Dennoch ist die Klasse der linksnormalen TES sehr eingeschränkt. Daher betrachten wir eine weitere wichtige Klasse von Termersetzungssystemen, für die auch gute Auswertungsstrategien existieren:

Definition 3.12 Sei R ein TES bzgl. einer Signatur $\Sigma = (S, F)$.

• $f: s_1, \ldots, s_n \to s \in F$ heißt definierte Funktion, falls eine Regel

$$f(t_1,\ldots,t_n)\to r$$

existiert. Die Menge aller definierten Funktionen ist dann wie folgt definiert:

$$D = \{f \mid f \text{ definierte Funktion}\} \subseteq F$$

- $C = F \setminus D$ heißt Menge der Konstruktoren.
- $f(t_1,...,t_n)$ $(n \ge 0)$ heißt Muster (pattern), falls $f \in D$ und $t_1,...,t_n$ sind Konstruktorterme, d.h. sie enthalten keine definierte Funktionen.
- R heißt konstruktorbasiert, falls für alle Regeln $l \to r \in R$ die linke Seite l ein Muster ist.

Beispiel:

$$\begin{array}{cccc} R: & 0+n & \to & n \\ & s(m)+n & \to & s(m+n) \end{array}$$

Hier ist $D = \{+\}, C = \{0, s\}$ und R ist konstruktorbasiert.

Die Gruppenaxiome aus Beispiel 3.1 sind dagegen nicht konstruktorbasiert.

Intuition dieser Aufteilung in Konstruktoren und definierte Funktionen:

- Konstruktoren bauen Datenstrukturen auf.
- Definierte Funktionen rechnen auf Datenstrukturen.
- Konstrukturbasierte TES entsprechen funktionalen Programmen, jedoch ist hier keine Reihenfolge der Regeln festgelegt (dies entspricht also eher einer gleichungsorientierten Interpretation der Regeln).

Induktiv-sequenzielle Termersetzungssysteme [Antoy 92] haben die Eigenschaft, dass Funktionen induktiv über den Datenstrukturen definiert sind. Dies ist zum Beispiel bei der obigen Additionsoperation "+" der Fall, die durch eine Fallunterscheidung (Induktion) über das erste Argument definiert ist.

Die genaue formale Definition ist wie folgt.

Definition 3.13 (Definierender Baum) Ein definierender Baum (definitional tree) ist ein Baum, bei dem jeder Knoten mit einem Muster markiert ist. Dabei gibt es zwei Arten von definierenden Bäumen mit einem Muster π :

- Regelknoten der Form $l \to r$ mit $\pi = l$
- Verzweigungsknoten der Form $branch(\pi, p, \mathcal{T}_1, \dots, \mathcal{T}_k)$, wobei gilt:
 - $-p \in Pos(\pi) \ mit \ \pi|_p \in V$
 - \mathcal{T}_i (i = 1, ..., k) ist ein definierender Baum mit dem Muster $\pi[C_i(x_1, ..., x_{m_i})]_p$, wobei $x_1, ..., x_{m_i}$ neue Variablen und $C_1, ..., C_k$ sind verschiedene Konstruktoren sind.

Wir bezeichnen mit pattern (\mathcal{T}) das Muster des definierenden Baumes \mathcal{T} .

Definition 3.14 (Induktiv-sequenziell) Sei R ein Termersetzungssystem.

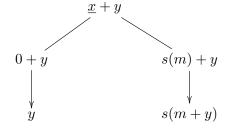
- \mathcal{T} heißt definierender Baum für die Funktion f, falls \mathcal{T} endlich ist und das Muster $f(x_1, \ldots, x_n)$ hat (x_1, \ldots, x_n) sind verschiedene Variablen), jeder Regelknoten ist eine Variante einer Regel aus R, und jede Regel $f(t_1, \ldots, t_n) \to r \in R$ kommt in \mathcal{T} genau einmal vor. In diesem Fall heißt f induktiv-sequenziell.
- R heißt induktiv-sequenziell, falls alle $f \in D$ induktiv-sequenziell sind.

Beispiel: Betrachten wir noch einmal die Additionsfunktion:

$$R: 0+n \rightarrow n$$

 $s(m)+n \rightarrow s(m+n)$

Der definierende Baum sieht wie folgt aus (in graphischer Darstellung):



Dagegen ist das parallele Oder

nicht induktiv-sequenziell, da hier kein eindeutiges Argument für eine Fallunterscheidung existiert.

Satz 3.8 Jedes induktiv-sequenzielle TES ist orthogonal und konstruktorbasiert (aber nicht umgekehrt!)

Für induktiv-sequenzielle TES existiert eine einfache sequenzielle Reduktionsstrategie, die Konstruktornormalformen berechnet:

Definition 3.15 Die Reduktionsstrategie φ sei wie folgt definiert:

