

# Inhaltverzeichnis

Vorwort	0
<b>Kapitel I Lizenzbedingungen</b>	<b>5</b>
<b>Kapitel II Grundlagen</b>	<b>6</b>
1 Was kann NC-EAS(Y) 5? .....	7
2 Was benötigen Sie zusätzlich? .....	8
3 Installation .....	9
4 NC-EAS(Y) 5 starten .....	12
5 Lizenz .....	13
6 Upgrade auf NC-EAS(Y) 5 Pro .....	14
7 Einstellungen .....	15
8 Menüstruktur .....	16
Pulldown-Hauptmenü .....	16
Context-Menü .....	17
Symboleisten .....	18
Statusleisten .....	18
Schnittstelle .....	19
Hilfe .....	21
9 Datei öffnen/einfügen .....	23
10 Daten exportieren .....	25
11 Zoom Funktionen .....	25
<b>Kapitel III Controller smc5d-p32</b>	<b>27</b>
<b>Kapitel IV Einrichten der Maschine</b>	<b>28</b>
1 Ein erster Überblick .....	30
2 Anschluss .....	32
3 Endstufen .....	34
4 Kennwort .....	35
5 Achsen .....	35
Verfahrweg .....	36
Achsenauflösung .....	37
Referenzfahrt .....	38
Tangentialachse .....	39
Drehachse .....	42
Z2 .....	43
Umkehrspiel .....	44
6 Pinbelegung .....	44
Referenzschalter .....	45
Weitere Einstellungen .....	48
Ausgänge .....	50

<b>7</b>	<b>Geschwindigkeiten</b>	<b>50</b>
	Eilgeschwindigkeit	51
	Start/Stopp-Geschwindigkeit	52
	Referenzgeschwindigkeit und Beschleunigung	52
	Weitere Geschwindigkeitsparameter	56
<b>8</b>	<b>Abtaster</b>	<b>56</b>
<b>9</b>	<b>Werkzeugwechsler</b>	<b>58</b>
	Werkzeugwechsler	59
	Sicherheitseinstellungen	64
<b>10</b>	<b>Schwenkarm</b>	<b>65</b>
<b>11</b>	<b>Vakuumtisch</b>	<b>66</b>
<b>12</b>	<b>Abschließende Überprüfung</b>	<b>66</b>
	Taktung der Endstufen prüfen	67
	Motorenprüfung	67
	Achsenauflösung prüfen	68
	Auf Schrittverluste prüfen	69

## **Kapitel V DIN66025** **70**

<b>1</b>	<b>G00/01 - Eilgang und Verfahren mit Vorschubgeschwindigkeit</b>	<b>72</b>
<b>2</b>	<b>G02/03 - Kreisbogen</b>	<b>72</b>
<b>3</b>	<b>G04 - Verweilzeit</b>	<b>74</b>
<b>4</b>	<b>G25-G26 - Schleife</b>	<b>74</b>
<b>5</b>	<b>G40/41/42 - Werkzeugradiuskorrektur mit den Funktionen</b>	<b>75</b>
<b>6</b>	<b>G53-G60 - Nullpunkte</b>	<b>78</b>
<b>7</b>	<b>G70/71 - Bemaßung</b>	<b>78</b>
<b>8</b>	<b>Bohrzyklen G73, G80 - G84</b>	<b>79</b>
<b>9</b>	<b>Bohrzyklus G84 (Alt-Version)</b>	<b>81</b>
<b>10</b>	<b>G87 - Kreistasche</b>	<b>82</b>
<b>11</b>	<b>G90/G91 - Absolute oder relative Bemassung</b>	<b>82</b>
<b>12</b>	<b>M99 - Unterprogramme</b>	<b>83</b>
<b>13</b>	<b>M995 bis M998 - Makro</b>	<b>85</b>
<b>14</b>	<b>M48/49</b>	<b>85</b>

## **Kapitel VI 2D Interpreter** **86**

<b>1</b>	<b>HPGL</b>	<b>86</b>
<b>2</b>	<b>Bohrdaten</b>	<b>86</b>
<b>3</b>	<b>GRF5</b>	<b>87</b>
<b>4</b>	<b>DXF</b>	<b>88</b>
<b>5</b>	<b>Postscript und Adobe Illustrator</b>	<b>89</b>

## **Kapitel VII Einstellungen** **90**

<b>1</b>	<b>Positionen</b>	<b>90</b>
	Nullpunkte	93
	Messpunkte	95

2	Werkstück-Offset .....	96
3	Werkstückparameter .....	96
4	Werkzeuglager .....	97
5	Sicherheitsbereiche .....	100
6	Optionen .....	101
7	Eingabegeräte .....	110
	Tastatur .....	110
	Externes Bedienteil .....	111
	Gamepad .....	112
	Handrad .....	113
	Industrie- Joystick .....	118
	Server (cncDroid) .....	120
8	Makro Editor .....	122
	Makro-Programmierung .....	127
9	Plugin Manager .....	129
10	Einheit und Skalierung .....	129
11	Hilfsmittel für Nullpunktermittlung .....	130
12	Einstellungen verlinken .....	131
13	Video Positionierung .....	131
	Erstellen einer Kalibrierungsvorlage mit Corel Draw .....	132
	Kalibration des Video-Positionierungs-Systems .....	137
	Erstellen von Daten zum Drucken und zum Schneiden/Fräsen mit Corel Draw .....	139
	Video Positionierung verwenden .....	150
<b>Kapitel VIII Fahren</b>		<b>151</b>
1	Simulation .....	151
2	Fräsen/Bohren .....	152
	Fräsen/Bohren der 2D Daten .....	153
	Fräsen/Bohren der DIN66025 Daten .....	157
	Geschwindigkeit .....	159
3	Manuell bewegen .....	160
4	Zeichnung abtasten .....	163
5	Referenzfahrt ausführen und Positionen anfahren .....	164
6	Position prüfen .....	166
7	Werkstück abtasten .....	166
8	Werkzeuglängensensor kalibrieren .....	168
9	Werkzeug messen .....	171
10	Werkzeug wechseln .....	172
11	Automatische Vermessung des Nullpunktes .....	172
<b>Kapitel IX Bearbeiten</b>		<b>175</b>
1	Positionieren, Drehen, Spiegeln, Kopieren und Strecken .....	176
2	Auswahl Rechteck .....	177
3	Fräsrichtung und Werkzeugnummer ändern .....	179

4 Punkte entsprechend Bohrpunkte konvertieren .....	180
5 Bohrpunkte, Abtastdaten und Radiuskorrektur entfernen .....	180
6 Schleppmesser Korrektur .....	181
7 Pause .....	183
8 Integrierter Texteditor .....	183
9 Schachteln .....	186
10 Radiuskorrektur .....	187
11 Wegoptimierung .....	197
12 Eintauchen und Austauschen .....	198
13 Stege .....	199
14 Zeitermittlung .....	200
15 TeachIn .....	200
16 Ecken abrunden .....	200
17 Startpunkte ändern .....	201
18 3D Ansicht .....	202
<b>Kapitel X Konfigurationsdatei config.xml</b>	<b>204</b>
<b>Kapitel XI Fehlerbehebung</b>	<b>205</b>
<b>Index</b>	<b>206</b>

# 1 Lizenzbedingungen

Es ist untersagt, das Programm wie auch das schriftliche Material ganz oder teilweise in ursprünglicher oder abgeänderter Form zu vervielfältigen.

Alle unsere Datenträger werden vor dem Versand auf Viren und Fehler überprüft. EAS GmbH übernimmt keine Haftung für daraus eventuell entstandene Schäden (z.B. für Datenverluste, Maschinenschäden, Materialschäden, Personenschäden, Mehraufwendungen oder fehlerhafte Ergebnisse) durch den Betrieb unserer Programme.

EAS GmbH ist unter keinen Umständen dem Lizenznehmer oder Dritten gegenüber haftbar für Ersatz von jeglichen Schäden sowie Folgeschäden, in Form z.B. der Bußgelder oder Strafen und haftet ebenso nicht für Schadensersatz wegen Gewinneinbußen, Geschäftsunterbrechung, Verlust von Geschäftlichen Informationen sowie anderen finanziellen Einbußen, die aus der Nutzung oder der versuchten Nutzung der Software und Hardware entstanden sind.

Die **ELEKTRONISCHE LIZENZREGISTRIERUNG** darf nicht entfernt oder modifiziert werden. **Alle Kopien** müssen exakt den gelieferten Originalen entsprechen.

Microsoft, Windows, Autodesk, AutoCAD, Adobe, Hewlett Packard und andere Produkt- und Firmennamen, die in diesem Buch erwähnt werden, sind eingetragene Marken ihrer jeweiligen Eigentümer.

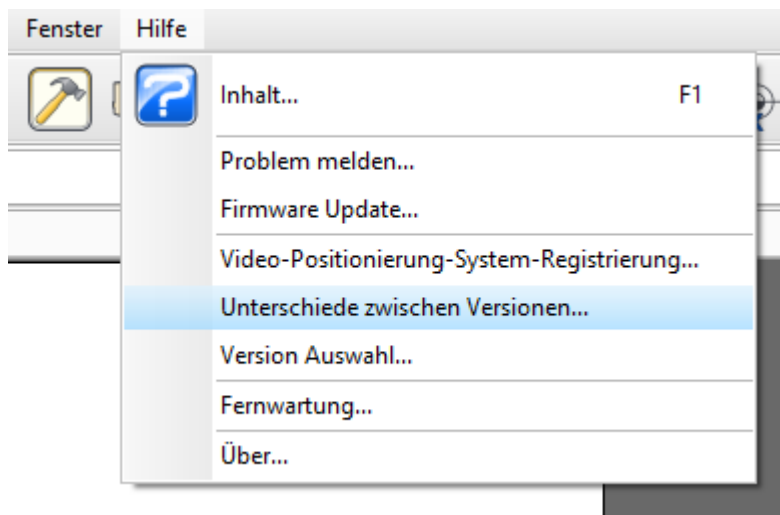
## 2 Grundlagen

Die Software NC-EAS(Y) 5 ist eine CNC-Steuerung für 5 Achsen. Die Steuerung erfolgt über den Controller smc5d-p32. Mit NC-EAS(Y) 5 kann der Betriebszustand von 5 Referenzschaltern, einem NOT-AUS Schalter, einem mechanischen Flächenabtaster oder Werkzeuglängensensor abgefragt werden. Über zwei weitere Steuersignale können die Bohrspindel und die Kühlmittelpumpe per Relais geschaltet werden. Insgesamt stehen je 24 Ein-/Ausgänge für Funktionen zur Verfügung.

Das Windows - Betriebssystem ist nicht für Echtzeit - Anwendungen geeignet, da der Timer für die Multitasking - Tätigkeiten genutzt wird. Deshalb werden die Schrittmotoren über eine USB Schnittstelle mit Hilfe eines externen Controllers smc5d-p32 angesteuert. Der Controller smc5d-p32 übernimmt unter anderem die Aufgaben des Timers und liefert Takt - und Richtungssignale zur Ansteuerung von bis zu 5 Schrittmotoren.

### NC-EAS(Y) 5 gibt es in 2 Versionen:

- NC-EAS(Y) 5 Eco stellt eine preiswerte Alternative zum höherwertigen NC-EAS(Y) 5 Professionell dar. Das Upgrade von Eco auf Pro kann jederzeit durchgeführt werden. Hierzu bitte im Hauptmenü auf "Hilfe -> Unterschiede zwischen Versionen" klicken, um Unterschiede zwischen Versionen in tabellarischen Auflistung zu vergleichen.




## Über dieses Handbuch

Die Software NC-EAS(Y) 5 hat viele Einstellungen und viele komplexe Funktionen. Bei der Entwicklung der Software bemühten wir uns, mit großer Anstrengung und der größtmöglichen Sorgfalt die breiteste Palette der möglichen Funktionen für unsere Kundschaft zur Verfügung zu stellen. Ea kann in einigen userbedingten Fällen vorkommen, dass diese Dokumentation nicht alle Funktionen und Details abdeckt. Sollten Sie Anregungen haben zur dieser Dokumentation, senden Sie diese per E-Mail an [service@easgmbh.de](mailto:service@easgmbh.de) an uns zu. Vielen Dank!

Mit den Symbolen **Neu ab 5** und **Ab Pro** werden neue Funktionen sowie Unterschiede zwischen

Pro und Eco Version gekennzeichnet. Mit dem Warnzeichen  werden Texte

gekennzeichnet, die vor möglichen Gefahren warnen. Das Infozeichen  markiert wiederum wichtige Text- Informationen.

## 2.1 Was kann NC-EAS(Y) 5?

NC-EAS(Y) 5 verfügt über eine moderne, übersichtliche und einfach aufgebaute grafische Oberfläche, bei der alle wichtigen Funktionen sowohl über Symbole als auch über Tastenkombinationen erreichbar sind. Die CAD-ähnliche grafische Oberfläche stellt den Maschinenbereich dar. In diesem Bereich werden alle Elemente wie z.B.: Zeichnungsdaten, Werkstück, Nullpunkt, Parkposition oder Messposition angezeigt.

NC-EAS(Y) 5 kann beispielsweise bei folgenden Aufgaben eingesetzt werden:

- Fräsen
- Bohren
- Folie schneiden
- Gravieren
- Abtasten
- Plotten
- Digitalisieren
- Automatisieren

## 2.2 Was benötigen Sie zusätzlich?

Zusätzlich zur NC-EAS(Y) 5 Software benötigen Sie folgende Hard- und Softwarekomponenten:

- Betriebssystem: Microsoft Windows XP/Vista/7/8/10 (32- und 64-Bit Version)
- Microsoft .NET Framework V4.0
- Prozessor: 1,8 GHz oder höher
- Grafikkarte mit OpenGL Unterstützung
- CD - ROM Laufwerk
- Arbeitsspeicher: 1 GB
- Festplattenspeicher: 500 MB frei
- Controller smc5d-p32

NC-EAS(Y) 5 wurde auf der Grundlage der Microsoft .NET Technologie entwickelt und benötigt Microsoft .NET Framework V4.0.

Microsoft .NET Framework ist kostenfrei zu beziehen und kann von der [Microsoft Download Seite](#) herunter geladen werden.



**Für große Dateien empfehlen wir ein 64-Bit-System und mehr als 4GB Speicher.**



## 2.3 Installation



**Bitte lesen Sie diese Seite bis Ende durch bevor Sie mit der Installation beginnen!**

Für die Anwendung von NC-EAS(Y) 5 und den Controller smc5d-p32, müssen Sie zunächst folgende Schritte bei der Installation beachten:

Sie finden sowohl NC-EAS(Y) 5 als auch Microsoft .NET Framework in der Download Sektion unserer Internetseite.

Auf Anfrage kann eine NC-EAS(Y) 5 Version auf CD - ROM geliefert werden, auf der sich außerdem auch Microsoft .NET Framework V4.0 befindet.



**Installieren Sie zuerst die Software (NC-EAS(Y) 5 und Microsoft .NET Framework). Erst dann verbinden Sie das USB Kabel des Controllers mit dem PC!**

### NC-EAS(Y) 5 Installation:

1. Installieren Sie **Microsoft .NET Framework V4.0** durch den Aufruf der Datei **dotnetfx.exe**.  
Das Microsoft Installationsprogramm führt Sie durch die einzelnen Installationsschritte hindurch.  
Falls Sie bereits Microsoft .NET Framework V4.0 installiert haben, entfällt dann dieser Punkt.
2. Installieren Sie NC-EAS(Y) 5, indem Sie die Datei **<%SETUP%>** aufrufen. Das NC-EAS(Y) 5 Installationsprogramm führt Sie durch die einzelnen Installationsschritte.

Für die Steuerung der Schrittmotoren benötigt NC-EAS(Y) 5 den Controller **smc5d-p32**.

### smc5d-p32 Treiber Installation

**Neu ab 5** Falls die Installation auf Windows 7 oder höher erfolgt, kann der USB Treiber automatisch installiert werden. Ggf. im Installer die Option "Install usb driver" aktiviert und den Button "Fertigstellen" betätigt. Folgen Sie dann den Installationsanweisungen.

## Beenden des NC-EAS(Y) 5 Setup-Assistenten

Das Setup hat die Installation von NC-EAS(Y) 5 auf Ihrem Computer abgeschlossen. Die Anwendung kann über die installierten Programm-Verknüpfungen gestartet werden.

Klicken Sie auf "Fertigstellen", um das Setup zu beenden.

- NC-EAS(Y) 5 starten
- Install usb driver

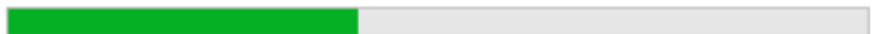
## Treiber manuell installieren

Schließen Sie das USB Kabel des Controllers an Ihren PC an. Windows sucht dann automatisch nach einem passenden Treiber für den Controller.

smc5d-p32 wird installiert...

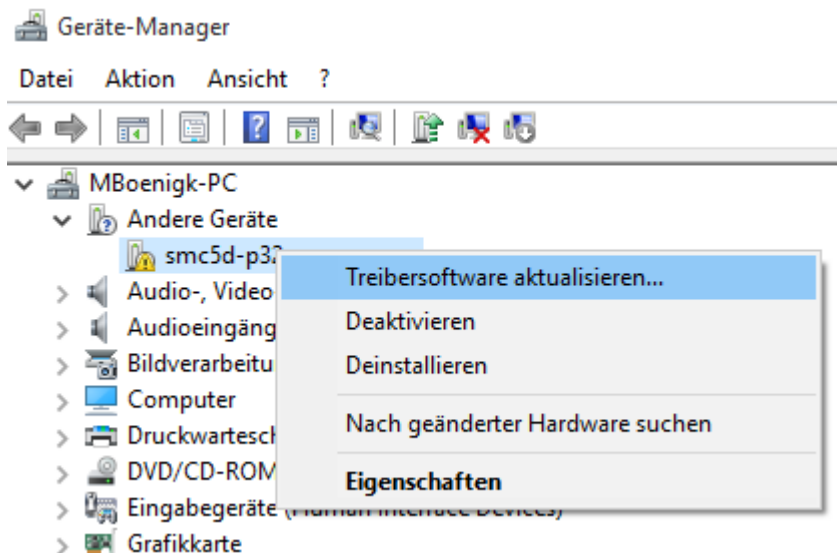


Warten Sie, während die erforderlichen Dateien installiert werden. Dieser Vorgang kann einige Minuten dauern.



## Windows kann den Treiber nicht automatisch finden

Öffnen Sie den **Windows Geräte-Manager** (Start > Systemsteuerung > Geräte-Manager). Dort wird der Controller smc5d-p32 unter "Andere Geräte" als nicht installiert angezeigt.

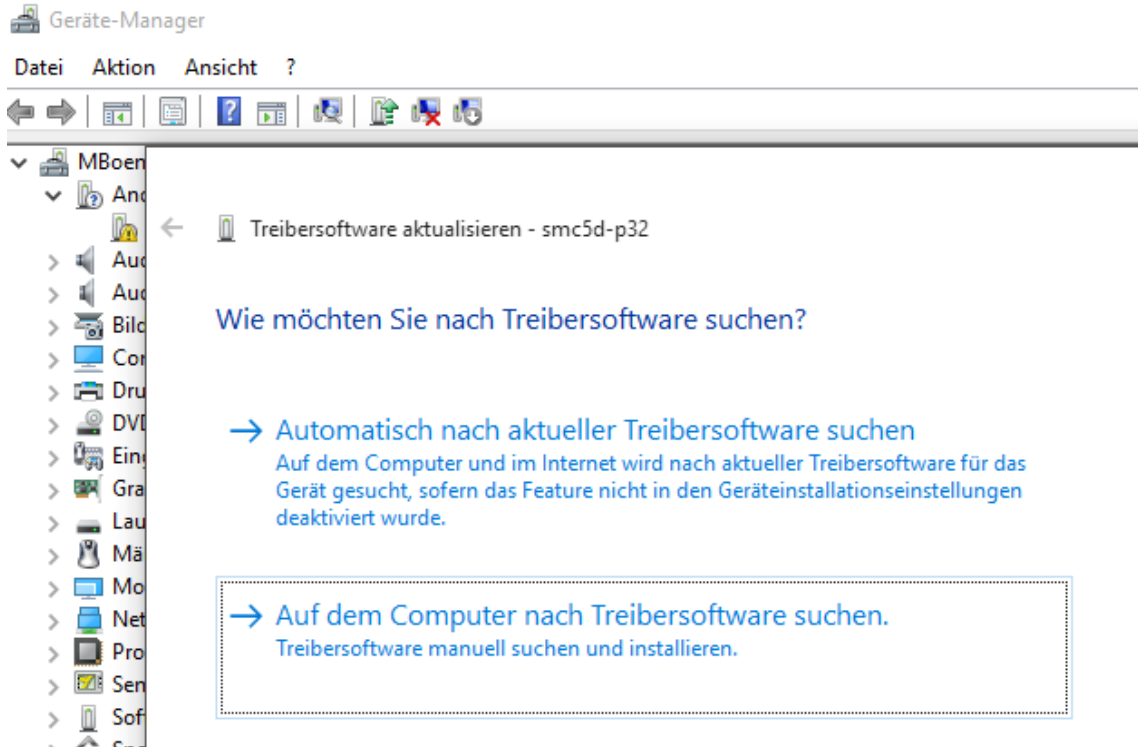


Klicken Sie mit der rechten Maustaste auf die Controller Bezeichnung smc5d-p32 und wählen Sie dann den Menüpunkt "Treibersoftware aktualisieren...".

Es öffnet sich nun ein Fenster mit der Bezeichnung "Wie möchten Sie nach Treibersoftware suchen?". Hier wählen Sie "Auf dem Computer nach Treibersoftware suchen".

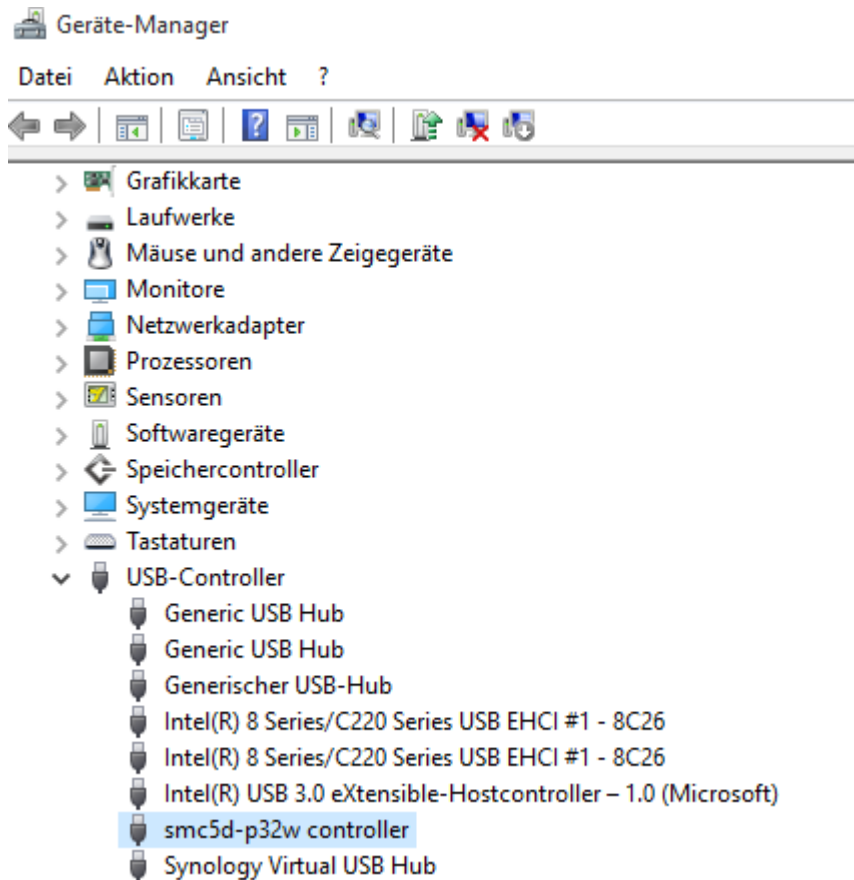
Anschließend können Sie den Speicherort des Treibers auswählen (CD-Rom oder Festplatte), von wo dieser Installiert werden soll. Den Treiber finden Sie im NC-EAS(Y) 5 Programm-Unterverzeichnis ...\driver.

Klicken Sie dann auf "Weiter".



Die Installation des Treibers wird ausgeführt und abgeschlossen.

Der Treiber für smc5d-p32 erscheint im Gerätemanager unter der Bezeichnung smc5d-p32w controller. Der Controller smc5d-p32 kann nun verwendet werden.



## 2.4 NC-EAS(Y) 5 starten

Nachdem NC-EAS(Y) 5 erfolgreich installiert wurde, führen Sie es aus, indem Sie das Desktop Icon anklicken oder es über das Startmenü auswählen. Das mehrfache Öffnen von NC-EAS(Y) 5 ist nur in Verbindung mit mehreren Controllern möglich. Beim Aufruf kann der Name der Datei und das Verzeichnis als Parameter in der Befehlszeile übergeben werden. Beispiel:  
 cncp.exe c:\verzeichnis\datei.plt

Beim ersten Start des Programms wird die Grundkonfiguration geladen. Diese Grundkonfiguration hat Default Einstellungen, die mit Sicherheit nicht direkt zur Maschine passen. Deshalb müssen die richtigen Maschinenparameter eingetragen oder geladen werden.



Eine ausführliche Beschreibung aller Maschinenparameter erfolgt im Kapitel "[Einrichten der Maschine](#)"<sup>28</sup>".

## 2.5 Lizenz

Falls keine Lizenz enthalten ist, erscheint im Hauptfenster dann in der oberen rechten Ecke ein Lizenzhinweis.



Die Lizenz hat eine 30-Tage-Testperiode und kann nach Ablauf der Zeit mit einem Lizenzschlüssel verlängert oder frei geschaltet werden. Dies ist auch vor Ablauf der Frist möglich.

Um den Controller smc5d-p32 freizuschalten, benötigen Sie die Lizenzdatei von Ihrem Maschinenhersteller. Für das Finden der Seriennummer, öffnen Sie das NC-EAS(Y) 5 und im Menü "Hilfe" wählen Sie den Punkt "Über..." aus. Dort wird nun die Nummer (S/N:....) angezeigt (der Controller muss angeschlossen sein).

**Haben Sie den Lizenzschlüssel erhalten, gehen Sie wie folgt vor:**

1. Öffnen Sie NC-EAS(Y) 5
2. Klicken Sie mit der linken Maustaste auf den Satz in der oberen, rechten Ecke "**Die Lizenz läuft in x Tagen ab! Bitte hier die Lizenzdatei eingeben.**"
3. Wählen Sie hier die entsprechende Lizenz-Datei mit der Endung .lic und klicken dann auf "Öffnen".

Der Controller ist nun frei geschaltet. Die Lizenz wird im Controller smc5d-p32 gespeichert. Deshalb ist bei PC Wechsel oder Neuinstallation keine erneute Lizenzeingabe erforderlich.



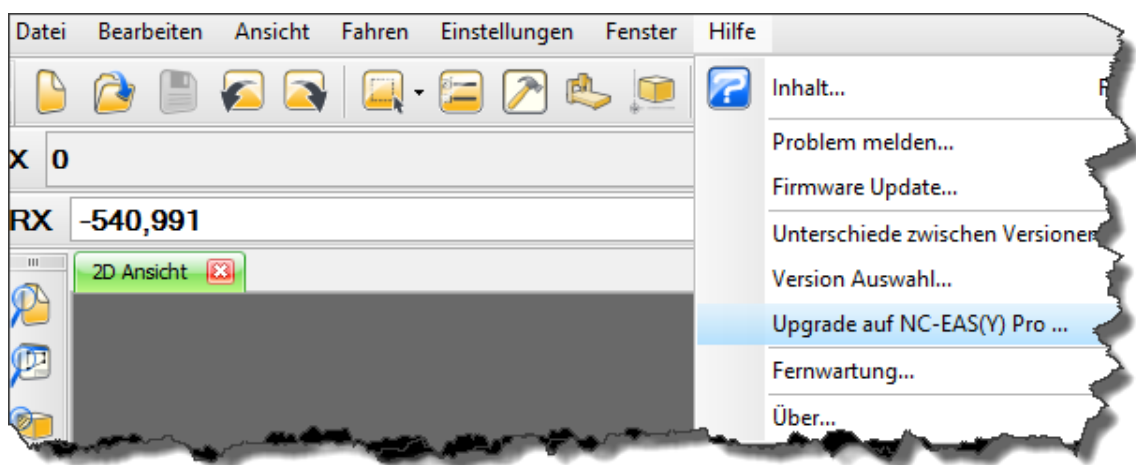
**Sollte dann folgende Meldung nicht erscheinen:**

**"Die Lizenz läuft in x Tagen ab! Bitte hier die Lizenzdatei eingeben." - ist der Controller bereits mit einer gültigen Lizenz frei geschaltet.**


## 2.6 Upgrade auf NC-EAS(Y) 5 Pro

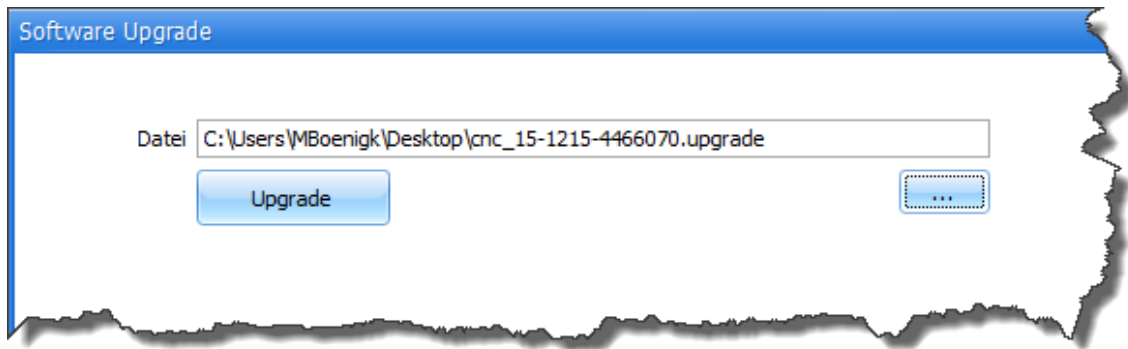
**Neu ab 5** NC-EAS(Y) 5 gibt es in 2 Versionen. Upgrade von der Version Eco auf Pro kann jederzeit durchgeführt werden. Folgende Schritte sind erforderlich, um das Upgrade ausführen zu können.

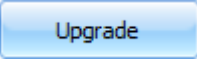
1. Für das Upgrade wird NC-EAS(Y) 5 Eco sowie die Upgrade-Datei "cnc\_xx-xxxx-xxxxxxx.upgrade" benötigt. Der Name der Upgrade-Datei entspricht der Seriennummer des Controllers (Beispiel: Controller mit Seriennummer 15-1215-4466070 hat die Upgrade-Datei cnc\_15-1215-4466070.upgrade). Um das Upgrade durchführen zu können, ist die Verbindung mit dem Controller smc5d-p32 erforderlich.
2. Das Upgrade wird von der Funktion "Hilfe -> Upgrade auf NC-EAS(Y) 5 Pro..." im Hauptmenü durchgeführt.



Ist der Menüpunkt "Upgrade auf NC-EAS(Y) 5 Pro..." **nicht vorhanden**, dann ist NC-EAS(Y) 5 Pro gestartet. Wechseln Sie zur NC-EAS(Y) 5 Eco in dem Sie den Menüpunkt "Hilfe -> Version Auswahl" aufrufen.

3. Durch das Klicken auf "Upgrade auf NC-EAS(Y) 5 Pro..." erscheint das Dialogfenster "Software Upgrade". Im Feld Datei muss die Upgrade-Datei angegeben werden. Hierfür klicken Sie auf den Button  um die Upgrade-Datei auszuwählen.



4. Durch klicken auf den Button  startet der Upgrade-Vorgang.



**Während des Upgrade-Vorgangs darf der Controller und der PC auf keinen Fall vom Strom getrennt werden!**

5. Nachdem der Upgrade-Vorgang abgeschlossen worden ist, wechseln Sie zur NC-EAS(Y) 5 Pro Version indem Sie den Menüpunkt "Hilfe -> Version Auswahl" aufrufen. Das Upgrade ist nun abgeschlossen. Die Upgrade-Datei wird nicht mehr benötigt und kann gelöscht werden.

## 2.7 Einstellungen

Das Programm NC-EAS(Y) 5 besitzt wegen seiner Komplexität eine Vielzahl an Programmeinstellungen und Maschinenparametern. Alle diese Einstellungen werden zentral in der Datei [config.xml](#)<sup>204</sup> gespeichert. Die Werkzeugeinstellungen werden in den Dateien **vectors.xml** und **drilltools.xml** hinterlegt. Alle Einstellungsdateien sind im Verzeichnis "...\\Users \\[BENUTZERNAME]\\Documents\\EAS GmbH\\NC-EAS(Y) 5\\" hinterlegt. Die benutzerorientierte Speicherung der Einstellungen ermöglicht es, die Software mit mehreren Benutzerkonten und unterschiedlichen Einstellungen zu verwenden.

### Einstellungen speichern

Es ist zu empfehlen, damit die Einstellungen nicht verloren gehen, diese in regelmäßigen Abständen auf einem anderen Datenträger zu sichern. Das Speichern aller Einstellungen erfolgt im Menü "Einstellungen > Einstellungen > Speichern unter...".

### Einstellungen wiederherstellen

Im Menü "Einstellungen > Einstellungen > Laden..." können die gespeicherten Einstellungen wiederhergestellt werden.



**Im Menü "Optionen > Allgemein" gibt es eine Funktion, die es erlaubt, die Einstellungen in gewünschten Intervallen automatisch zu speichern.**

## 2.8 Menüstruktur

Um eine schnelle Einarbeitung zu ermöglichen und die Bedienung zu erleichtern, besitzt NC-EAS(Y) 5 eine moderne grafische Benutzer- Oberfläche und eine Menüstruktur, die weitgehend an die Windows Standardanwendungen angelehnt ist.

Die Benutzer- Oberfläche kann folgendermaßen angepasst werden:

1. Die Symbolleisten können im Menü 'Einstellungen -> Optionen -> Schriften & Symbole' angepasst werden, in dem nicht verwendete Symbole ausgeblendet werden.
2. Die Symbolleisten können im Menü "Ansicht -> Werkzeugleisten" ein oder ausgeblendet werden.
3. Die Module 'Manuell bewegen', 'Text Editor', **Neu ab 5** 'Schachteln', 'Kamera' sind dockbare Fenster und können minimiert, maximiert, geschlossen oder an beliebigen Stelle positioniert, sowie an eine beliebige Fensterseite angedockt werden.

### 2.8.1 Pulldown-Hauptmenü

Im Pulldown-Hauptmenü befinden sich alle Funktionen außer "Auswahl Fenster". Das Pulldown-Hauptmenü besteht aus folgenden Menüpunkten:



1. Das Menü "**Datei**" stellt Funktionen zur Verfügung, die mit direkter Dateibearbeitung zu tun haben. Im Datei-Menü können Funktionen wie z.B. "Datei öffnen/speichern", "Text- Editor aufrufen" oder "Datei einfügen" aufgerufen werden. Ausführliche Beschreibung zum Thema Dateien finden Sie im Kapitel "[Daten](#)<sup>86</sup>".
2. Das Menü "**Bearbeiten**" stellt Funktionen zur Verfügung, die die geladenen Daten verändern können. Man kann eine Zeichnung oder nur Zeichnungsteile kopieren, drehen, spiegeln oder strecken. Als Weiteres kann die Berechnung der Schleppmesser Korrektur gestartet werden. Alle Bearbeitungsfunktionen sind im Kapitel "[Bearbeiten](#)<sup>175</sup>" ausführlich beschrieben.
3. Das Menü "**Ansicht**" stellt Funktionen zur Verfügung, die mit der Anzeige der Daten zu tun haben. Hier kann der Benutzer die Zeichnung vergrößern oder sie verkleinern. Außerdem kann der Status der Aus- und Eingänge der Maschinenschalter, sowie die Abtaster- Abweichung angezeigt werden.
4. Das Menü "**Fahren**" stellt Funktionen zur Verfügung, die mit dem Bewegen der Maschine zu tun haben. Hier können Funktionen wie Fräsen/Bohren, Abtasten, Werkzeuglängenmesser, Werkzeug, Nullpunkt..., Parkpunkt... und Messpunkt... aufgerufen

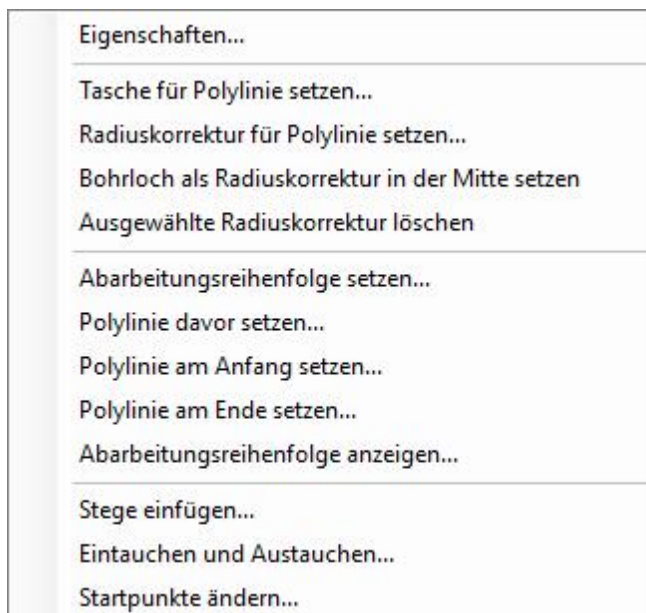


werden. Alle diese Funktionen sind im Kapitel: "[Fahren](#)<sup>[151]</sup>" ausführlich beschrieben.

5. Im Menü "**Einstellungen**" können alle Parameter der Maschine sowie alle Einstellungen des Programms vorgenommen werden. Besonders wichtig ist, dass die Maschinenparameter richtig eingestellt sind. Die ausführliche Beschreibung der Einstellungen befinden sich im Kapitel "[Einrichten der Maschine](#)<sup>[28]</sup>".
6. **Neu ab 5** Im Menü "**Fenster**" können einzelne andockbare Fenster geöffnet oder geschlossen werden.
7. Das Menü "[Hilfe](#)<sup>[21]</sup>" enthält das Online-Handbuch und Informationen über NC-EAS(Y) 5. Außerdem finden Sie hier eine Firmware-Update-Funktion und die Möglichkeit Probleme zu melden.

## 2.8.2 Context-Menü

Durch das Anklicken der rechten Maustaste auf der 2D Ansicht, erscheint ein "Context"-Menü.



Im Context-Menü befinden sich folgende Funktionen:

- [Eigenschaften](#)<sup>[179]</sup> der Polylinien verändern.
- **Neu ab 5** Eine Tasche kann für Polylinie gesetzt werden.
- [Radiuskorrektur](#)<sup>[187]</sup> kann für einzelne Polylinien gesetzt werden.
- [Abarbeitungsreihenfolgen](#)<sup>[197]</sup> kann für komplette Datei oder für einzelne Polylinien gesetzt werden.
- [Stege](#)<sup>[199]</sup> einfügen
- [Eintauchen und Austauschen](#)<sup>[198]</sup>
- [Startpunkte ändern](#)<sup>[201]</sup>

### 2.8.3 Symbolleisten

Die wichtigsten Funktionen können mit Hilfe der waagerechten und senkrechten Symbolleisten, sowie direkt über die Funktionstasten schnell aufgerufen werden.



**Die Symbolleisten können im Hauptmenü "Ansicht -> Werkzeugleiste" aus- oder eingeblendet werden.**

### 2.8.4 Statusleisten

Es gibt drei Statusleisten, die dem Benutzer als Information (Info) zur Verfügung stellen:

- Die beiden oberen Statusleisten zeigen die aktuellen Positionen der Maschine an. Dabei wird die Position "absolut" sowie "relativ" in Millimetern angezeigt. Im Hauptmenü "Ansicht > Relative Koordinaten zurücksetzen" können die relativen Koordinaten auf die aktuelle Fräserposition zum gesetzten Nullpunkt zurückgesetzt werden. Über die Statusleiste selber können die Werte einzeln, durch das Anklicken der entsprechenden relativen Koordinate auf Null zurückgesetzt werden.

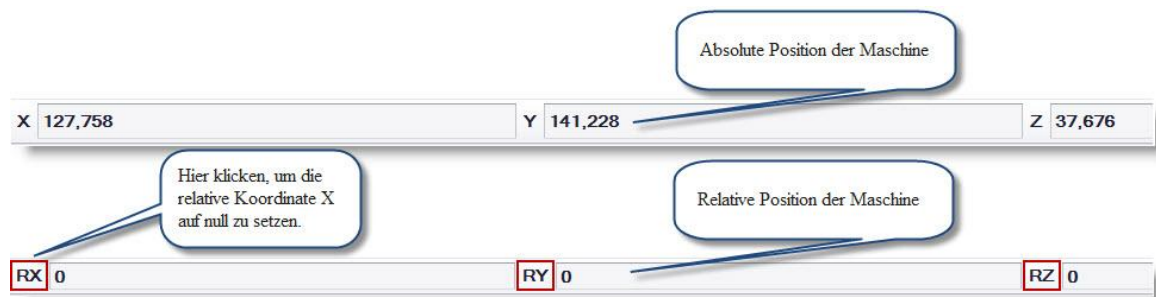


Abbildung 1: Obere Statusleisten mit den absoluten und relativen Maschinenpositionen

- Die untere Statusleiste zeigt die Koordinaten der Mauszeiger-Position, die verwendete Maßeinheit und den Arbeitsstatus der Maschine (Arbeitsfortschritt in Prozent und geschätzter Restzeit, Werkzeugnummer, Verwendung von Macros) an.

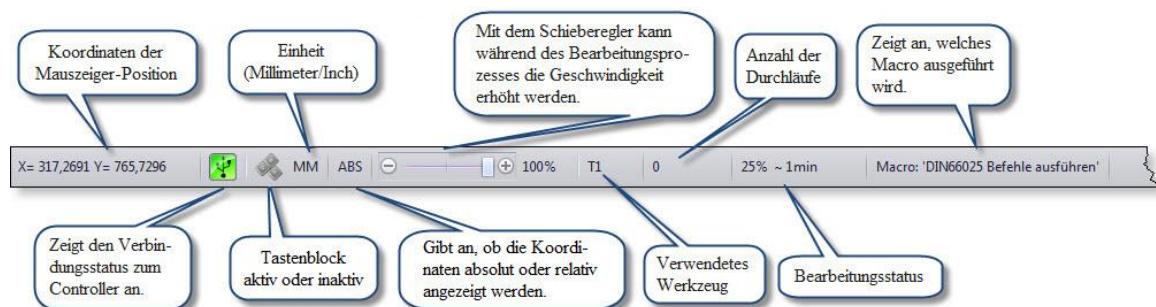
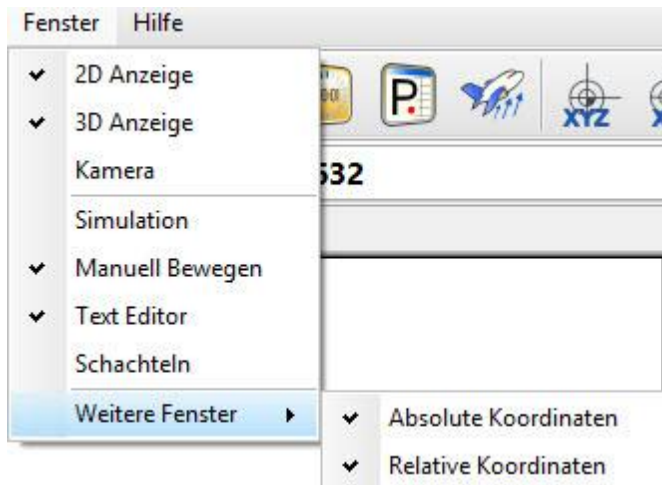


Abbildung 2: Untere Statusleiste



Die Statusleisten können im Hauptmenü "Ansicht -> Werkzeugleiste" aus- oder eingeblendet werden.

