Grundlagen der Nachrichtentechnik

I. Kontinuierliche Signale u. Systeme II. Analoge Übertragung 1. Fouriertransformation 1. Analoge Modulationsverfahren 2. Tiefpass-Darstellung v. Bandpass-Signalen 2. Empfängerstrukturen 3. Eigenschaften v. Übertragungskanälen 3. Einfluß von Rauschen IV. Digitale Übertragung III. Diskretisierung v. Quellensignalen 1. Struktur e. Datenübertragungssystems 1. Abtasttheorem 2. Erste u. Zweite Nyquist-Bedingung 2. Pulsamplitudenmodulation 3. Rauschangepasstes Empfangsfilter 3. Pulsdauer- und Pulsphasenmodulation 4 Bitfehlerwahrscheinlichkeit 4. Pulscodemodulation 5. Digitale Modulationsverfahren 5. Prinzip des Zeitmultiplex komplett auf Folien teilweise mit Folienunterstützung



Grundlagen der Nachrichtentechnik: Inhalt

III. Diskretisierung von Quellensignalen

Signalklassifikationen



Universität Bremen

1. Das Abtasttheorem

Abgetastetes Signal: Folge gewichteter schmaler Impulse im Abstand $T = 1/f_A$; Mathematisches Modell für schmale Impulse \rightarrow **Dirac-Impulse** $\delta_0(t)$

$$x_T(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x_K(kT) \cdot \delta_0(t-kT) = x_K(t) \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT)$$

Spektrum von $x_T(t) \rightarrow \mathsf{Faltung}$ von $X_K(j\omega)$ und $\mathcal{F}\{\sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT)\}$

$$\begin{split} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT) & \text{periodisch} \to \text{Fourierreihe:} \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT) = \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} a_{\nu} \cdot e^{j\nu 2\pi t/T} \\ \text{Fourier-Koeffizienten:} & a_{\nu} &= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \left[\sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT) \right] \cdot e^{-j\nu 2\pi t/T} dt \\ &= \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \int_{-T/2}^{T/2} \delta_0(t-kT) \cdot e^{-j\nu 2\pi t/T} dt &= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \delta_0(t) dt = \frac{1}{T} \\ &\sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT) = \frac{1}{T} \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} e^{j\nu 2\pi t/T} & \leftarrow e^{j\nu 2\pi t/T} & \bullet 2\pi \cdot \delta_0(\omega - \nu \frac{2\pi}{T}) \end{split}$$



$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta_0(t-kT) = \frac{1}{T} \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} e^{j\nu 2\pi t/T} \quad \text{o-} \bullet \quad \frac{2\pi}{T} \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} \delta_0(\omega-\nu\frac{2\pi}{T})$$

Damit Spektrum eines abgetasteten Signals:

$$X_T(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X_K(j\omega) * \frac{2\pi}{T} \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} \delta_0(\omega - \nu \frac{2\pi}{T})$$
$$= \frac{1}{T} \sum_{\nu=-\infty}^{\infty} X_K(j(\omega - \nu \frac{2\pi}{T}))$$





Abtasttheorem

Fallunterscheidung: $f_A > 2 \cdot f_{max} \rightarrow$ überlappungsfreie Spektren

 $f_A < 2 \cdot f_{\max} \rightarrow \text{spektrale Überlappungen "Aliasing"}$

Im ersten Falle: Das Originalspektrum kann durch Tiefpass-Filterung eindeutig wiedergewonnen werden.

Abtasttheorem: Ein auf die Frequenz f_{max} bandbegrenztes kontinuierliches Signal kann nach Abtastung mit einer Abtastfrequenz $f_A > 2 \cdot f_{max}$ durch Tiefpass-Filterung eindeutig wieder rekonstruiert werden.

Aufbau eines digitalen Systems zur Verarbeitung analoger Signale:

$$\overset{x_{K}(t)}{\bullet} \text{TP} \text{S&H} \text{A/D} \overset{x(k)}{\bullet} \text{Digitales} \overset{y(k)}{\bullet} \text{D/A} \text{TP} \overset{y_{K}(t)}{\bullet}$$







3. Pulsdauer- und Pulsphasenmodulation (PDM/PPM)





4. Puls-Code-Modulation (PCM)



Lineare Quantisierung

S/N-Verhältnis in Abhängigkeit von der Quantisierungstiefe ℓ (sinusförmiges Nutzsignal)

$$\sigma_Q^2 = \frac{Q^2}{12} = \frac{2^{-2l}}{3}$$
$$(S/N) = \frac{\sigma_V^2}{\sigma_Q^2} = \frac{\frac{1}{2}}{\frac{Q^2}{12}} = \frac{3}{2} \cdot 2^{2\ell}$$
$$(S/N)_{dB} = 10 \, \lg \left(\frac{3}{2} \cdot 2^{2\ell}\right)$$
$$= 1,77 + 2\ell \cdot 10 \lg 2$$
$$= 1,77 + 6 \cdot \ell$$

ℓ/bit	6	8	10	12	14	16
$(S/N)_{\rm dB}$	37,8	49,8	61,8	73,8	85,8	97,8



Nichtlineare Quantisierung

Codierungsvorschrift entsprechend der 13-Segment-Kennlinie

 $V \stackrel{_{\frown}}{=} V$ orzeichenbit $x \stackrel{_{\frown}}{=} beliebiges$ Binärzeichen

0,1 \doteq log. Null, Eins - $\hat{=}$ vernachlässigte Stellen





Delta- Modulation



Vermeidung von Steigungsüberlastung

$$max\left\{\frac{dv}{dt}\right\} \le \frac{2^{-l+1}}{T} = 2^{-l+1} f_A$$



5. PCM Zeitmultiplex

PSfrag replacements

TDMA : Time Division Multiple Access

Schema eines Zeitmultiplexsystems



Rahmenaufbau eines PCM 30-Systems





AN 🥍 –

Hierarchie des PCM-Systems im Fernsprechbereich

	Sprachkanäle	Bitrate	Ebene	Entfernung
PCM30	30	2 Mbit/s	EVSt.	
PCM120	120	8,4 Mbit/s	EVSt.KVSt.	15 km
PCM480	480	34 Mbit/s	KVSt.HVSt	45 km
PCM1920	1920	140 Mbit/s	HVSt.ZVSt	150 km
PCM7680	7680	565 Mbit/s	ZVSt.	>150 km

(EVST, KVSt, HVSt, ZVSt $\stackrel{}{=}$ End-, Knoten-, Haupt-, Zentralvermittlungsstellen)

