 \leq \mu \leq 360^\circ$  können nur  $\cos \mu$  und  $\sin \mu$  **zusammen** den Winkel bestimmen. Sonst fehlt die Information über Quadranten!

Bei manuellen Berechnungen: Sinus und Cosinus berechnen, die Vorzeichen prüfen, den richtigen Quadranten auswählen.

Einfache praktische Methode mit Computer:  $\mu = \arctan(y, x)$

# Das Maple-Programm

# Das Maple-Programm

```
> Digits:=16:
DEC2DMS:=proc(x) print(trunc(x),trunc((x-trunc(x))*60),((x-trunc
(x))*60-trunc((x-trunc(x))*60))*60) end:
DMS2DEC:=proc(d,m,s) RETURN(d+m/60.0+s/3600.0): end:
COS:=proc(x) RETURN(evalf(cos(x*Pi/180))); end:
SIN:=proc(x) RETURN(evalf(sin(x*Pi/180))); end:
TAN:=proc(x) RETURN(evalf(tan(x*Pi/180))); end:
ASIN:=proc(x) RETURN(evalf(arcsin(x)/Pi*180)); end:
ATAN:=proc(x) RETURN(evalf(arctan(x)/Pi*180)); end:
ATAN2:=proc(x,y) RETURN(evalf(arctan(x,y)/Pi*180)); end:
```

```
> lambda:=-DMS2DEC(13,43,46)/15;
phi:=DMS2DEC(51,1,52.0);
ZONE:=-1;
```

$\lambda := -0.9152962962962967$

$\phi := 51.031111111111111$

$ZONE := -1$

(1)

```
> y:=2005;
m:=1;
d:=27;
t:=19;
```

$y := 2005$

$m := 1$

$d := 27$

$t := 19$

(2)

```
> alpha:=DMS2DEC(18,36,56.30);
delta:=DMS2DEC(38,47,1);
```

$\alpha := 18.615638888888889$

$\delta := 38.783611111111111$

(3)



# Das Maple-Programm

```
> UTC:=t+ZONE;
```

```
UTC := 18
```

(4)

```
> if m=1 or m=2 then y:=y-1; m:=m+12; fi:
```

```
m;
```

```
y;
```

```
A:=trunc(y/100);
```

```
B:=2-A+trunc(A/4);
```

```
JD:=trunc(365.25*(y+4716))+trunc(30.6001*(m+1))+d+B-1524.5;
```

```
13
```

```
2004
```

```
A := 20
```

```
B := -13
```

```
JD := 2.4533975 106
```

(5)

```
> T:=(JD-2451545.0)/36525;
```

```
T := 0.05071868583163
```

(6)

# Das Maple-Programm

```
> theta0 := (DMS2DEC(6, 41, 50.54841) + 8640184.812866/3600 *  
T + 0.093104/3600 * T^2 - 0.0000062/3600 * T^3);
```

```
theta0t := theta0 + UTC * 1.00273790395;
```

```
theta0t := (theta0t - trunc(theta0t/24) * 24);
```

```
DEC2DMS(theta0t);
```

```
θ0 := 128.4248243612417
```

```
theta0t := 146.4741066323417
```

```
theta0t := 2.4741066323417
```

```
2, 28, 26.783876430120
```

(7)

```
> theta := theta0t - lambda;
```

```
DEC2DMS(theta);
```

```
θ := 3.389402928637997
```

```
3, 23, 21.85054309679
```

(8)

```
> Ha := theta - alpha:  
if Ha < 0 then Ha := Ha + 24; fi:  
Ha;  
DEC2DMS(Ha);
```

```
8.77376403974911
```

```
8, 46, 25.55054309680
```

(9)

# Das Maple-Programm

```
> a:=ASIN(SIN(phi)*SIN(delta)+COS(phi)*COS(delta)*COS(Ha*15));  
DEC2DMS(a);
```

$a := 9.292856412686329$

9, 17, 34.28308567078

(10)

```
> # Faktor COS(a) spielt für ATAN2 keine Rolle!
```

```
Aa:=ATAN2(COS(delta)*SIN(Ha*15)/COS(a), (COS(Ha*15)*SIN(phi)*COS  
(delta)-SIN(delta)*COS(phi))/COS(a));  
if Aa<0 then Aa:=Aa+360; fi:
```

```
DEC2DMS(Aa);
```

143, 47, 57.7691066440

(11)

# Was wird hier vernachlässigt?

1. Atmosphärische Refraktion: 0 im Zenit, 1' am Horizont
2. Präzession der Rotationsachse der Erde: bis 50" pro Jahr
3. Nutation der Rotationsachse der Erde: < 20" (periodisch)
4. Aberration: <20"
5. Parallaxe der Sterne: < 1"
6. Eigenbewegungen der Sterne: <10"/Jahr (typischerweise << 1"/Jahr)
7. Alle Unterschiede zwischen astronomischen Zeitskalen mit Ausnahme von dem Unterschied zwischen der mittleren Sternzeit und der mittleren Sonnenzeit.
8. Geographischen Länge und Breite vs. astronomischen Länge und Breite