**Neu ab 5** Die absolute und relative Koordinaten können an beliebigen Stellen des Hauptfensters seitlich andockt werden. Verwenden Sie dafür im Hauptmenü "Fenster -> Weitere Fenster".



### 2.8.5 Schnittstelle

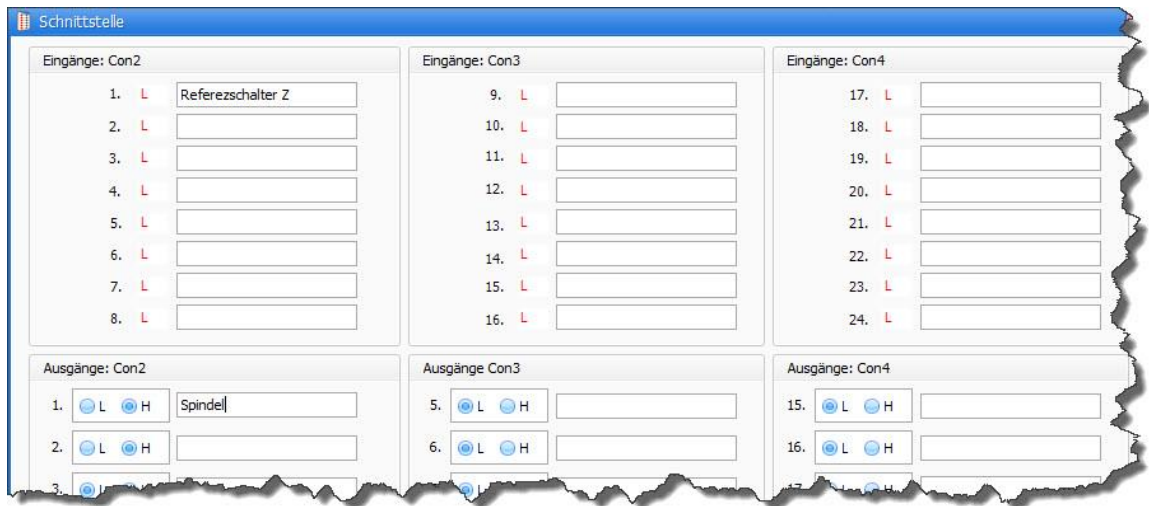
Der Controller smc5d-p32 besitzt eine Schnittstelle mit mehreren Ein- und Ausgängen. Die Eingänge werden von der Maschine geschaltet, z.B., durch das Betätigen der Referenzschalter. Die Ausgänge werden wiederum von NC-EAS(Y) 5 geschaltet. Mit der linken Maustaste kann der Pegel eines Ausganges geändert werden. Ein Mausklick auf Ausgang Pin 1 schaltet, z.B., die Frässpindel ein oder aus.


Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Das Dialogfenster "Schnittstelle" ermöglicht die Prüfung der Ein- und Ausgänge des Controllers.	[Strg + I]	Ansicht > Schnittstelle	

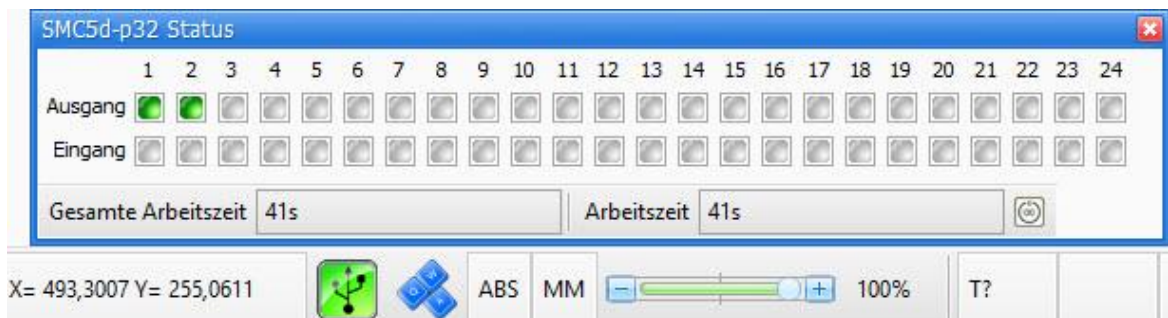


Mit Hilfe der Schnittstelle kann die Pin - Belegung überprüft werden. Öffnen Sie das Dialogfenster "Schnittstelle" und betätigen Sie einen Referenzschalter. Der Status des Pins ändert sich dann.

In der folgenden Abbildung sehen sie das Dialogfenster "Schnittstelle". Hier kann die Funktion der einzelnen Ausgänge und Eingänge geprüft werden. **Neu ab 5** Außerdem kann jeder Eingang/Ausgang beschrieben werden.



Eine weitere Anzeigefunktion kann über die untere Statusleiste über das Symbol  aufgerufen werden.



Dieses Fenster gibt Informationen über die gesamte Arbeitszeit (die Zeit, seit der der Controller in Betrieb ist) und die Arbeitszeit am aktuellen Tag an. Die Arbeitszeit kann über den nebenstehenden Button zurückgesetzt werden. Außerdem wird hier durch Aufblinken eines grünen Lichtes angezeigt, welcher Ein- bzw. Ausgang gerade aktiv ist. Dies kann hilfreich sein, um, z.B., ein Macro auf seine Funktionalität zu überprüfen (werden die richtigen Ein-/Ausgänge angesteuert).



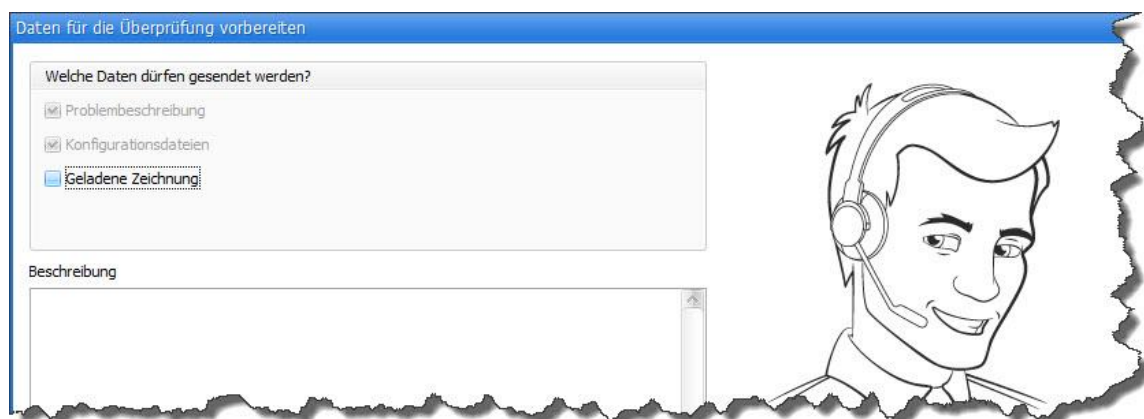
**Dieses Fenster hat den Vorteil, dass das Hauptfenster nicht blockiert, und man kann weiterarbeiten ohne das Fenster schließen zu müssen.**

## 2.8.6 Hilfe

Im Pulldown Menü "Hilfe" finden Sie zum einen die Onlinehilfe und zum anderen die Punkte "Problem melden...", "Firmware Update" und Punkte, die mit der Lizenz und Version Auswahl zu tun haben. Außerdem können Sie unter dem Punkt "Über..." Ihre aktuelle Versionsnummer von NC-EAS(Y) 5, sowie die Seriennummer, die ID und die Firmware Version Ihres Controllers abrufen.

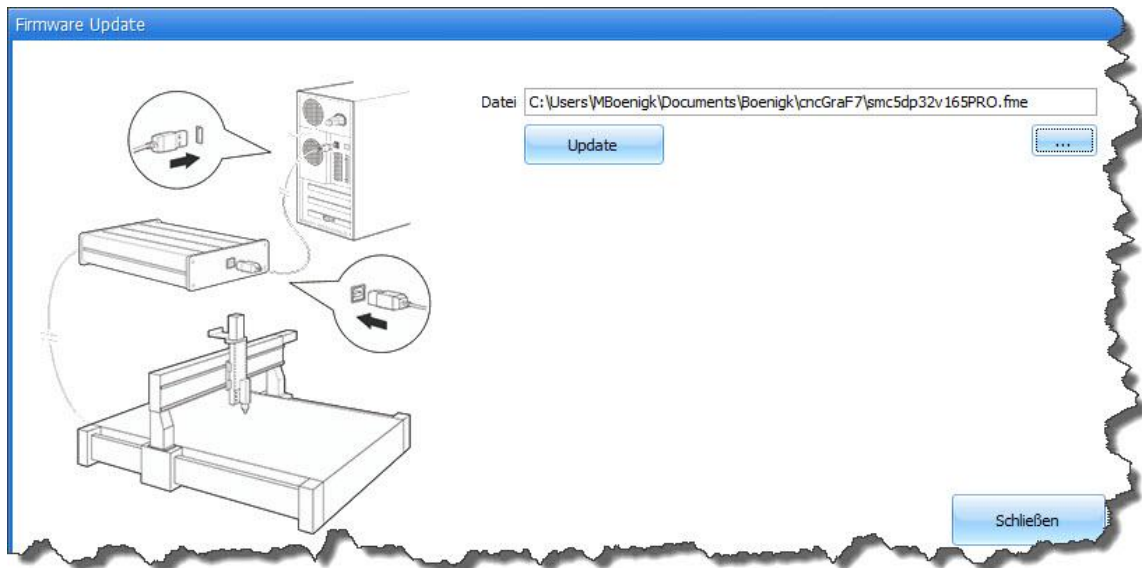
### Problem melden...

Die Funktion "Problem melden..." gibt Ihnen die Möglichkeit eine ZIP Datei zu erzeugen, in der relevante Daten über Ihre Maschine (Konfigurationsdatei) und gegebenenfalls über die Ausgabedatei hinterlegt werden. Der Vorteil hier ist, dass Sie nicht selber nach Ihrer Konfigurationsdatei suchen müssen, NC-EAS(Y) 5 macht dies selbstständig. Im Feld "Beschreibung" können Sie Ihr Problem schildern. Außerdem gibt Ihnen diese Funktion die Möglichkeit, zu wählen, ob Sie die geladene Ausgabedatei mitsenden möchten. Sollte es sich bei der Datei um ein sensibles Werkstück handeln (Betriebsgeheimnis), können Sie das Häkchen bei "Geladene Datei" weglassen. Haben Sie Ihre Auswahl getroffen und das Problem geschildert, können Sie durch das Klicken auf die Schaltfläche "Datei in eine ZIP Datei packen" die Datei erzeugen. Es öffnet sich ein Fenster, in dem Sie den Speicherort der Datei bestimmen können. Ist die Datei generiert worden, können Sie diese per E-Mail an den Support verschicken.



### Firmware Update...

Diese Funktion gibt Ihnen die Möglichkeit ein "Firmware"-Update Ihres Controllers durchzuführen. Durch Updates kann das Funktionsspektrum des Controllers erweitert und eventuelle Fehler behoben werden. Um ein Update auszuführen, rufen Sie über das "Hauptmenü > Hilfe > Firmware Update..." den Update-Manager auf.



Durch klicken auf den Button "..." können Sie nun die Firmware-Datei auswählen und den Update-Vorgang durch Klicken auf "Update" starten. Achten Sie darauf, dass die Firmware Version, die Sie installieren wollen, eine neuere Version ist als die bereits vorhandene Version.



**Während des Update-Vorgangs darf die Verbindung und die Stromzufuhr zum Controller auf keinen Fall unterbrochen werden!**

#### **Neu ab 5** Version Auswahl und Upgrade


Diese Funktion erlaubt Wechsel zwischen den Versionen Eco und Pro. Im Menü "Upgrade" kann die günstigere NC-EAS(Y) 5 Eco Version auf Pro Version umgewandelt werden (benötigt Upgrade Datei). Weitere Informationen finden Sie im Kapitel "Upgrade".

## 2.9 Datei öffnen/einfügen


Das Öffnen einer Datei kann auf mehrere Arten durchgeführt werden. Sie können entweder über das Hauptmenü gehen und dort den Punkt "Öffnen" oder "Einfügen" auswählen, oder Sie verwenden zum Öffnen das Icon in der Symbolleiste. Alternativ können Sie aber auch den Öffnen-Dialog über eine Tastenkombination aufrufen. Bei den Fenstern handelt es sich um Standard Windows Dialogfenster.

### **Datei öffnen mit Neu ab 5 Vorschau**

Um eine Datei zu öffnen, klicken Sie mit der linken Maustaste in der waagerechten Symbolleiste

das Symbol  an. Alternativ kann die Funktion "Datei öffnen" über das Pulldown-Hauptmenü "Datei -> Öffnen" oder direkt über Tastenkombination aufgerufen werden.

Die letzten acht geöffneten Dateien können wieder über das Pulldown-Hauptmenü "Datei > 1. bis 8." geöffnet werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Datei öffnen	[Strg + O]	Datei · öffnen	
Letzte Datei öffnen	keine	Datei · 1. bis 8.	kein

Im Dialogfenster "Datei öffnen" können folgende Dateitypen ausgewählt werden:

- HPGL(\*.plt)
- DIN66025(\*.nc) und ISEL NCP (\*.ncp)
- Sieb & Maier(\*.drl), Excellon, SM1000, SM3000
- Adobe Illustrator (\*.ai) und Postscript (\*.eps)
- AutoCAD DXF (\*.dxf)
- NC-EAS(Y) 5(\*.grf4, \*.grf5)
- Alle NC-Dateien(\*.\*)

Bei der Wahl einer Datei ohne Angabe der Dateierweiterung (\*.\*) wird der Dateityp automatisch ermittelt.



**Wenn beim Öffnen einer Datei ohne Angabe des Dateityps der Dateityp nicht automatisch ermittelt werden kann, erscheint folgende Fehlermeldung:**

**"Die Datei 'c:\beispiel.nc' hat ein unzulässiges Dateiformat oder der Dateityp konnte nicht automatisch erkannt werden."**

Wenn Sie diese Fehlermeldung angezeigt bekommen, bestätigen Sie den Dialog mit "Ja". Im

Anschluss gelangen Sie wieder in das Dateiauswahlfenster, wo Sie nun das richtige Dateiformat im Pulldown-Menü auswählen. Versuchen Sie die Datei erneut zu öffnen.

Zu dieser Situation kann es kommen, wenn eine DIN Datei z. B. nur M Befehle enthält (Bedingung zur automatischen Erkennung ist aber mindestens ein M und ein G Befehl). Durch Auswahl des richtigen Dateiformats erzwingen Sie das Öffnen der Datei mit dem gewählten Dateiformat.

### G02/03 relativ

Der DIN Befehl G02/03 kann absolute oder relative Werte in Entfernung zu der Ausgangs-Position haben. Mit dem Parameter "G02/03 relativ" wird zwischen den beiden Versionen geschaltet.

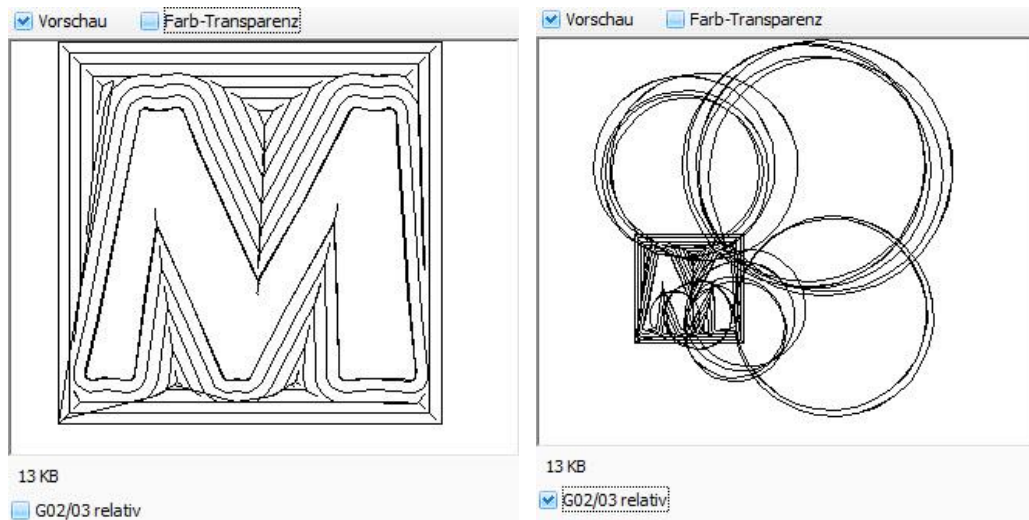


Abbildung: Der Befehl G02/03 ist in der ausgewählten Datei absolut. Deshalb wird das Bild links richtig angezeigt.

### Datei einfügen:

Um eine Datei einzufügen, wählen Sie die Funktion "Datei einfügen" über das Pulldown-Hauptmenü "Datei > Einfügen". Es erscheint ein Standard Windows Dialogfenster "Öffnen". Jetzt muss der Dateityp und die Datei ausgewählt und anschließend die Taste "Öffnen" betätigt werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Datei einfügen	keine	Datei · einfügen	kein



**Es können keine Dateien in unterschiedlichen Dimensionen (z.B. 2D mit 3D) zusammengefügt werden.**



Nach dem die Maßeinheit und Skalierung angewählt wurden, wird im Dialogfenster "Datei an einer Position einfügen" die Position angegeben, an der die Datei eingefügt werden soll.

## 2.10 Daten exportieren






NC-EAS(Y) 5 kann die Daten nach HPGL oder nach DIN66025 exportieren. Beim Exportieren einer 2D Datei wie z.B.: HPGL, DXF, EPS nach DIN66025 werden die Z Tiefen aus dem Werkzeuglager entnommen. Das Format HPGL hat keine Z Tiefen sondern nur Befehle PD und PU für Senken und Heben. Deshalb gehen beim Exportieren einer 3D Datei wie z.B.: DIN66025 Datei nach HPGL alle Z Tiefen verloren.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Datei exportieren nach HPGL oder DIN66025	keine	Datei · Export	keine

## 2.11 Zoom Funktionen

Die Ansicht der Zeichnung kann beliebig vergrößert oder verkleinert werden. Hierzu gibt es verschiedene Möglichkeiten. So kann z.B. durch die Positionierung der Maus auf die zu vergrößernde bzw. verkleinernde Stelle und durch das Anklicken der Tasten [1] oder [2] die Größe der Zeichnung verändert werden (nur in der 2D Ansicht). Mit der Funktion "Zoom Fenster" kann der zu vergrößernde Zeichnungsbereich mit einem Rechteck ausgewählt werden. Um die Zeichnung zu verschieben, ohne die Größe zu verändern, steht die Funktion "Pan" zur Verfügung. Alle Zoomfunktionen werden in den unten dargestellten Tabellen aufgelistet.

### Zoom Funktionen für 2D Ansicht

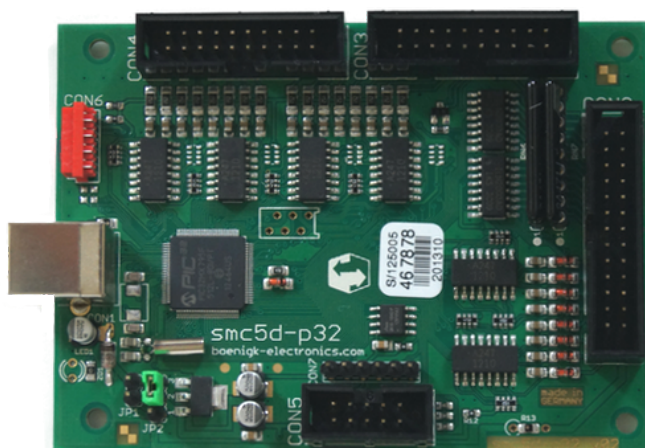
Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Ein Ausschnitt der Zeichnung mit einem Rahmen auswählen und vergrößern	keine	Ansicht > Zoom Fenster	
Zoom Zeichnung	[F4]	Ansicht > Zoom Zeichnung	
Zoom Maschinenbereich	[F3]	Ansicht > Zoom Maschinenbereich	
Zoom Werkstück	[F2]	Ansicht > Zoom Werkstück	
Zeichnung vergrößern / verkleinern (nur in der 2D Ansicht)	[ 1 und 2 ] + Mausposition, oder Mausrad	kein	kein
Zeichnung Neuzeichnen	[Strg + R]	Ansicht > Neuzeichnen	
Senkrechte und waagerechte Bildlaufleiste (Pan)	Linke Maustaste, auf der Bildlaufleiste	kein	kein

### 3 Controller smc5d-p32

Die wichtigste Aufgabe des Controllers ist es, Takt- und Richtungssignale für die Schrittmotoren zu generieren, weil dies in Echtzeit unter Windows nicht möglich ist. Hierbei reicht die Schrittfrequenz bis 150 kHz für interpolierte Fahrten in 5 Achsen.

Der Controller verfügt über 24 geschützte Ein- und Ausgänge, sowie 3 Analog-Eingänge. Es können, an speziell dafür vorgesehenen Eingängen, Signale für die Referenzschalter, sowie Start/ Stop und andere Signale abgefragt werden. Zusätzliche Ausgänge ermöglichen beispielsweise eine Stromabsenkung sowie das Ein- und Ausschalten der Pumpe und der Spindel. Die Drehzahl der Spindel kann in 255 Stufen gesteuert werden. Des Weiteren ist es möglich, ein Handrad zur Steuerung von CNC-Maschinen anzuschließen. Der Doppelantrieb für die Achsen X2 /Y2 ist ebenso möglich.

Der Controller smc5d-p32 basiert auf einem 32 Bit Mikrocontroller mit 80 MHz PIC32 und sorgt somit für eine stabile und unterbrechungsfreie Impulsausgabe. Ein schneller Datenaustausch mit dem Rechner ist über die USB 2.0 Schnittstelle (kompatibel zu USB 3.0) gewährleistet. Die Stromversorgung des Controllers erfolgt wahlweise direkt über die USB Schnittstelle oder eine externe Stromquelle.



## 4 Einrichten der Maschine

In diesem Kapitel soll erklärt werden, wie man die spezifischen Parameter einer Maschine eingibt. Dieser Schritt ist vor der Nutzung der Maschine dringend notwendig, wenn noch keine passende und gespeicherte Konfiguration (config.xml) der Maschinenparameter zur Verfügung steht.

Eine Schritt für Schritt Erläuterung der einzelnen Parameter führt Sie durch die Einrichtung der Maschine. Bei der Einrichtung der Maschine ist zu beachten, dass die X und Y Achsenzuordnung abhängig ist von Ihrem Standpunkt und Ihrer Sicht auf die Maschine. Bei der Beschreibung und Zuordnung aller Parameter wird hier von einer CNC-Fräsmaschine ausgegangen, die so abgebildet, wie auf der unter stehenden Skizze, aussieht.

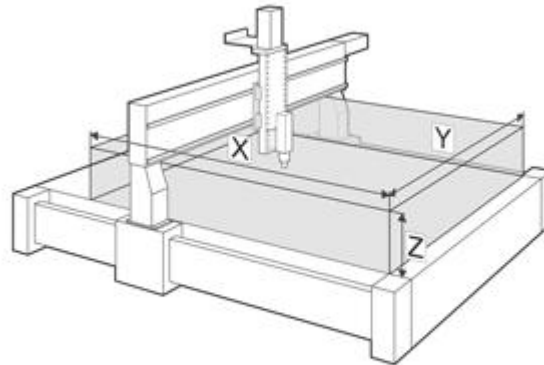




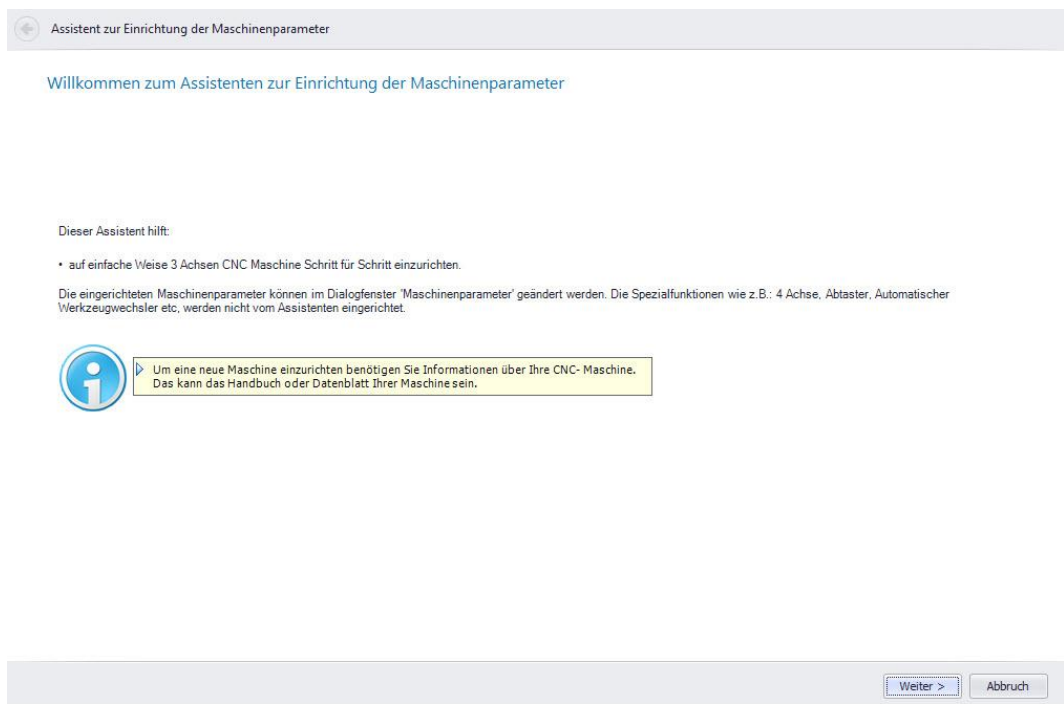
Abbildung: CNC-Fräsmaschine

Damit ein schneller Wechsel zwischen verschiedenen Maschinentypen möglich wird, können die Maschinenparameter gespeichert oder geladen werden. Alle Maschinenparameter werden im NC-EAS(Y) 5 Unterverzeichnis "machine" im XML Format gespeichert.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Maschinenparameter	[F8]	Einstellungen > Maschinenparameter > Anpassen	
Maschinenparameter öffnen	keine	Einstellungen > Maschinenparameter > Öffnen	

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Maschinenparameter speichern	keine	Einstellungen > Maschinenparameter > Speichern	
Assistent zur Einrichtung der Maschinenparameter	keine	Einstellungen > Maschinenparameter > Einrichtungsassistent	keines

Der Einrichtungsassistent richtet auf einfache Weise eine 3-Achsen CNC-Maschine Schritt für Schritt ein. Bitte beachten Sie dass man mit dem Einrichtungsassistent nur Grundeinstellungen einrichten kann. Die Parameter müssen möglicherweise danach manuell im Maschinenparameter nachjustiert, bzw. weitere Parameter eingestellt werden.

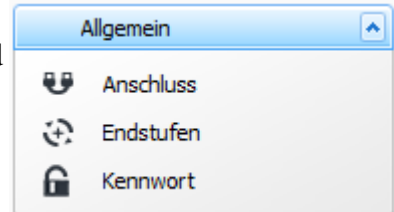


## 4.1 Ein erster Überblick

Anhand der folgenden Abbildung werden die einzelnen Parameter schrittweise erklärt. Aufrufen können Sie die Maske über das Hauptmenü "Einstellungen > Maschinenparameter >

Anpassen..." oder über das Icon  in der horizontalen Menüleiste.

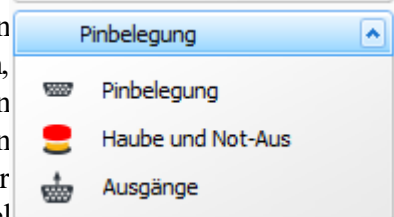
Im Bereich Allgemein wird Verbindungsart USB oder LAN und die Einstellungen für Endstufen festgelegt. Außerdem kann das Dialogfenster Maschinenparameter mit einem Kennwort gesichert werden. Dies ist sinnvoll, um die Einstellungen vor unbefugten oder unerfahrenen Nutzern zu schützen.



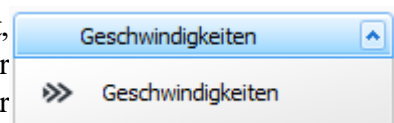
Hier werden Werte zur Achsenauflösung, zum Verfahrensweg der Maschine oder für die Referenzfahrt eingetragen. Außerdem gibt es die Möglichkeit, Werte für das Umkehrspiel einzutragen.



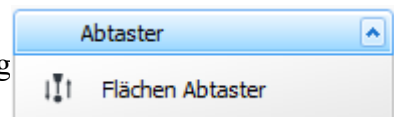
Das Menü Pinbelegung ermöglicht die Einstellung der einzelnen Ein-/Ausgänge des Controllers. Es kann bestimmt werden, welche Typen der Referenzschalter (Öffner/Schließer) und an welchem Anschlüssen sie anzuschließen sind. Außerdem können Einstellungen zur Fahrtrichtung, Referenzfahrtrichtung und der Motorenströme vorgenommen, sowie die Ausgänge für Spindel und Pumpe bestimmt werden. Des Weiteren kann man hier die Motorstromabsenkung und den Takt invertieren. Der Menüpunkt "Haube und Notaus" legt die Eingänge für die entsprechenden Schalter fest.



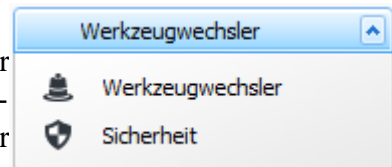
Hier werden diverse Geschwindigkeiten wie Eilgeschwindigkeit, Referenzgeschwindigkeit und Start/Stop-Geschwindigkeit der Maschine bestimmt. Außerdem können Einstellungen zur Beschleunigungsrampe fürs Fräsen/Bohren/manuelles Verfahren und für Referenzfahrten festgelegt werden. Weiterhin werden hier die Geschwindigkeiten zur Messung des Nullpunktes, der Werkzeuglängenmessung und der Abtastung vorgenommen.



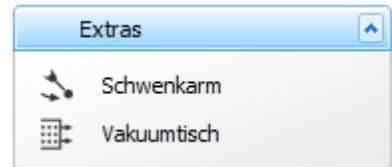
Dieses Menü definiert die notwendigen Parameter zur Abtastung von Objekten.



In diesem Abschnitt werden sämtliche Parameter, wie z. B., der Typ des Wechslers (Z-Wechsler oder X, Y Wechsler), Hebe- und Senk- bzw. Anfahrgeschwindigkeiten, Positionierung der Werkzeuge und deren Anzahl festgelegt. Außerdem können hier Sicherheitseinstellungen für den Werkzeugwechsler vorgenommen werden.



**Neu ab 5** **Ab Pro** In diesem Abschnitt werden Parameter für Schwenkarm und Vakuumtisch festgelegt.



## 4.2 Anschluss

Hier kann gewählt werden ob die Verbindung mit dem Controller per USB oder LAN erfolgen soll.

Abbildung 1: USB Anschluss mit 2 Instanzen

### Taktsignal

Manche Steuer- Elektroniken benötigen für Freigabe ein Taktsignal. Um Taktsignal zu aktivieren muss Häkchen für Ausgang gesetzt sein. Das Taktsignal ist einstellbar von 1- bis 25kHz.



Wenn diese Option aktiv ist, dann wird "XY gleichzeitig bewegen" im Menü [Pinbelegung](#)<sup>44</sup> für Referenzfahrt deaktiviert. Beide Funktionen können nicht gleichzeitig verwendet werden.

### Leseintervall

Die Software NC-EAS(Y) 5 liest Status der Maschine (Position der Achsen, Status der Ausgänge, ...) vom Controller smc5d-p32 in bestimmten Leseintervallen in Millisekunden aus. Durch Erhöhen des Wertes werden die Leseintervallen länger und das System wird entlastet.

### Unterbrechung nach

Die Software NC-EAS(Y) 5 versucht bei einer Störungen die Verbindung zum Controller



aufrecht zu erhalten. Bekommt die Software NC-EAS(Y) 5 die Antwort vom Controller in der eingestellten Zeit nicht (hier 2 Sekunden, siehe Abbildung 1), wird die Arbeit abgebrochen und eine Fehlermeldung über den Verbindungsabbruch ausgegeben.

### **Neu ab 5 Instanzen**

Die Instanzen erlauben den Anschluss mehrerer Controller an einen PC. Damit ist es möglich mehrere CNC-Maschinen mit einem PC zu steuern. Es können bis zu 4 Controller mit einem PC betrieben werden.

In der Abbildung 1 ist die Option "mehrere Instanzen" aktiv und es sind 2 Seriennummern eingetragen. Damit kann NC-EAS(Y) 5 zwei Mal gestartet werden und es können 2 CNC-Maschinen gesteuert werden.

Die Seriennummer finden Sie, indem Sie NC-EAS(Y) 5 öffnen und dann im Menü "Hilfe" den Punkt "Über..." auswählen.

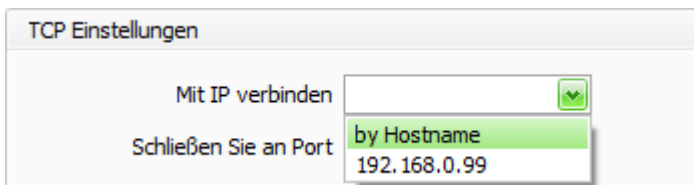


**Mehrere Instanzen sind nur bei USB Verbindung möglich.**

### **Ab Pro LAN Anschluss**

Wenn der Controller über USB Schnittstelle verbunden ist, dann müssen USB Treiber installiert werden. Bei Anschluss über LAN kann der Controller auf zwei verschiedene Arten verbunden werden.

1. Bei Anschluss über Router erfolgt die Verbindung automatisch per Hostname.
2. Bei Anschluss direkt zum PC (gedrehter Netzwerk- Kabel oder über Switchbox) muss eine feste TCP Adresse **192.168.0.99** eingegeben werden.



**Damit LAN Verbindung funktioniert, muss zuerst die LAN Firmware über Menü "Hilfe -> Firmware Update" bei angeschlossenen USB Verbindung aufgespielt werden.**

## 4.3 Endstufen

**Neu ab 5** Im Menü Endstufen gibt es mehrere Parameter, die es gewährleisten, dass möglichst viele Endstufen/Servos die Taktsignale vom Controller smc5d-p32 korrekt interpretieren werden können. Einige Endstufen haben bereits vorgefertigte Parameter, die dann nur noch ausgewählt werden müssen. Bei Endstufen, die keine vorgefertigte Parameter haben, muss man die Parameter manuell eintragen.

### Endstufen

Hier wählen Sie vorgefertigte Parameter für Ihre Endstufe.

### Name

Name der Endstufe/Servos

### Frequenz

Der Controller smc5d-p32 kann Schrittfrequenz bis 150 kHz für interpolierte Fahrten in 5 Achsen ausgeben. Bei 150 kHz ergibt sich die Frequenzlänge von 3,333 µs. Zu kurze Frequenzlänge kann zur fehlerhaften Funktion der Endstufe führen. In diesem Fall muss die Frequenz reduziert werden damit die Frequenzlänge für die Endstufe ausreichend lang ist.

### Takt invertieren

Abhängig von der Endstufe beginnt der Takt mit 0 oder 1. Falsche Einstellung kann zu Schrittverlusten führen.

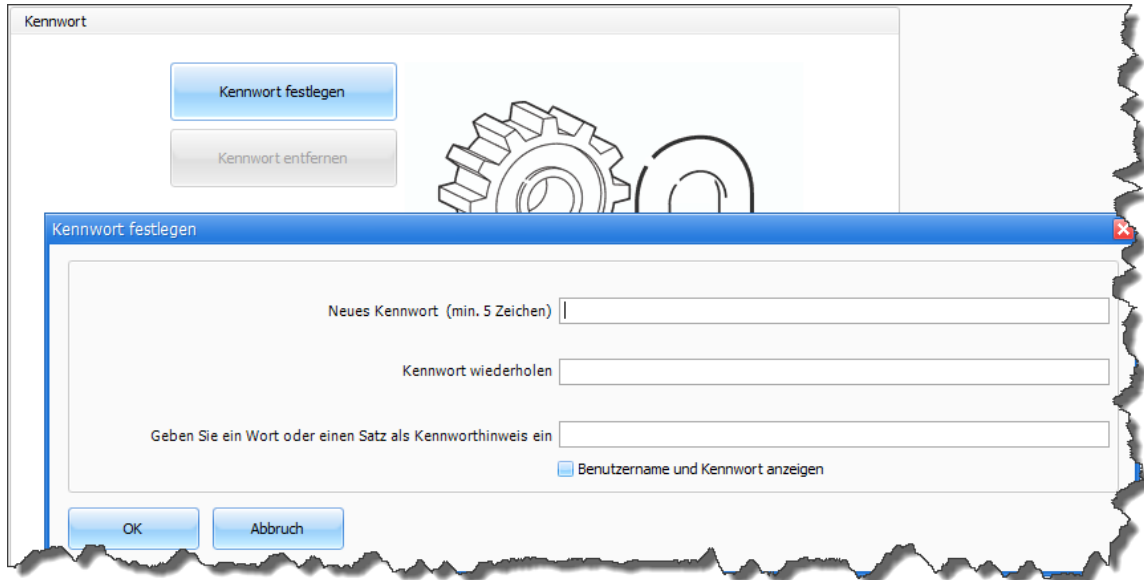


### Schritt-Richtung-Verzögerung

Manche Endstufen benötigen kurze Wartezeit nach Richtungswechsel. Eine falsche Einstellung kann zu Schrittverlusten führen.

## 4.4 Kennwort

**Neu ab 5** Haben Sie nun alle relevanten Parameter eingegeben und die Maschine entsprechend justiert, können Sie abschließend ein Kennwort festlegen. Dieses Kennwort schützt Ihre Einstellungen vor unbefugtem Zugriff oder versehentlicher Änderung durch ungeschulte Mitarbeiter.



Es ist sinnvoll, einen Kennworthinweis (Satz oder ein Wort) anzugeben. Sollten Sie einmal Ihr Kennwort vergessen haben, fungiert dann der Hinweis als Erinnerungshilfe.

## 4.5 Achsen

Die Software NC-EAS(Y) 5 und der Controller smc5d-p32 ermöglichen die Steuerung von 5 Achsen (X,Y,Z,A,B) unter Verwendung des kartesischen Koordinatensystems. Der Ursprung der X-, Y- und Z-Achsen befindet sich links unten. Nach einer Referenzfahrt werden die Zähler X und Y für die absoluten Maschinenkoordinaten auf Null/Achsenlänge (siehe [Referenzpunkt](#)<sup>38)</sup>) und der Z-Zähler auf die eingestellte Z-Achsenlänge gesetzt (**Hinweis:** Bewegt sich die Z-Achse nach unten, nimmt der Wert des Z-Zählers ab).

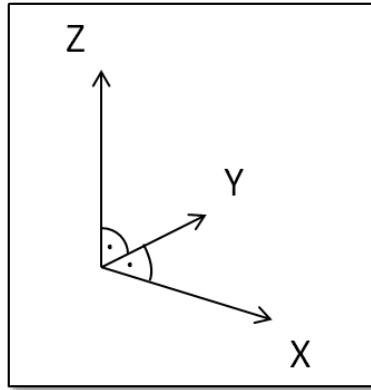


Abbildung: kartesisches Koordinatensystem

Bevor Sie nun mit der Einrichtung der Achsen und weiterer Parameter beginnen, vergewissern Sie sich, dass Ihre Maschine entsprechend zu Ihrer eigenen Position ausgerichtet ist. Dies vereinfacht den Einrichtungsprozess. Im Bereich Achsen finden Sie Anweisungen zur Einstellung der Achsen Ihrer Maschine.

#### 4.5.1 Verfahrenweg

Im Abschnitt "Verfahrenweg" wird der Arbeitsbereich der Maschine festgelegt. Die hier eingegebenen Daten entsprechen dem maximalen Bereich, der mit der Maschine bearbeitet werden kann. Die entsprechenden Werte sind entweder dem Handbuch der Maschine zu entnehmen oder sie können durchs Ausmessen festgestellt werden.



**Wenn Sie die Fahrwege ausmessen müssen, ist zu beachten, dass Sie nicht nur einfach die Achsenlänge ausmessen. Sie müssen auch die Spannvorrichtung der Spindel berücksichtigen (die entsprechenden Werte müssen von der Gesamtlänge der Achsen abgezogen werden).**

Verfahrenweg		Verfahrenweg Überwachung	
X	240 mm	<input checked="" type="checkbox"/>	X
Y	320 mm	<input checked="" type="checkbox"/>	Y
Z	96 mm	<input checked="" type="checkbox"/>	Z min. 15 mm Werkzeuglänge 0 set mm
A	360 mm	<input type="checkbox"/>	A
B	360 mm	<input type="checkbox"/>	B

Die Verfahrenweg - Überwachung ermöglicht eine softwaregestützte Überwachung der einzelnen Achsen. Diese Funktion verhindert, dass die Maschine über den maximalen Verfahrenweg hinaus fährt und somit die Maschine beschädigt werden könnte. Bei den Achsen X und Y reicht die überwachte Strecke in diesem Beispiel von min. 0 mm bis max. 240 mm für X und max. 320 mm für Y. Bei der Z-Achse hingegen muss der minimum Wert festgelegt werden, um zu verhindern, dass die Fräserkopfeinheit in den Werkstisch hineinfährt (hier min. 15 mm). Darüber hinaus werden jedoch auch die Referenzschalter zur Überwachung genutzt. Durch die Angabe der aktuellen Werkzeuglänge wird Variable Überwachung der Z Achse in Minimum aktiviert. Jede

neue Werkzeuglänge wird von der, im Eingabefeld eingetragenen, Werkzeuglänge abgezogen, um neue minimale Höhe Z zu ermitteln. Deaktivieren Sie diese Funktion in dem Sie die Werkzeuglänge auf 0(Null) setzen.

Die Verfahrenweg - Überwachung funktioniert jedoch nur dann fehlerfrei, wenn die Positionierung der Maschine exakt ist (keine Schrittverluste entstehen).

Haben Sie hier die entsprechenden Parameter eingegeben, ist der Arbeitsbereich Ihrer Maschine eingerichtet.



Weitere Informationen zum Thema Überwachung befinden sich in den Kapiteln "[Optionen](#)<sup>101</sup> > Meldungen", "[Sicherheitseinstellungen](#)<sup>64</sup> für Werkzeugwechsler" und "[Sicherheitsbereiche](#)<sup>100</sup>".

## 4.5.2 Achsenauflösung

Der erste Einrichtungsschritt besteht darin die Achsauflösung zu bestimmen. Dieser variiert von Maschine zu Maschine aufgrund unterschiedlicher Achsantriebstypen (z.B. Spindelstange, Zahnriemen, Getriebe) und der verwendeten Schrittmotoren. Um die Achsauflösung ermitteln zu können benötigt man die Anzahl der Schritte pro Umdrehung und den Weg pro Umdrehung. Diese Angaben finden Sie im Benutzerhandbuch Ihrer Maschine (sollten Sie die Maschine selber gebaut haben, sind Ihnen diese Werte bekannt).