Sei t ein Term, o die Position des linkesten äußersten definierten Funktionssymbols in t $(d.h. t|_{o} = f(t_{1},...,t_{n})$ mit $f \in D)$ und \mathcal{T}_{f} ein definierender Baum für f. Dann ist:

$$\varphi(t) = \{o \cdot \varphi(t|_o, \mathcal{T}_f)\}$$

Hier ist zu beachten, dass $\varphi(t|_o, \mathcal{T}_f)$ eventuell undefiniert sein kann; in diesem Fall ist auch $\varphi(t)$ undefiniert. Weiterhin ist

$$\varphi(t, l \to r) = \epsilon$$
 (d.h. wende Regel an)

$$\varphi(t, branch(\pi, p, \mathcal{T}_1, \dots, \mathcal{T}_k)) =$$

$$\begin{cases} \varphi(t,\mathcal{T}_j) & \text{falls } t|_p = C_j(s_1,\ldots,s_{m_j}) \text{ und pattern}(\mathcal{T}_j)|_p = C_j(x_1,\ldots,x_{m_j}) \\ p \cdot \varphi(t|_p,\mathcal{T}_g) & \text{falls } t|_p = g(\ldots) \text{ mit } g \in D \text{ und } \mathcal{T}_g \text{ definierender Baum für } g \end{cases}$$

Intuitiv: Die Auswertung einer Funktion erfolgt durch Analyse des zugehörigen definierenden Baumes:

- Bei Regelknoten: Wende die Regel an
- Bei Verzweigungsknoten: Betrachte den aktuellen Wert an der Verzweigungsposition:
 - Konstruktor \sim betrachte entsprechenden Teilbaum
 - Funktion → Werte Funktion aus

Beispiel:

Wir betrachten wieder die Regeln für "+" (s.o.), den definierenden Baum \mathcal{T}_+ für + (wie oben dargestellt und den Term

$$t = (s(0) + 0) + 0$$

Dann wird der erste Auswertungsschritt für t wie folgt berechnet:

$$\varphi(t) = \epsilon \cdot \varphi(t, \mathcal{T}_{+})$$

$$= 1 \cdot \varphi(s(0) + 0, \mathcal{T}_{+})$$

$$= 1 \cdot \varphi(s(0) + 0, s(m) + y \rightarrow s(m + y))$$

$$= 1 \cdot \epsilon = 1$$

Insgesamt ergibt sich folgende Auswertung bzgl. der Strategie φ :

$$\begin{array}{ll} t & \rightarrow_R^\varphi & s(0+0)+0 \\ & \rightarrow_R^\varphi & s((0+0)+0) & \mathrm{da} \ \varphi(s(0+0)+0) = \epsilon \\ & \rightarrow_R^\varphi & s(0+0) & \mathrm{da} \ \varphi(s((0+0)+0) = 1 \cdot 1 \\ & \rightarrow_R^\varphi & s(0) & \mathrm{da} \ \varphi(s(0+0)) = 1 \end{array}$$

Die Strategie φ berechnet evtl. nicht die Normalform eines Terms. Dies kann zwei Ursachen haben:

1. Der Term enthält Variablen:

$$(x+0) + (0+0)$$

 φ ist hierfür undefiniert, allerdings ist die Normalform (x+0)+0.

2. Funktionen sind partiell, d.h. unvollständig, definiert: Betrachten wir hierzu die zusätzliche Regel:

$$f(s(m),n) \to 0$$

Dann ist φ undefiniert auf f(0,0+0), allerdings ist die Normalform f(0,0).

Definition 3.16 Eine Funktion f heißt vollständig definiert, falls ein definierender Baum für f existiert, wobei in jedem Verzweigungsknoten jeder Konstruktor (der entsprechenden Sorte) in einem Teilbaum vorkommt.

Beispiel: Die Konstruktoren von Nat sind 0, s. Daher ist + vollständig definiert, die obige Funktion f jedoch nicht.

Für vollständig definierte Funktionen gilt:

Satz 3.9 Ist R ein induktiv-sequenzielles Termersetzungssystem und sind alle Funktionen vollständig definiert, dann ist φ normalisierend auf Grundtermen.

Diese Eigenschaft ist ausreichend für das Rechnen in funktionalen Sprachen:

- Wir wollen nur Grundterme ausrechnen.
- Falls Normalformen noch definierte Funktionen enthalten, wird dies nicht als Wert angesehen, sondern üblicherweise eine Fehlermeldung ausgegeben.

Vergleichen wir einmal das Pattern matching (Kapitel 2.3) mit der Strategie φ :

Pattern matching:

- abhängig von Reihenfolge der Regeln
- im Allg. nicht normalisierend
- normalisierend auf uniformen Programmen
- erlaubt überlappende linke Regelseiten (dann ist das Ergebnis allerdings von der Regelreihenfolge abhängig!)

Strategie φ :

- unabhängig von der Regelreihenfolge
- normalisierend

• erlaubt keine Überlappungen

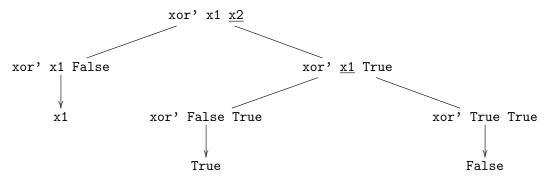
Satz 3.10 Jede uniforme Funktionsdefinition ist induktiv-sequenziell.

Die Umkehrung gilt allerdings nicht:

Beispiel: (vgl. Kap. 2.3)

```
xor' x False = x
xor' False True = True
xor' True True = False
```

Diese Funktion ist nicht uniform, aber induktiv-sequenziell (durch Verzweigung über das zweite Argument):



Hieraus ist ersichtlich, dass φ berechnungsstärker ist als einfaches Links-rechts Pattern Matching.

Weiterer Aspekt der Strategie φ : Durch eine einfache Erweiterung von definierenden Bäumen auf überlappende Regeln kann man φ zu einer Strategie mit paralleler Auswertung erweitern ([Antoy 92]).