Tragen Sie nun diese Werte für jede Achse Ihrer Maschine in die entsprechenden Felder ein.

Achsenauflösung			A	B
<input checked="" type="checkbox"/> X	<input checked="" type="checkbox"/> Y	<input checked="" type="checkbox"/> Z	<input type="checkbox"/> A	<input type="checkbox"/> B
Schritte/Umdrehung	576	576	40000	40000
Weg pro Umdrehung	1,25	1,25	360	360
			mm/U	
Achsenauflösung	0,0021701	0,0021701	0,009	0,009
Maximale Geschwindigkeit	325,520833333333	325,520833333333	1350	1350
			mm/Schritt	
Doppelantrieb an/aus		<input checked="" type="checkbox"/> X2 <input type="checkbox"/> Y2		
			mm/sek	

Sind die Werte eingegeben, berechnet NC-EAS(Y) 5 die Achsenauflösung (mm/Schritt) und die maximale Geschwindigkeit (mm/sek.) Ihrer Maschine und zeigt sie unten den Feldern. Mit den Kästchen neben den Achsbezeichnungen können Sie jede Achse aktivieren oder deaktivieren. Haben Sie eine Standardkonfiguration mit 3 Achsen, sind nur bei X, Y und Z die Häkchen gesetzt. Die Achsen A und B können für spezielle Aufgaben eingesetzt werden (z.B. als Drehachse oder Schwenkachse).

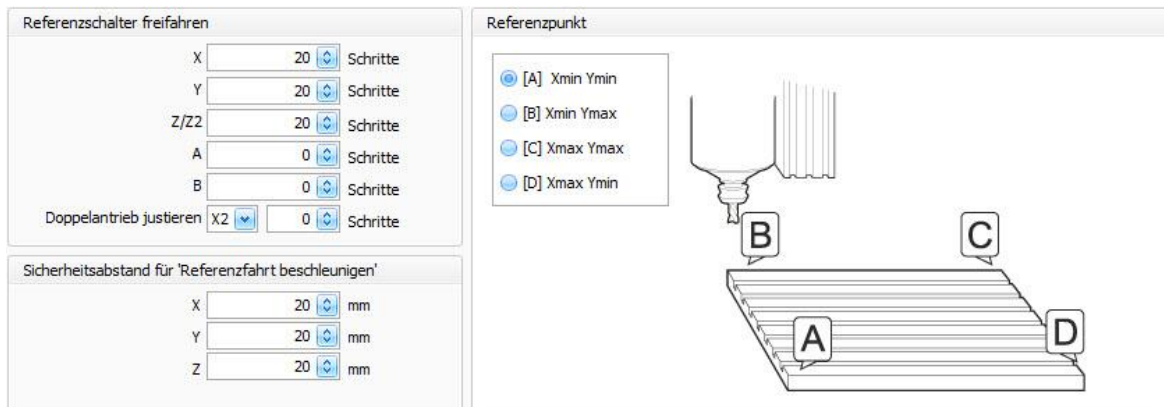
### Doppelantrieb

Die Achse X oder Y kann mit zwei Motoren betrieben werden. Damit dies möglich ist, ist die Interface Karte DAC-INT-10V erforderlich. Aktivieren Sie den Doppelantrieb und wählen Sie

die Achse, die mit zwei Motoren betrieben werden soll. Mehr Informationen zum Thema der Interface Karte DAC-INT-10V finden Sie auf unserer Webseite. Weitere Einstellungen für den Betrieb einer Achse mit zwei Motoren finden Sie im Kapitel "[Pinbelegung](#)"<sup>44</sup>".

### 4.5.3 Referenzfahrt

Bei der Einrichtung der Referenzschalter und der Referenzfahrt sind mehrere Punkte zu beachten. Im Menüpunkt "Achsen" können die Werte für das Freifahren der Referenzschalter eingestellt, die Position des Referenzpunktes festgelegt und der Sicherheitsabstand für die beschleunigte Referenzfahrt angegeben werden.



- Die Einstellungen Referenzschalter - Freifahren sind notwendig, um zu gewährleisten, dass der Schalter nach dem Anfahren wieder vollständig frei ist (also nicht geschaltet). Die hier einzutragenden Werte sind entweder den technischen Daten zu entnehmen oder sie müssen durchs Testen ermittelt werden (Weg vom Schaltpunkt bis zur vollständigen Entlastung des Schalters).
- Unter dem Menüpunkt "Referenzpunkt" wird festgelegt, wo soll sich der Referenzpunkt befinden.
- Als nächster Schritt wird der Sicherheitsabstand für die beschleunigte Referenzfahrt festgelegt. Bei der beschleunigten Referenzfahrt fährt die Maschine mit Eilgeschwindigkeit (max. Geschwindigkeit) in Richtung Referenzpunkt. Der Wert, der hier nun eingegeben wird, definiert die Position bis zu der die Eilfahrt ausgeführt wird und ab welcher Stelle die Fahrt zum Referenzpunkt beginnt. In dem hier abgebildeten Beispiel bedeutet das, dass die Maschine in X- und Y- Achse bis zu 20mm vor der Nullposition fährt und in der Z-Achse bis 20mm vor Z-max.



**Nach jedem Neustart und jedem Abbruch von NC-EAS(Y) 5 muss als erstes**

mit der Maschine eine [Referenzfahrt](#)<sup>164</sup> durchgeführt werden. Ohne Referenzfahrt sind dem Programm die Positionen der einzelnen Achsen nicht bekannt.

#### **Neu ab 5** **Ab Pro** Referenzfahrt für A/B Achse deaktivieren

Die Referenz für A/B Achse kann deaktiviert werden. In Abbildung 1 ist die Referenzfahrt für A Achse deaktiviert. Stattdessen wird die Position der A Achse auf 100mm gesetzt.



Abbildung 1: Referenzfahrt für A Achse ist deaktiviert.

Sind diese Werte definiert, geht es mit dem Menüpunkt "[Pinbelegung](#)"<sup>44</sup> weiter.

### 4.5.4 Tangentialachse

**Ab Pro** Um dicke Folien oder Kartons zu schneiden wird ein Tangentialmesser benutzt. Das Tangentialmesser richtet sich selbst mit Hilfe der Schrittmotoren in Schnittrichtung des Materials aus. Sie haben die Möglichkeit, ein- oder zweischneidige Messer zu verwenden.

Für die Verwendung von Tangentialmessern ist die 4-Achsen-Steuerung erforderlich (zur X-, Y- und Z-Achse kommt ein weiterer Schrittmotor zur Steuerung des Messers hinzu). Bevor Sie die Funktion der Tangentialachse aktivieren, müssen Sie zunächst in den [Maschinenparametern](#)<sup>37</sup> die Verwendung der A-Achse einschalten und die Parameter definieren.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Einschalten und einrichten der Tangentialachse	keine	Einstellungen > Maschinenparameter > Anpassen...	

Zum Einschalten der Tangentialachse gehen Sie im Hauptmenü in die Maschinenparameter und dort dann auf Achsen -> Tangentialachse. In der folgenden Maske nehmen Sie dann die entsprechenden Einstellungen vor. **Wichtig! Damit das möglich ist, muss zuerst die A-Achse im Menü Maschinenparameter -> Achsen aktiv sein.**

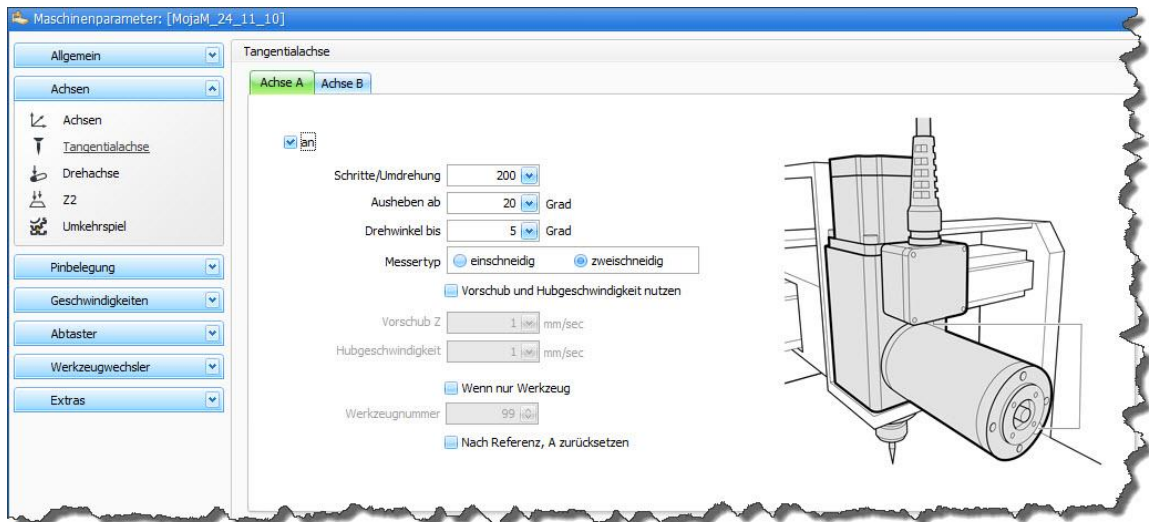


Abbildung 1: Dialog "Maschinenparameter > Tangentialachse"

### Achse A/Achse B

NC-EAS(Y) 5 kann bis zu zwei Tangentialachsen steuern. Die Einstellung für jede Tangentialachse wird im Reiter Achse A und Achse B durchgeführt.

### Schritte/Umdrehung

Hierbei handelt es sich um die Anzahl der Schritte des Schrittmotors, die für eine volle Umdrehung erforderlich sind.

### Ausheben ab

Dieser Wert definiert den Winkel in Grad, der zwischen den Vektoren entsteht und bei dem das Tangentialmesser während seiner Drehung im Material verbleiben kann. Wird der Winkel überschritten, dann wird das Messer aus dem Material herausgezogen, in Schnittrichtung ausgerichtet und wieder in das Material eingetaucht.



**Um das Material nicht zu beschädigen, darf ein Winkel von 45 Grad nicht überschritten werden. Wählt man jedoch einen zu kleinen Winkel, kann der Arbeitsprozess wesentlich verlängert werden. Es ist also ein gutes Mittelmaß zu wählen.**

### Drehwinkel bis

Ist der Winkel kleiner oder gleich dem Wert "Drehwinkel bis", dann dreht sich das Messer während der Fahrt bis die gewünschte Fahrtrichtung erreicht ist. Überschreitet der Vektor-Winkel den hier angegebenen Wert, bleibt das Messer stehen und wird entsprechend ausgerichtet. Anschließend wird die Fahrt fortgesetzt (hier verbleibt das Messer jedoch im Material). Um das Material nicht zu beschädigen, sollte nur ein kleiner Winkel bis ca. 10 Grad eingegeben werden.



### Vorschub und Hubgeschwindigkeit nutzen

Mit dieser Funktion können Sie die Eilgeschwindigkeit für die Z-Achse überschreiben und feste Parameter für die Maschine definieren. Vorschub Z bestimmt die Eintauchgeschwindigkeit in mm/sek und die Hubgeschwindigkeit legt die Geschwindigkeit fest, mit der das Messer aus dem Material herausgefahren wird.



**Ist die Tangentialachse aktiviert werden die Parameter der A-Achse überschrieben.**

### Wenn nur Werkzeug

Hier kann festgelegt werden für welche Werkzeugnummer die Tangentialfunktion angewendet werden soll. Ist die Funktion inaktiv, dann wird die Tangentialfunktion für alle Werkzeugnummern verwendet.

### Nach Referenz, A/B zurücksetzen

Damit das Messer korrekt arbeitet, muss dieser nach Referenzfahrt möglichst exakt entlang der X Achse (parallel zu X) ausgerichtet sein. Die Ausrichtung kann entweder manuell per Hand oder per Software erfolgen. Die Ausrichtung per Software hat diesen Vorteil dass sie genauer ausgeführt werden kann. Für die Ausrichtung per Software gehen Sie wie folgt vor:

- Für die Ausrichtung des Messers wird die Funktion "Referenzschalter freifahren A/B" genutzt. Beispiel: In der Abbildung 2 wird die A- Achse um 629 Schritte nach Referenzfahrt freigefahren. Das entspricht einer Strecke von 1,365 mm (1 Schritt= 0,002170 mm, s. Achsenauflösung "A"). Hier treffen wir folgende Annahme: dies ist die erforderliche Wegstrecke - entlang der X-Achse um sicherstellen zu können, dass nun das Tangentialmesser exakt parallel zu der X-Achse ausgerichtet ist.



**Je genauer die Ausrichtung ist, desto besser sind die Schneidergebnisse. Um Ausrichtung zu prüfen, fahren Sie eine einfache Zeichnung ab dass aus einigen waagerechten Linien besteht.**

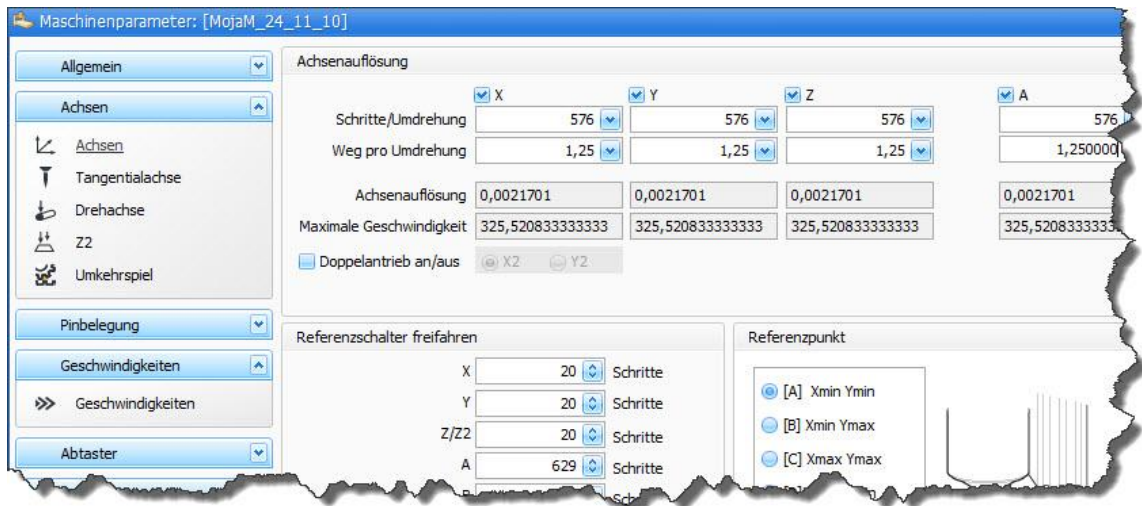


Abbildung 2: Referenzschalter freifahren A/B wird für Messer- Ausrichtung verwendet

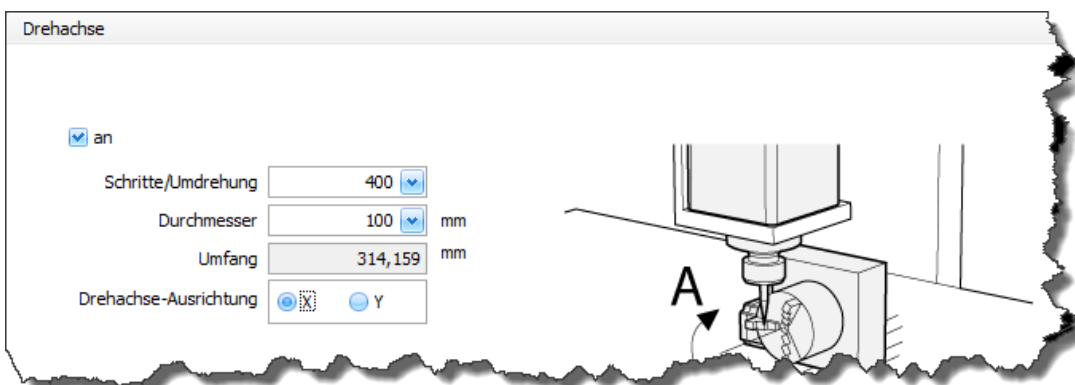
- Die Funktion "Nach Referenz, A/B zurücksetzen" muss aktiv sein, damit die "A/B Achse" nach dem Freifahren wieder auf Null gesetzt wird (entspricht Referanzfahrt ohne anschließenden Freifahren).

#### 4.5.5 Drehachse

Abhängig von der Anzahl der Achsen der Steuerung, kann die Drehachse in zwei unterschiedlichen Betriebsarten verwendet werden:

##### 4-Achsen-Steuerung

Durch das vorherige Schalten der 4. Achse  A kann die 4. Achse als Drehachse definiert werden. Die Drehachse kann in der Richtung X oder Y auf dem Arbeitstisch montiert werden. Die Wahl der Richtung X oder Y verweist die Koordinaten der gewählten Achse auf die Drehachse.



Wenn die Arbeitsdatei (z.B.: DIN66025) die Koordinaten für alle 4 Achsen (Bearbeitung in 4D) enthält, dann dient die Wahl der Richtung lediglich der Anzeige der Drehachse auf dem

Bildschirm. Die Referenzfahrt auf Schalter und die Positionierung kann in allen 4 Achsen durchgeführt werden.

### 3-Achsen-Steuerung

Bei der 3-Achsen-Steuerung muss die 4. Achse  A ausgeschaltet sein. Die Drehachse wird an die Ausgänge X und Y durch den Tausch der Stecker angeschlossen.

### Symbolische Darstellung der Drehachse

Nach dem im Menü "Maschinenparameter -> Achsen -> Drehachse" die Drehachse eingeschaltet ist, erscheint eine Linie der Länge  $U = D \times P$ , wo D für das Durchmesser des Materials steht.

Vom Anfangspunkt dieser Linie verläuft rechtwinklig eine zweite Linie, die die Drehachse zudeckt. Eine, dritte, gestrichene Linie markiert Umfang des Materials.

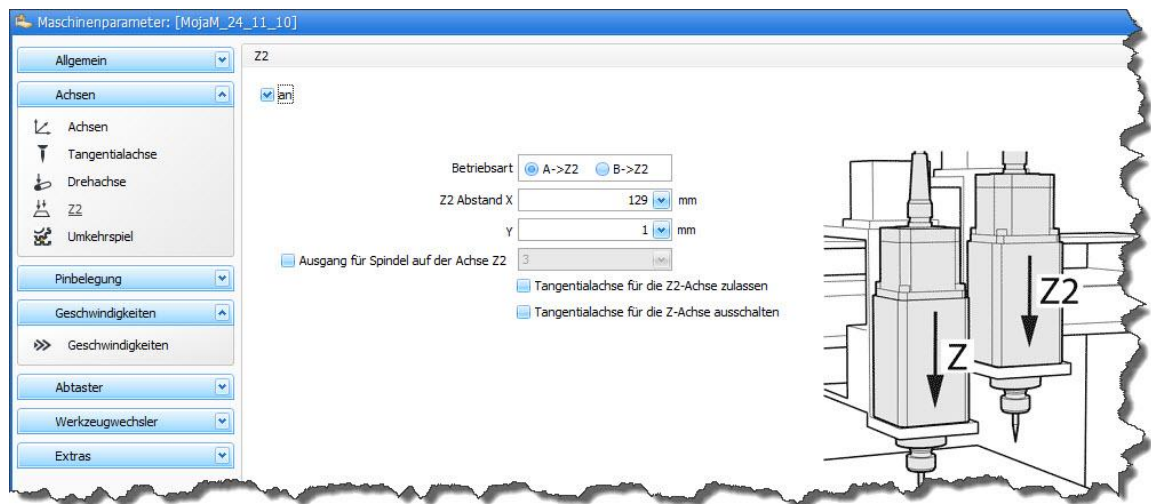
### Positionierung der Drehachse

Nach dem die Drehachse auf dem Tisch der Fräsmaschine montiert ist, muss die Position der Drehachse im Programm gespeichert werden.

1. Vor dem Einschalten der Drehachse, muss die Referenzfahrt durchgeführt werden.
2. Montierung des Materials im Spannfutter der Drehachse.
3. Positionierung der Spitze des Werkzeugs am Anfang des Materials und über der Drehachse mit Hilfe der Funktion "Manuell Bewegen".
4. Speichern der Position im Menü "Positionen" unter dem Namen "h".
5. Im Menü "Maschinenparameter -> Achsen -> Drehachse" die Drehachse einschalten. Auf dem Bildschirm erscheinen Linien, die symbolisch in der ausgewählten Richtung X oder Y die Drehachse darstellen.
6. Bei der 3 - Achsen - Steuerung kann jetzt die Drehachse durch den Tausch der Stecker eingeschaltet werden.

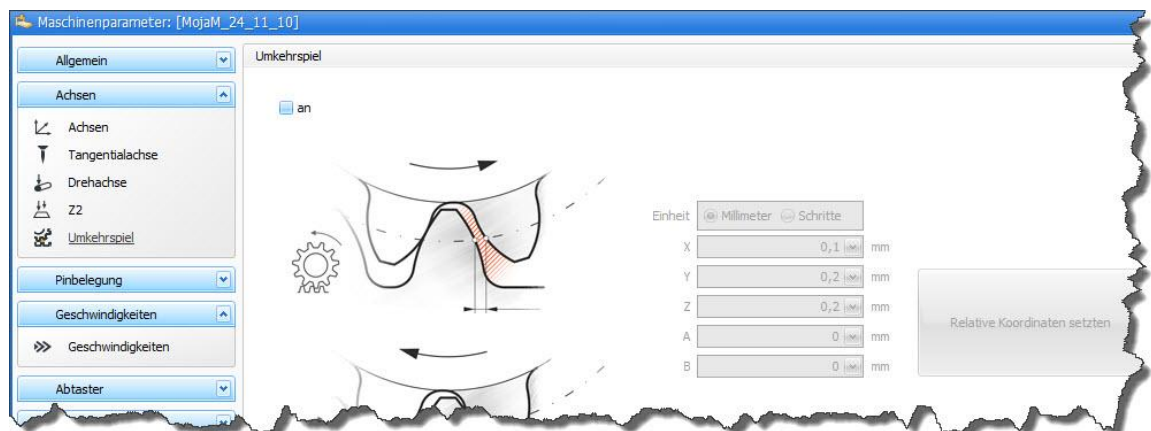
## 4.5.6 Z2

**Ab Pro** Mit der Funktion Z2 können CNC Maschinen mit doppelten Z - Achse betrieben werden. Damit die Achse Z2 betrieben werden kann, wird eine Steuerung mit 4/5 Achsen benötigt. Durch das vorherige Schalten der 4/5 Achse (siehe [Achsen](#)<sup>[35]</sup>) kann die 4. Achse als Z2 Achse aktiviert werden. Durch die Wahl der Betriebsart kann festgelegt werden, welche Achse (A oder B) die Z2 Achse ist. Am Ende muss noch der Abstand in X oder Y zwischen Z und Z2 Achse angegeben werden. Die Z2 Achse kann zusammen mit Tangentialachse eingesetzt werden. Mit Parameter "Tangentialachse für Z2-Achse zulassen" und "Tangentialachse für die Z-Achse ausschalten" legen Sie fest, wie Tangentialachse zusammen mit Z/Z2 eingesetzt werden soll.



### 4.5.7 Umkehrspiel

Umkehrspiel ist unerwünschtes Spiel (Lose) zwischen Spindel und Mutter bzw. zwischen Ritzel und Zahnstange eines mechanischen Antriebes. Umkehrspiel kann beim Wechsel der Fahrtrichtung entstehen. Um ein evtl. vorhandenes Umkehrspiel Ihrer Maschine zu kompensieren, können Sie in dieser Maske die entsprechenden Spiel-Werte eintragen. Die Einstellungen können entweder in mm oder in Schritten vorgenommen werden.



Hier haben Sie auch die Möglichkeit, die entsprechenden Werte durch das automatische Einfügen der relativen Koordinaten zu setzen.

### 4.6 Pinbelegung

Im Bereich "Pinbelegung" können alle benötigten Funktionen wie Spindel, Spannzange Auf/Zu, die Referenzschalter und weitere Funktionen den entsprechenden Ein- bzw. Ausgängen zugewiesen werden. Hier sollten Sie nun zunächst mit dem Einstellen der Referenzschalter fortfahren. Die Vorgehensweise ist im Menüpunkt [Referenzschalter](#) <sup>38</sup> beschrieben. Haben Sie

die Referenzschalter eingerichtet, könne Sie [weitere Einstellungen](#)<sup>48)</sup> vornehmen um die Maschine auf Ihre Bedürfnisse anzupassen.

#### 4.6.1 Referenzschalter


In diesem Bereich werden Einstellungen für die Referenz und Fahrtrichtungen festgelegt.

The screenshot displays a software interface with several configuration panels:

- Referenzschalter invertieren:** Contains checkboxes for X, Y, Z, A, and B, all currently unchecked. Below is a button labeled "Referenzschalter Assistent...".
- Fahrtrichtung invertieren:** Contains checkboxes for X, Y, Z, A, and B. X, A, and B are checked, while Y and Z are unchecked.
- Referenzfahrtrichtung invertieren:** Contains checkboxes for X, Y, Z, A, and B. X and Y are checked, while Z, A, and B are unchecked.
- Eingänge für Referenzschalter:** A grid of dropdown menus for assigning pins to axes. X is set to 1, Y to 2, Z to 3, A to 5, and B to 6. Below, X2/Y2 is set to 8, and "X2/Y2 invertieren" is unchecked.
- Referenzfahrt- Reihenfolge:** Radio buttons for sequence options: ZXYAB (selected), ZYXAB, XZYAB, YZXAB, and ZABYX. Below, "XY gleichzeitig bewegen" is unchecked.

Abbildung 1: Einstellungen für die Referenz und Fahrtrichtungen im Überblick.



**Für die Einrichtung der Referenz und Fahrtrichtungen muss die Elektronik der Maschine eingeschaltet und mit dem PC verbunden sein (  Verbindung besteht).**

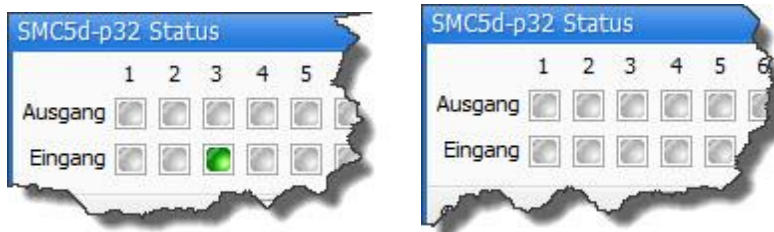
#### 1. Vorbereitungen für die erste Referenzfahrt

Beginnen Sie zunächst mit der Prüfung der Eingänge der Referenzschalter. Rufen Sie aus Hauptmenü die Funktion "Ansicht -> Referenzpunkt setzen" um Referenz zu setzen. Dies ist erforderlich, um die Achsen bewegen zu können. Die Referenzschalter sollten "NICHT AKTIV" Zustand haben. Deshalb fahren Sie mit Tasten (Manuell Bewegen, siehe unten Abbildung 4) von Schaltern weg (hier kann noch Fahrtrichtung der Achsen nicht stimmen). Nun können Sie die Eingänge der Referenzschalter prüfen. Drücken Sie auf das grüne USB Symbol unten in der Statusleiste.

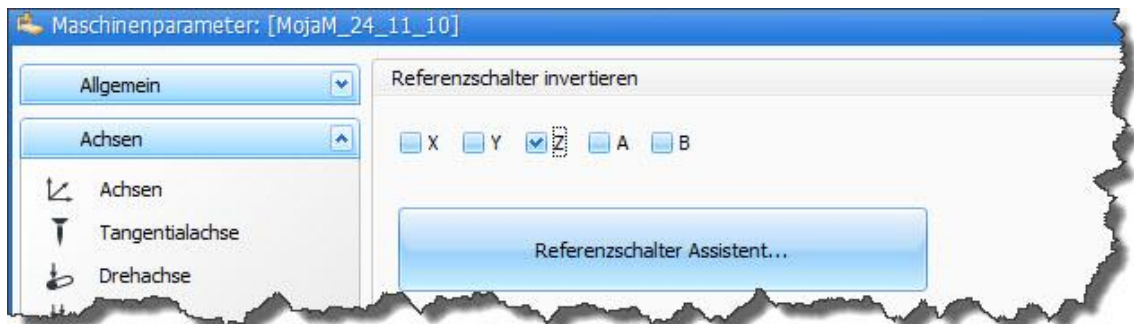


Das Fenster mit Eingängen und Ausgängen wird geöffnet. Betätigen Sie nacheinander die einzelnen Referenzschalter. Wechselt bei einem Eingang der Pin von "grau" auf "grün" oder umgekehrt, dann haben Sie den entsprechenden Pin identifiziert. Tragen Sie nun die entsprechende Pin-Nummer für jede Achse im Feld "Eingänge für Referenzschalter" ein.

Beispiel: Die beiden unteren Bilder zeigen dass Eingang 3 den Status ändert.



Beginnen Sie nun mit der Prüfung ob Ihre Referenzschalter "Öffner" oder "Schließer" sind (die Referenzschalter sollten immer noch "NICHT AKTIV" Zustand haben). Für die Ermittlung führen Sie den Referenzschalter Assistenten aus. Dieser bestimmt, ob es sich bei dem Schalter um einen Öffner oder Schließer handelt und setzt entsprechend das Häkchen ein. Beispiel: Im Bild unten wurde vom Assistenten das Hacken für die Z- Achse gesetzt.



Legen Sie abschließend fest, noch vor der ersten Referenzfahrt, im Menüpunkt "Referenzfahrt Reihenfolge", in welcher Reihenfolge die einzelnen Achsen bei der Referenzfahrt gefahren werden sollen. Hierbei sind die Auswahlmöglichkeiten **ZXYAB** und **ZYXAB** vorzuziehen. Die Varianten **XZYAB** und **YZXAB** sind **nicht zu empfehlen**. Da die Z-Achse **nicht als erste** frei gefahren wird, besteht die Gefahr, mit dem Fräser in das Werkstück hineinzufahren!

## 2. Erste Referenzfahrt

Nun kann man die Referenz im Hauptmenü "Fahren -> Referenz..." oder mit Taste F12 ausführen.



**Achten Sie auf die Referenzfahrtrichtung!!**  
**Bei falschen Referenzfahrtrichtung sofort unterbrechen; die Referenzfahrtrichtung invertieren (siehe Abbildung 1) und erneut Referenzfahrt starten.**

## 3. Abschließende Prüfen der Referenzfahrt- Einstellungen

Die Referenzfahrt besteht aus zwei Schritten.

- Zuerst wird die Fahrt mit Referenzgeschwindigkeit auf den Referenzschalter ausgeführt (siehe Abbildung 2).

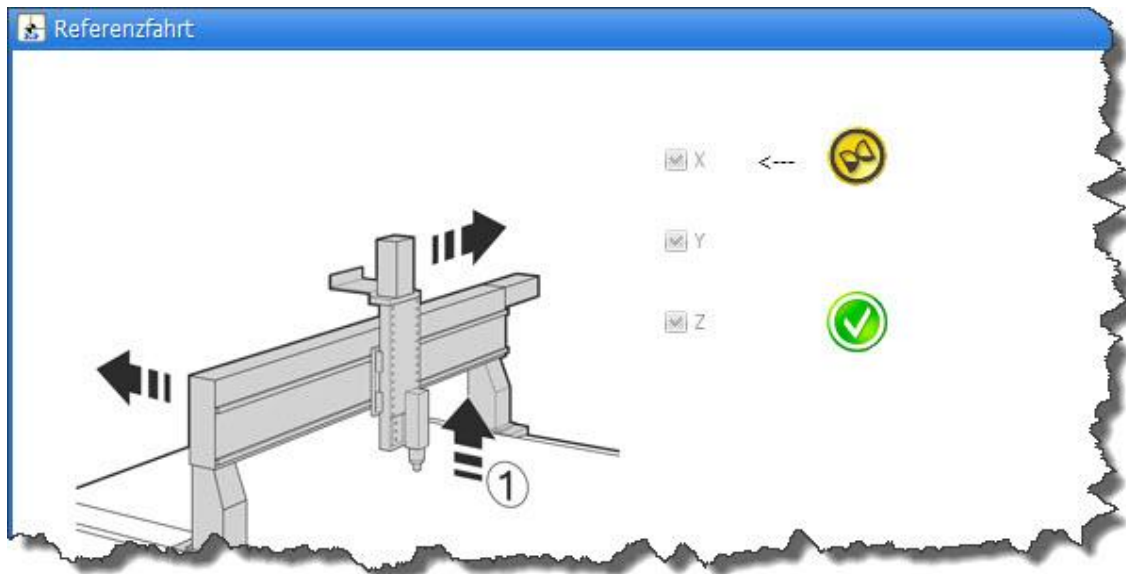


Abbildung 2: Die Fahrt auf Referenzschalter X wird ausgeführt (Pfeil zeigt auf 'X').



Die Referenzgeschwindigkeit und Referenzbeschleunigung<sup>52</sup> muss so gewählt werden, dass die Maschine hinten der Referenzschalter stehen bleiben kann. Der Bremsweg hinter dem Referenzschalter ist begrenzt!

- Nachdem der Referenzschalter betätigt wurde, stoppt die Achse und fährt vom Schalter weg mit Start/Stop- Geschwindigkeit bis der Schalter frei ist (siehe Abbildung 3).

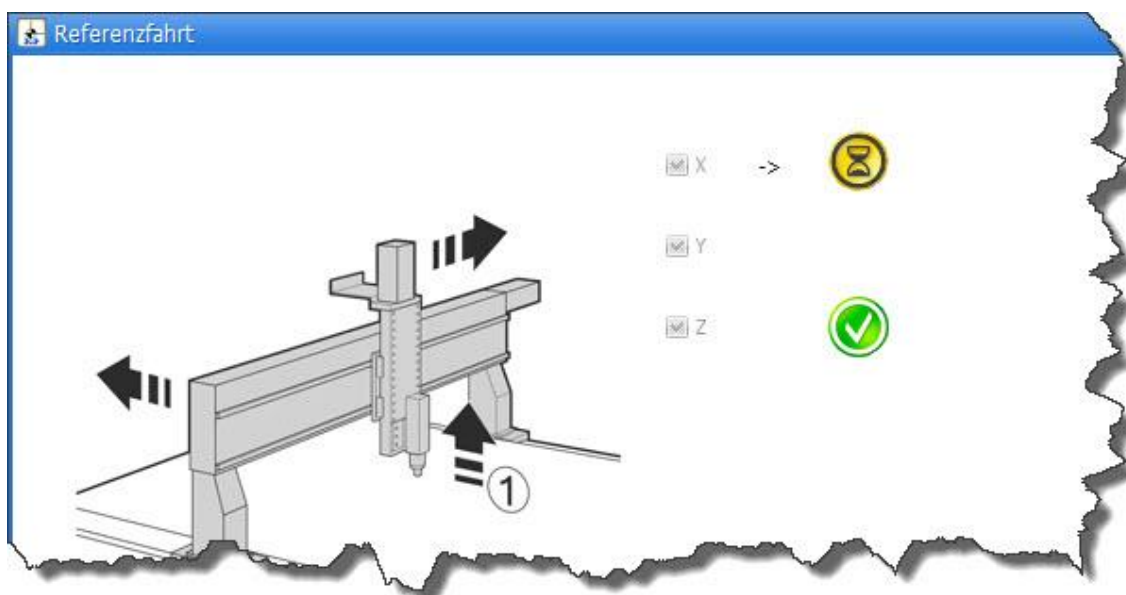


Abbildung 3: Die Fahrt vom Referenzschalter X wird ausgeführt (Pfeil zeigt auf Sanduhr).

#### 4. Prüfung der Fahrtrichtung

Beginnen Sie mit der **Prüfung der Fahrtrichtung** von X-, Y- und Z-Achse. Verfahren Sie nun die einzelnen Achsen mit der manuellen Steuerung im Hauptfenster (siehe Abbildung 4).

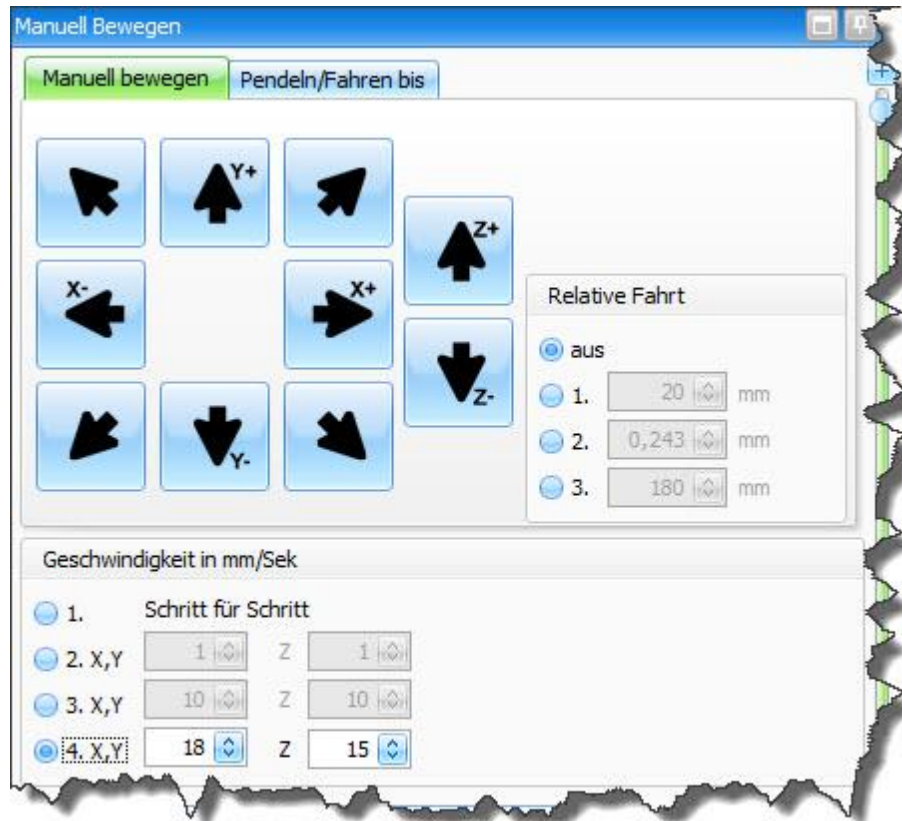


Abbildung 4: Manuell Bewegen, die Geschwindigkeit 4 ist gewählt







Um einen Weg fahren zu können, wählen Sie im Bereich "Geschwindigkeit in mm/Sek" eine Geschwindigkeit aus (siehe Abbildung 4). Fährt die Maschine richtig (X= Fahrt in Richtung X = 0mm) braucht man für diese Achse nichts zu verändern. Sollte jedoch die Maschine in die falsche Richtung fahren, können sie die Ausrichtung im Menüpunkt "Fahrtrichtung" umkehren (invertieren) indem Sie das Häkchen bei X entfernen (siehe Abbildung 1). Diese Vorgehensweise wenden Sie bei den anderen Achsen analog an.

Sind diese Einstellungen abgeschlossen, fahren Sie mit dem Punkt "[Geschwindigkeiten](#)<sup>50</sup>" fort.

#### 4.6.2 Weitere Einstellungen

Ist die Referenzschaltereinstellung bereits erfolgt, können nun die entsprechenden Ein- und Ausgänge für die Spindel, die Pumpe und die Spannzange festgelegt werden. Außerdem können die Eingänge für den Werkzeug-Längenmesser, den Nullpunktmesser (X-,Y- u. Z-Achse) und für den Tiefen-Abtaster bestimmt werden.



 Spindel Ausgang <input type="text" value="1"/>	 Pumpe Ausgang <input type="text" value="2"/>	Motorstrom Motorstrom absenken (Pin8) <input type="text" value="JA"/> Abschaltzeit nach <input type="text" value="1000"/> millisek.	
 Werkzeuglänge messen Eingang <input type="text" value="5"/> <input checked="" type="checkbox"/> invertieren	 X,Y und Z Nullpunkt messen Eingang <input type="text" value="4"/> <input type="checkbox"/> invertieren	 Tiefen- Abtaster (Höhenkorrektur) Eingang <input type="text" value="4"/> <input checked="" type="checkbox"/> invertieren	 Spannzange <input type="checkbox"/> Ausgang <input type="text" value="3"/>

Weiterhin kann man Einstellungen für die Motorstromabsenkung und die Taktinvertierung vornehmen. Informationen hierzu finden Sie auch unter "[Abschließende Überprüfung](#)"<sup>66</sup>!"

### Con2/3/4 invertieren

Der Controller smc5d-p32 hat mehrere Ausgänge an der Schnittstelle Con2, Con3, Con4. Beim Einschalten des Controllers werden diese Ausgänge sofort auf einen definierten Zustand gesetzt. Beispiel: Geht die Spindel, die am Ausgang 1 angeschlossen ist, beim Einschalten des Controllers (kompletten Elektronik) sofort an, dann muss dieser Ausgang 1 im Bereich "Con invertieren" invertiert werden. In dem Fall geht die Spindel nicht mehr an, wenn die Elektronik geschaltet wird.

Con2 invertieren <input checked="" type="checkbox"/> Ausgang 1 <input type="checkbox"/> Ausgang 2 <input type="checkbox"/> Motorstrom absenken (Pin8) <input type="checkbox"/> Ausgang 3 <input type="checkbox"/> Ausgang 4	Con3 invertieren <input type="checkbox"/> Ausgang 5 <input type="checkbox"/> Ausgang 10 <input type="checkbox"/> Ausgang 6 <input type="checkbox"/> Ausgang 11 <input type="checkbox"/> Ausgang 7 <input type="checkbox"/> Ausgang 12 <input type="checkbox"/> Ausgang 8 <input type="checkbox"/> Ausgang 13 <input type="checkbox"/> Ausgang 9 <input type="checkbox"/> Ausgang 14	Con4 invertieren <input type="checkbox"/> Ausgang 15 <input type="checkbox"/> Ausgang 20 <input type="checkbox"/> Ausgang 16 <input type="checkbox"/> Ausgang 21 <input type="checkbox"/> Ausgang 17 <input type="checkbox"/> Ausgang 22 <input type="checkbox"/> Ausgang 18 <input type="checkbox"/> Ausgang 23 <input type="checkbox"/> Ausgang 19 <input type="checkbox"/> Ausgang 24
--	--	---

### Haube und Not-Aus (Soft)

Unter dem Menüpunkt "Haube und Not-Aus" wird die Pinbelegung für Sicherheitsfunktionen festgelegt.

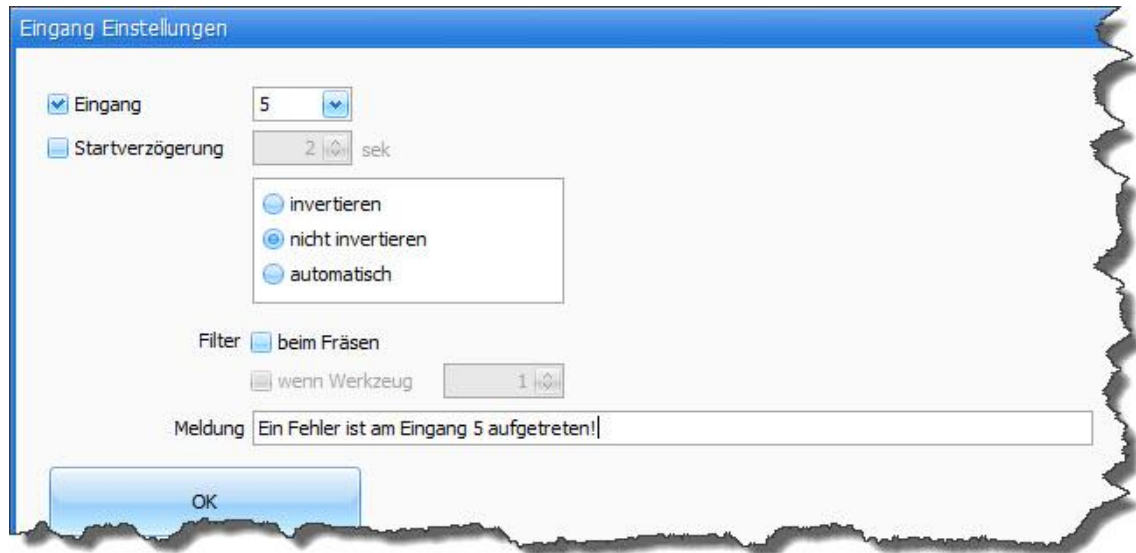


**Neben dem "Eingang für Haubeüberwachung" kann bei geöffneter Haube auch die manuelle Geschwindigkeit festgelegt werden. Hier ist aus Sicherheitsgründen empfohlen, diese Geschwindigkeit (bei geöffneter Haube) stark zu reduzieren.**

Dafür kann die Funktion Not-Aus (soft) verwendet werden für eine Eingangsüberwachung, z.B. um einen Fehler von der Servo- Steuerung abzufangen. Im Menü Eingang Einstellungen können nebst Eingang und Textmeldung auch diverse Kriterien **Neu ab 5** wann der Fehler ausgegeben werden soll, festgelegt werden. So kann beispielsweise mithilfe eines Filters, definiert werden, den Eingang beim Fräsen und nur bei einem bestimmten Werkzeug überwachen zu lassen.



**Weil das Not-Aus (soft) eine reine Software- Lösung ist, ist sie nicht so sicher, als eine der hardwaremäßigen, was in der Natur der Technik liegt. Daher sollte immer eine Hardwarelösung bevorzugt werden.**



### 4.6.3 Ausgänge

**Ab Pro** Im Menü Ausgänge kann festgelegt werden, ob ein Ausgang am Ende der Referenzfahrt oder nach der Fahrt auf Parkpunkt gesetzt werden soll. In der Abbildung unten ist die Einstellung "nach Referenzfahrt" aktiv.

Ausgänge		
Status	Name	Ausgang
<input checked="" type="checkbox"/>	nach Referenz	4
<input type="checkbox"/>	nach Parkpunkt	5

## 4.7 Geschwindigkeiten

In diesem Abschnitt werden die Geschwindigkeiten für die Eilfahrt (Schnellfahrt), für die Referenzfahrt und für den Start/Stopp bestimmt. Diese Werte sind nicht immer vorgegeben aber sie können durchs Austesten bestimmt werden. In dem folgenden Kapitel finden Sie eine Beschreibung hierzu.

Eilgeschwindigkeit	Referenzgeschwindigkeit	Start/Stopp-Geschwindigkeit
XY <input type="text" value="60"/> mm/sek	XY <input type="text" value="35"/> mm/sek	X <input type="text" value="2"/> mm/sek
Beschleunigungsweg <input type="text" value="1,36"/> mm	Z <input type="text" value="15"/> mm/sek	Y <input type="text" value="2"/> mm/sek
Z <input type="text" value="25"/> mm/sek	A <input type="text" value="0"/> mm/sek	Z <input type="text" value="2"/> mm/sek
Beschleunigungsweg <input type="text" value="0,23"/> mm	B <input type="text" value="1"/> mm/sek	A <input type="text" value="3"/> mm/sek
A <input type="text" value="20"/> mm/sek		B <input type="text" value="2"/> mm/sek
B <input type="text" value="20"/> mm/sek		
	Kurvengeschwindigkeit	Geschwindigkeit- Regler- Stufe
	Geschw. <input type="text" value="1"/> langsam (1 = standard)	Stufe <input type="text" value="mittel"/>

Als Erstes sollten die [Eilgeschwindigkeit](#)<sup>[51]</sup>, die [Start/Stop Geschwindigkeit](#)<sup>[52]</sup> und anschließend [Referenzgeschwindigkeit](#)<sup>[52]</sup> festlegen werden.

#### 4.7.1 Eilgeschwindigkeit

Die Eilgeschwindigkeit stellt die größtmögliche Geschwindigkeit der Maschine dar. Ist die Maschine bei einem Drittanbieter gekauft worden, kann man in der Regel, die maximale Geschwindigkeit Ihrer Maschine dem Herstellerhandbuch entnehmen. Falls diese Infos nicht verfügbar sein sollten, oder wenn es sich um eine selbstgebaute Maschine handelt, dann muss durch das Austesten der Wert der maximalen Eilgeschwindigkeit festgelegt werden. In dem Fall gehen Sie wie folgt vor:

1. Verbinden Sie Ihre Maschine mit der Steuerungselektronik und schließen Sie diese an den PC an; schalten Sie die Elektronik ein; führen Sie Referenzfahrt durch.
2. Öffnen Sie den Menüpunkt "Maschinenparameter" und gehen zu dem Unterpunkt "Geschwindigkeit". Dort finden Sie das Feld "Eilgeschwindigkeit", in dem die voreingestellte Werte erscheinen.
3. Erhöhen Sie die hier angezeigten Werte schrittweise, bis die optimale Geschwindigkeit für Ihre Maschine gefunden worden ist.

Eilgeschwindigkeit	
XY <input type="text" value="18"/> mm/sek	
Beschleunigungsweg <input type="text" value="1,25"/> mm	
Z <input type="text" value="15"/> mm/sek	
Beschleunigungsweg <input type="text" value="0,85"/> mm	
A <input type="text" value="18"/> mm/sek	
B <input type="text" value="200"/> mm/sek	

### Wann ist die höchstmögliche Geschwindigkeit erreicht?

Die maximale Geschwindigkeit ist erreicht worden, wenn die Maschine anfängt, Schritte außerhalb des Toleranzbereiches ( $< 0,1 \text{ mm}$ ) zu verlieren (siehe auch hierzu den Abschnitt "[Schrittverluste Überprüfen](#)"<sup>[69]</sup>).

Im nächsten Schritt soll die [Start/Stopp-Geschwindigkeit](#)<sup>[52]</sup> definieren werden.

#### 4.7.2 Start/Stopp-Geschwindigkeit

Die Start/Stopp-Geschwindigkeit definiert die Geschwindigkeit, mit der die Maschine angefahren und gestoppt wird. Dieser Wert ist in der Abhängigkeit von der Leistung Ihrer Maschine einzustellen. Dieser Parameter soll nicht zu hoch eingestellt werden, da es sonst zu Schrittverlusten führen kann. Es gibt Maschinen, die eine Anfahrsgeschwindigkeit von  $8 \text{ mm/sek}$  schaffen. Dies ist jedoch die Ausnahme. Daher ist es zu empfehlen, einen niedrigeren Wert zu wählen. Die mögliche Geschwindigkeit hängt von der Stabilität und Steifigkeit Ihrer Maschine ab.

Tragen Sie die Werte in folgende Maske ein:

Start/Stopp-Geschwindigkeit		
X	2	mm/sek
Y	2	mm/sek
Z	2	mm/sek
A	3	mm/sek
B	2	mm/sek

Sind nun die entsprechenden Werte eingetragen, kann mit dem Punkt "[Referenzgeschwindigkeit](#)"<sup>[52]</sup> fortfahren werden.

#### 4.7.3 Referenzgeschwindigkeit und Beschleunigung

Die Referenzgeschwindigkeit ist die Geschwindigkeit, mit der eine Referenzfahrt durchgeführt wird. Da zuerst die Referenzfahrt ausgeführt werden muss, damit man die Maschine bewegen kann, sollte diese in einem der ersten Schritte eingestellt werden. Hierzu gehen Sie zum Menüpunkt "Beschleunigung" > "Referenzfahrt".



Die Referenzgeschwindigkeit darf nicht zu hoch eingestellt sein, da die Achse hinter dem Referenzschalter rechtzeitig zum Stillstand gebracht werden muss. Beginnen Sie zunächst mit einer niedrigen Referenzgeschwindigkeit.

Tragen Sie die Werte in das folgend abgebildete Feld ein:

Referenzgeschwindigkeit	
XY	15 mm/sek
Z	15 mm/sek
A	15 mm/sek
B	60 mm/sek

Sind nun die entsprechenden Werte eingegeben worden, ist dann die Rampe für die Referenzfahrt festzulegen. Hierfür empfiehlt sich möglichst hohe Rampeneinstellung, damit der Bremsweg hinter dem Referenzschalter möglichst kurz ausfällt, damit die möglichst hohe Referenzgeschwindigkeit (kurze Wartezeit) erzielbar ist.

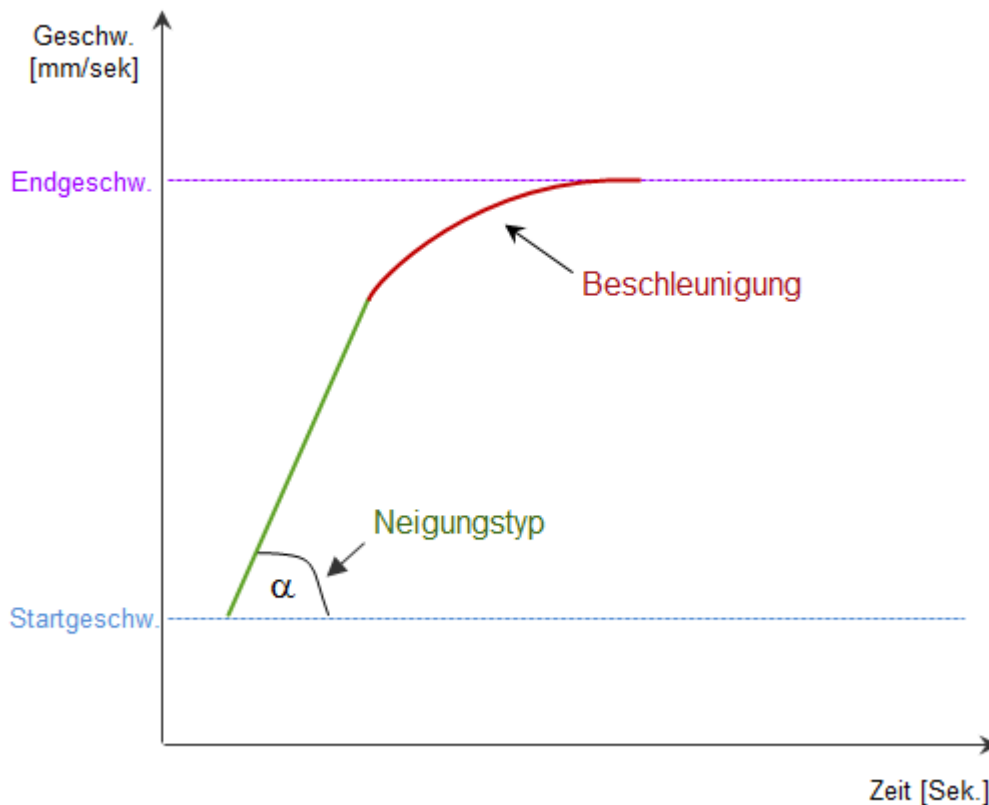
Beschleunigung	
Fräsen/Bohren/Bewegen	21
Referenzfahrt	180

Konstante Vorschub Geschwindigkeit  
 Ruckeln reduzieren

Neigungstyp	
Typ	1 (1 = standard)

Die Beschleunigungen sind durch Verstellen des Schieberegler einstellbar. Je höher der angezeigte Wert, desto steiler ist die Beschleunigungsrampe (in der Konsequenz ein schnellerer Vorgang). Außerdem kann diese Rampe durch Verstellen des Neigungstyps beeinflusst werden.

Wird der Typ verändert, ändert sich auch der Beschleunigungs- bzw. Abbremsweg (dies kann unter "Eilgeschwindigkeit > Beschleunigungsweg" nachgelesen werden). Standardmäßig ist der Typ auf Stufe 1 (in der Skala von 1 bis 6) einzustellen. Je höher ist der gewählte Wert, desto steiler ist diese Rampe. Das Verstellen des Typs ist jedoch nur sinnvoll bei einer sehr stabilen Maschine, die über relativ hohe Maximalgeschwindigkeit (z. B., 500 mm/sek) verfügt. Wir empfehlen den Typ 1 zu verwenden.



### Wie prüfen Sie, ob die Anfahrrampe richtig eingestellt ist?

Führen Sie hierzu eine Referenzfahrt aus. Fährt die Maschine auf mechanische Begrenzung drauf (deutlich hörbar), müssen Sie den Wert mit dem Schieberegler erhöhen oder/und die Referenzgeschwindigkeit verkleinern. Dies machen Sie solange, bis Sie die optimale Geschwindigkeit eingestellt haben.

Als nächstes können Sie noch den Wert für Fräsen/Bohren/Bewegen einstellen. Dieser Wert kann vom Wert der Referenzfahrt abweichen und ist abhängig von der Steifigkeit Ihrer Maschine.

**Neu ab 5 Ruckeln reduzieren:**

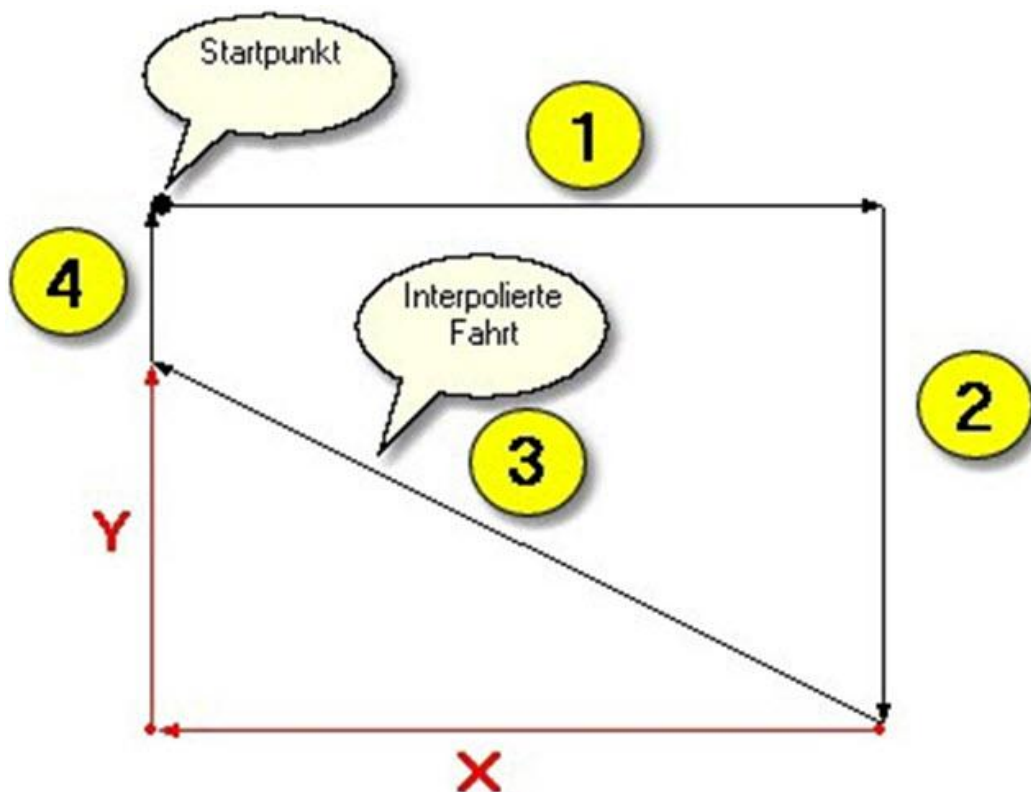
Bei "schlechten" Daten z.B., bei Kreisen mit grober Auflösung und in Verbindung mit hohen Fräsgeschwindigkeiten kann es vorkommen, dass die Maschinen mehrfach hintereinander beschleunigt und sofort abbremst. Dieses Verhalten kann zu Ruckeln der Maschine führen. Aktivieren Sie "Ruckeln reduzieren" um mehr Laufruhe zu bekommen.



Die Option "Ruckeln reduzieren" verbessert zwar die Laufruhe, dies aber auf Kosten der Laufzeit.

**Konstante Vorschub-Geschwindigkeit:**

Mit dieser Option beeinflussen Sie das Verhalten der Maschine bei diagonalen (interpolierten) Fahrten oder bei Kreisbewegungen (hierzu werden immer zwei Motoren gleichzeitig angesteuert). Wenn man eine diagonal verlaufende Fahrt durchführt, ist der verfahrenene Weg länger als bei Fahrten die nur in X oder Y verlaufen. Wenn die Achsgeschwindigkeit nun auf beispielsweise 20 mm/sek eingestellt ist, versucht die Maschine diese Vorgabe einzuhalten.



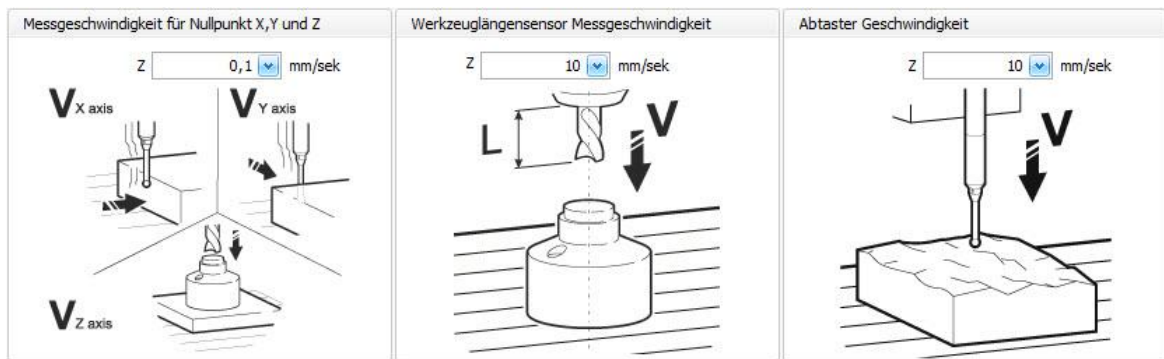
Funktion aktiv: Ist die Funktion aktiviert, passt die Steuerung die Geschwindigkeit der Motoren an. Die Geschwindigkeit wird konstant auch bei interpolierten Strecken (siehe Vektor 3) auf 20 mm/Sek. gehalten.

Funktion inaktiv: Bei ausgeschalteter konstanter Geschwindigkeit wird die längere interpolierte

Strecke (Vektor 3) in der gleichen Zeit verfahren, dies bedeutet aber, dass die tatsächliche Fahrgeschwindigkeit entsprechend höher ist.

#### 4.7.4 Weitere Geschwindigkeitsparameter

In diesem Abschnitt werden die Parameter für Nullpunktmessung, Werkzeuglängenmessung und die Abtastgeschwindigkeit bestimmt.



Die hier eingestellten Werte werden später zur [automatischen Vermessung des X-, Y- und Z-Nullpunkts](#)<sup>[172]</sup> benötigt.

Im ersten Feld wird die Geschwindigkeit eingestellt, mit der die Maschine den 3D-Taster, zur Bestimmung des X-, Y- und Z-Nullpunkts, an das Werkstück heran fährt. Dieser wert sollte nicht zu hoch gewählt werden, weil der Taster einen sehr kurzen Bremsweg hat. Wird hier eine zu hohe Geschwindigkeit festgelegt, schafft es die Maschine nicht, rechtzeitig anzuhalten. Dabei besteht die Gefahr, dass der Taster beschädigt werden kann.

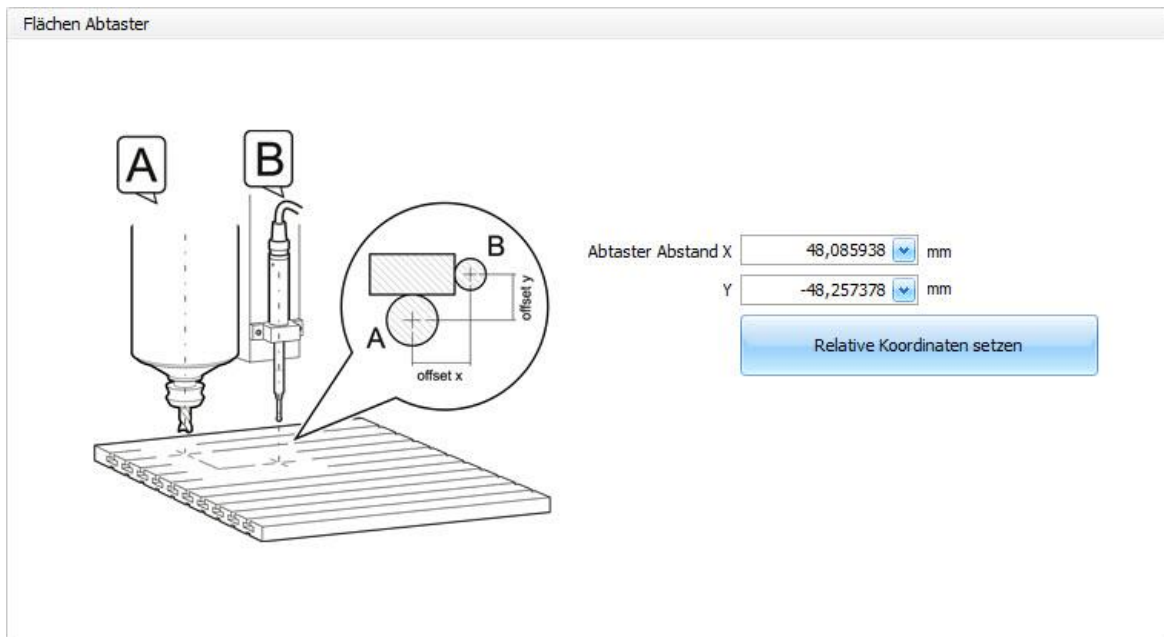
Der Wert im zweiten Feld bestimmt die Geschwindigkeit, mit der die Maschine das Werkzeug an den Werkzeuglängensensor heran fährt. Dies dient der Bestimmung der Werkzeuglänge. Auch hier darf die Geschwindigkeit aus vorhin genannten Gründen nicht zu hoch gewählt werden.

Der letzte Parameter bestimmt die Abtastgeschwindigkeit, mit der dreidimensionale Objekte abgetastet werden können. Hier kann durchaus etwas höhere Geschwindigkeit gewählt werden, jedoch sollte sie den Schaltweg des Sensors berücksichtigen.

## 4.8 Abtaster

Benutzen Sie neben der Spindel [A] einen fest installierten Abtaster [B], dann müssen Sie im Abschnitt "Abtaster" die Offset-Werte für dessen Positionierung angeben.





**Sie können die Werte auf zwei Arten bestimmen:**

1. Bestimmung der Absoluten Werte durch Messung der Abstände X und Y
2. Bestimmung durch Übernehmen der relativen Koordinaten

Hierzu müssen Sie zunächst im Hauptfenster von NC-EAS(Y) 5 die relativen Koordinaten einblenden (Menü > Ansicht > Werkzeugeleiste > Relative Koordinatenleiste). Positionieren Sie nun ein Blatt Papier auf dem Werk Tisch Ihrer Maschine, auf dem Sie ein Kreuz eingezeichnet haben. Verfahren Sie nun den Fräser mit der manuellen Steuerung so, dass der Mittelpunkt des Fräasers mit dem Mittelpunkt des Kreuzes übereinstimmt. Haben Sie dies ausgeführt, setzen Sie die relativen Koordinaten auf 0 zurück, indem Sie mit der linken Maustaste vor jedem Koordinatenfeld auf die Achsenbezeichnung klicken.

Fahren Sie nun mit Ihrem Flächen Abtaster auf den Mittelpunkt des Kreuzes. Jetzt werden die relativen X- und Y-Koordinaten angezeigt. Um diese Werte in die Offset-Einstellungen zu übernehmen, klicken Sie einfach auf "Relative Koordinaten setzen".



**Achten Sie stets darauf, dass Sie nach Verwendung des Abtasters diesen immer in eine sichere Position bringen bevor Sie mit der Bearbeitung des Werkstücks beginnen. Ansonsten kann der Abtaster schwer beschädigt werden.**

## 4.9 Werkzeugwechsler

**Ab Pro** In diesem Abschnitt wird der Werkzeugwechsler eingerichtet. Hierbei handelt es sich um eine automatisierte Vorrichtung zur Aufnahme und Abgabe von Werkzeugen. Die Software NC-EAS(Y) 5 unterscheidet hierbei zwei Varianten von Werkzeugwechslern - zum einen den [Z Werkzeugwechsler](#)<sup>[59]</sup> und zum anderen den [X, Y Werkzeugwechsler](#)<sup>[59]</sup>. Diese Wechsler unterscheiden sich in der Art ihrer Verfahrenwege zur Aufnahme und Abgabe der Werkzeuge.

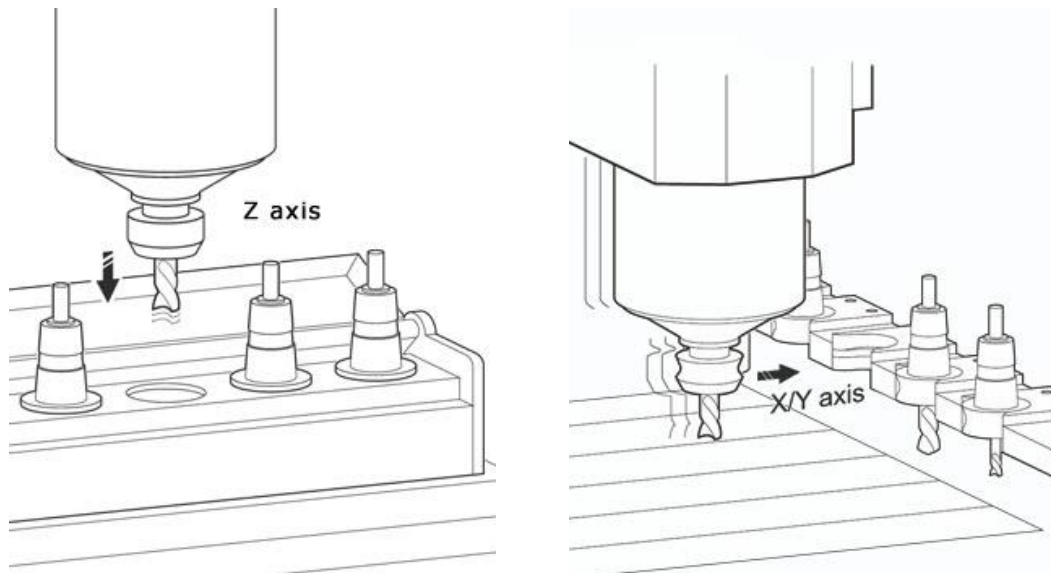


Abbildung: Links sehen Sie den Z Werkzeugwechsler und rechts den X, Y Werkzeugwechsler

In den Abschnitten "[Werkzeugwechsler](#)<sup>69</sup>" und "[Sicherheitseinstellungen](#)<sup>64</sup>" wird die Einrichtung dieser beiden Verfahren näher erläutert.

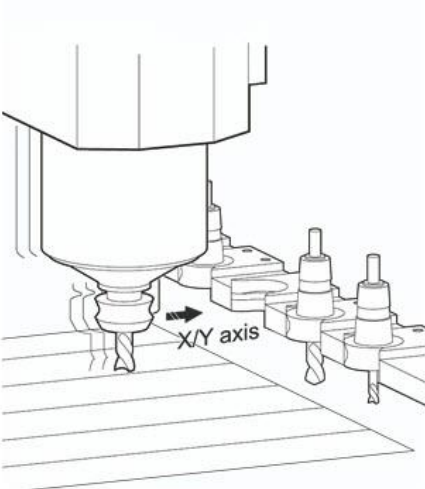


**Außer diesen beiden Verfahren, gibt es noch weitere Wechsler Typen. Diese Werkzeugtypen werden von NC-EAS(Y) 5 mit Hilfe der Makro- Funktion unterstützt. Mehr Infos finden Sie im Abschnitt [Makro Editor](#)<sup>122</sup>.**

## 4.9.1 Werkzeugwechsler

**Ab Pro** In der hier abgebildeten Maske werden alle Einstellungen des Werkzeugwechslers vorgenommen.

Werkzeugwechsler: X,Y Werkzeugwechsler (ablegen erfolgt in X oder in Y)



**Eigenschaften**

Wartezeit: 100 ms

Geschwindigkeit: 7 mm/sek

Hebegeschwindigkeit: 15 mm/sek

Strecke Z: 20 mm

Fahren in:  X  Y

Strecke X/Y: 10 mm

belegt: 0; 128; 0

leer: 255; 0; 0

Referenzfahrt ausführen

T0

Spannzange schließen

**Frei pusten**

Zeitraum: 50 ms

permanent

Ausgang: 4

**Abstand**

Aktiv	T	X	Y	Z
<input checked="" type="checkbox"/>	1	0	0	0
<input checked="" type="checkbox"/>	2	40	0	0
<input checked="" type="checkbox"/>	3	40	0	0

Hinzufügen: X 0 mm

Löschen: Y 0 mm

Z 0 mm

**Haube**

Ausgang: 23

Eingang: 24  invertieren

öffne wenn Werkzeug vermessen

**Position des ersten Werkzeugs**

X: 44,7125 mm

Y: 196,415625 mm

Z: 40,74375 mm

A: 0 mm

B: 0 mm

Absolute Koordinanten setzen

### Einrichtung des Z Werkzeugwechslers

#### 1. Eigenschaften

Unter "Eigenschaften" werden die Parameter Wartezeit, Geschwindigkeit, Hebegeschwindigkeit, Strecke Z und Z Höhe definiert. Außerdem können Sie hier auswählen, ob nach jedem Greif- bzw. Abgabevorgang eine Referenzfahrt ausgeführt werden soll. Des Weiteren kann bestimmt werden, dass die Werkzeugnummern bei T0 beginnen.

**Wartezeit**

Die Wartezeit definiert, wie lange die Spindel über der Werkzeugposition verharren soll bis die nächste Aktion ausgeführt wird. Diese Zeit stellt den Zeitraum dar, den die Spannzange benötigt um das Werkzeug zu greifen oder freizugeben. Dies kann von Hersteller zu Hersteller unterschiedlich ausfallen. Wenn keine Angaben seitens des Herstellers vorhanden sind, ermitteln Sie die Zeitspanne durch das Testen.

**Geschwindigkeit**

Dieser Parameter bestimmt, mit welcher Geschwindigkeit das Werkzeug in den Werkzeugwechsler eingefahren wird. Der Wert ist möglichst niedrig zu wählen, um evtl. Beschädigung des Werkzeugs oder des Wechslers zu vermeiden und der Maschine genügend Zeit für das Abbremsen zu geben.

**Hebegeschwindigkeit**

Die Hebegeschwindigkeit gibt an, wie schnell das Werkzeug aus dem Wechsler entnommen werden kann. Diese kann durchaus höher sein als die Einfahrgeschwindigkeit.

**Strecke Z**

Dieser Wert gibt den Bereich an, in dem das Werkzeug mit langsamer Geschwindigkeit bis zum Stillstand in den Werkzeugwechsler einfährt. Ermitteln können Sie den Wert, indem Sie die Maschine bis zur Startposition der Langsamfahrt in "Z" manuell verfahren. Anschließend setzen Sie den relativen Z-Wert im Hauptfenster, wie bereits im Abschnitt "[Abtaster](#)<sup>56</sup>" beschrieben, auf null. Nun können Sie die Z-Achse so lange verfahren, bis Sie die Endposition des Werkzeugs im Halter erreicht haben. Den Wert, den Sie nun unter RZ ablesen können, entspricht dem Wert "Strecke Z".

**Z-Höhe**

Mit diesem Wert wird die sichere Flughöhe in der Z-Achse angegeben, mit der die Maschine das Werkzeug anfährt. Dieser Wert kann nicht niedriger gewählt werden als der Z-Wert, der unter "Position des ersten Werkzeugs" für Z eingetragen wurde. Wird doch ein niedrigerer Wert eingetragen, setzt NC-EAS(Y) 5 diesen Wert automatisch auf den unter "Position des ersten Werkzeugs" eingetragenen Z-Wert zurück.

Unter "Eigenschaften" können Sie auch die Farbe einstellen, die angezeigt werden soll, wenn eine Position des Werkzeugwechslers belegt ist oder nicht. Außerdem können Sie festlegen, ob vor dem Ablegen eines Werkzeugs eine Referenzfahrt gemacht werden soll. Diese Option ist in dem Fall sinnvoll, wenn die Maschine während der Bearbeitung eines Werkstücks Schritte verloren hat und somit die Position des Werkzeugwechslers nicht mehr korrekt angefahren werden kann. Wenn Sie ein Häkchen vor T0 setzen, beginnt die Werkzeugnumerierung bei T0 (normalerweise beginnen in DIN-ISO Dateien die Werkzeuge mit T1). Eine weitere Funktion ist "Spannzange schließen". Ist diese Funktion gesetzt, schließt die Spannzange nach jedem Greif- und Abgabevorgang (verhindert das ständige Ausblasen von Druckluft).

## 2. Frei pusten

Hier können Sie zunächst festlegen, über welchen Ausgang die "Frei pusten"-Funktion ausgeführt wird. Sie können wählen ob die Funktion permanent ausgeführt werden soll oder Sie geben einen bestimmten Zeitraum an. "Frei pusten" ist dafür vorgesehen, um die Greifzange von Materialrückständen zu befreien; sie kann jedoch auch dazu verwendet werden, eine Abdeckung des Werkzeugwechslers zu steuern.

## 3. Position des ersten Werkzeugs

In diesem Bereich tragen Sie die Position des ersten Werkzeugs im Werkzeughalter ein. Hier haben Sie zwei Möglichkeiten die Werte zu ermitteln.

### 1. Manuelles Messen

Sie messen die Position, ausgehend vom absoluten Nullpunkt, der Maschine in X und Y und zur Bestimmung des Z-Wertes messen Sie von der Oberfläche des Werktafles bis zu der Position, die Sie als Startpunkt für die langsame Fahrt festlegen möchten. Wird diese Z-Position erreicht, wechselt die Maschine auf den unter "Geschwindigkeit" angegebenen Vorschub.

### 2. Messung durch manuelles Verfahren der Maschine

Hierzu verfahren Sie die Maschine bis zur exakten Position der ersten Werkzeugaufnahme (in Z bis zur Startposition der langsamen Fahrt) des Wechslers und klicken anschließend mit der linken Maustaste auf "Absolute Koordinaten setzen". Hierdurch werden die X-, Y- und Z-Koordinaten automatisch in die entsprechenden Felder eingesetzt.

## 4. Abstand

Hier fügen Sie nun, durch klicken der Taste "Hinzufügen", das erste Werkzeug der Werkzeugliste hinzu (die Werte für X, Y und Z bleiben auf 0). Im nächsten Schritt fügen Sie auf dieselbe Weise eine weitere Werkzeugposition hinzu, jedoch mit dem Unterschied, dass Sie nun einen Wert (zentrischer Abstand von Werkzeug 1 zum nächsten Werkzeug) für X oder Y angeben müssen - je nach Positionierung des Werkzeugwechslers müssen Sie einen Wert für X oder einen Wert für Y eingeben. **Neu ab 5** Zusätzlich kann die Abweichung in Z durch Eingabe eines Wertes korrigiert werden. Diesen Prozess wiederholen Sie so oft, bis Sie die maximale Zahl der zu verwendenden Werkzeuge erreicht haben. Haben Sie die Eingabe der Parameter beendet, erscheint im Arbeitsbereich des Hauptfenster der Werkzeugwechsler.

## Einrichtung des X, Y Werkzeugwechslers

### 1. Eigenschaften

Unter "Eigenschaften" werden die Parameter Wartezeit, Geschwindigkeit, Hebegeschwindigkeit, Strecke Z, Fahren in (X o. Y) und Strecke X/Y definiert. Außerdem können Sie hier auswählen, ob nach jedem Greif- bzw. Abgabevorgang eine Referenzfahrt ausgeführt werden soll. Des Weiteren kann bestimmt werden, dass die Werkzeugnummern bei T0 beginnen.

### Wartezeit

Die Wartezeit definiert, wie lange die Spindel über der Werkzeugposition verharren soll bis die nächste Aktion ausgeführt wird. Diese Zeit stellt den Zeitraum dar, den die Spannzange benötigt, um das Werkzeug zu greifen oder freizugeben. Dies kann von Hersteller zu Hersteller unterschiedlich ausfallen. Wenn keine Angaben seitens des Herstellers vorhanden sind, ermitteln Sie die Zeitspanne durch das Testen.

### Geschwindigkeit

Dieser Parameter bestimmt, mit welcher Geschwindigkeit das Werkzeug in den Werkzeugwechsler eingefahren wird. Der Wert ist möglichst niedrig zu wählen, um evtl. Beschädigung des Werkzeugs oder des Wechslers zu vermeiden und der Maschine genügend Zeit für das Abbremsen zu geben.

### Hebegeschwindigkeit

Die Hebegeschwindigkeit gibt an, wie schnell das Werkzeug aus dem Wechsler entnommen werden kann. Diese kann durchaus höher sein als die Einfahrtgeschwindigkeit.

### Strecke Z

Dieser Wert gibt den Bereich an, in dem das Werkzeug mit langsamer Geschwindigkeit bis zum Stillstand auf die Z-Position fährt, an der das Werkzeug gegriffen werden kann. Ermitteln können Sie den Wert, indem Sie die Maschine bis zur Startposition der Langsamfahrt in Z manuell verfahren. Anschließend setzen Sie den relativen Z-Wert im Hauptfenster, wie bereits im Abschnitt "[Abtaster](#)<sup>56)</sup>" beschrieben, auf null. Nun können Sie die Z-Achse so lange verfahren, bis Sie die Greifposition des Werkzeugs im Halter erreicht haben. Der Wert, den Sie nun unter RZ ablesen können, entspricht dem Wert "Strecke Z".

### Fahren in

Hier wird je nach Positionierung des Werkzeugwechslers ausgewählt, in welcher Achse (X oder Y) das Werkzeug in den Halter eingefahren wird.

### Strecke X/Y

Damit die Option "Fahren in" auch ausgeführt werden kann, muss eine Strecke angegeben werden.



**Bei diesem Parameter handelt es sich um eine relative Positionsangabe. Das bedeutet, dass je nach Positionierung des Werkzeugwechslers, der Wert für X bzw. Y positiv oder negativ eingetragen werden muss.**

Unter "Eigenschaften" können Sie auch die Farbe einstellen, die angezeigt werden soll, wenn eine Position des Werkzeugwechslers belegt ist oder nicht. Außerdem können Sie festlegen, ob vor dem Ablegen eines Werkzeugs eine Referenzfahrt gemacht werden soll. Diese Option ist in dem Fall sinnvoll, wenn die Maschine während der Bearbeitung eines Werkstücks Schritte verloren hat und somit die Position des Werkzeugwechslers nicht mehr korrekt

angefahren werden kann. Wenn Sie ein Häkchen vor T0 setzen, beginnt die Werkzeugnumerierung bei T0 (normalerweise beginnen in DIN-ISO Dateien die Werkzeuge mit T1). Eine weitere Funktion ist "Spannzange schließen". Ist diese Funktion gesetzt, schließt die Spannzange nach jedem Greif- und Abgabevorgang (verhindert das ständige Ausblasen von Druckluft).

## 2. Frei pusten

Hier können Sie zunächst festlegen, über welchen Ausgang die "Frei pusten"-Funktion ausgeführt wird. Sie können wählen, ob die Funktion permanent ausgeführt werden soll oder Sie geben einen bestimmten Zeitraum an. "Frei pusten" ist dafür vorgesehen, um die Greifzange von Materialrückständen zu befreien, sie kann jedoch auch dazu verwendet werden, eine Abdeckung des Werkzeugwechslers zu steuern.

## 3. Position des ersten Werkzeugs

In diesem Bereich tragen Sie die Position des ersten Werkzeugs im Werkzeughalter ein. Hier haben Sie zwei Möglichkeiten die Werte zu ermitteln.

### 1. Manuelles Messen

Sie messen die Position, ausgehend vom absoluten Nullpunkt, der Maschine in X und Y und zur Bestimmung des Z-Wertes messen Sie von der Oberfläche des Werktes bis zur Oberkante des Werkzeugwechslers

### 2. Messung durch manuelles Verfahren der Maschine

Hierzu verfahren Sie die Maschine bis zur exakten Position der ersten Werkzeugaufnahme (in X bzw. Y und Z bis zur Startposition der langsamen Fahrt) des Wechslers und klicken anschließend mit der linken Maustaste auf "Absolute Koordinaten setzen". Hierdurch werden die X-, Y- und Z-Koordinaten automatisch in die entsprechenden Felder eingesetzt.

## 4. Abstand

Hier fügen Sie nun, durch das Klicken der Taste "Hinzufügen", das erste Werkzeug der Werkzeugliste hinzu (die Werte für X, Y und Z bleiben auf 0). Im nächsten Schritt fügen Sie auf dieselbe Weise eine weitere Werkzeugposition hinzu, jedoch mit dem Unterschied, dass Sie nun einen Wert (zentrischer Abstand von Werkzeug 1 zum nächsten Werkzeug) für X oder Y angeben müssen - je nach Positionierung des Werkzeugwechslers müssen Sie einen Wert für X oder einen Wert für Y eingeben. **Neu ab 5** Zusätzlich kann die Abweichung in Z durch Eingabe eines Wertes korrigiert werden. Diesen Prozess wiederholen Sie so oft, bis Sie die maximale Zahl der zu verwendenden Werkzeuge erreicht haben. Haben Sie die Eingabe der Parameter beendet, erscheint im Arbeitsbereich des Hauptfenster der Werkzeugwechslers.

Haben Sie hier alle Einstellungen vorgenommen, können Sie mit dem Punkt "[Sicherheitseinstellungen](#)<sup>64</sup>" fortfahren.

## 4.9.2 Sicherheitseinstellungen

**Ab Pro** Im Bereich "Sicherheitseinstellungen" finden Sie folgende Parameter:

Werkzeugüberwachung

Überprüfen ob ein Werkzeug enthalten ist
  Überprüfen ob ein Werkzeug abgelegt ist

Überprüfen ob das Werkzeug abgelegt worden ist
 Minimale Z Höhe  mm

Wartezeit  ms

Eingang   invertieren

### Werkzeugüberwachung

Die Parameter Werkzeugüberwachung dienen der Kontrolle, ob ein Werkzeug richtig aufgenommen oder ob es richtig abgelegt wurde. Besitzen Sie eine Spindel mit einer automatischen Spannzange, die zur Überwachung einen Kontakt hat, dann können Sie diesen an den Controller smc5d-p32 anschließen und hier den entsprechenden Eingang angeben. Aktivieren Sie die Funktion "Überprüfen ob ein Werkzeug abgelegt ist", fährt die Maschine zum Werkzeuglängenmesser und verfährt solange in der Z Achse, bis die von Ihnen hier angegebene Z-Höhe erreicht ist. Gab es bis zum Erreichen der definierten Z-Höhe keinen Kontakt, wertet der Controller das Werkzeug als abgelegt.

Relative Fahrt zum und vom Werkzeugwechsler

X  mm

Y  mm

---

Relative Fahrt zum und vom Werkzeugmessen

X  mm

Y  mm

### Relative Fahrt

Die Werte unter "Relative Fahrt zum und vom Werkzeugwechsler" bestimmen den sicheren X- und Y-Weg - vor und nach dem Aufnehmen bzw. Ablegen des Werkzeugs - den die Maschine verfahren soll. Dies gilt analog für die Werte unter "Relative Fahrt zum und vom Werkzeugmessen".

Spindel ist angehalten

Eingang   invertieren

Wartezeit  ms



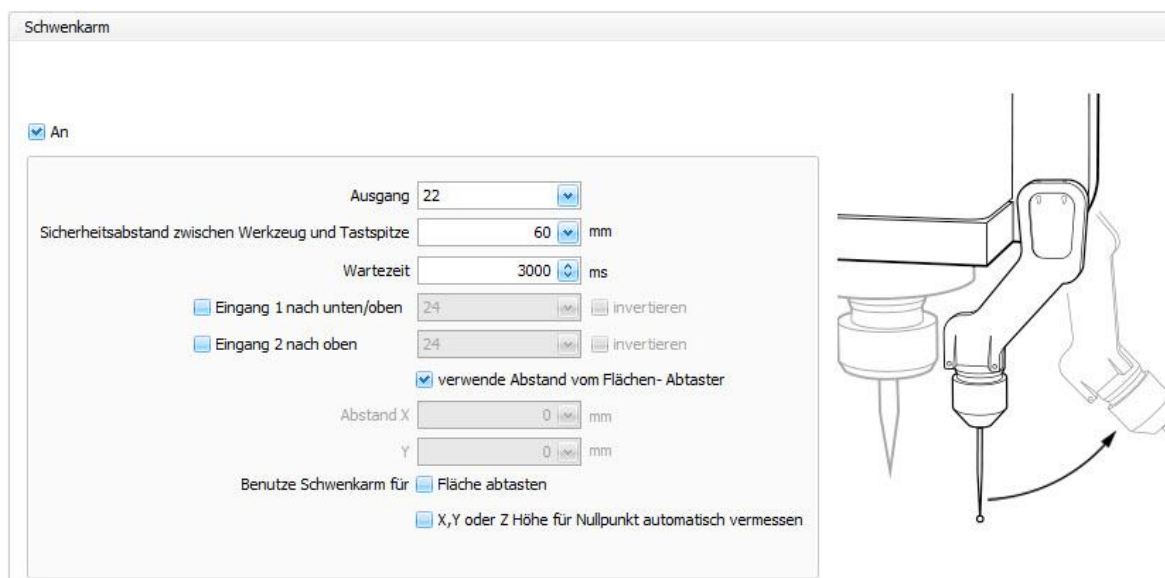


### Spindel ist angehalten

Eine Spindel, die nach dem Anhalten einen Kontakt schaltet, kann von NC-EAS(Y) 5 überwacht werden (Wartefenster bis Eingang schaltet).

## 4.10 Schwenkarm

**Neu ab 5** **Ab Pro** Mit Schwenkarm kann der Flächenabtaster automatisch gesenkt/gehoben werden. Die Einstellung für Schwenkarm befindet sich im Menü "Maschinenparameter -> Extras". Der Schwenkarm wird über einen Ausgang gesteuert. Die Wartezeit ist die Zeit, die benötigt wird bis der Schwenkarm unten/oben ist. Über ein Eingang oder zwei Eingänge kann geprüft werden ob der Schwenkarm unten/oben ist. Der Schwenkarm kann für "Fläche abtasten" und für "Nullpunkt- Ermittlung" verwendet werden.



## 4.11 Vakuumtisch

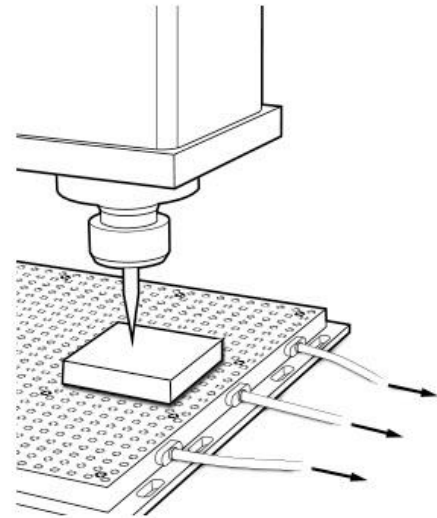
**Ab Pro Neu ab 5** Bereiche des Vakuumtisches können beim Fräsen automatisch ein-/ausgeschaltet werden. Im Menü "Maschinenparameter -> Extras" befinden sich Einstellungen für Vakuumtisch.

an

	Start X	Start Y	Ende X	Ende Y	Ausgang
>	0	0	100	100	21
	100	0	200	100	22
	0	100	100	200	23
	100	100	200	200	24

Art

permanent  
 wenn im Bereich  
 variabel



In der Tabelle können mehrere Vakuumtischbereiche inklusive dazugehörigen Ausgängen definiert werden. In dem oben gezeigten Beispiel sind 4 Bereiche definiert. Die Vakuumtischbereiche können in der 2D Ansicht (Menü "Ansicht -> Vakuumtisch") für die Überprüfung angezeigt werden.

### Art

Der Vakuumtisch kann auf verschiedene Weise gesteuert werden. Es gibt folgende Möglichkeiten:

- **Permanent** schaltet alle Ausgänge des Vakuumtisches sofort am Anfang des Fräsvorgangs ein. Erst am Ende des Fräsvorgangs werden die Ausgänge des Vakuumtisches ausgeschaltet.
- Wenn der Fräser sich in einem Vakuumtischbereich befindet, dann wird dieser **Bereich** eingeschaltet (Ausgang geht an) und bleibt bis Ende eingeschaltet.
- Wenn der Fräser sich in einem Vakuumtischbereich befindet, dann wird dieser Bereich eingeschaltet. Verlässt der Fräser den Bereich, dann wird dieser ausgeschaltet (**variabel**).

## 4.12 Abschließende Überprüfung

In diesem Abschnitt sollen ein paar abschließende Prüfungen Ihrer Maschine, bzw., Einstellungen erklärt werden. Wenn Sie alle Parameter der Maschine korrekt eingestellt haben, und es jedoch noch zu Schrittverlusten oder ungenauen Bearbeitungsergebnissen gekommen ist, dann kann dies an einer falschen Takt - Einstellung der Endstufen liegen oder an der falschen Energieversorgung der Motoren.

Hier einige Hinweise wie Sie in solchen Fällen vorgehen können.

- [Taktung der Endstufen prüfen](#)<sup>[67]</sup>
- [Motorenprüfung](#)<sup>[67]</sup>
- [Achsauflösung prüfen](#)<sup>[68]</sup>
- [Auf Schrittverluste prüfen](#)<sup>[69]</sup>

#### 4.12.1 Taktung der Endstufen prüfen

Endstufen für Schrittmotoren nutzen bei der Taktung der Schritt- und Dir-Signale (direction) für gewöhnlich die Konfiguration "Active Lo". Es gibt jedoch auch Endstufen, die mit der Taktung "Active Hi" arbeiten. Die Software NC-EAS(Y) 5 ist standardmäßig auf die Taktung "Active Lo" eingestellt.

Die Schritimpulse stellen sich grafisch, wie folgt dar:



Abhängig von der verwendeten Endstufe muss ein Häkchen bei "[Taktung invertieren](#)<sup>[48]</sup>" im Menü "Maschinenparameter > [Endstufen](#)<sup>[34]</sup>" gesetzt werden.

Ist das Häkchen nicht gesetzt, ist die Einstellung "Active Lo"(Bild mit 0) aktiv, wird das Häkchen gesetzt ändert sich die Taktung auf "Active Hi" (Bild mit 1).



**Wichtig ist, dass alle Endstufen in derselben Taktung arbeiten. Bei unterschiedlicher Taktung kommt es zu Fehlinterpretationen der Daten.**

Moderne Endstufen erlauben auch eine Umstellung der Taktung per Switch an der Endstufe selbst.

#### 4.12.2 Motorenprüfung

Die Motorstromabsenkung ist eine Funktion, die verhindern soll, dass die Schrittmotoren im Stillstand durch Überhitzung beschädigt werden. Diese Funktion können Sie im Menü "Maschinenparameter > Pinbelegung" aktivieren und eine Abschaltzeit festlegen.

Um nun zu kontrollieren, ob die Absenkung auch tatsächlich funktioniert, prüfen Sie nach einer Weile (in der die Motoren nicht genutzt wurden) die Temperatur der Motoren. Sind die Motoren kalt, dann funktioniert die Motorstromabsenkung korrekt. Ist dies nicht der Fall, müssen Sie die Motorstromabsenkung invertieren, indem Sie unter Con2 ein Häkchen vor "Motorstrom absenken (Pin 8)" setzen.

Im vorangegangenen Abschnitt "Taktung der Endstufen" war als ein Grund für Schrittverluste die falsche Taktung angegeben. Sind diese Parameter jedoch richtig eingestellt, kann ein weiterer Grund für Schrittverluste darin liegen, dass die Motoren mit zu wenig Spannung versorgt werden. Überprüfen Sie in diesem Fall, ob an Ihren Endstufen die richtigen Spannungen für die Motoren eingestellt sind.

### 4.12.3 Achsenauflösung prüfen

Um die Achsenauflösung zu prüfen gehen Sie wie folgt vor:

#### X- und Y-Achse:

1. Legen Sie ein Blatt Papier auf den Werk Tisch Ihrer Maschine und zeichnen Sie dann den Startpunkt des Fräsers ein
2. Verfahren Sie nun die Maschine unter Zuhilfenahme der manuellen Maschinensteuerung im Hauptfenster von NC-EAS(Y) 5, indem Sie "Relative Fahrt" einschalten und in einem der Felder als Strecke 100 mm (es kann auch ein anderer Wert gewählt werden) eingeben. Klicken Sie nun einmal auf das entsprechende Steuerungssymbol der Achse, die Sie überprüfen wollen.



3. Die Maschine fährt die angegebene Strecke von 100 mm.
4. Zeichnen Sie nun die Endposition des Fräsers auf dem Papier ein und messen Sie den Abstand zwischen den beiden Punkten.
5. Entspricht dieser Abstand den gewünschten 100 mm, ist die [Achsenauflösung](#)<sup>[37]</sup> richtig eingestellt. Stimmt der Abstand nicht, müssen Sie die Einstellungen anpassen.

#### Z-Achse:


1. Fahren Sie die Z-Achse auf Zmax und messen Sie den Abstand vom Maschinentisch Ihrer Maschine bis zur Z Spindelhalterung.


2. Verfahren Sie nun die Maschine unter Zuhilfenahme der manuellen Maschinensteuerung im Hauptfenster von NC-EAS(Y) 5, indem Sie "Relative Fahrt" einschalten und in einem der Felder als Strecke 100 mm (es kann auch ein anderer Wert gewählt werden) eingeben. Klicken Sie nun einmal auf das Symbol Z, um die Maschinenfahrt zu starten.
3. Ist die Maschine an der Endposition angekommen, messen Sie erneut den Abstand vom Maschinentisch bis zur Z-Spindelhalterung.
4. Entspricht die Differenz zwischen Anfangs-/ und Endposition der eingestellten Strecke Z, ist die Z-Achse richtig justiert. Stimmt der gemessene Streckenwert nicht mit der Einstellung überein, müssen Sie auch hier die [Achsenauflösung](#)<sup>37</sup> der Z Achse entsprechend verändern.

#### 4.12.4 Auf Schrittverluste prüfen

##### Wie überprüfe ich die Schrittverluste?

1. Laden Sie eine zu bearbeitende Datei. Diese Datei sollte etwas größer sein, damit die Laufzeit der CNC-Maschine etwa 30 Minuten beträgt.
2. Setzen Sie den [Nullpunkt Z](#)<sup>90</sup> hoch genug, damit die CNC Maschine in der Luft arbeitet.
3. Strecken Sie die Zeichnung, bis auf einen kleinen Rand von etwa 1 mm, auf die gesamte Maschinen-Oberfläche. Damit wird gewährleistet, dass der gesamte Verfahrweg der CNC-Maschine abgefahren wird.

<i>Beschreibung</i>	<i>Taste</i>	<i>Menübefehl</i>	<i>Symbol</i>
Eine Zeichnung kann auf einem Werkstück oder Arbeitsbereich gestreckt werden. Hierzu gibt man den Randabstand an.	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Strecken	

4. Führen Sie eine Referenzfahrt durch.
5. Klicken Sie auf das Symbol  für Fräsen/Bohren und fahren Sie die komplette Datei ab.
6. Nachdem die Datei komplett abgefahren ist, starten Sie "[Position prüfen](#)<sup>166</sup>..." (Menü > Fahren > Position prüfen...). Eine Referenzfahrt wird ausgeführt und die Ergebnisse werden angezeigt.
7. Werden hier die Positionsdaten der einzelnen Achsen rot (außerhalb der Toleranz > 0,1 mm) angezeigt, dann handelt es sich um die Schrittverluste. Sind die Werte außerhalb der Toleranz, müssen Sie die Geschwindigkeitswerte herabsetzen.

## 5 DIN66025

Das genormte Dateiformat DIN66025 ist das Standardformat für professionelle Werkzeugmaschinen im 2½D - und 3D-Bereich.



**Die DIN66025 Dateien können nicht bearbeitet werden. Es ist lediglich das Kopieren, Verschieben und Skalieren der kompletten Zeichnung möglich.**

Das Programm NC-EAS(Y) 5 kann folgende Befehle verarbeiten:

### Befehlsübersicht G-Funktionen

<b>G00</b>	<sup>72</sup>	Verfahren im Eilgang
<b>G01</b>	<sup>72</sup>	Verfahren mit Vorschubgeschwindigkeit
<b>G02</b>	<sup>72</sup>	Kreis(-bogen) im Uhrzeigersinn
<b>G03</b>	<sup>72</sup>	Kreis(-bogen) im Gegenuhrzeigersinn
<b>G04</b>	<sup>74</sup>	Verweilzeit
<b>G25-G26</b>		Schleife
<b>G40</b>	<sup>74</sup>	Löschen der Bahnkorrektur
<b>G41</b>	<sup>75</sup>	Bahnkorrektur-Aufruf (Werkzeug links von der Kontur)
<b>G42</b>	<sup>75</sup>	Bahnkorrektur-Aufruf (Werkzeug rechts von der Kontur)
<b>G53</b>	<sup>78</sup>	Nullpunkte abwählen
<b>G54-G59</b>		Nullpunkt anwählen
<b>G60</b>	<sup>78</sup>	Zuletzt abgewählten Nullpunkt wieder anwählen
<b>G70</b>	<sup>78</sup>	Maße in Inch
<b>G71</b>	<sup>78</sup>	Maße in Millimeter
<b>G80</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Bohrzyklus abwählen
<b>G81</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Bohrzyklus: Einfaches Bohren
<b>G82</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Bohrzyklus: Einfaches Bohren mit Verweilzeit am Grund
<b>G73/83</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Bohrzyklus: Tieflochbohren schnell und Tieflochbohren mit Entspänen
<b>G84</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Bohrzyklus: Rechtsgewinde und Linksgewinde
<b>G84</b>	<sup>81</sup>	Bohr- und Fräszyklen ( <b>geändert!</b> )
<b>G87</b>	<sup>82</sup>	Kreistasche
<b>G90</b>	<sup>82</sup>	Absolutmaß
<b>G91</b>	<sup>82</sup>	Relativmaß
<b>G98</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Rückkehr auf Positionierebene in Bohrzyklus
<b>G99</b>	<sup>79</sup>	<b>Neu ab 5</b> Rückkehr auf Referenzebene in Bohrzyklus

### Befehlsübersicht M-Funktionen

<b>M00</b>	Programmhalt (Programm läuft nach Tastendruck weiter)
<b>M03</b>	Frässpindel ein (rechtslauf)
<b>M04</b>	Frässpindel ein (linkslauf) Linkslauf wird über ein Relais im Dialog <a href="#">DIN 66025 Eigenschaften</a> <sup>106</sup> geschaltet.
<b>M05</b>	Frässpindel aus
<b>M08</b>	Kühlmittel ein
<b>M09</b>	Kühlmittel aus
<b>M20</b>	Plasma- Brenner aus
<b>M21</b>	Plasma- Brenner an
<b>M30</b>	Ende des Programms
<b>M48/M49</b>	<b>Neu ab 5</b> Vorschub- und Drehzahlverride wirksam/unwirksam

<sup>85</sup>  
**M99 P** <sup>83</sup> Unterprogramme (**geändert!**)  
**M995-** Ein Makro innerhalb einer DIN66025 Datei aufrufen  
**M998** <sup>85</sup>

### Kommentare

( ... ) Kommentare stehen in runden Klammern  
 Beispiel: N01 **G00** Z10 (Position Z10 anfahren)  
 ; Kommentare stehen hinter dem Semicolon  
 Beispiel: N01 **G00** Z10 ;Position Z10 anfahren

### weitere Befehle

**F** Vorschub in mm/min  
**N** Satznummer  
**T** Werkzeugnummer  
**S** Spindeldrehzahl  
**P** Unterprogramm- Aufruf (**geändert!**)  
**D** Werkzeugdurchmesser in Millimeter  
 muss zusammen mit der Werkzeugnummer stehen  
 Beispiel: **T1 D2.5**

### Aufbau eines Satzes nach DIN 66025

Nr.	Wegbedingung	Koordinaten	Drehzahl	Geschwindigkeit	Werkzeug	Sonstiges
<b>N</b>	<b>G</b>	<b>XYZA</b>	<b>S</b>	<b>F</b>	<b>T</b>	<b>M</b>

Alle Befehle können mit einem beliebigen Editor in Kleinbuchstaben und ohne Leerzeichen geschrieben werden. Die Zeilennummer **Nxx** ist nicht relevant und kann weggelassen werden.

## 5.1 G00/01 - Eilgang und Verfahren mit Vorschubgeschwindigkeit

Mit **G00** verfährt die Maschine im Eilgang, d.h. mit der Maximalgeschwindigkeit. Das Werkzeug befindet sich nicht im Material (Leerfahrt). Mit **G01** wird der programmierte Weg mit der Vorschubgeschwindigkeit angefahren.

### Parameter für G00 und G01

**X** - Position X

**Y** - Position Y

**Z** - Position Z

**A** - Position der 4 Achse (Buchstabe für die 4 Achse ist im Dialog: '[DIN66025 Eigenschaften](#)'<sup>101</sup> einstellbar)

**B** - Position der 5 Achse (Buchstabe für die 5 Achse ist im Dialog: '[DIN66025 Eigenschaften](#)'<sup>101</sup> einstellbar)

**F** - Vorschubgeschwindigkeit

**S** - Spindeldrehzahl

### Beispiel

```
N01 G00 Z10 (Position Z10 anfahren)
N02 G00 X100 Y10 (Position X100 Y10 anfahren)
N03 M3 M8 (Arbeitsspindel mit M3 und Kühlmittelpumpe mit M8 einschalten)
N04 G01 Z-2 F50 (Mit dem Vorschub 50 mm pro Minute ins Werkstück 2 mm tief eintauchen)

N05 G01 X100 Y100 F100
N06 G01 X20 Y20
N07 G01 X100 Y10

N08 G00 Z10 M5 M9 (Auf die Position Z10 fahren, Arbeitsspindel mit M5 und Kühlmittelpumpe mit M9 ausschalten)

N09 M30 (Das Programm mit M30 beenden)
```

## 5.2 G02/03 - Kreisbogen

**G02** dient zum Fahren eines Kreisbogens im Uhrzeigersinn, **G03** zum Fahren entgegen dem Uhrzeigersinn. Der Startpunkt des Kreisbogens ist die aktuelle Position. Der Endpunkt des Kreisbogens wird mit G02 (G03) und den X-, Y- und Z-Koordinaten angegeben. Mit I und J wird der Mittelpunkt des Kreises definiert.



### Parameter für G02 und G03

<b>X</b>	Endkoordinate in X-Richtung
<b>Y</b>	Endkoordinate in Y-Richtung
<b>I</b>	Mittelpunkt in X-Richtung
<b>J</b>	Mittelpunkt in Y-Richtung
<b>K</b>	Mittelpunkt in Z-Richtung

#### Beispiel 1

```
N01 G00 X0 Y0 Z10 (Position X0,Y0 und Z10 anfahren)
N02 M3 (Arbeitsspindel mit M3 einschalten)

; Mit dem Vorschub 100 mm pro Minute
; auf die Position X10 und Y10 fahren
N03 G01 X10 Y10 F100

; Mit Vorschub 50 mm pro Minute 2 mm
; in das Werkstück eintauchen
N04 G01 Z-2 F50

; Kreisbogen von X10, Y10 nach X30, Y10
; mit dem Mittelpunkt I20 und J10 fahren
N05 G02 I20 J10 X30 Y10

; Werkzeug 10 mm ausziehen
N07 G00 Z10
N08 M30 (Programm mit M30 beenden)
```

Es wird ein Gewinde gefräst mit einer Steigung von 2 mm und einer Länge 6 mm (3 Windungen).  
Bei Voll-Kreisen gleicht der Anfangspunkt dem Endpunkt.

#### Beispiel 2

```
N01 G0 X500 Y500
N02 G0 Z-5
N03 G2 I550 J500 Z-7
F60
N04 G2 I550 J500 Z-9
N05 G2 I550 J500 Z-11
N06 G0 Z0
M07 M30
```

### 5.3 G04 - Verweilzeit

Mit **G04** wird eine Verweilzeit programmiert. **G04 H2** bedeutet eine Verweilzeit von 2 Sekunden. Diese Funktion ist vorgesehen, um der Frässpindel die Zeit zum Hochfahren zu geben.

#### Parameter für G04

**H** - Angabe der Zeit in Sekunden

#### Beispiel

```
; Die Position des Werkzeugs wird für 2,5 Sekunden gehalten  
; (Arbeitsspindel dreht sich weiter)  
N10 G04 H2.5
```

### 5.4 G25-G26 - Schleife

Mit **G25** und **G26** wird eine Schleife programmiert. **G25** definiert den Schleifenanfang, mit **G26** wird die Schleife beendet. Der Parameter **Q** definiert die Anzahl der Durchläufe.

Beispiel: **Q5** - Inhalt der Schleife wird 5 Mal durchgelaufen.



**Achtung! Die Anzahl der Durchläufe hat sich verändert. Beispiel: Q2 bedeutet 2 Durchläufe; in der älteren Programmversion waren es 3.**

#### Parameter für G25 und G26

**Q** - Angabe der Anzahl der Durchläufe

Es dürfen beliebig viele Schleifen verschachtelt werden (siehe Beispiel unten). Die Schleife darf nicht im Unterprogramm definiert werden.

#### Beispiel

```
N10 T1 M3 S2501  
N20 G0 X10 Y10  
N30 Z-5 M8  
N31 G04 H6  
N40 G91  
  
N42 G25 Q2
```

**Beispiel**

```
N44 G25 Q4
N50 P1 (Unterprogramm 1 wird aufgerufen)
N51 G26

N60 G0 X-65 Y10
N62 G26

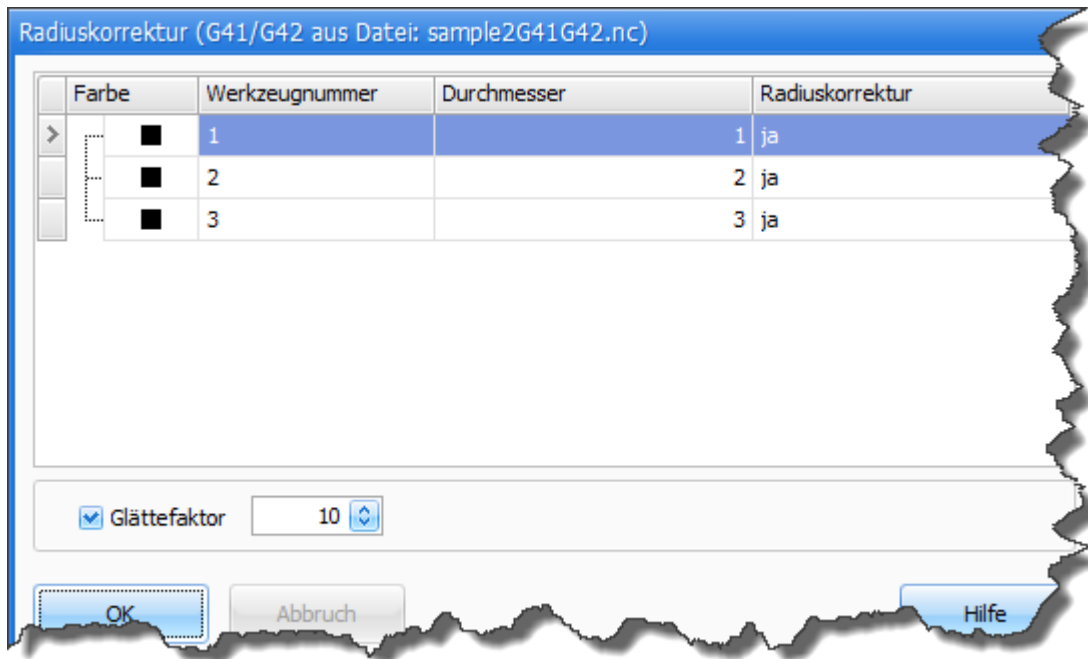
N44 G25 Q4
N50 P1 (Unterprogramm 1 wird aufgerufen)
N51 G26

N120 G90
N130 G0 Z0 M9
N140 M5
N150 M30 (Ende des Programms)

N160 M99 P1 (Definition des Programms 1)
N170 G2 I3.5 J0 Z-2 F360
N180 I3.5 J0 Z-2
N190 I3.5 J0 Z-2
N200 I3.5 J0 Z-2
N210 I3.5 J0 Z-2
N220 I3.5 J0 Z-2
N230 I3.5 J0
N240 G1 X3
N250 G2 I0.5 J0 Z-2 F180
N260 I0.5 J0 Z-2
N270 I0.5 J0 Z-2
N280 I0.5 J0 Z-2
N290 G0 Z20
N290 G0 X10
N300 M00
N310 M99 P0 (Unterprogramm endet hier)
```

## 5.5 G40/41/42 - Werkzeugradiuskorrektur mit den Funktionen

Die Software NC-EAS(Y) 5 unterstützt die Befehle G40, G41 und G42. Nachdem eine DIN66025 Datei geladen wurde, in der Befehle G41/G42 enthalten sind, erscheint ein Radiuskorrektur-Dialogfenster.



Im Radiuskorrektur-Dialogfenster für G41/G42 kann der Durchmesser und Glättefaktor angegeben werden.

Damit die Radiuskorrektur fehlerfrei ist, müssen folgende Regeln beachtet werden.

- Das Werkzeug wird mit der einfachen Z-Fahrt nach unten gesenkt; ein [Eintauchen und Austauchen](#)<sup>198</sup> wird von der Radiuskorrektur zur Zeit nicht unterstützt.
- Bahnkorrektur-Aufruf (Befehl G41 oder G42) wird erst dann aufgerufen, wenn das Werkzeug bereits gesenkt wurde (siehe Beispiel 7: Zeile N70 und N80).
- Bahnkorrektur wird gelöscht, bevor Werkzeug gehoben wird (siehe Beispiel 7: Zeile N110).

**Beispiel**

```
N10 T1 D3 (Angabe der Werkzeugnummer und des Werkzeugdurchmessers)
N15 G00 Z20.0 (Werkzeug wird gehoben)
N20 M03
N30 G00 X15.200 Y60.0
N40 G01 X20.0 Y60.0
N50 G00 Z1.0
N60 F75
N70 G01 Z-4.0 (Werkzeug wird gesenkt)

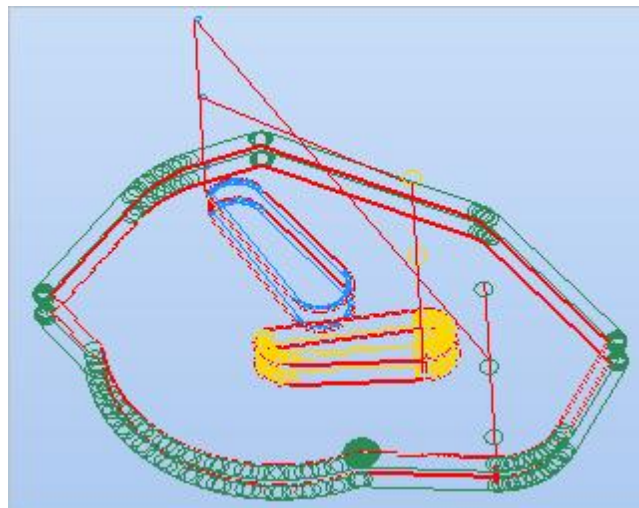
N80 G41 G03 X100.0 Y60.0 I40.0 J0.0 (Bahnkorrektur- Aufruf, Werkzeug links von der
Kontur)
N90 G03 X20.0 Y60.0 I-40.0 J0.0

N110 G00 G40 Z20.0 (Bahnkorrektur wird deaktiviert und das Werkzeug gehoben)

N120 G00 X0.0 Y0.0
N130 G00 Z1.0
N140 M30 (Ende des Programms)
```

- Die berechnete Bahnkorrektur sollte unbedingt in der 3D Ansicht/Simulation überprüft werden.

Weitere Beispiele befinden sich im NC-EAS(Y) 5 Programmverzeichnis "Examples".



Die NC Datei "sample2G41G42.nc" hat mehrere Werkzeuge und 2 Schichten.

## 5.6 G53-G60 - Nullpunkte

Mit **G54 bis G59** werden die Nullpunkte angewählt (Beispiel: G55 X20 Y10). Mit **G53** wird der Nullpunkt abgewählt. **G60** wählt den zuletzt abgewählten Nullpunkt wieder an.

### Parameter für G54 bis G59

**X** - Verschiebung in X

**Y** - Verschiebung in Y

**Z** - Verschiebung in Z

#### Beispiel

```
N10 G0 T01 Z5
N20 G0 X10 Y10
N30 G1 Z-1 F10
N40 G1 X10 Y20 F20
N50 G1 X20 Y20
N60 G1 X20 Y10
N70 G1 X10 Y10
N80 G0 Z5
N90 G54 X30 (Mit G54 wird die Nullpunkt Verschiebung in X um 30 wird angewählt)
N100 G0 X10 Y10
N110 G1 Z-1 F10
N120 G1 X10 Y20 F20
N130 G1 X20 Y20
N140 G1 X20 Y10
N150 G1 X10 Y10
N160 G0 Z5
N170 G53 (Mit G53 wird die Nullpunkt Verschiebung wird abgewählt)
N180 M30
```

## 5.7 G70/71 - Bemaßung

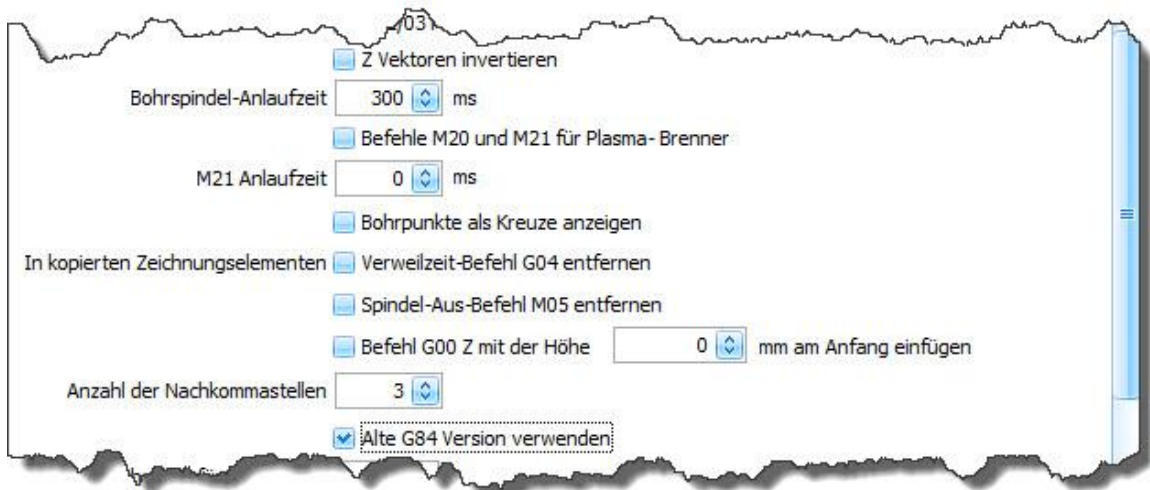
Mit **G70** und **G71** wird die Bemaßung der Koordinaten zwischen Inch (G70) und Millimeter (G71) festgelegt.

## 5.8 Bohrzyklen G73, G80 - G84

**Neu ab 5** In diesem Kapitel werden Bohrzyklen G81, G82, G83 und G84 beschrieben.

### G84 Änderung

Der Befehl G84 wurde verändert. Wenn Sie alte Version verwenden wollen, dann aktivieren Sie im Menü "Einstellungen -> Optionen -> DIN66025" die Option "Alte G84 verwenden". Weitere Informationen über den alten G84 Befehl finden Sie im Kapitel "[Bohrzyklus G84\(veraltet\)](#)".



Mit Befehlen G98 und G99 wird die Rückzughöhe festgelegt, auf die das Werkzeug nach dem Bohrzyklus fahren soll.

**G98** - die Ausgangshöhe (Starthöhe) wird nach Bohrzyklus angefahren.

**G99** - die Rückzughöhe (definiert im Parameter R) wird nach dem Bohrzyklus angefahren.

### G80

Der Bohrzyklus wird mit dem Befehl **G80** oder durch anderen G-Befehl wie z.B. G00 oder G01 gelöscht.

### G81 und G82

Dieser Bohrzyklus ist für einfaches Bohren und Bohren mit Verweilzeit geeignet.

Format: G98(G99) G81(G82) X Y Z R F (P)

#### Parameter G81

X - Position X

Y - Position Y

Z - Tiefe Z (absolut)

R - Inkrementeller Wert der Rückzugsebene, bezogen auf den Startpunkt in der Z-Achse

F - Vorschubgeschwindigkeit

#### Parameter G82

P - Wartezeit in Millisekunden (1000ms = 1Sek.) am Lochgrund

Beispiel: G98 G82 X10 Y10 Z-10 F300 P100

### **G83 Tieflochbohren mit Entspanen**

Dieser Bohrzyklus hat gegenüber dem Befehl G82 zusätzlichen Parameter Q. Der Parameter Q wird für Entspanen verwendet.

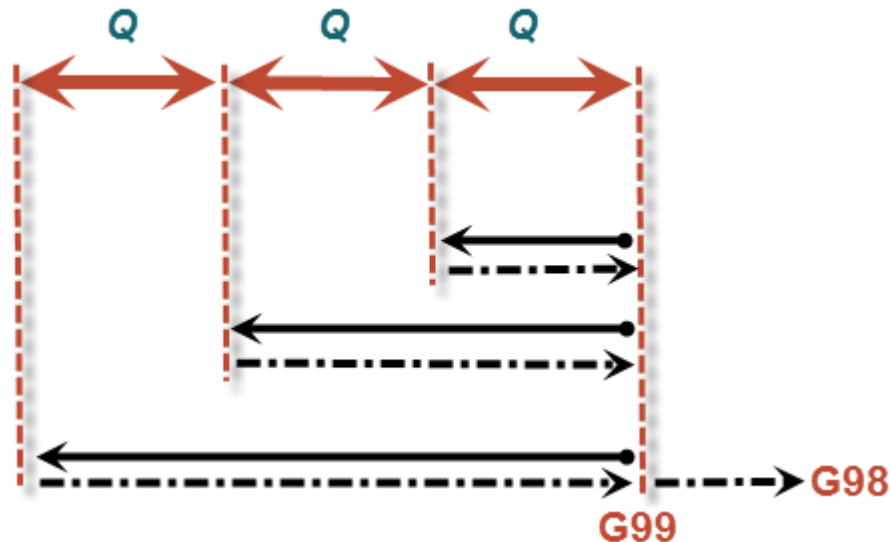


Abbildung 1: Entspanen mit Q Parameter

Format: G98(G99) G83 X Y Z R F P Q

#### Parameter G83

X - Position X

Y - Position Y

Z - Tiefe Z (absolut)

R - Inkrementeller Wert der Rückzugsebene bezogen auf den Startpunkt in der Z-Achse

F - Vorschubgeschwindigkeit

P - Wartezeit in Millisekunden (1000ms = 1Sek.) am Lochgrund

Q - Bohrtiefe pro Zustellung definiert in Millimeter

Beispiel: G98 G83 X10 Y10 Z-10 F300 P100 Q2

### **G73 Tieflochbohren schnell**

Dieser Bohrzyklus ist gleich mit Bohrzyklus G83 mit dem Unterschied dass nach jedem Q Entspanen eine kurze Abhebedistanz angefahren wird. Die Abhebedistanz wird in "[Optionen -> DIN66025](#)<sup>107</sup>" festgelegt.

### **G84 Gewindebohrzyklus**

Rechtsgewinde und Linksgewinde



Format: G98(G99) G84 X Y Z R P F M

#### Parameter G84

X - Position X

Y - Position Y

Z - Tiefe Z (absolut)

R - Inkrementeller Wert der Rückzugsebene bezogen auf den Startpunkt in der Z-Achse

P - Wartezeit in Millisekunden (1000ms = 1Sek.) am Lochgrund

F - Vorschubgeschwindigkeit

M - M03 Rechtsgewinde, sonst M04 Linksgewinde

Beispiel: G98 G84 X10 Y10 Z-10 F300 P100 M03

## 5.9 Bohrzyklus G84 (Alt-Version)

Mit **G84** werden Bohrlöcher mit Entspänen gefertigt. Das Werkzeug bohrt mit der eingestellten Geschwindigkeit **F** die angegebene Endbohrtiefe **Z**. Dabei wird die Endbohrtiefe schrittweise durch mehrmalige Tiefenzustellung erreicht.

#### Parameter für G84

**X** - Position X

**Y** - Position Y

**Z** - Endbohrtiefe

**D** - Zustellung Z (wenn kein Parameter **D** oder **D0**, dann wird die Endtiefe sofort angefahren)

**F** - Vorschubgeschwindigkeit

**H** - Sicherheitsabstand

**E** - Wartezeit in Sekunden in der Endtiefe

#### Beispiel

...

...

N110 **G00 G90 M03**

N120 **G00** X10 Y10

N130 **G00** Z3

N140 **G84** Z-10 D5 H3 E2 F50 (Ein Bohrloch wird erzeugt)

N150 **G84** X100 (ein weiterer Bohrloch mit gleichen Parametern wird an der Position X=100, Y=10 erzeugt)

...

...

## 5.10 G87 - Kreistasche

Mit **G87** wird eine Kreistasche gefertigt. Die Position **X**, **Y** ist der Mittelpunkt der Kreistasche.

Damit die Kreistasche in der gewünschten Bemaßung gefertigt werden kann, sollte der Durchmesser **D** des Werkzeugs neben der Angabe der Werkzeugnummer angegeben werden (siehe Beispiel in der Tabelle unten: Zeile N100). Falls kein Werkzeugdurchmesser angegeben ist, dann wird der Durchmesser aus dem [Werkzeuglager](#)<sup>[97]</sup> genommen.

Die Kreistasche wird von der Mitte heraus im Uhrzeigersinn mit der Vorschubgeschwindigkeit **F** und der Zustellung **K** gefertigt. Die Zustellung erfolgt auf die nächste Arbeitstiefe mit der Vorschubgeschwindigkeit **E**. Am Ende der letzten Arbeitstiefe wird der Sicherheitsabstand **H** angefahren und die Arbeit beendet.

### Parameter für G87

**X** - Position X

**Y** - Position Y

**Z** - Absolute Endtiefe

**R** - Radius

**K** - Zustellung X/Y

**D** - Zustellung Z

**F** - Vorschub

**E** - Vorschub Z

**H** - Sicherheitsabstand

### Beispiel

```
...
...
N100 T1 D1 M6 S500 ;Werkzeug 1 mit dem Durchmesser 1mm (D1) wird genommen
N110 G00 G17 G90 M3
N120 G00 X50 Y50
N130 G00 Z3
N140 G87 Z-5 K1 D2 R4 F150 E50 H3
...
...
```

## 5.11 G90/G91 - Absolute oder relative Bemaßung

Mit **G90** wird auf Absolutmaß umgestellt, d.h. alle nachfolgenden Koordinatenwerte werden jeweils im Absolutmaß angegeben. **G91** setzt die relative Bemaßung (Kettenmaß).

**Beispiel**

```

N08 G90 (Absolutmaß wird gesetzt)
N09 G01 X100 Y100 (Position X100 und Y100 anfahren)

; Relativmaß (Kettenmaß) wird gesetzt mit G91 einschalten
N10 G91

N11 G01 X10 ; Position X110 und Y100 anfahren
N12 G01 X5 Y-5 ; Position X115 und Y95 anfahren

```

**5.12 M99 - Unterprogramme**

Mit **M99** können am Ende des Programms(nach M30) bis zu 99 Unterprogramme definiert werden. Die Definition des Unterprogramms beginnt mit **M99 P..** und endet mit **M99** (siehe Beispiel). Der Aufruf des Unterprogramms erfolgt mit dem Befehl **P...**



**Der Syntax für Unterprogrammaufruf hat sich verändert.**

**Beispiel**

```

N10 T1 M3 S2500
N20 G0 X21.5 Y25
N30 Z-5 M8
N40 G91
N50 P1 (Unterprogramm 1 wird aufgerufen)
N60 G90
N70 G0 Z0 M9
N80 X21.5 Y75
N90 Z-5 M8
N100 G91
N110 P1 (Unterprogramm 1 wird aufgerufen)
N120 G90
N130 G0 Z0 M9
N140 M5
N150 M30 (Ende des Programms)

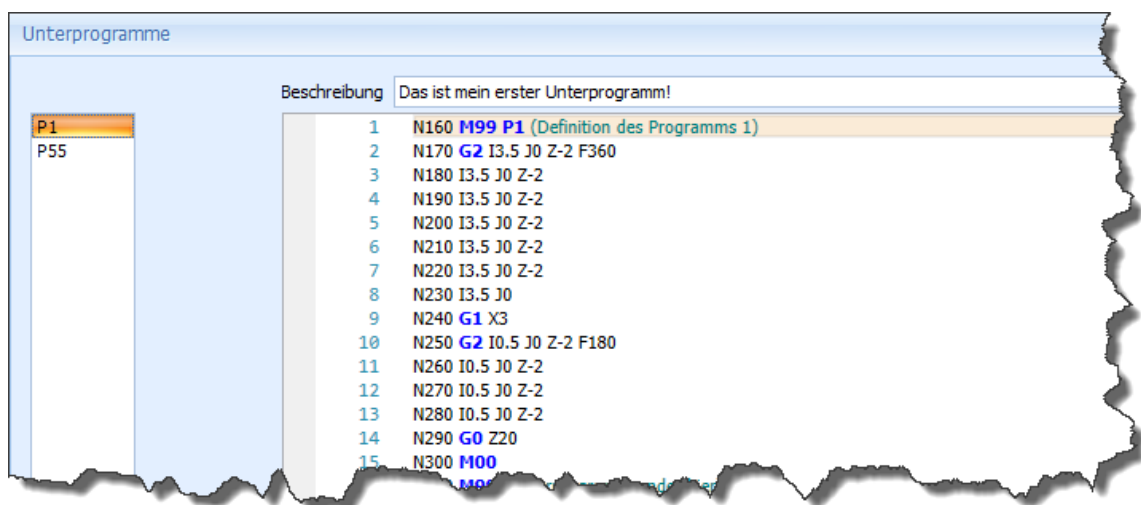
N160 M99 P1 (Definition des Programms 1)
N170 G2 I3.5 J0 Z-2 F360
N180 I3.5 J0 Z-2
N190 I3.5 J0 Z-2
N200 I3.5 J0 Z-2
N210 I3.5 J0 Z-2
N220 I3.5 J0 Z-2

```

### Beispiel

N230 I3.5 J0  
 N240 **G1** X3  
 N250 **G2** I0.5 J0 Z-2 F180  
 N260 I0.5 J0 Z-2  
 N270 I0.5 J0 Z-2  
 N280 I0.5 J0 Z-2  
 N290 **G0** Z20  
 N300 **M00**  
 N310 **M99** (Unterprogramm endet hier)

**Neu ab 5** Die Unterprogramme können im [integrierten Texteditor](#)<sup>183</sup> verwaltet werden. Rufen Sie hierfür die Unterprogrammverwaltung im Texteditor- Menü "Bearbeiten -> Unterprogramme".



### 5.13 M995 bis M998 - Makro

Die Schaltbefehle (M- Funktionen) M995 bis M998 starten ein Makro innerhalb einer DIN66025 Datei.

Beispiel
N10 <b>G90</b> (Absolutmaß wird gesetzt)
N20 <b>G01</b> X100 Y100 (Position X100 und Y100 anfahren)
N30 <b>M995</b> (Makro starten)
M30

Im Dialog "Einstellungen -> Makro verknüpfen" wird das gewünschte Makro mit Schaltbefehl M995 bis M998 verknüpft.

**Neu ab 5** Im integrierten Texteditor können Makros direkt in einer DIN66025 Datei hinzugefügt werden. Mehr Infos dazu im Kapitel "[Integrierter Texteditor](#)<sup>183</sup>".

### 5.14 M48/49

#### **Neu ab 5** Vorschub- und Drehzahloverride wirksam

Nach Aufruf von **M48** ist es dem Bediener möglich, den aktuellen Override-Wert von Vorschub (F) und Drehzahl/Schnittgeschwindigkeit (S) per Potentiometer oder Tastatur zu ändern.

#### **Neu ab 5** Vorschub- und Drehzahloverride unwirksam

Mit **M49** wird die Änderung der aktuellen Override-Werte für Vorschub (F) und Drehzahl/Schnittgeschwindigkeit (S) per Potentiometer oder Tastatur gesperrt.

## 6 2D Interpreter

Die Software NC-EAS(Y) 5 unterstützt DIN66025 (G-Codes), Isel NCP sowie 2D Formate HPGL, DXF, Postscript, Adobe Illustrator, Excellon, Sieb & Maier 1000 und Sieb & Maier 3000. Die eingelesenen 2D Dateien lassen sich durch das Skalieren oder durch Ändern der Maßeinheit in der Größe verändern. In diesem Kapitel werden 2D Formate kurz erläutert.

### 6.1 HPGL

Hewlett Packard Graphics Language, kurz HPGL, wird von vielen CAD-Programmen generiert, bzw. exportiert. Von NC-EAS(Y) 5 werden folgende HPGL - Befehle unterstützt:

#### HPGL Funktionen

- PU** - Werkzeug heben
- PD** - Werkzeug senken
- PA** - Weiterfahren mit alten Zustand
- PR** - Relative Position anfahren
- SPx** - Angabe der Werkzeugnummer
- AA** - Absoluter Kreisbogen
- AR** - Relativer Kreisbogen
- CI** - Kreis

Beispiel	
HPGL	Beschreibung
<b>PU;</b> <b>PA100, 50;</b> <b>PR100, 50;</b>	Werkzeug heben Auf absolute Position fahren, X=100, Y=50 Relative Position anfahren. Neue absolute Position ist: X200, Y100
<b>PD;</b> <b>CI100;</b>	Werkzeug senken Kreis mit Radius 100, gegen den Uhrzeigersinn <b>(bei -100, im Uhrzeigersinn)</b>
<b>AA300, 200, 50;</b>	Zeichnet einen 50 Grad-Bogen mit Zentrum X300, Y200 und Startposition 100,50
<b>SP1;</b>	Werkzeug wählen (hier Werkzeug 1)

### 6.2 Bohrdaten

**Ab Pro** Die Software NC-EAS(Y) 5 kann Bohrdaten im Excellon, Sieb&Maier 1000 und Sieb&Maier 3000 Format lesen. Unten werden zwei Beispiele dargestellt:

Sieb & Maier		Beschreibung
Beispiel 1	Beispiel 2	
% T01 X001Y0001  M30	% T01 X100Y10  M30	<b>T01</b> Werkzeug 1 wird gewählt Position X100, Y10 wird angefahren und ins Material eingetaucht. Programm mit <b>M30</b> beenden

Es gibt zwei unterschiedliche Typen von Bohrdateien. Der erste, mit 5-stelliger Koordinatenangabe, dabei werden jedoch die hinteren Nullen oft weggelassen (siehe hierzu Beispiel 1). X001 heißt eigentlich X00100, dem entsprechend Y0001 = Y00010.

Im zweiten Format - mit unterschiedlichen Längen der Koordinatenangabe - (siehe hierzu Beispiel 2) gibt es keine der Achsbezeichnung folgend, führenden Nullen. Somit haben die Koordinatenangaben unterschiedliche Längen. Die beiden Beispiele beschreiben jedoch dieselbe Maschineneinstellung! Im Dialogfenster "[Optionen](#)" kann zwischen den beiden Formaten umgeschaltet werden.

### 6.3 GRF5

GRF5 Interpreter ist ein NC-EAS(Y) 5 Dateiformat, das folgende Informationen speichert:

- Vektoren und Bohrpunkte (alle Zeichnungselemente)
- Werkzeuglager für Vektoren und Bohrpunkte
- Radiuskorrektur
- Einheit und Skalierung
- Material-Offset sowie Werkstücknullpunkt
- Werkzeug-Abarbeitungsreihenfolgen mit Zustellkorrektur

Beim Öffnen der GRF5 Dateien überprüft die Software NC-EAS(Y) 5, ob der im GRF5 Format gespeicherte Werkstücknullpunkt aktiv ist. Wird der Werkstücknullpunkt nicht gefunden, dann wird angezeigt, dass der Benutzer das Werkstück-Offset überprüfen soll.



**Die alten GR4 Dateien können ebenfalls geladen werden.**

## 6.4 DXF

Die Software NC-EAS(Y) 5 kann DXF-Dateien laden. Das Format DXF (Drawing Exchange Format) wurde von der Firma Autodesk für die Software AutoCAD entwickelt und wird für den Datenaustausch zwischen CAD Programmen verwendet. Die Software NC-EAS(Y) 5 unterstützt zur Zeit folgende Befehle:

- 3DFACE
- ARC
- CIRCLE
- LINE
- LWPOLYLINE
- POINT
- POLYLINE
- SPLINE
- VERTEX
- LAYER
- ELLIPSE



**Da 3D-DXF-Dateien zum Fräsen ungeeignet sind, werden alle DXF Dateien als 2D Dateien geladen. Da DXF als 2D Datei interpretiert wird, werden die Z-Tiefen aus dem Werkzeuglager entnommen.**

### Layer:

Die Software NC-EAS(Y) 5 kann Daten eines Layers einem Werkzeug automatisch zuweisen. Damit das möglich ist, muss der Name des LAYERS im Werkzeuglager im Feld "Name" des Werkzeuges angegeben werden. Wenn der Name des Layers im Werkzeuglager nicht gefunden wird, werden die Daten dieses Layers dem Werkzeug 0 zugewiesen.

Im Dialogfenster "DXF Layer", das nach dem Öffnen der DXF-Datei angezeigt wird, können die Layer aber auch manuell einem beliebigen Werkzeug zugewiesen werden.

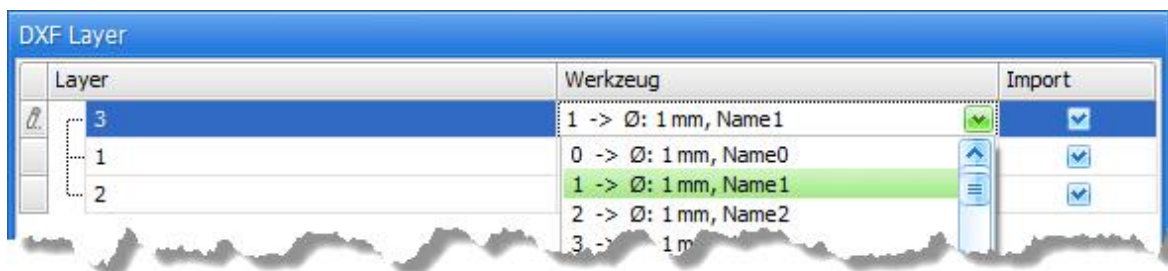


Abbildung: Das Dialogfenster "DXF Layer" zeigt Layer einer DXF-Datei



## 6.5 Postscript und Adobe Illustrator

**Ab Pro** Die Software NC-EAS(Y) 5 kann Postscript 3 (Erweiterung \*.eps) und Adobe Illustrator (Erweiterung \*.ai) laden. Postscript ist eine Seitenbeschreibungssprache und wurde von der Firma Adobe entwickelt. Das Adobe-Illustrator-Format basiert auf Postscript, ist jedoch eingeschränkt im Befehlssatz.



**Verwenden Sie bitte Postscript oder Adobe Illustrator, um die Daten (z.B. aus Corel Draw) zu importieren. Damit die Schriften aus Corel Draw übernommen werden können, muss die Funktion "Text exportieren als Kurven" aktiviert sein.**


## 7 Einstellungen



Dieses Kapitel beschreibt alle relevanten Einstellung, die beim Betrieb der Maschine vorgenommen werden. Das Kapitel "Einstellungen" ist wie folgt gegliedert.

- [Positionen](#)<sup>[90]</sup>
- [Werkstück-Offset](#)<sup>[96]</sup>
- [Werkstückparameter](#)<sup>[96]</sup>
- [Werkzeuglager](#)<sup>[97]</sup>
- [Sicherheitsbereiche](#)<sup>[100]</sup>
- [Optionen](#)<sup>[101]</sup>
- [Eingabegeräte](#)<sup>[110]</sup>
- [Makro Editor](#)<sup>[122]</sup>
- **Neu ab 5** **Ab Pro** [Plugin Manager](#)<sup>[129]</sup>
- [Einheit und Skalierung](#)<sup>[129]</sup>
- [Hilfsmittel für Nullpunktermittlung](#)<sup>[130]</sup>
- **Neu ab 5** **Ab Pro** [Einstellungen verlinken](#)<sup>[131]</sup>
- [Video Positionierung](#)<sup>[131]</sup>

### 7.1 Positionen

Damit eine Parkposition, ein [Nullpunkt](#)<sup>[93]</sup> oder eine [Messposition](#)<sup>[95]</sup> angefahren werden kann, muss sie erst im Dialogfenster "Positionen bearbeiten" angelegt werden. Das Dialogfenster "Positionen bearbeiten" kann im Hauptmenü "Einstellungen > Positionen" aufgerufen werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Positionen einstellen	[Strg + P]	Einstellungen > Positionen	

Es können beliebig viele Nullpunkte, Parkpositionen oder Messpositionen angelegt werden, aber jeweils nur einer dieser Punkte kann den Status "**benutzt**" haben. Deshalb wird immer maximal ein Nullpunkt , eine Parkposition und eine Messposition  grafisch angezeigt.

#### Um Positionen zu bearbeiten, stehen folgende Optionen zur Verfügung:

##### **Wahl des Nullpunktes, der Parkposition, und der Messposition:**

Durch die Auswahl des entsprechenden Reiters wird der Typ der Position, die man bearbeiten möchte, ausgewählt. Dann erscheint eine Liste mit Punkten dieses Typs (siehe Abbildung).

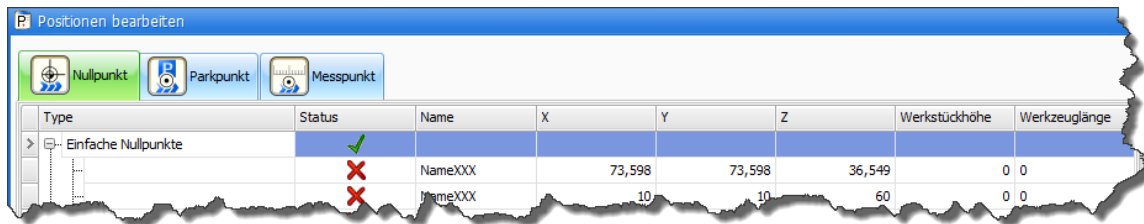
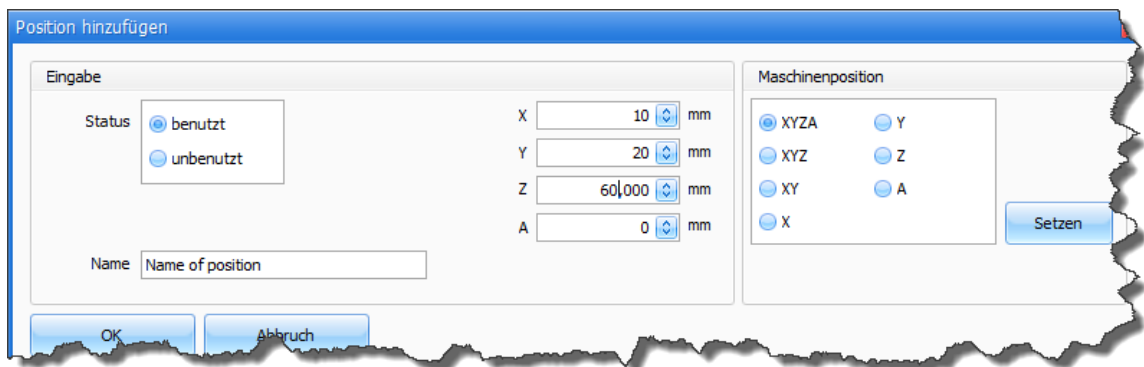


Abbildung: Der Reiter für Nullpunkte ist ausgewählt

### Position hinzufügen

Durch das Anklicken des Buttons "Hinzufügen" erscheint das Eingabefenster "Position hinzufügen". Jetzt können die Parameter des Punktes (X-, Y-, Z-, A-, B- Koordinaten, Status und Name des Punktes) eingegeben werden. Durch das Betätigen des Buttons "Setzen" können die aktuellen X-, Y-, Z-, A-, B- Maschinenkoordinaten in die Felder übernommen werden (siehe Abbildung).



Die Z-Höhe kann auch über die Eingabe der Materialstärke definiert werden. Damit die Materialstärke angegeben werden kann, muss eine einmalige [Kalibrierung des Werkzeuglängensensors](#)<sup>[168]</sup> durchgeführt werden (Mehr zu den zwei Nullpunktarten finden Sie im Kapitel "Einstellungen > Positionen > [Nullpunkte](#)<sup>[93]</sup>").

Der Button "OK" schließt das Eingabefenster und speichert den neuen Punkt in der Liste.

### Position ändern

Als erstes wählen Sie in der Tabelle die Zelle der entsprechenden Achse aus, deren Wert Sie ändern wollen. Durch einen Doppelklick in die entsprechenden Zelle können Sie dann den Wert verändern. Analog wie bei "Punkte hinzufügen" können durch das Betätigen des Buttons "Setzen" die aktuellen X-, Y-, Z-, A- und B-Maschinenkoordinaten automatisch eingetragen werden.

### Position löschen

Um einen Punkt zu löschen, muss als erstes der zu löschende Punkt in der Liste ausgewählt und dann durch das Betätigen des Buttons "Löschen" gelöscht werden.

## Eigenschaften der Null-, Park- und Messpunkte ändern

Unter Eigenschaften können Sie einstellen, wie die Punkte ausgeführt werden sollen. Ein Punkt kann direkt oder in einer gewünschten **Achsen-Reihenfolge** angefahren werden. Die Option **"Bestätigungsdialog anzeigen"** aktiviert bzw. deaktiviert ein Dialogfenster, das vor der Fahrt angezeigt wird. Außerdem können Sie wählen, ob **nach der Referenzfahrt** automatisch eine **Fahrt auf den Nullpunkt** ausgeführt werden soll.

## Maschinenposition

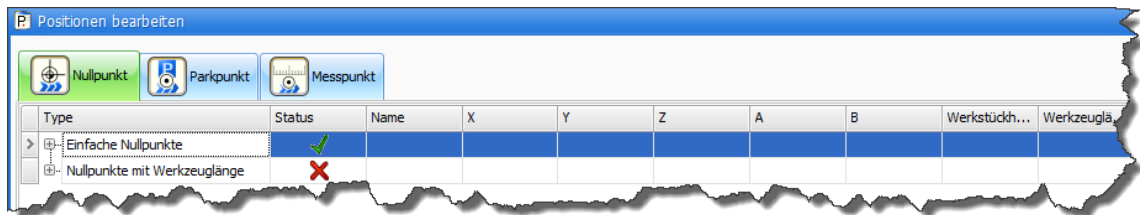
Die aktuelle Position der CNC Maschine kann durch das Anklicken des Schalters "Maschinenposition -> Setzen" übernommen werden (siehe Abbildung unten).

The screenshot shows the 'Positionen bearbeiten' (Edit Positions) window. At the top, there are three tabs: 'Nullpunkt' (selected), 'Parkpunkt', and 'Messpunkt'. Below the tabs is a table with columns: Type, Status, Name, X, Y, Z, A, B, Werkstück..., and Werkzeuggl... The table contains several rows under 'Einfache Nullpunkte' and 'Nullpunkte mit Werkzeuglänge'. The 'Status' column shows a green checkmark for the first row and red 'X' marks for the others. Below the table, there are two panels: 'Eigenschaften' (Properties) and 'Maschinenposition' (Machine Position). The 'Eigenschaften' panel has a dropdown for 'Fahren' set to 'Z, X&Y, A, B' and three checked checkboxes: 'Bestätigung Dialog anzeigen', 'Nach der Referenzfahrt anfahren', and 'Fahrt in Z immer ausführen'. The 'Maschinenposition' panel has radio buttons for 'XYZAB', 'XYZ', 'XY', 'X', 'Y', 'Z', 'A', and 'B', with 'XYZAB' selected. There are buttons for 'Hinzufügen', 'Löschen', and 'Setzen'.

Type	Status	Name	X	Y	Z	A	B	Werkstück...	Werkzeuggl...
Einfache Nullpunkte									
	✓								
	✗	NameXXX	73,598	73,598	36,549	0	0	0	0
	✗	NameXXX	10	10	60	0	0	0	0
	✗	Werkstück ...	40	40	70	-81,594	-44,991	0	0
	✗	sample zero...	130	70	10	0	0	0	0
Nullpunkte mit Werkzeuglänge									

## 7.1.1 Nullpunkte

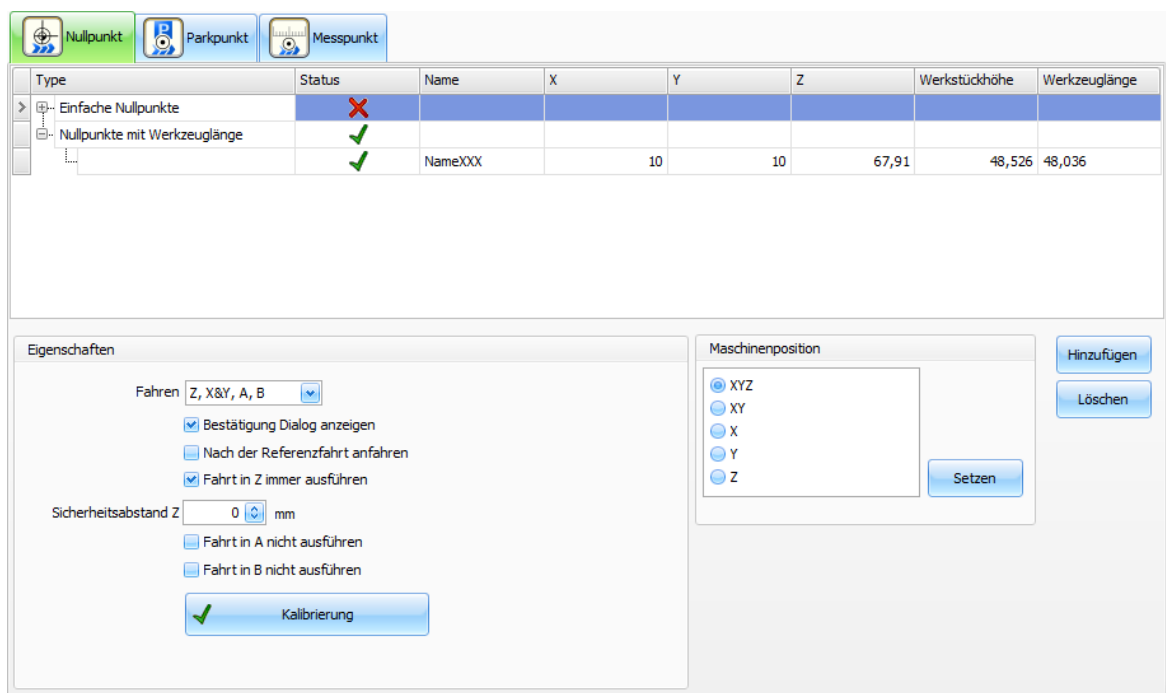
### Es gibt zwei Nullpunkt-Arten:



Type	Status	Name	X	Y	Z	A	B	Werkstückh...	Werkzeugl...
Einfache Nullpunkte	✓								
Nullpunkte mit Werkzeuglänge	✗								

- **Einfache Nullpunkte, ohne Werkzeuglänge und ohne Werkstückhöhe**

Diese Nullpunkte können nur dann genutzt werden, wenn die Kalibrierung deaktiviert oder nicht vorhanden ist. Diese Nullpunkte haben keine Z- Korrektur, sie können für Dateien mit einem Werkzeug verwendet werden.



Type	Status	Name	X	Y	Z	Werkstückhöhe	Werkzeuglänge
Einfache Nullpunkte	✗						
Nullpunkte mit Werkzeuglänge	✓	NameXXX		10	10	67,91	48,526

Eigenschaften

Fahren: Z, X&Y, A, B

Bestätigung Dialog anzeigen

Nach der Referenzfahrt anfahren

Fahrt in Z immer ausführen

Sicherheitsabstand Z: 0 mm

Fahrt in A nicht ausführen

Fahrt in B nicht ausführen

Kalibrierung

Maschinenposition

XYZ

XY

X

Y

Z

Buttons: Hinzufügen, Löschen, Setzen

- **Nullpunkte mit Werkzeuglänge und mit Werkstückhöhe.**

Diese Nullpunkte werden beim Anlegen vermessen und mit den Daten von Werkzeuglänge und Werkstückhöhe versehen. Für die Vermessung muss einmal der [Werkzeuglängensensor](#) <sup>[168]</sup> kalibriert werden. Ist der Werkzeuglängensensor nicht kalibriert, dann ist der Schalter 'Kalibrierung' nicht aktiv und somit auch die **Nullpunkte mit Werkzeuglänge** nicht verfügbar.

Die **Nullpunkte mit Werkzeuglänge** können für Dateien mit mehreren Werkzeugen verwendet werden. Damit manueller Werkzeugwechsel möglich ist, muss ein Parkpunkt definiert werden. Falls ein [automatischer Werkzeugwechsler](#) <sup>[58]</sup> vorhanden ist, und die zu wechselnde Werkzeugnummer innerhalb des Werkzeugwechslers liegt, dann ist kein

Parkpunkt erforderlich.

### Vorteile der Nullpunkte mit vermessener Werkzeuglänge:

- Wenn das Werkzeug ausgewechselt werden muss, aber die Werkstückhöhe jedoch gleich bleibt, dann muss die Z-Höhe für den Nullpunkt nicht neu manuell festgelegt werden. Die Werkzeuglänge des neuen Werkzeugs wird mit der Werkzeuglänge des alten Werkzeugs verrechnet und die neue Z-Höhe für den bestehenden Nullpunkt automatisch ermittelt.
- Wenn das Werkstück verändert wurde, die neue Werkstückhöhe bekannt und die Werkzeuglänge gleich geblieben ist, dann muss keine neue Z-Höhe manuell für den Nullpunkt festgelegt werden. Die neue Werkstückhöhe wird direkt in der Tabelle (siehe unten) angegeben. Die Software NC-EAS(Y) 5 verrechnet sie mit der alten Werkstückhöhe, ermittelt die neue Z-Höhe für den Nullpunkt und setzt sie in der Tabelle ein.

Type	Status	Name	X	Y	Z	Werkstückhöhe	Werkzeuglänge
⊕ Einfache Nullpunkte	✘						
⊖ Nullpunkte mit Werkzeuglänge	✔						
⊖	✔	Name'XXX		10	7,91	53,526	48,036

Die Werkstückhöhe kann direkt in der Tabelle für den gewünschten Nullpunkt angepasst werden.

### Nachteile der Nullpunkte mit vermessener Werkzeuglänge:

- Am Anfang muss immer einmal der Nullpunkt manuell gesetzt werden, da die Werkzeuglänge sowie Werkstückhöhe unbekannt sind. Für die Ermittlung der Z-Höhe des Z-Nullpunktes ist die Option "[Automatische Vermessung des Z-Nullpunktes](#)"<sup>172</sup> von Nutzen.

### Sicherheitsabstand Z

- Nachdem die neue Z-Höhe für den aktuellen Nullpunkt definiert ist, kann eine relative Fahrt Z vom Nullpunkt Z gefahren werden. Diese Fahrt wird hier als Sicherheitsabstand Z genannt.

## 7.1.2 Messpunkte

Es können mehrere Messpunkte im Dialogfenster "Positionen" verwaltet werden, es gibt jedoch nur einen Messpunkt (dies gilt analog für den Null- und den Parkpunkt) der gerade verwendet werden kann.

### **Beim Setzen eines Messpunktes muss unbedingt folgendes beachtet werden:**



Ein Messpunkt besteht aus 3 Koordinaten X,Y und Z + "*längste Körperlänge*". Der Messpunkt wird vor dem Vermessen erst einmal in X,Y und Z + "*längste Körperlänge*" angefahren. Messvorgang beginnt erst danach!

Die Höhe Z muss ausreichend hoch mit einem Sicherheitsabstand definiert sein. **Neu ab 5** Im Eingabefeld "*längste Körperlänge*" muss die längste Werkzeuglänge eingetragen werden. Damit die Vermessung der kürzeren Werkzeuge nicht zu lange dauert, kann jedem Werkzeug eine individuelle Werkzeuglänge im Werkzeuglager zugeordnet werden. Weitere Informationen dazu finden Sie im Kapitel "[Werkzeuglager](#)"<sup>97</sup>.

Längste Körperlänge  mm



Der Messpunkt Z + "*längste Körperlänge*" muss ausreichend hoch definiert sein!

### **Nachdem die Werkzeuglänge vermessen worden war, wird eine Z-Sicherheitshöhe angefahren. Dabei wird folgendes beachtet:**

- Wenn ein automatischer Werkzeugwechsler vorhanden ist, werden die Z-Höhen "**Position Z des ersten Werkzeugs**", "**Nullpunkt Z**" und "**Messpunkt Z**" verglichen und der höchste Z-Wert angefahren.
- Wenn kein automatischer Werkzeugwechsler vorhanden ist, dann werden die Z-Höhen "**Nullpunkt Z**" und "**Messpunkt Z**" verglichen und der höchste Z-Wert wird angefahren.

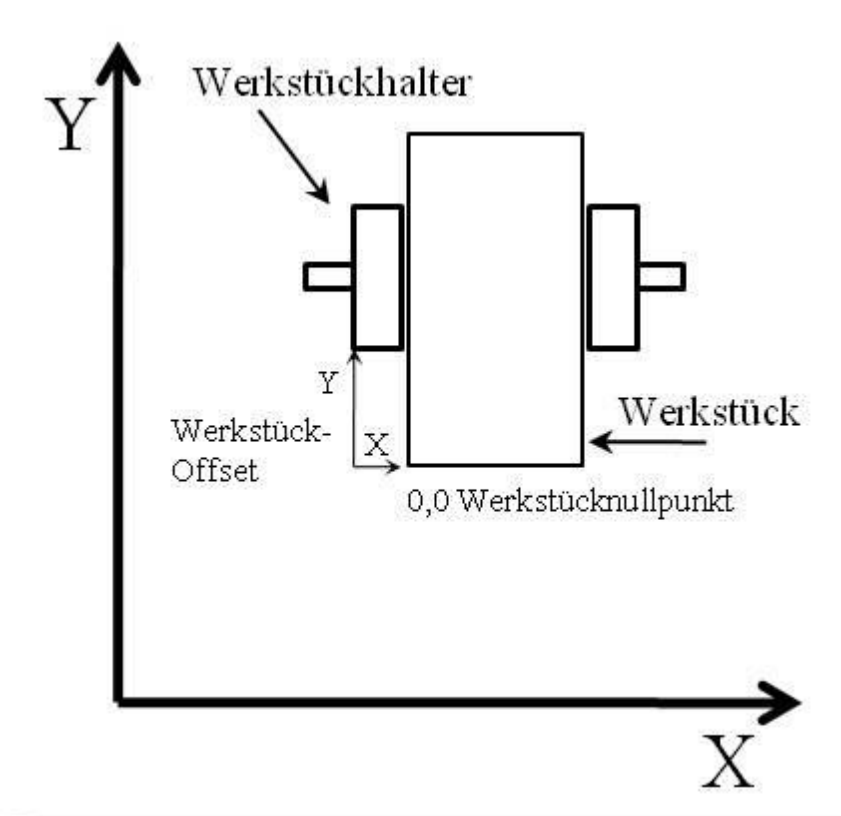


Wenn der Nullpunkt auf der Materialunterseite gesetzt wird, kann es wegen der Materialdicke und wegen einer zu niedrigen Messposition in Z dazu kommen, dass das Werkzeug beim Fahren auf die Messposition mit dem Material kollidiert. Um die Kollision zu vermeiden, muss die Option "**Die Achsenlänge Z anfahren, bevor die Messposition angefahren wird**" im Menü "**Positionen bearbeiten > Messpunkt**" eingeschaltet sein!

## 7.2 Werkstück-Offset

Werkstück-Offset ist der Abstand zwischen markiertem Werkstückhalter und Werkstücknullpunkt (siehe Abbildung). Im GRF-Format wird der Werkstück-Offset und Werkstücknullpunkt gespeichert. Der in dem GRF-Format gespeicherte Werkstücknullpunkt wird nur zur Prüfung beim Öffnen der GRF-Datei genutzt. Wenn der Werkstücknullpunkt der geladenen Zeichnung nicht mit dem aktiven Werkstücknullpunkt übereinstimmt, dann wird folgende Meldung ausgegeben:

**"NC-EAS(Y) 5 enthält den Werkstücknullpunkt der Zeichnung nicht! Bitte Werkstück-Offset überprüfen"**



Hat sich der Werkstücknullpunkt verändert, dann müssen nicht gleich alle GRF-Dateien verändert werden. Nur Wert des Werkstück-Offset der geöffneten GRF-Datei ist dann anzupassen.

## 7.3 Werkstückparameter

Zur optischen Kontrolle kann die Größe und die Position des Werkstücks grafisch angezeigt werden. Das Werkstück kann mit der linken Ecke oder mittig auf den Nullpunkt gesetzt werden. Die in X- und Y-Richtung definierte **Werkstückgröße** wird in der ausgewählten Farbe



dargestellt. **In der Liste der Nullpunkte** kann ein Nullpunkt für das Werkstück ausgewählt werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkstückparameter definieren	keine	Einstellungen > Werkstückparameter	

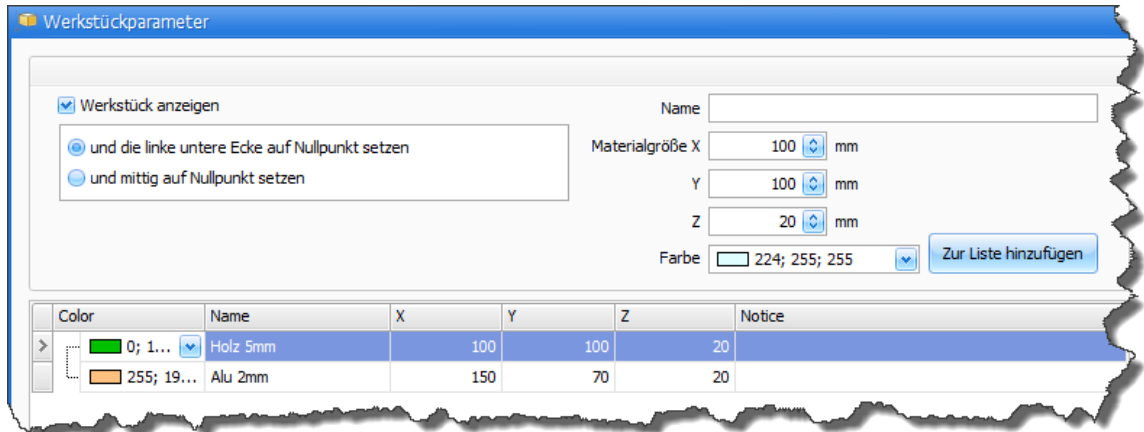



Abbildung: **Neu ab 5** Die Werkstückparameter können in der Liste gespeichert werden.

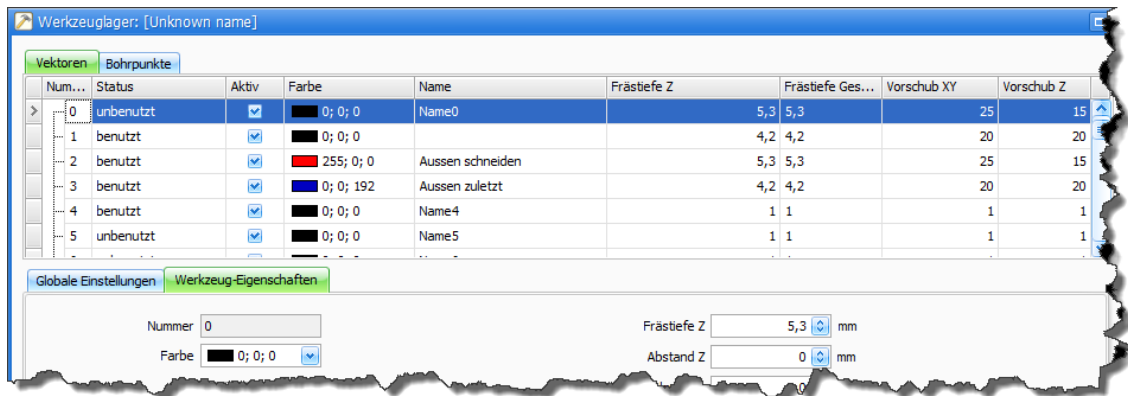



Wenn ein anderer Nullpunkt notwendig ist, dann muss er im Dialogfenster "**Positionen**" <sup>90</sup> angelegt werden.

## 7.4 Werkzeuglager

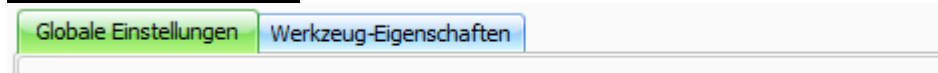
Das Dialogfenster "Werkzeuglager" verwaltet zwei Werkzeuglisten - Vektoren (für DXF, HPGL und optional für DIN 66025, siehe "**Optionen**" <sup>107</sup>) und Bohrpunkte (nur für Sieb & Maier) - die jeweils bis zu 250 Werkzeuge verwalten. Jedem Werkzeug können diverse Eigenschaften wie Vorschubgeschwindigkeit, Eintauchtiefe, Durchmesser, etc. zugewiesen werden, um sie bei einem späteren Fräsvorgang oder bei der Berechnung der Radiuskorrektur automatisch zu nutzen. In der Spalte "Aktiv/Nr" können einzelne Werkzeuge deaktiviert, bzw. aktiviert werden. Die Polylinien der inaktiven Werkzeuge werden in der Zeichnung nicht angezeigt und später im Fräsvorgang nicht verwendet.


Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkzeuglager	[Strg + T]	Einstellungen > Werkzeuglager > Anpassen	



Abhängig von der Eintauchtiefe und der Art des Werkzeuges verändert sich der Durchmesser. Als Hilfsmittel für die Ermittlung des Durchmessers dient das Dialogfenster "Durchmesser berechnen", das durch das Anklicken des Symbols  neben dem Eingabefeld "Durchmesser" erscheint. Die Ermittlung des Werkzeug-Durchmessers ist zur Zeit nur für Gravierstichel möglich. Der Durchmesser wird für die [Radiuskorrektur](#)<sup>187</sup> und für Berechnung des 3D Modells benötigt.

### Globale Einstellungen



- Die Spindeldrehzahl kann in 16, 24, 32 und 255 Stufen geregelt werden. Als erstes muss die Option "Spindeldrehzahl verwenden" in globalen Einstellungen aktiviert werden. Durch das Anklicken des Symbols  neben der Option "Spindeldrehzahl verwenden", werden die Bereiche für die Stufen festgelegt. Falls die Interface DAC-INT-10V v.02 verwendet wird, dann sollte das Feld  **Interface DAC-INT-10V v.02** aktiviert werden. Dies hat zur Folge, dass der Bereich 1-10Volt für den Umrichter exakter gesteuert wird. Weitere Informationen zum Thema analoge Ausgänge finden Sie im Menü "[Optionen](#)"<sup>108</sup>.
- Die Option "Relais schalten" erlaubt es, dass für jedes Werkzeug im Reiter Werkzeug-Eigenschaften -> Relais zusätzliche Ausgänge definiert werden. Um ein Ausgang zu setzen, muss dieser gewählt und mit Button '+' hinzugefügt werden. Im Beispiel unten wurde Ausgang 10 gesetzt.



- Die Benutzung der **Werkzeuginstanz aus Werkzeuglager** verringert die Anzahl der Messvorgänge. Falsche Bedienung oder ein Hardware-Fehler kann Schäden am Material oder an der Maschine verursachen. Deshalb ist diese Option aus Sicherheitsgründen nicht zu empfehlen.
- Die Option "Nur benutzte Werkzeuge anzeigen" beschränkt die Anzeige der Werkzeugliste auf die Werkzeuge, die von der aktuell geöffneten Datei verwendet werden.
- **Neu ab 5** Durch das Aktivieren des Feldes "**Körperlänge aus Werkzeuglager ....**" wird jedem Werkzeug eine individuelle Z- Höhe über Messtaster zugeordnet. Falls keine Körperlänge einem Werkzeug im Reiter Werkzeug- Eigenschaften zugeordnet ist (Körperlänge hat Wert 0) dann wird die längste Körperlänge aus Dialog Positionen -> Messpunkt entnommen.

## Werkzeug-Eigenschaften

Globale Einstellungen


Werkzeug-Eigenschaften

- Im Feld Z2/Prägestift der Werkzeugtabelle können die Werkzeuge auf die 4. Achse als Z2 umgeleitet werden. Dabei muß oft der Abstand X/Y für die Z2 angegeben werden. Diese Funktion wird nur für 2D Daten wie HPGL oder DXF verwendet. Bei DIN66025 müssen die Daten für die 4. Achse als Z2 bereits in der Datei stehen.
- Die 2D Dateien wie HPGL oder DXF haben keine Z -Frästiefe. Deshalb muss die Frästiefe für jedes Werkzeug in Werkzeug-Eigenschaften eingetragen werden. Die Frästiefe gesamt besteht aus Frästiefe Z, Abstand Z, Bearbeiten wiederholen und Zustellkorrektur. Im Beispiel unten taucht das Werkzeug zuerst 3mm ins Material, danach wird die Zustellung 2 Mal um jeweils 1mm wiederholt. Daraus ergibt sich eine 5mm Frästiefe gesamt. Der Abstand Z versetzt die Z Achse um angegeben Wert (gleich wie Abstand X/Y).

Frästiefe Z	<input type="text" value="3"/>	mm
Abstand Z	<input type="text" value="0"/>	mm
Bearbeitung wiederholen	<input type="text" value="2"/>	mal
Zustellkorrektur	<input type="text" value="1"/>	mm
Frästiefe Gesamt	<input type="text" value="5"/>	mm

- Da 2D Dateien auch keine Geschwindigkeitsangaben besitzen, müssen diese ebenfalls für jedes Werkzeug in die Felder eingetragen werden. Die Geschwindigkeitsangaben können aber auch für die DIN66025 Dateien verwendet werden. Damit dies möglich ist, muss die Option "Geschwindigkeiten aus Vektoren- Werkzeuglager nutzen" im Dialogfenster Optionen -> [DIN66025 Eigenschaften](#)<sup>106</sup> aktiv sein.
- **Neu ab 5** Die Angabe des Werkzeugtyps und deren Parameter sind für 3D Model Generierung notwendig. Im Beispiel unten wurde Kugelhkopf Werkzeug ausgewählt. Der Durchmesser des Werkzeugs wird auch für Radiuskorrektur benötigt.

Typ	<input type="text" value="Ball Nose"/>	
Name	<input type="text"/>	
Durchmesser (D)	<input type="text" value="2"/>	mm
Körperlänge	<input type="text" value="10"/>	mm

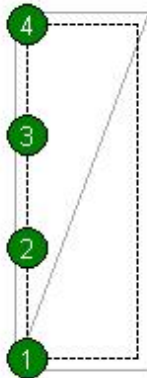


## 7.5 Sicherheitsbereiche

Ein Sicherheitsbereich schützt vor unerlaubten Aktionen. Es können beliebig viele Sicherheitsbereiche definiert werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Sicherheitsbereiche definieren.	keine	Einstellungen > Sicherheitsbereiche	keines

Ein gutes Beispiel für die Anwendung eines Sicherheitsbereiches ist der automatische Werkzeugwechsler. Im Bereich des Werkzeugwechslers sollten ausschließlich Werkzeuge gewechselt werden. Alle anderen Aktionen wie, z.B.: "Manuell bewegen" oder "Pendeln/Fahren bis" sind für den automatischen Werkzeugwechsler gefährlich.



Die Abbildung links zeigt dass ein Werkzeugwechsler (4 Werkzeuge) mit der Funktion "Sicherheitsbereiche" geschützt ist.

Ein Sicherheitsbereich wird als graues Rechteck mit einer diagonalen Linie dargestellt.

Für die Sicherheitsbereiche können folgende Aktionen zugelassen werden:

- Manuell bewegen
- Fräsen/Bohren
- Werkzeug wechseln
- Werkzeug messen
- Position anfahren



**Die Sicherheitsbereiche sind eine reine Softwarelösung und können keinen ausreichenden Schutz garantieren, wenn NC-EAS(Y) 5 die Position der CNC Maschinen nicht kennt.**

## 7.6 Optionen

Im Dialogfenster "Optionen" befinden sich alle Programmeinstellungen, die in mehrere Bereiche aufgeteilt sind.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Einstellungen des Programms anpassen.	keine	Einstellungen > Optionen	



### Allgemein:

Das **Arbeitsverzeichnis** wird beim Öffnen des Dialogfensters "Datei öffnen" als Ausgangsverzeichnis ausgewählt. Dezimalzahlen können kultur-spezifisch oder mit Punkt '.' angezeigt werden.

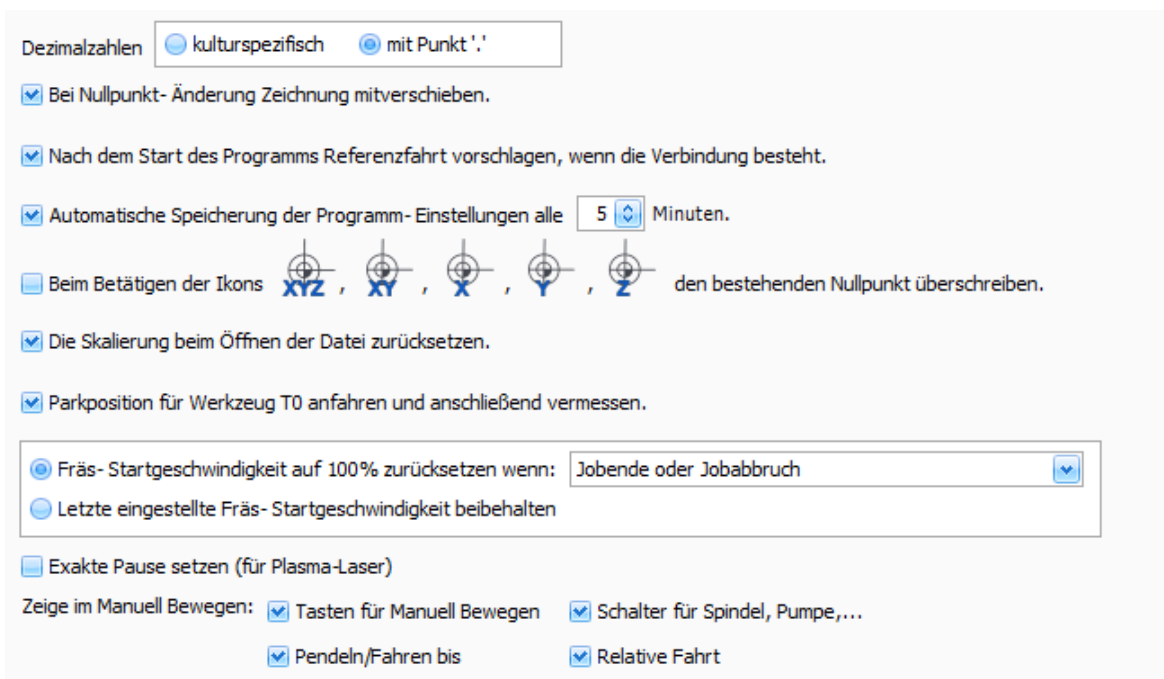





Abbildung 1: Allgemeine Einstellungen

Die Funktion "Beim Betätigen der Icons  den bestehenden Nullpunkt überschreiben" hat folgende Aufgabe (siehe Beispiel 1 und 2):

**Beispiel 1 (Funktion deaktiviert):**

1. Es existiert ein Nullpunkt mit den Koordinaten  $X = 10, Y = 20, Z = 70$ .
2. Eine Position mit Koordinaten  $X = 10, Y = 5; Z = 70$  wurde angefahren.
3. Durch das Betätigen des Schalters  wird ein neuer Nullpunkt mit Koordinaten  $X = 10, Y = 5; Z = 70$  angelegt. **Der alte Nullpunkt mit den Koordinaten  $X = 10, Y = 20, Z = 70$  wird deaktiviert und existiert weiter in der Liste der Nullpunkte.**

**Beispiel 2 (Funktion aktiviert):**

1. Es existiert ein Nullpunkt mit den Koordinaten  $X = 12, Y = 20, Z = 72$ .
2. Eine Position mit Koordinaten  $X = 10, Y = 5; Z = 70$  wurde angefahren.
3. Durch das Betätigen des Schalters  wird ein neuer Nullpunkt mit Koordinaten  $X = 10, Y = 5; Z = 72$  angelegt. **Der alte Nullpunkt mit den Koordinaten  $X = 12, Y = 20$  wird überschrieben. Die Koordinate  $Z = 72$  wird nicht überschrieben.**

Die Funktion "Exakte Pause setzen" sollte aktiviert werden, wenn Sie mit einem Plasma-Laser arbeiten. Ist diese Funktion nicht aktiviert, stoppt zwar die Maschine beim Betätigen der Pause-Taste an der gewünschten Stelle, jedoch für das Wiederanfahren setzt sie zum Anfang des angebrochenen Vektors zurück. Bei CNC-Fräsarbeiten hat dies keine signifikante Auswirkung, würde jedoch bei Plasmaschneidern zu einer Fehlfunktion führen.

**Meldungen:**

Vor dem Start eines Job's kann die Position der Zeichnung, des Werkstücks, das Vorhandensein des Befehls M03 (nur DIN66025) überprüft werden sowie ob die Referenzfahrt ausgeführt würde. Damit die Überprüfung stattfindet, muss eine entsprechende Meldung angewählt sein.



Die Meldungen bedeuten im Einzelnen folgendes:

**Position der Zeichnung vor dem Fräsen prüfen.**

Falls angewählt, wird überprüft, ob die Zeichnung im Werkstück liegt. Falls diese Bedingung nicht erfüllt ist, erscheint eine Warnmeldung.

**Position des Werkstücks vor dem Fräsen prüfen.**

Falls angewählt, wird überprüft, ob das Werkstück im Arbeitsbereich der Maschine liegt. Falls diese Bedingung nicht erfüllt ist, erscheint eine Warnmeldung.

**Den Befehl "M03" vor dem Fräsen prüfen.**

Falls angewählt, wird überprüft, ob in der eingelesenen NC-Datei der Befehl "M03" (Fräser ein) vorhanden ist. Falls dieser Befehl nicht vorhanden ist, könnte die Fräse ohne eingeschalteten Spindel ins Werkstück fahren.

**Achtung! Spannzange öffnen?**

Ist diese Option gewählt, wird die Spannzange nicht sofort geöffnet (die Spindel könnte sich ja noch drehen) und es wird die oben stehende Abfrage ausgegeben.

**Bevor das Programm beendet wird, Referenzfahrt vorschlagen.**

Bei großen Maschinen ist es nützlich, wenn die Maschine zuerst auf den Maschinennullpunkt zurückgefahren wird bevor das Programm verlassen wird. Ansonsten muss beim Neustart des Programms eine langsame Referenzfahrt ausgeführt werden.

**Möchten Sie das Programm beenden?**

Bei der oben angewählten Option wird vorm Beenden des Programms noch gefragt, ob NC-EAS(Y) 5 wirklich beendet werden soll.

**Achtung! Spindel einschalten?**

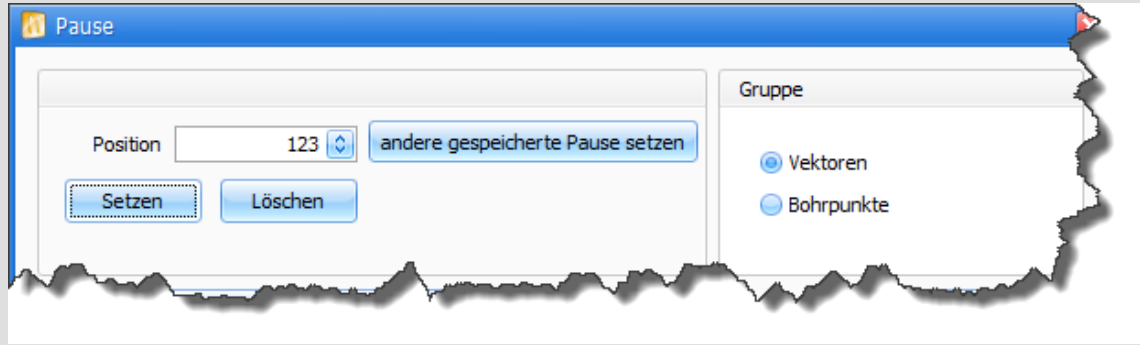
Die Spindel wird bei "Manuell bewegen" nicht sofort eingeschaltet, stattdessen wird bei dieser angewählten Option die oben stehende Abfrage ausgegeben.

**Achtung! Eintauchtiefe übersteigt Werkstückhöhe.**

Die Überprüfung wird nur bei Nullpunkten mit Werkzeuglänge (Kalibrierung muss aktiv sein) durchgeführt. Übersteigt die Eintauchtiefe die Werkstückhöhe, dann wird diese Meldung als Warnung angezeigt.

### Maschinenarbeit wurde abgebrochen. Wollen Sie die gespeicherte Pause bearbeiten?

Wird die Arbeit der Maschine unterbrochen z.B., durch NOT-AUS oder Pause, dann erscheint oben stehende Frage. Die Pause kann später im Hauptmenü "Bearbeiten -> Pause" verändert werden.



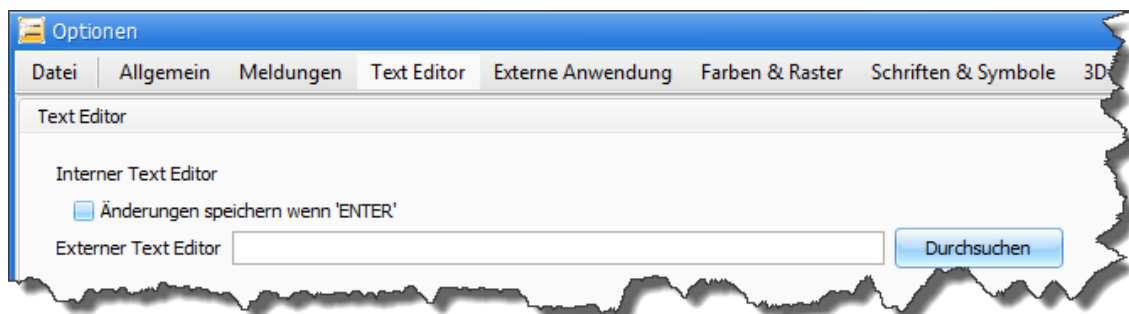
### Die Maschine steht über einem Werkzeuglängensensor. Die erste Fahrt aus Datei wird in Z ausgeführt. Gefahr des Werkzeugbruchs!

In diesem Fall müssen die ersten Zeilen am Anfang der DIN66025 (GCodes) oder nach Werkzeugnummer Txx überprüft werden. Außerdem kann das Problem folgendermaßen gelöst werden:

- Im Job Fenster die Option "Beim Programmmanfang Nullpunkt anfahren" aktivieren.
- Im Dialogfenster "Maschinenparameter -> Werkzeugwechsler -> Sicherheit" die Option "Relative Fahrt zum und vom Werkzeugmessen" in X oder Y verwenden.

### Text - Editor:

Hier kann ein externer **Text-Editor** verknüpft werden, der die Dateien: HPGL, DIN66025 oder Sieb & Meier laden kann. Wenn eine der genannten Dateien mit NC-EAS(Y) 5 geöffnet ist, dann kann im Pulldown-Hauptmenü "Datei > Bearbeiten mit Editor" die Datei mit dem Text-Editor geöffnet werden. GRF-Dateien sollten nicht mit einem externen Text-Editor bearbeitet werden.





### Farben und Raster:

Hier können Farbeinstellungen, für bestimmte Funktionen und Anzeigen vorgenommen werden. Hierzu zählen folgende Punkte:

- |  |  |
|--|--|
| <ul style="list-style-type: none"><li>• Eilgang Vektoren</li><li>• Start-/Endpunkte der Vektoren</li><li>• Inaktive Vektoren</li><li>• Abtast-Fläche</li></ul> | <ul style="list-style-type: none"><li>• Fräsrichtung</li><li>• Radiuskorrektur</li><li>• Startpunkte</li></ul> |
|--|--|

Außerdem kann hier die Rastergröße festgelegt werden. Diese ist variabel und kann in Millimetern oder Zoll dargestellt werden. Die Anzeige der einzelnen Elemente kann auch im Pulldown-Hauptmenü "Ansicht" ein- oder ausgeblendet werden.

### Schrift und Icons:

In diesem Menü können die einzelnen Symbolleisten (Standard, Ansicht, Zeichnung bearbeiten, Wegoptimierung, Radiuskorrektur) konfiguriert werden. Durch das Setzen von Häkchen können Sie bestimmen, welches Icon angezeigt werden soll und welches nicht. Außerdem kann die Anzeigegröße der Icons geändert und die Schriftart für die Anzeige von absoluten und relativen Koordinaten festgelegt werden.

### 3D:

Hier können Sie Einstellungen für 3D-Ansicht festlegen. Sie haben die Möglichkeit festzulegen, ob der Maschinenbereich und das Werkstück angezeigt werden sollen. Mit Schiebereglern können Sie die Farbtransparenz festlegen.

### Datei -> Eigenschaften:

Beim Laden einer Datei kann definiert werden, ob die Datei automatisch **auf den Nullpunkt, mittig auf das Material, mittig auf den Nullpunkt** oder auf die **Original- Position** gesetzt werden soll. Sie können auch einstellen, dass nach dem Öffnen einer Datei das Fenster "Einheiten und Skalierung" geöffnet wird. Zusätzlich können Sie die Funktion "zuletzt verwendeter Dateityp anzeigen" aktivieren.

Unten beschriebene Optionen gelten für 2D Dateien wie DXF oder HPGL (nicht für DIN66025 Dateien).

Manchmal ist es praktisch, dass das Werkzeug nach dem Eintauchen ins Material nicht sofort mit dem Fräsvorgang fortfährt, sondern eine Zeit lang stehen bleibt. Um das zu erreichen, muss eine "**Wartezeit nach Werkzeug senken**" in Millisekunden eingegeben werden. Wenn vor dem Heben des Werkzeugs das Werkzeug noch eine Zeit lang im Material stehen bleiben soll, muss eine "**Wartezeit vor Werkzeug heben**" in Millisekunden eingegeben werden. Vor dem Arbeitsprozess kann eine **Bohrspindel-Anlaufzeit** in Millisekunden für das Hochfahren der Frässpindel definiert werden.

Wartezeit nach Werkzeugsenken 0 ms

Wartezeit vor Werkzeugheben 0 ms

Bohrspindel-Anlaufzeit 0 ms

Pumpe beim Fräsen nicht ausschalten

Pumpe erst nach Befehl 'PD' einschalten (für PLASMA-LASER)

**DIN66025:**

Bei DIN66025 Dateien sind die (Befehl "F") Geschwindigkeiten immer in Millimetern pro Minute angegeben. Da die Software NC-EAS(Y) 5 alle Geschwindigkeiten in Millimetern pro Sekunde nutzt, werden sie automatisch umgerechnet. Die Geschwindigkeiten können mit einem Faktor angepasst oder aus dem Werkzeuglager entnommen werden.



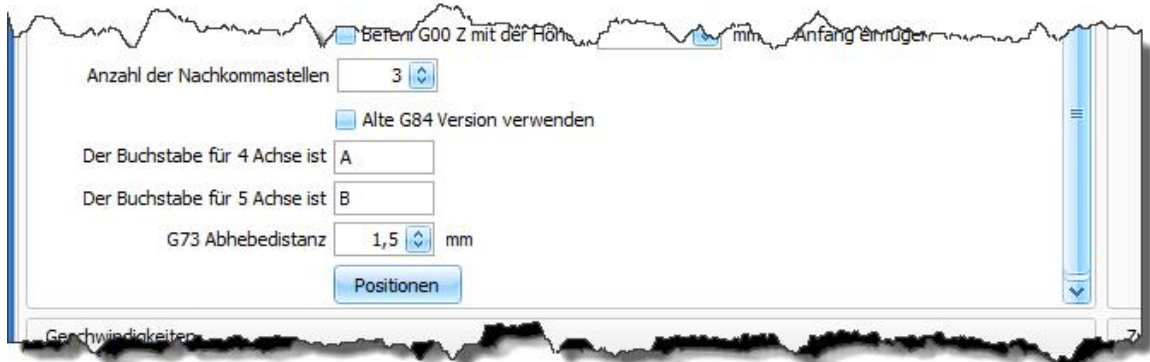
**Erst nachdem die Datei geladen worden ist, werden die Geschwindigkeiten (falls vorhanden) dieser Datei in der Tabelle angezeigt.**

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
DIN66025 zeigt alle Geschwindigkeiten der geöffneten DIN66025 Datei an	keine	Einstellungen > Optionen > DIN66025	keines

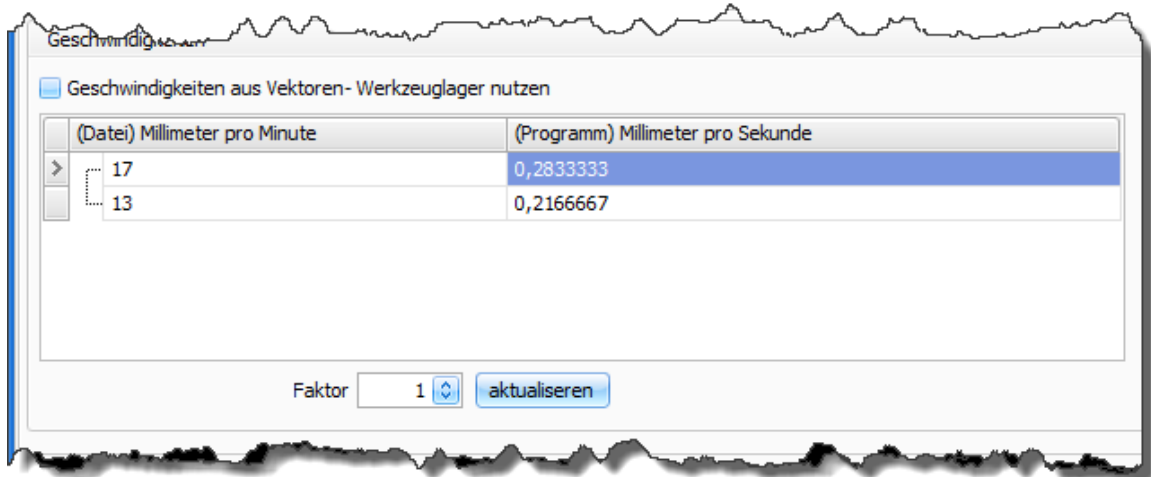
Abbildung 3: DIN66025 Parameter

Es können folgende DIN66025 Einstellungen vorgenommen werden:

- **Befehl G02/03** (Kreisbogen in Uhrzeigersinn und Gegenuhrzeigersinn) immer relativ. Falsche Einstellung dieses Parameters kann zur falschen Interpretation der DIN66025 Datei führen. Weitere Information finden Sie im Kapitel "[Datei öffnen -> G02/03 relativ](#)<sup>[24]</sup>".
- Z- Vektoren invertieren, Richtung der Z-Achse wird geändert.
- Bohrspindel-Anlaufzeit in Millisekunden. Hier schaltet die Maschine am Anfang des Fräsvorgangs die Spindel ein und wartet angegebene Zeit, bis die Spindel Ihre Drehzahl erreicht hat.
- Befehle M20 und M21 für Plasma-Brenner. Für Befehl M21 kann eine Anlaufzeit in Millisekunden angegeben werden. Die Anlaufzeit wird automatisch für DIN66025 hinzugefügt.
- Anzeige der Bohrpunkte als Kreuze.
- DIN66025 Datei muss beim Kopieren angepasst werden, da sonst zwischen kopierten Elementen unerwünschtes Verhalten entstehen kann. Um es zu Vermeiden, dass z.B. zwischen kopierten Elementen keine gefährliche diagonale X/Y/Z Fahrt besteht, oder dass zwischen den Teilen unnötige Wartezeit ist, aktivieren Sie die Optionen "**In kopierten Zeichnungselementen**".
- Anzahl der Nachkommastellen definiert auf wie viele Stellen genau hinter dem Punkt, die DIN66025 Datei geladen werden soll.
- Alte [G84](#)<sup>[81]</sup> Version aktivieren um Kompatibilität zu alten NC-EAS(Y) 5 Versionen zu gewährleisten.
- Definition der Buchstaben für die 4. Achse und für die 5. Achse (scrollen Sie die Eigenschaften nach unten).
- Die Abhebedistanz für den Befehl [G73](#)<sup>[80]</sup> festlegen.



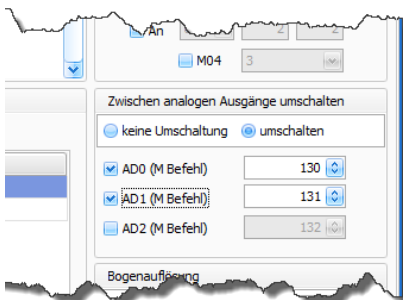
- **Neu ab 5** Es können mehrere Position festgelegt werden. Dazu muss der Button "Positionen" betätigt werden. Die Positionen können beliebig oft in der DIN66025 verwendet werden.
- Der Faktor multipliziert die Geschwindigkeiten aus der Datei. Der Wert 1 ändert die Geschwindigkeiten aus der Datei nicht. Damit die Geschwindigkeiten aus der DIN66025 Datei entnommen werden, muss die Option "Geschwindigkeiten aus Vektoren-Werkzeuglager nutzen" deaktiviert sein.



- Angabe der Bogenauflösung zwischen "niedrig" und "maximal". Die Auflösung "sehr hoch" und "maximal" belastet das System durch sehr hohe Datenmengen. Deshalb ist es zu empfehlen, die Bogenauflösung "hoch" oder Vektorlänge 0,2 mm zu verwenden.
- Definition der Relais (M Befehl). Mit Hilfe dieser Relais können über eine DIN66025 Datei bestimmte Geräte ein- oder ausgeschaltet werden.
- Schalten des Relay für M04 (Spindel Linkslauf).
- **Neu ab 5** Der Controller smc5d-p32 verfügt über 3 Analoge Ausgänge. Die analoge Ausgänge können mit den M Befehlen und mit dem S Befehl gesteuert werden. Der M Befehl schaltet das entsprechende analoge Ausgang um, dass er dann mit S Befehl verändert werden kann. Im unten dargestellten Beispiel werden zwei analoge Ausgänge verwendet. Für das Umschalten des Ausgangs AD0 wird der Befehl M130 und für AD1 der Befehl M131 verwendet. Mit S Befehl kann der Wert des umgeschalteten Ausgangs verändert werden. Wenn keine Umschaltung aktiv ist, dann wird nur AD0 verwendet.



Die Steuerung der analogen Ausgänge muss im Menü "[Werkzeuglager -> Globale Einstellungen](#)" durch aktivieren der Option "Spindeldrehzahl verwenden" aktiviert werden.



### Beispiel

...

...

N240 **M130** (umschalten auf analogen Ausgang AD0)

N250 **S32000** (Ausgang AD0 wird auf eine Spannung gesetzt)

N260 **M131** (umschalten auf analogen Ausgang AD1)

N270 **S11000** (Ausgang AD1 wird auf eine Spannung gesetzt)

...

...

**HPGL & DXF:**

Neben Bogauflösung kann auch die Einheit der Datei ausgewählt werden. HPGL Dateien haben meistens die Einheit 1/40, hingegen DXF Dateien meistens die Einheit in Millimeter (entspricht "frei definierbar = 1"). Die Bogauflösung "sehr hoch" und "maximal" belastet das System durch sehr hohe Datenmengen. Deshalb ist es zu empfehlen, die Bogauflösung "hoch" oder Vektorlänge 0,2 mm zu verwenden.

**Sieb & Maier:**

Es gibt zwei unterschiedliche Typen von Bohrdateien (siehe [Bohrdaten Interpreter](#)<sup>[86]</sup>). Durch das Setzen des Häkchens in der Option 'immer 5 - stellig' wird zwischen den beiden Formaten gewählt.

**Postscript:**

Hier kann die Bogauflösung (niedrig - maximal) ausgewählt werden.



**Die geänderten Einstellungen beeinflussen die vorher geladenen Dateien nicht. Deshalb müssen zuerst Einstellungen vorgenommen und erst dann soll die gewünschte Datei geöffnet werden.**

## 7.7 Eingabegeräte

Als Eingabegeräte können Folgende genutzt werden:

- [Tastatur \(Keypad\)](#) <sup>110</sup>
- [Externes Bedienteil](#) <sup>111</sup>
- [Gamepad](#) <sup>112</sup>
- [Handrad](#) <sup>113</sup>
- **Neu ab 5** [Industrie-Joystick](#) <sup>118</sup>
- **Neu ab 5** [Server \(cncDroid\)](#) <sup>120</sup>

Die Einstellungen für Tastatur, externes Bedienteil und Gamepad können Sie im Menü "Einstellungen > Eingabegeräte" vornehmen. Diese Funktionen sind auf die Gruppen "Manuell Bewegen", "Bewegen", "Relais schalten und ausschalten", "Andere Funktionen" und "[Makro](#)" <sup>122</sup> aufgeteilt.

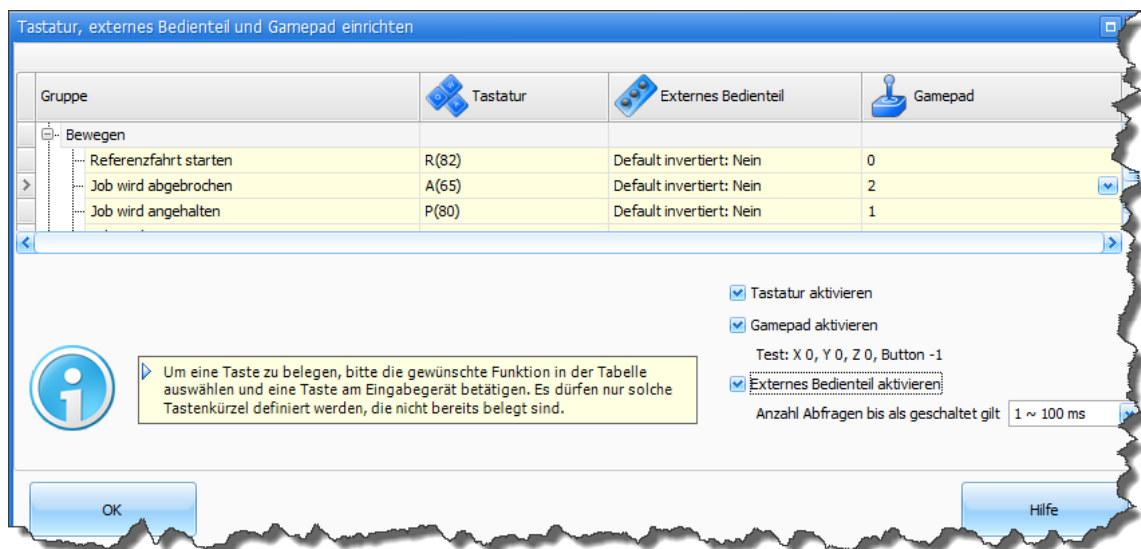


Abbildung: Einrichtungsmenü für Tastenblock, externes Bedienteil und Gamepad


### 7.7.1 Tastatur

Wenn Sie im Dialogfenster "Tastatur, externes Bedienteil und Gamepad einrichten" die Tastatur aktiviert haben, können Sie den Tasten Ihrer Tastatur oder einem externen Keypad, Funktionen zuordnen. Da die Funktionen, die Sie bestimmten Tasten zugeordnet haben, sofort gestartet werden, ist eine gewissenhafte Tastenbelegung zu empfehlen.

Die Tastatur kann mit einem Schalter aktiviert oder deaktiviert werden. Ändern können Sie die Tastenbelegung, indem Sie die entsprechende Zelle in der Liste anklicken und sie dann der gewünschten Taste zuordnen.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Tastatur (Keypad) ordnet den Funktionen Tastenkombinationen zu	keine	Einstellungen > Eingabegeräte > Tastatur, externes Bedienteil, ...	keines



Die Tastatur bleibt nicht immer aktiv. Wenn bestimmte Dialoge, wie z.B. Texteditor oder manuelles Bewegen angewählt sind, dann werden die Tasten automatisch deaktiviert. So wird vermieden, dass in diesen Dialogen bestimmte Eingaben keine Tasten-Funktion starten. Die Tasten sind nur dann aktiv, wenn das Symbol  in der Statusleiste blau angezeigt wird.

## 7.7.2 Externes Bedienteil

Sie können zur Steuerung der Maschine auch ein externes Bedienteil verwenden. Dies kann eine vereinfachte, kabelgebundene Fernbedienung sein. Diese Fernbedienung wird, z.B. über die Con2-Schnittstelle angeschlossen. Jeder Schalter oder Knopf der Fernbedienung wird einem Pin der Schnittstelle zugeordnet. Sie können das Bedienteil im Menü "Einstellungen > Eingabegeräte > Tastenblock, externes Bedienteil und Gamepad einrichten" aktivieren oder deaktivieren. Im Abschnitt "externes Bedienteil" des Dialogs können Sie jedem Pin (=Taste) eine Funktion zuordnen.

Die Tastenbelegung können Sie ändern, indem Sie die entsprechende Zelle in der Liste anklicken und dann sie der gewünschten Taste (Schalter) zuordnen.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Steuerung der Maschine mit einem externen Bedienteil und Zuweisung von Funktionen	keine	Einstellungen > Eingabegeräte > Tastatur, externes Bedienteil, ...	keines



Bei einem externen Bedienteil gibt es die Besonderheit, dass die Signale, die an den Controller geschickt werden, von Schaltrelais kommen. Hier kann es, durch Störimpulse zum unerwünschten Schalten des Eingangs kommen. Um dies zu vermeiden, können Sie die Anzahl der Abfragen, bis geschaltet wird, verändern.

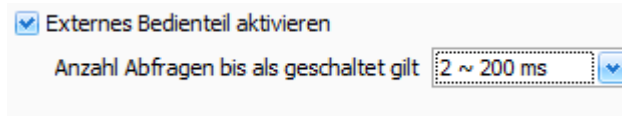


Abbildung: Die Abfrage dauert minimal 200 ms bis Relay als geschaltet gilt.

### 7.7.3 Gamepad

Die Software NC-EAS(Y) 5 kann eine Maschine mit einem Gamepad ansteuern. Diese Funktion kann im Menü "Einstellungen > Eingabegeräte > Tastatur, externes Bedienteil und Gamepad einrichten" aktiviert oder deaktiviert werden. Zusätzlich können die Tasten des Joysticks mit Funktionen, wie "Manuelle Geschwindigkeiten wechseln", "Referenzfahrt", "Nullpunktfahrt" etc. belegt werden. Der Wert "-1" schaltet die Funktion aus.

Sie können die Tastenbelegung ändern, indem Sie die entsprechende Zelle in der Liste anklicken und dann der gewünschten Funktion zuordnen.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Steuerung der Maschine mit einem Joystick und Zuweisung von Funktionen	keine	Einstellungen > Eingabegeräte > Tastatur, externes Bedienteil, ...	keines



**Damit der Joystick funktioniert, muss Managed DirectX9 installiert sein.**



### 7.7.4 Handrad

Mit NC-EAS(Y) 5 können Sie Ihre Maschine auch mit einem Handrad bedienen. Hierbei handelt es sich um eine komfortable Möglichkeit, die Maschine manuell zu steuern. Diese Funktion können Sie im Menü "Einstellungen > Eingabegeräte > Handrad" aktivieren oder deaktivieren und den einzelnen Steuerungstasten bestimmte Funktionen zuweisen.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Steuerung der Maschine mit Handrad und Zuweisung von Funktionen	keine	Einstellungen > Eingabegeräte > Handrad...	keines

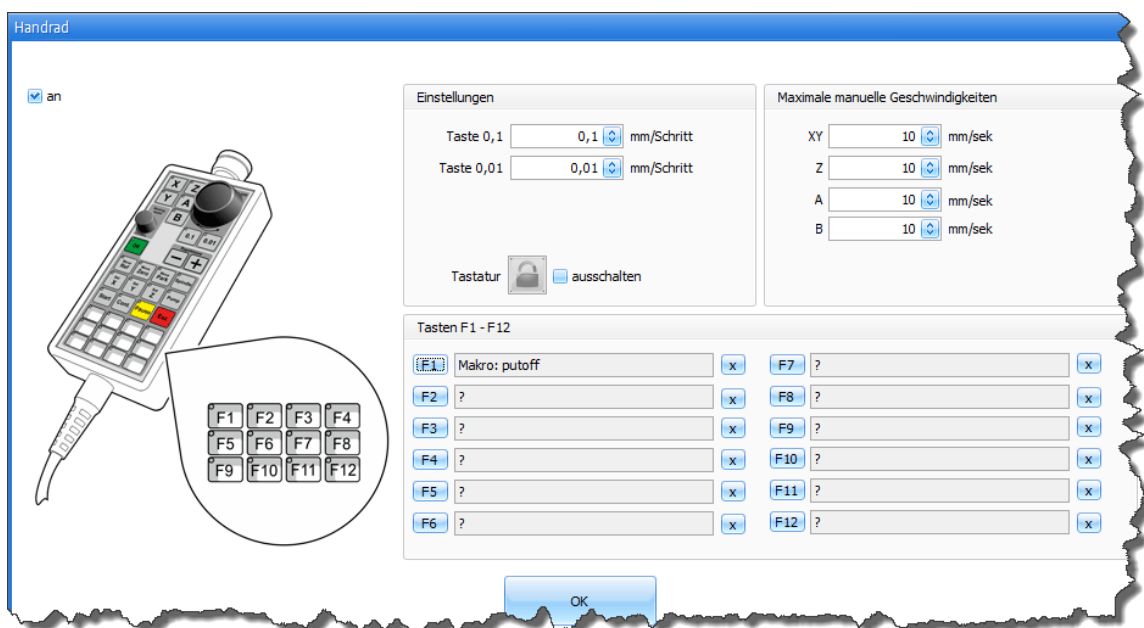


Abbildung 1: Dialog "Handrad"

In den Feldern "0,1" oder "0,01" stellt man in mm die Größe des Einzelschrittes der Maschine ein. Dreht man den Knopf um ein Zähnchen, verfährt die Maschine um einen, soeben in mm vordefinierten Schritt, bei zwei Zähnchen, sind es zwei Schritte, u.s.w. Das ermöglicht ein präzises Anfahren an eine gewünschte Position und gewährleistet eine sehr komfortable, visuelle Anfahrtskontrolle. Die Wahl des Minimalwertes nach unten ist durch die Maschinenauflösung begrenzt.

#### **Schnelles Verfahren**

Bei gleichzeitigem Bedienen des Drehknopfes und Niederdrücken einer der Tasten "-" oder "+" erfolgt eine Fahrt entsprechend nach links oder rechts. Fahrgeschwindigkeit ändert man mit dem Drehknopf. Durch Loslassen der Taste "-" oder "+" bewirkt man einen Maschinenstopp.

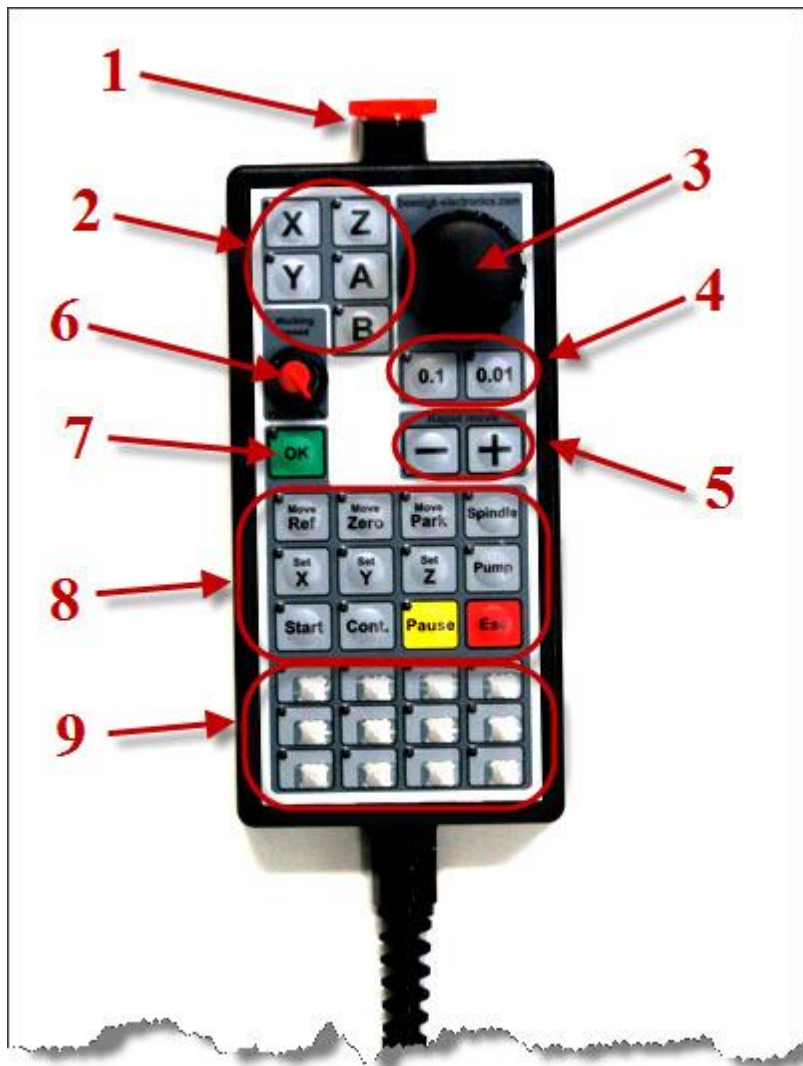


Abbildung 2: Handrad Steuerung

### Einstellungen im Überblick

1. Der NOT-AUS Schalter hält die Arbeit der Maschine sofort an. Die Stromversorgung der Elektronik wird abgeschaltet.



**Damit die Elektronik von der Stromversorgung getrennt werden kann, müssen die Anschlüsse an NA1 vorhanden sein (siehe unten die Abbildung 3).**

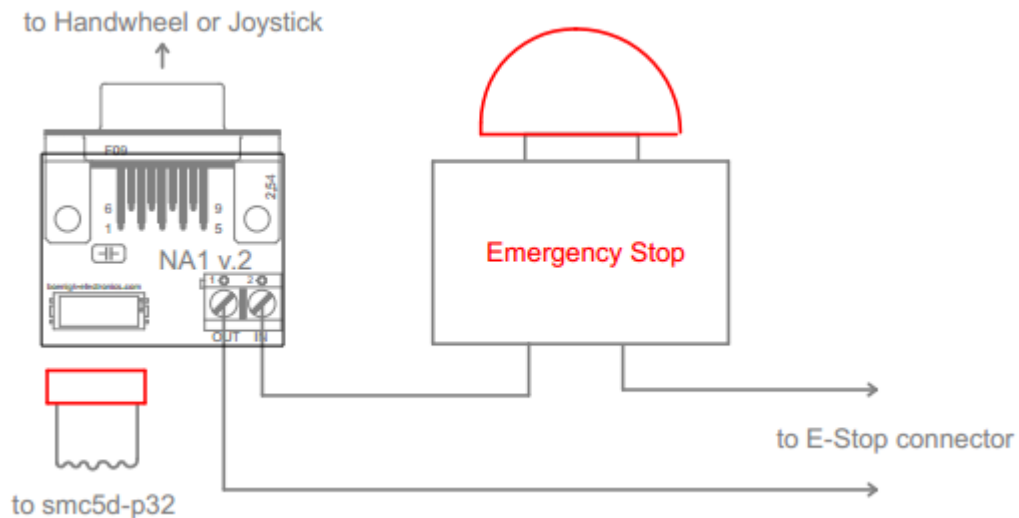


Abbildung 3: NA1 Schaltplan

**SICHERHEITSHINWEIS!!!**

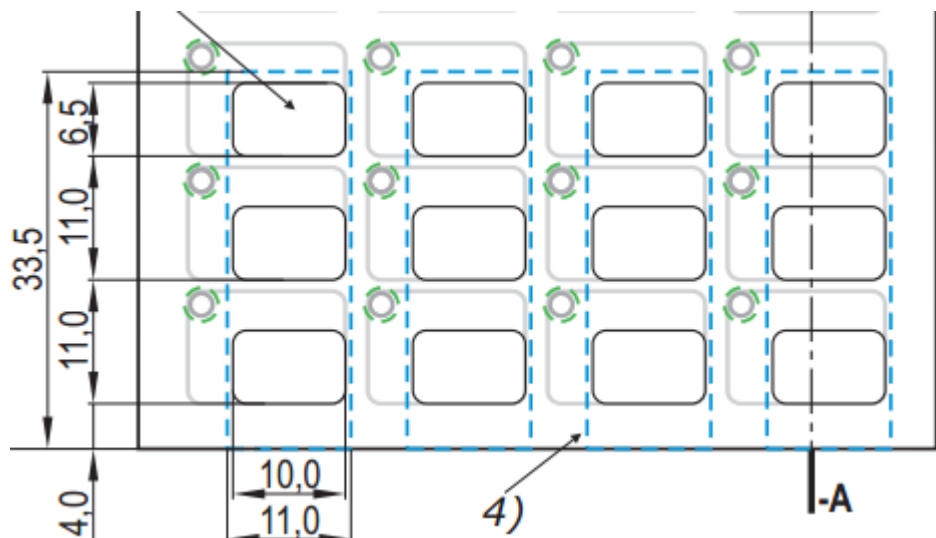
**Wird der Anschluss nicht gemäß des oberen Schaltplanes durchgeführt, unterbricht der NOT-AUS Knopf die Stromversorgung NICHT. Dies bewirkt lediglich eine Programmunterbrechung.**

2. Achsenwahl-Tasten. Die zuletzt gewählte Achse wird gespeichert (ab Handrad- Firmware V1.01).
3. Das Verfahren aller 5 Achsen über das Rad (optischer Endcoder).
4. Einzelschritt-Bewegung-Tasten.
5. Eilfahrt-Tasten. Beim Drehen am Rad muss die Eilfahrt- Taste '-' oder '+' gedrückt sein.
6. Fräs-Geschwindigkeit in Prozent (1% - 100%).
7. Funktion-Bestätigung-Taste.
8. Funktions-Tasten:
  - Referenz ausführen
  - Nullpunkt anfahren
  - Parkpunkt anfahren
  - Spindel an/aus
  - Nullpunkt X/Y/Z setzen
  - Pumpe an/aus

- Job starten
- Job fortfahren
- Pause
- Abbruch

9. Die Spindeldrehzahl kann mit Handrad (Encoder) beim Fräsen verändert werden. Um die Spindeldrehzahl zu ändern, muss B- Achse (siehe Markierung 2) ausgewählt werden und am Rad (siehe Markierung 3) gedreht werden.

10. Frei programmierbaren Funktions-Tasten F1-F12 Die Tasten können beschriftet werden.



11. Wenn NOT-AUS gedrückt ist, dann leuchten alle LED's (ab Handrad- Firmware V1.01).

12. Mit den Tasten F6 und F7 (beide gleichzeitig gedrückt) kann ein Tonsignal des Handrades ein- oder ausgeschaltet werden.

## Dialogfenster- Steuerung



**Neu ab 5** Die Dialoge können per Handrad- Tasten gesteuert werden (siehe Abbildung 1).

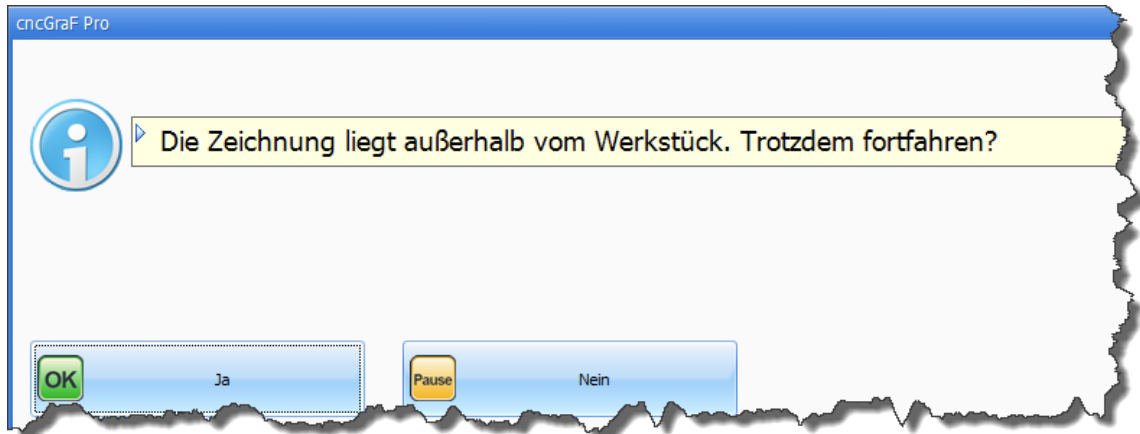


Abbildung 4: In diesem Beispiel kann mit Tasten 'OK' oder 'PAUSE' am Handrad die Dialogmeldung gesteuert werden.

## Firmware im Handrad aktualisieren

Ab der Handrad- Firmware V1.01 (sichtbar im Menü "Hilfe -> Über") kann das Handrad mit einer Firmware-Datei aktualisiert werden. Um die Firmware aufspielen zu können, müssen am Handrad die Tasten F1, F9, F12, F4 und die Taste OK betätigt werden. Das Handrad wechselt in den Empfangsmodus und die Taste F9 am Handrad leuchtet.



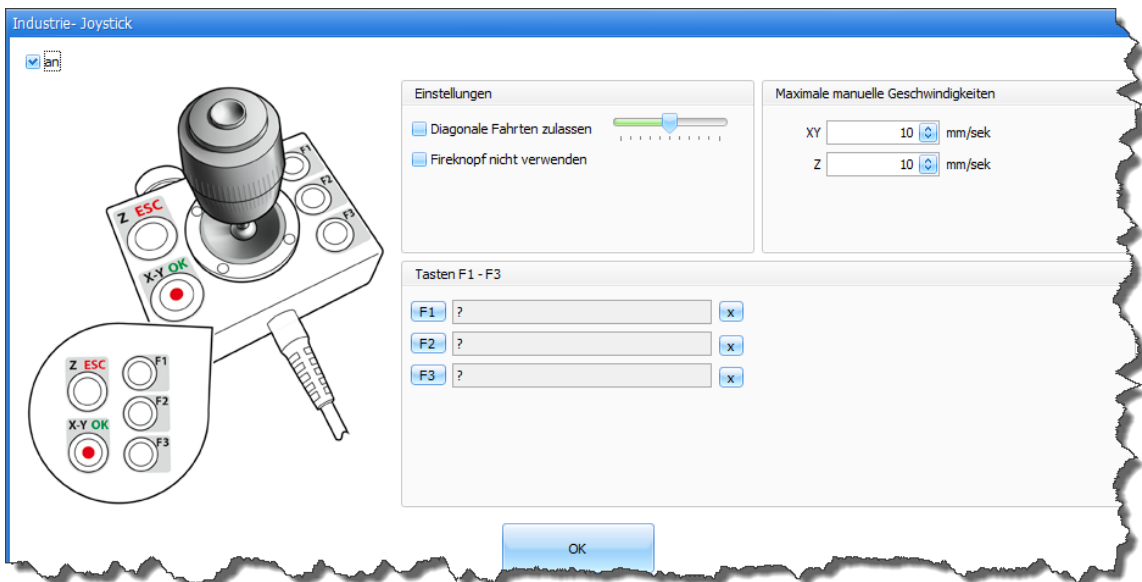
Im Menü "Hilfe -> Firmware Update" wird die Firmware- Datei für das Handrad angegeben. Durch das Betätigen des Buttons "Update" startet die Aktualisierung (die Tasten F9 bis F12 leuchten abwechselnd).

Nachdem das Update aufgespielt worden ist, gibt das Handrad 3x Tonsignal aus und startet neu.

### 7.7.5 Industrie- Joystick

**Neu ab 5** Der elektronische Joystick wird direkt am Controller smc5d-p32 mit einem Kabel angeschlossen. Da die Bewegung der Maschine direkt über Controller erfolgt, entstehen keine Verzögerungen bei der Positionierung der CNC-Maschine. Der Joystick hat drei freiprogrammierbare Tasten, die in den Eingabefeldern "Tasten F1-F3" definiert werden können. Der Joystick wird im Menü "Einstellungen > Eingabegeräte > Industrie- Joystick" aktiviert oder deaktiviert.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Steuerung der Maschine mit Industrie- Joystick und Zuweisung von Funktionen	keine	Einstellungen > Eingabegeräte > Industrie- Joystick...	keines



#### Schnelles Verfahren

Schnelles Bewegen durch Drücken der X/Y oder Z Taste für Achsenwahl und des Feuer-Knopfes. Die Geschwindigkeit wird per Knüppel- Ausrichtung gesteuert.

#### Einstellungen im Überblick

1. Der NOT-AUS Schalter hält die Arbeit der Maschine sofort an. Die Stromversorgung der Elektronik wird abgeschaltet.



**Damit die Elektronik von der Stromversorgung getrennt werden kann, müssen die Anschlüsse an NA1 vorhanden sein (siehe unten die Abbildung 1).**

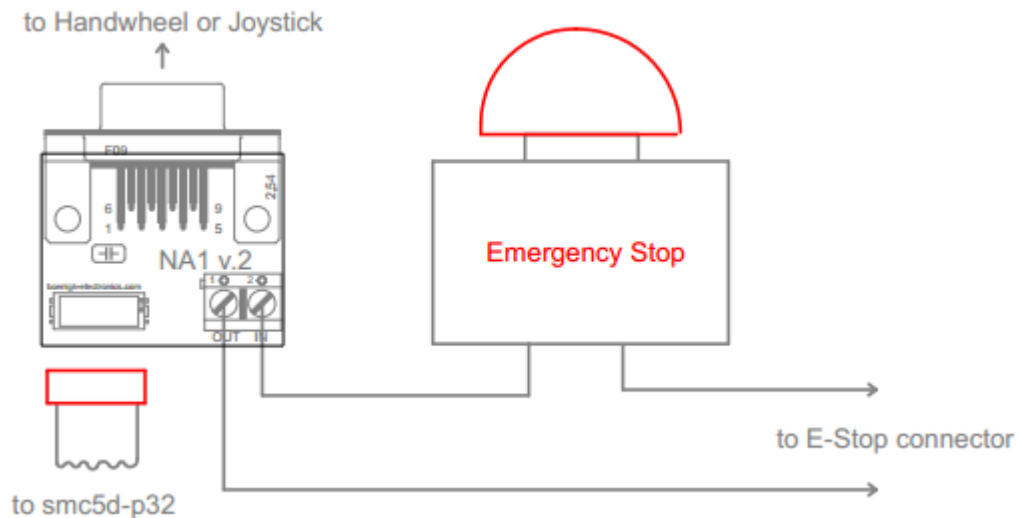


Abbildung 1: NA1 Schaltplan

**SICHERHEITSHINWEIS!!!**

**Wird der Anschluss nicht gemäß des oberen Schaltplanes durchgeführt, unterbricht der NOT-AUS Knopf die Stromversorgung NICHT. Dies bewirkt lediglich eine Programmunterbrechung.**

2. Durch das Drücken der X/Y oder Z Taste und des Feuer- Knopfes verfahren die XYZ Achsen über einen analogen Joystick. Die Geschwindigkeit wird per Knüppel- Ausrichtung gesteuert. Die maximale zulässige Geschwindigkeit kann für die X/Y und Z Achsen festgelegt werden.

Maximale manuelle Geschwindigkeiten	
XY	<input type="text" value="10"/> mm/sek
Z	<input type="text" value="10"/> mm/sek

3. Drei frei programmierbare Tasten können belegt werden. Durch das Drücken der Taste F1 - F3 und OK Taste wird die festgelegte Funktion aufgerufen.

4. Der Knüppel kann kalibriert werden. Dazu müssen die Tasten X-Y und Z etwas 10 Sekunden gedrückt werden bis ein Bestätigungston erfolgt.

5. Die Empfindlichkeit der diagonalen Fahrt kann mit Schieben verändert werden. Falls erwünscht ist, können die diagonale Fahrt und Feuerknopf ausgeschaltet werden.

### Firmware im Industrie-Joystick aktualisieren

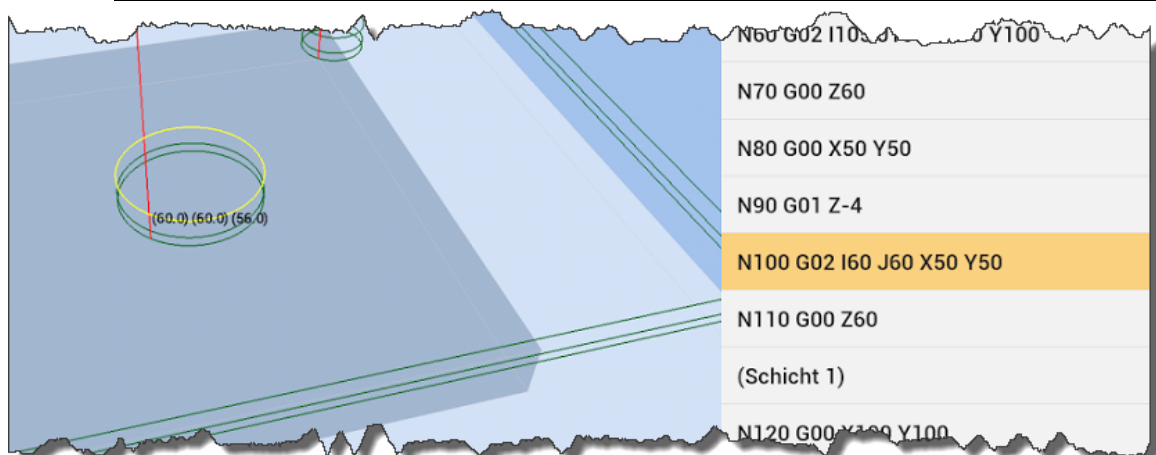
Der Joystick kann per Firmware- Update aktualisiert werden. Um die Firmware aufspielen zu können, muss am Joystick die Taste "X-Y OK" sowie Feuer- Knopf etwa 15 Sekunden gedrückt gehalten werden. Wichtig! Es muss dabei der Knüppel in der Mitte (zentriert) bleiben. Der Joystick wechselt in den Empfangsmodus dass mit einem Pipton bestätigt wird. Im Menü "Hilfe -> Firmware Update" wird die Firmware- Datei für den Joystick (z.B. Datei h1v105.fme für Firmware v1.05) angegeben. Durch das Betätigen des Buttons "Update" startet die Aktualisierung dass von einem schnellen Pipton begleitet wird. Nachdem das Update aufgespielt worden ist, gibt der Joystick 3 Mal langsames Tonsignal aus und startet neu.

### 7.7.6 Server (cncDroid)

**Neu ab 5** Die Software cncDroid ist eine Anwendung (App) für Android Geräte (Smartphones, Tablets), dass im Google Play Store kostenlos angeboten wird. Die Software cncDroid ist ein leistungsstarker Texteditor für CNC-Maschinen (Computerized Numerical Control). Im Texteditor werden DIN66025 Befehle (G-Codes) geschrieben, die in der grafischen 3D-Anzeige dargestellt werden. Ausgewählte Befehle werden farblich hervorgehoben. Das erzeugte Programm kann in einer Datei gespeichert und später wieder geladen werden.



**Starten Sie auf Ihrem Smartphone/Tablet "Google Play Store" und suchen Sie nach "cncdroid".**



### Steuerung der CNC Maschine

Eine weitere Funktion von cncDroid ist die Steuerung der CNC Maschine über das Smartphone oder Tablet. Hierfür muss die Verbindung mit NC-EAS(Y) 5 hergestellt werden. Um Verbindung aufzubauen, muss der Server im Menü Einstellungen -> Eingabegeräte -> Server (cncDroid).. durch das Anklicken des Buttons "Server START" gestartet werden. Achten Sie darauf, dass die Firewall den Server nicht blockiert.



Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Steuerung der Maschine mit cncDroid über Smartphone oder Tablet	keine	Einstellungen > Eingabegeräte > Server (cncDroid)...	keines

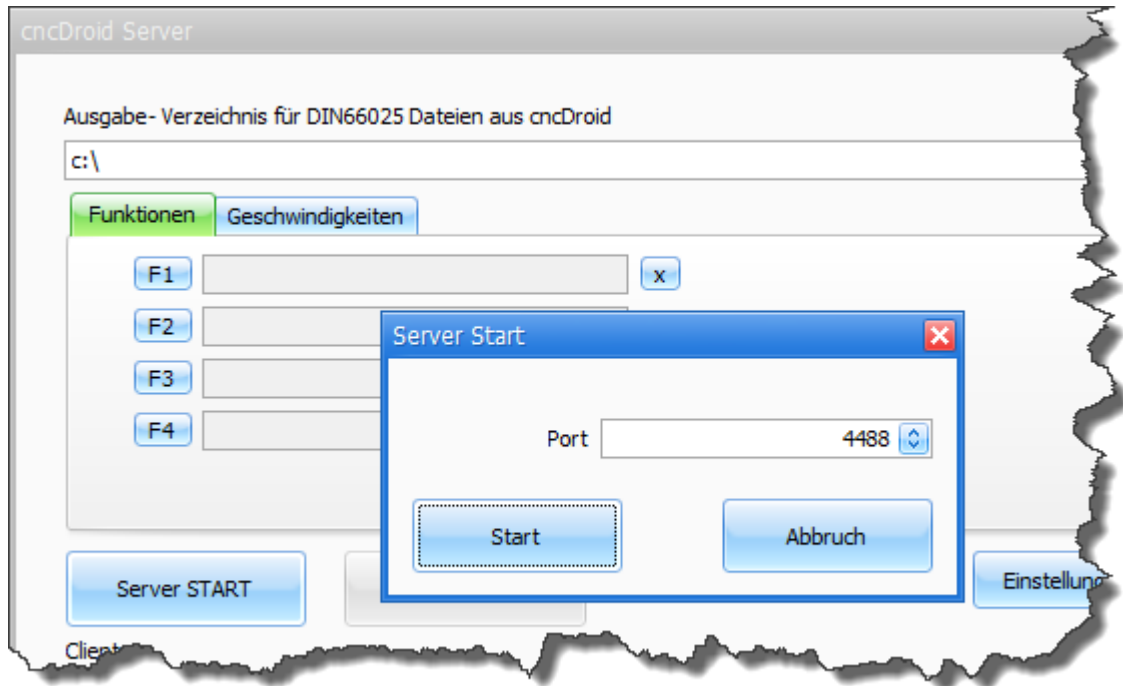
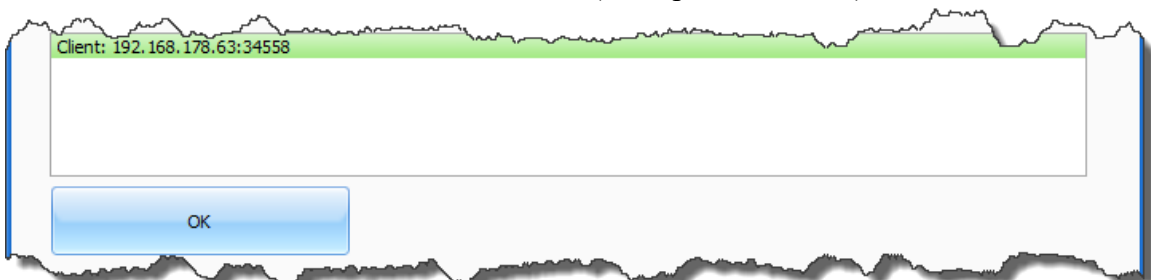


Abbildung: Server wird auf Port 4488 gestartet

In der Anwendung cncDroid (auf Ihrem Smartphone/Tablet) muss die IP Adresse des PC, auf dem NC-EAS(Y) 5 läuft sowie die gleiche Port- Nummer angegeben werden. Klicken Sie im cncDroid auf "Kommunikation -> Verbinden", um Verbindung herzustellen. Nachdem die Verbindung hergestellt wurde, erscheint im Dialogfenster cncDroid Server in der Liste die IP Adresse des Clients. Es können mehrere Clients (Smartphones/Tablets) verbunden werden.



Im Reiter "Funktionen" können bis zu 4 Funktionen belegt werden, die von cncDroid über Smartphone/Tablet ausgeführt werden. Im Reiter "Geschwindigkeiten" können mehrere Geschwindigkeiten für "Manuell Bewegen" festgelegt werden. Drücken Sie auf den Button

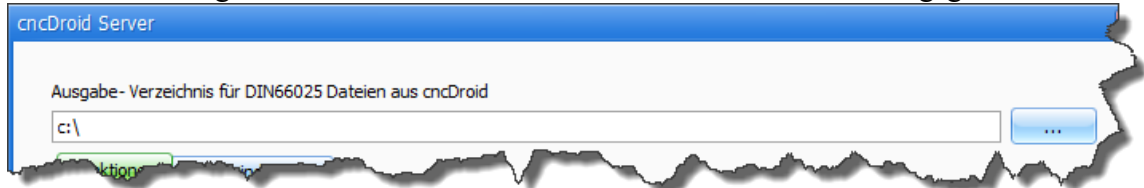
"Einstellungen an cncDroid senden", um die festgelegten Funktionen und Geschwindigkeiten zu übertragen.



Abbildung: "Referenzfahrt starten" wurde belegt.

### Übertragung der NC Dateien auf PC

Hierfür muss Ausgabe- Verzeichnis für DIN66025 Dateien aus cncDroid angegeben werden.



### Alle cncDroid Funktionen im Überblick

- Manuell Bewegen
- Steuerung der Meldungen
- Bis zu 4 frei belegbare Funktionen
- Anzeige des Fortschritts
- Benachrichtigen durch das Klingeln
- Anzeige der aktuellen Position der Maschine
- Übertragung der NC Dateien auf PC

## 7.8 Makro Editor

**Ab Pro** Mit der Funktion "Makro Editor" können Sie Arbeitssequenzen definieren, die während eines Arbeitsvorganges, an einer beliebigen Stelle ausgeführt werden sollen. Mit Hilfe der Makros können diverse Aufgaben automatisiert werden.

Sie können bereits vorhandene Makro-Dateien (\*.macro) verwenden oder mit dem Makro Editor eine neue Makro-Datei erstellen.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Makro Editor öffnen	keine	Einstellungen > Makro Editor...	

Die Erstellung und Verwendung von Makros in NC-EAS(Y) 5 ist ein bedeutendes Werkzeug, da Sie so die Möglichkeit haben, die Software um individuell angepasste Funktionen zu erweitern. So können Sie beispielsweise ein Makro entwickeln, mit dem Sie einen speziellen Werkzeugwechsler ansteuern (z.B. ein Rotationswechsler) oder Sie haben eine Maschine mit

automatischen Werkzeugspannern, die geöffnet und geschlossen werden müssen. Es gibt also eine Vielzahl an Zusatzfunktionen, die im ursprünglichen Programm nicht berücksichtigt aber über Makros ergänzt werden können.

### Makro-Datei erstellen oder öffnen:

Um eine Makro-Datei zu erstellen, öffnen Sie den Makro Editor, indem Sie im Hauptmenü auf Einstellungen > Makro Editor..." klicken. Es öffnet sich folgendes Fenster:

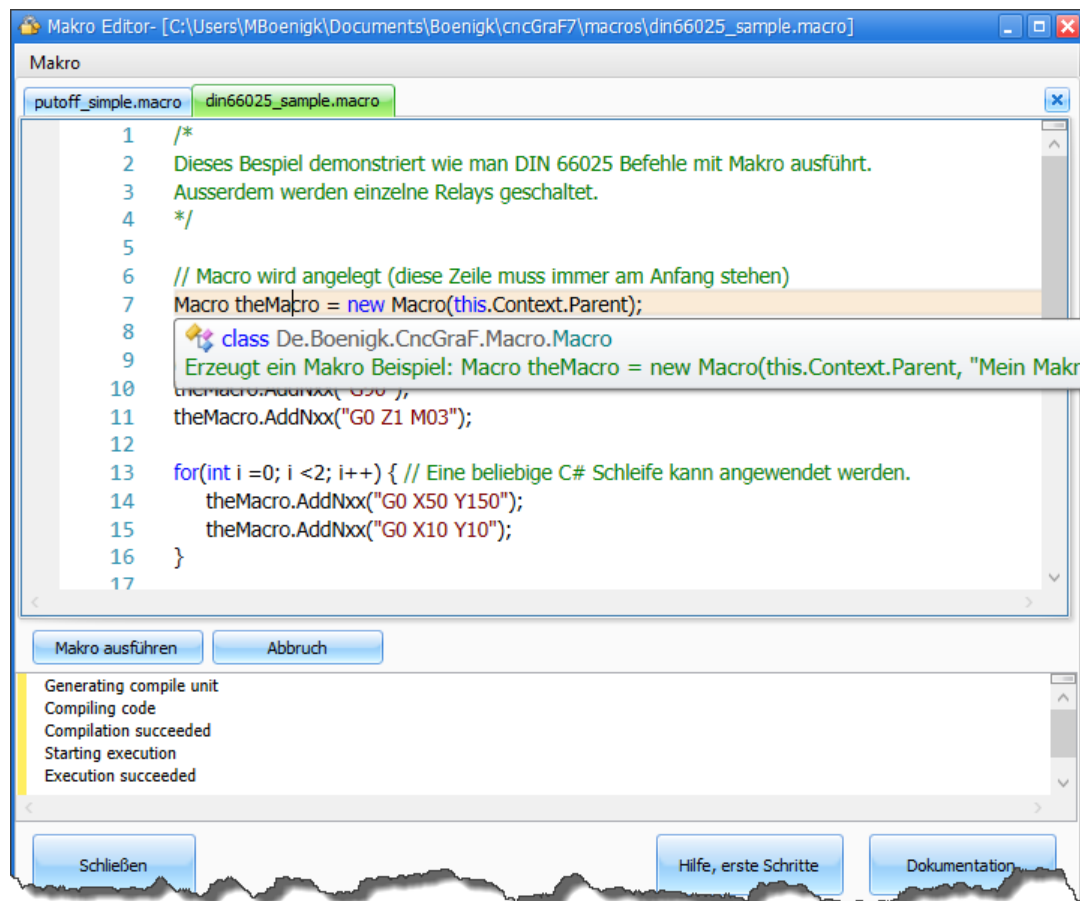


Abbildung 1: Makro Editor mit einer geöffneten Makro-Datei

Um ein eigenes **Makro** (=Programm) zu **erstellen**, können Sie dieses im Datei- Reiter "...  
schreiben. Hierzu sollten Sie grundlegende Programmierkenntnisse haben.

**Neu ab 5** Für die Erleichterung der Eingabe ist im Texteditor eine Autovervollständigung, automatische Fehler- Erkennung und Syntaxhervorhebung integriert. Autovervollständigung ist eine Funktion, die den Benutzer bei der Eingabe durch eine ausklappbare Funktionsliste unterstützt.

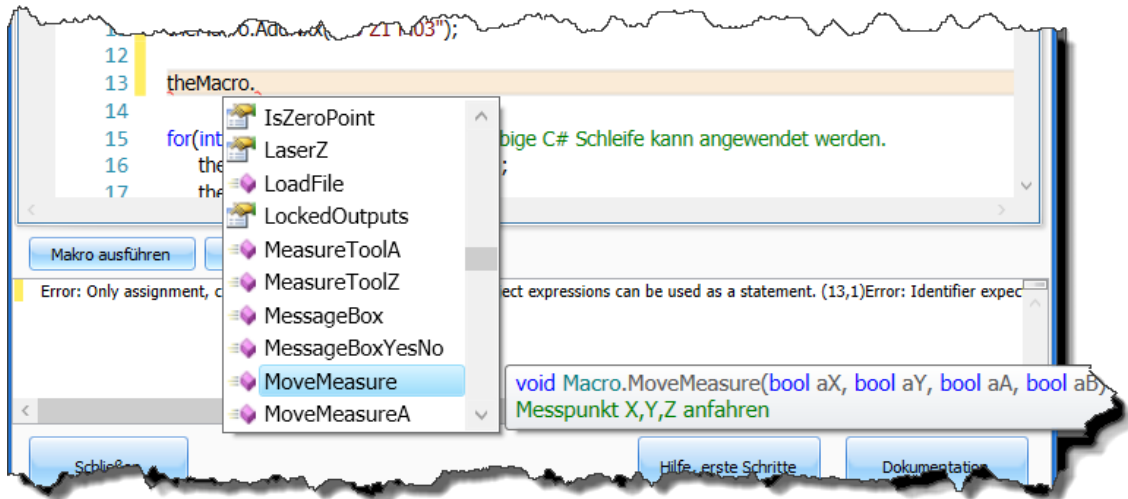


Abbildung 2: Bei der Eingabe des Punktes "." klappt Autovervollständigung auf

Alternativ können Sie aber auch ein bereits vorhandenes **Makro öffnen**. Um ein Makro zu öffnen, klicken sie auf "Makro" und dann auf "Öffnen...". Hier können Sie dann Ihr benötigtes Makro auswählen.

### **Makro speichern:**

Nachdem das neue Makro fertiggestellt ist, müssen Sie es speichern. Alle Makros werden unter "...\\Users\\[BENUTZERNAME]\\Documents\\EAS GmbH\\NC-EAS(Y) 5\\macros" mit der Dateierweiterung .macro gespeichert. Um ein Makro zu speichern, klicken sie auf "Makro > Speichern" oder "Speichern unter...".

### **Makro testen:**

Bevor das Makro in den Arbeitsvorgang (Job) eingebunden wird, sollte dieses zunächst getestet werden. Um den **Test des Makros** zu starten, klicken sie im Dialogfenster "Makro Editor" auf "Makro ausführen". Daraufhin werden die einzelnen Befehlszeilen der Reihe nach abgearbeitet und hinsichtlich ihrer Logik geprüft. Ist die Syntax des Makros fehlerfrei, wird am Ende des Tests folgende Information ausgegeben: "**Execution succeeded**".

**Makro in Job einbinden:**

Um das zuvor erstellte oder geöffnete Makro in einen Job einbinden zu können, müssen Sie es mit dem Job verknüpfen. Hierzu gehen Sie in das Dialogfenster "Makro verknüpfen..." (Hauptmenü > Einstellungen > Makro verknüpfen...).

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Makro mit Job verknüpfen	keine	Einstellungen > Makro verknüpfen...	keines

Wenn Sie den Dialog geöffnet haben, gehen Sie wie folgt vor:

1. Aktivieren Sie die Funktion "Makro verknüpfen" durch das Setzen eines Häkchens auf "an".
2. Wählen Sie das entsprechende Makro aus der Liste der Makros aus.
3. Legen Sie fest, an welcher Stelle des Jobs das Makro aktiviert werden soll. Hier können Sie aus folgenden Optionen wählen:
  - Makro am Anfang des Jobs
  - Makro am Ende des Jobs
  - nach der Bearbeitung
  - am Anfang der Referenzfahrt (ist dieser Befehl mit einem Makro verknüpft, wird die Funktion "beschleunigte Referenzfahrt" deaktiviert)
  - am Ende der Referenzfahrt (bei diesem Befehl wird die Fahrt zum Nullpunkt überschrieben und die im Makro gewünschte Funktion ausgeführt)
  - Werkzeug holen (hier werden die Werkzeugwechsler-Befehle, die in den Maschinenparametern festgelegt wurden, durch das Makro ersetzt)
  - Werkzeug ablegen (hier werden die Werkzeugwechsler-Befehle, die in den Maschinenparametern festgelegt wurden, durch das Makro ersetzt)
  - Um Makro innerhalb einer DIN66025 Datei ausführen zu können, muss die Verknüpfung "wenn Befehl M99... (DIN66025)" gewählt werden. In der DIN66025 Datei muss der entsprechende M Befehl (z.B.: M995) enthalten sein. Es stehen bis zu 4 Verknüpfungen zur Verfügung. Weitere Information zum Thema Makro innerhalb DIN66025 Datei finden Sie im Kapitel "[Texteditor](#)<sup>183</sup>".
  - Eine Fahrt auf Messpunkt oder vom Messpunkt kann von Makro ausgeführt werden.
  - Ein Makro kann nach Programmaufruf ausgeführt werden.
  - **Neu ab 5** Mit Hilfe der Verknüpfungen "Statt Spindel...", "Statt Pumpe...", "Statt Spanzange..." und "Freier Button..." können bis zu 4 Buttons im "Manuell Bewegen" durch Makros ersetzt werden. Durch das Klicken auf "Eigenschaften" kann der Button mit eigenem Text beschriftet und eigenem Icon gekennzeichnet werden (siehe Abbildung 3/4).

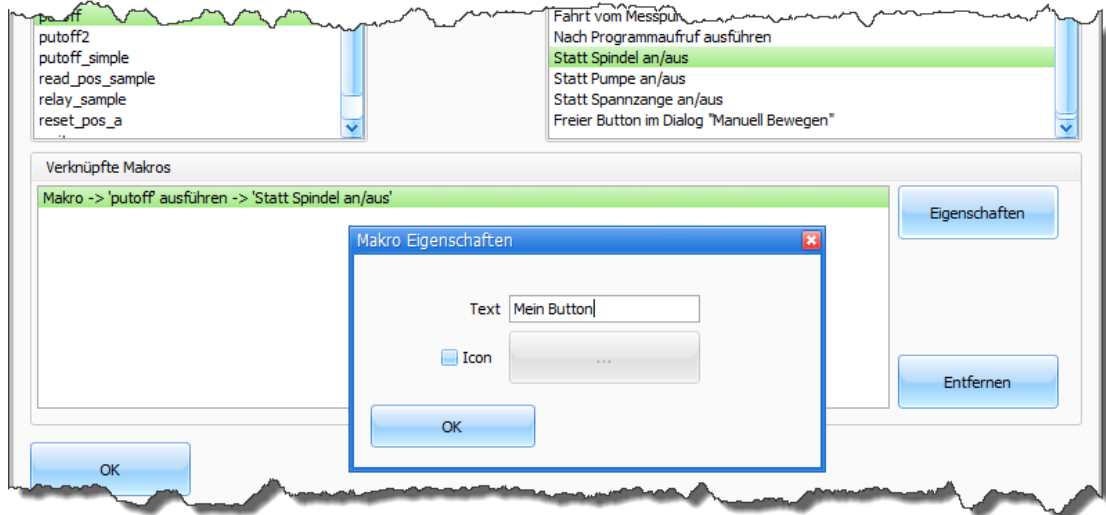


Abbildung 3: Makro "putoff" wird auf Spindel-Button im "Manuell Bewegen" festgelegt und als "Mein Button" genannt.

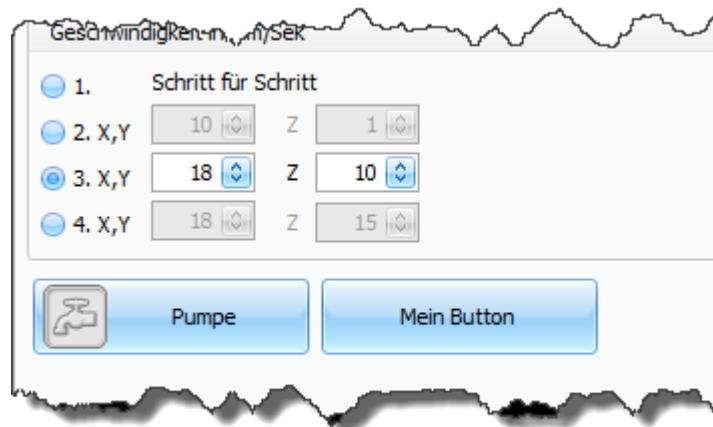


Abbildung 4: "Mein Button" erscheint im "Manuell Bewegen". Dieser Button führt das Makro "putoff" aus.



**Verknüpft man Makros mit den zuvor genannten Funktionen, werden gewisse Standardfunktionen (vorher in den Maschinenparametern festgelegt z.B.: Werkzeug ablegen) durch die Makro-Befehle ersetzt. Die Makros haben in diesem Fall eine höhere Priorität.**

4. Fügen Sie das Makro, durch das Klicken des Buttons "Hinzufügen", dem Job hinzu.
5. Die Verknüpfung wird im Fenster "Verknüpfte Makros" angezeigt.

Sie können einem Job mehrere Makros hinzufügen. Sollten Sie ein Makro falsch angelegt haben

oder sich eine andere Konfiguration wünschen, kann durch das Klicken des Buttons "Entfernen" ein Makro aus der Verknüpfung entfernt werden.



**Alle Makro-Dateien müssen im zuvor genannten Dateiverzeichnis gespeichert oder hinterlegt sein, da Sie sonst die Makros im Dialogfenster "Makro verknüpfen" nicht in der Liste der Makros auswählen können.**

## 7.8.1 Makro-Programmierung

**Ab Pro** In diesem Abschnitt werden Grundlagen der Makro- Programmierung erleutet. Jedes Makro beginnt immer mit folgender Zeile:

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent, "Name des Makros dass in
der Statusleiste beim Ausführen erscheint");
```

Die oben genannte Zeile legt ein Macro Objekt mit der Bezeichnung "theMacro" an. Der Parameter "this.Context.Parent" verknüpft das Makro mit NC-EAS(Y) 5. Dieser Parameter muss immer angegeben werden. Der zweite Parameter ist der Text, der in der Statusleiste des Programms beim Ausführen des Makros erscheint.

Mithilfe des Objektes "theMacro" werden diverse Funktionen aufgerufen. Das folgende Makro führt DIN66025 Befehle aus. Die DIN66025 Befehle werden mit dem Befehl

```
'theMacro.AddNxx("...")'
```

zeilenweise hinzugefügt. Der Befehl "theMacro.Start();" führt die zuvor angegebene DIN66025 Befehle aus. Der Befehl "theMacro.Clear();" löscht die Befehle.

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent, "DIN66025 Befehle
ausführen");
```

```
// DIN66025 Befehle zeilenweise hinzufügen
theMacro.AddNxx("G90");
theMacro.AddNxx("G0 Z1 M03");
theMacro.AddNxx("G0 X50 Y150");
theMacro.AddNxx("G0 Z5 M05");
```

```
theMacro.Start(); // DIN66025 Befehle werden ausgeführt
```

Mit Makro können Ausgänge geschaltet oder der Status der Ausgänge abgefragt werden. Das Makro unten schaltet den Ausgang 1 an und fragt seinen Status ab.

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent, "DIN66025 Befehle
ausführen");
```

```
// Schaltet Ausgang 1 ein (Wert 'true', Wert 'false' schaltet Ausgänge aus)
theMacro.SetOutput(1, true);

// Status des Ausgangs 1 wird abgefragt.
if(theMacro.IsOutputOn(1)) {

    // Ausgang 1 ist an!
    theMacro.MessageBox("Ausgang 1 ist an!");

} else {

    // Ausgang 1 ist NICHT an!
    theMacro.MessageBox("Ausgang 1 ist nicht an!");

}
```

Ebenso wie die Ausgänge können auch die Eingänge abgefragt werden. Das Makro unten fragt Eingang 9 ab.

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent);

// Status des Eingangs 9 wird abgefragt. Mit 'true' oder 'false' kann
// die Abfrage des Eingang invertiert werden.
if(theMacro.IsInputOn(9, true)) {

    // Die If Anweisung hat true(Wert 1) erhalten,
    // das bedeutet dass der Eingang 9 an ist.
    theMacro.MessageBox("Eingang 9 am an Con3 ist an!");

}
```

Mit dem Makro können Werkzeuge abgelegt werden. Um Werkzeuge ablegen oder holen zu können, muss ein Werkzeugwechsler angeschlossen sein.

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent, "Letztes Werkzeug ablegen und Werkzeug 1 holen");

theMacro.ToolPutOff();
theMacro.ToolFetch(1);
```

Das Makro unten liest die absoluten Koordinaten der Maschine aus und zeigt sie in einem Dialogfenster an.

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
```



```
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent);

var theZ = theMacro.GetAbsPosZ(); // Position der Maschine in Z auslesen

// und in einem Fenster anzeigen
theMacro.MessageBox("Position der Maschine in Z beträgt: " + theZ);
```

Das Makro führt eine Referenzfahrt aus.

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent);
theMacro.Reference();
```

Eine Dokumentation des Objektes Makro finden Sie in der Datei **macro.chm**. Die Datei **macro.chm** befindet sich im NC-EAS(Y) 5 Verzeichnis, das aus dem Makro Editor aufgerufen werden kann.

## 7.9 Plugin Manager

**Neu ab 5** **Ab Pro** Ein Plugin ist ein Programm, das an ein anderes Hauptprogramm - in diesem Fall an NC-EAS(Y) 5 - angeschlossen wird. Das Plugin erweitert NC-EAS(Y) 5 um neue Funktionen. Im Dialogfenster "Plugin Manager" werden Plugins aktiviert und deaktiviert. Nachdem ein Plugin aktiviert wurde, erscheint dieses im Hauptmenü "Plugins". Weitere Informationen (Visual Studio C# Beispielprojekte, Dokumentation), wie man eigene Plugins programmiert, finden Sie im Arbeitsverzeichnis ...\\Users\\[BENUTZERNAME]\\Documents\\EAS GmbH\\NC-EAS(Y) 5\\code\\csharp.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Plugins aktivieren und deaktivieren, aktive Plugins erscheinen im Hauptmenü "Plugins"	keine	Einstellungen > Plugin Manager	keines

## 7.10 Einheit und Skalierung

Ohne Einstellung der richtigen Zeichnungseinheit stimmen die Maße der Zeichnung nicht. Es gibt eine ganze Reihe vordefinierter Einheiten (1mil, 1/40, 1/100, 1/1000 mm), für die Auswählerleichterung. Falls keine der vordefinierten Einheiten mit der Zeichnungseinheit übereinstimmt, dann kann im Eingabefeld "frei definierbar" die Einheit definiert werden. Zusätzlich zur Auswahl der Einheit kann die Zeichnung um einen beliebigen Faktor in der X-, Y-, Z- oder A Achse skaliert werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Einheit und Skalierung der Zeichnung ändern	keine	Einstellungen > Einheit und Skalierung	



Bei dem Dateityp DIN66025 ist die Angabe der Einheit nicht möglich, weil immer die Originalgröße der Datei genommen wird. Daher erscheint ein Dialogfenster "Skalierung" ohne Einheitenangabe.

## 7.11 Hilfsmittel für Nullpunktermittlung

Mithilfe einer Kamera oder eines Kreuzlasers kann der Nullpunkt in X/Y ermittelt werden. Im Menü "Einstellungen -> Nullpunkt-Ermittlung" wird die Funktion aktiviert.

Nachdem die Kamera oder der Kreuzlaser gewählt worden war, stehen folgende Optionen zur Verfügung:

1. Der Abstand der Achse X/Y zwischen Kamera/Kreuzlaser und Fräse.
2. Die Z-Höhe ist die Höhe, ab der der Nullpunkt in X/Y ermittelt wird. Die Z- Höhe kann mit dem Makro- Parameter: `theMacro.LaserZ` bzw. `theMacro.CameraZ` ausgelesen werden.



Durch das Betätigen der Icons werden die Nullpunkte in X/Y abzüglich Abstand angepasst.



Die Kamera wird im Menü "Einstellungen -> Kalibration des Video Positionierung Systems" aktiviert.

Das Einschalten des Kreuzlasers kann mit einem [Makro](#)<sup>122</sup> ausgeführt werden. Folgendes Makro fährt die gewünschte Z- Höhe an und schaltet Relay 4 (hier für Kreuzlaser).

```
// Macro wird angelegt (diese Zeile muss immer am Anfang stehen)
Macro theMacro = new Macro(this.Context.Parent, "Kreuzlaser schalten");

theMacro.MovePosition(theMacro.GetAbsPosX(), theMacro.GetAbsPosY(),
theMacro.LaserZ);
theMacro.SetOutput(4, true);
```

## 7.12 Einstellungen verlinken

**Neu ab 5** **Ab Pro** Um nicht zwischen den Konfigurationen wechseln zu müssen, kann eine Einstellung kopiert und auf dem Desktop verlinkt werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Eine Einstellung kopieren und auf dem Desktop verknüpfen	keine	Einstellungen > Einstellungen > Verlinken	keines

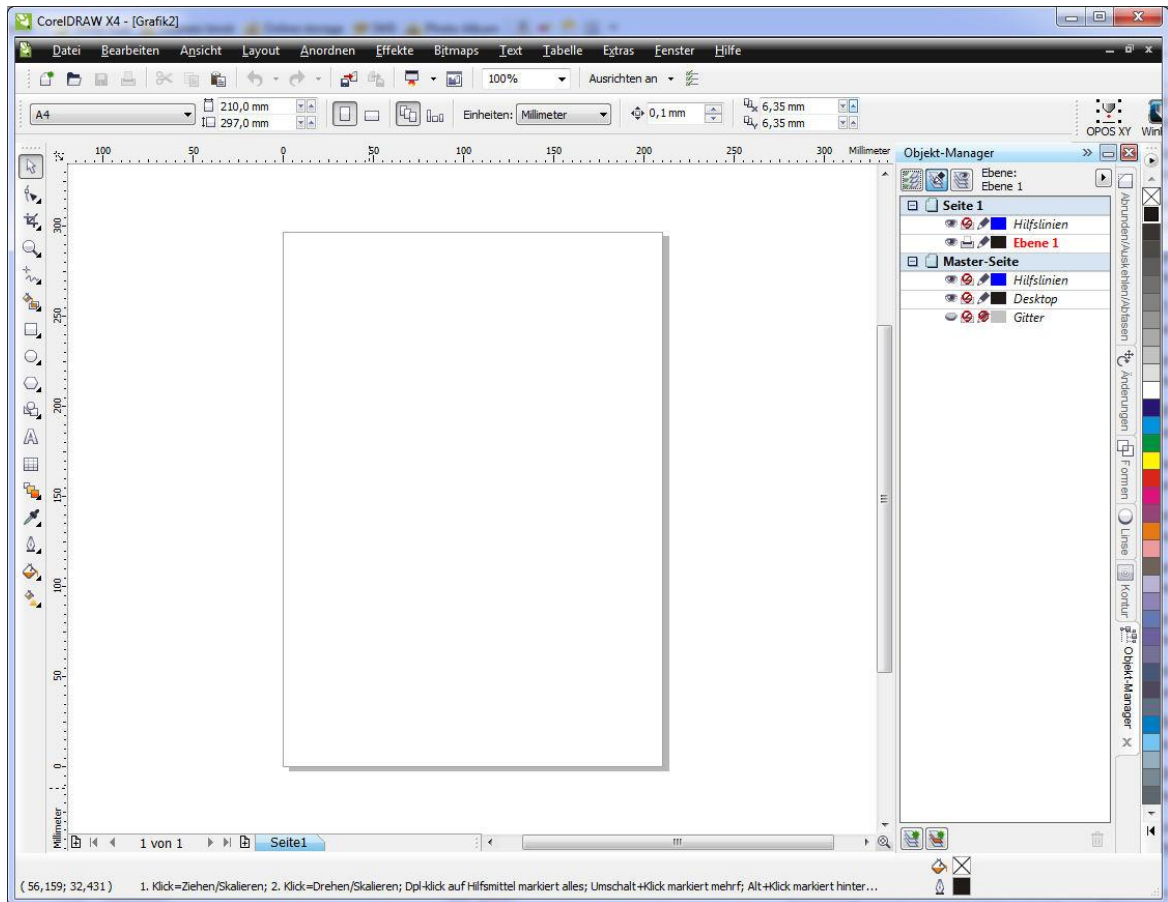
## 7.13 Video Positionierung

Bevor das Video-Positionierungs-System in NC-EAS(Y) 5 verwendet werden kann, muss dieses für die Verwendung mit der Maschine eingerichtet werden. Das Kapitel "Video Positionierung" ist wie folgt gegliedert.

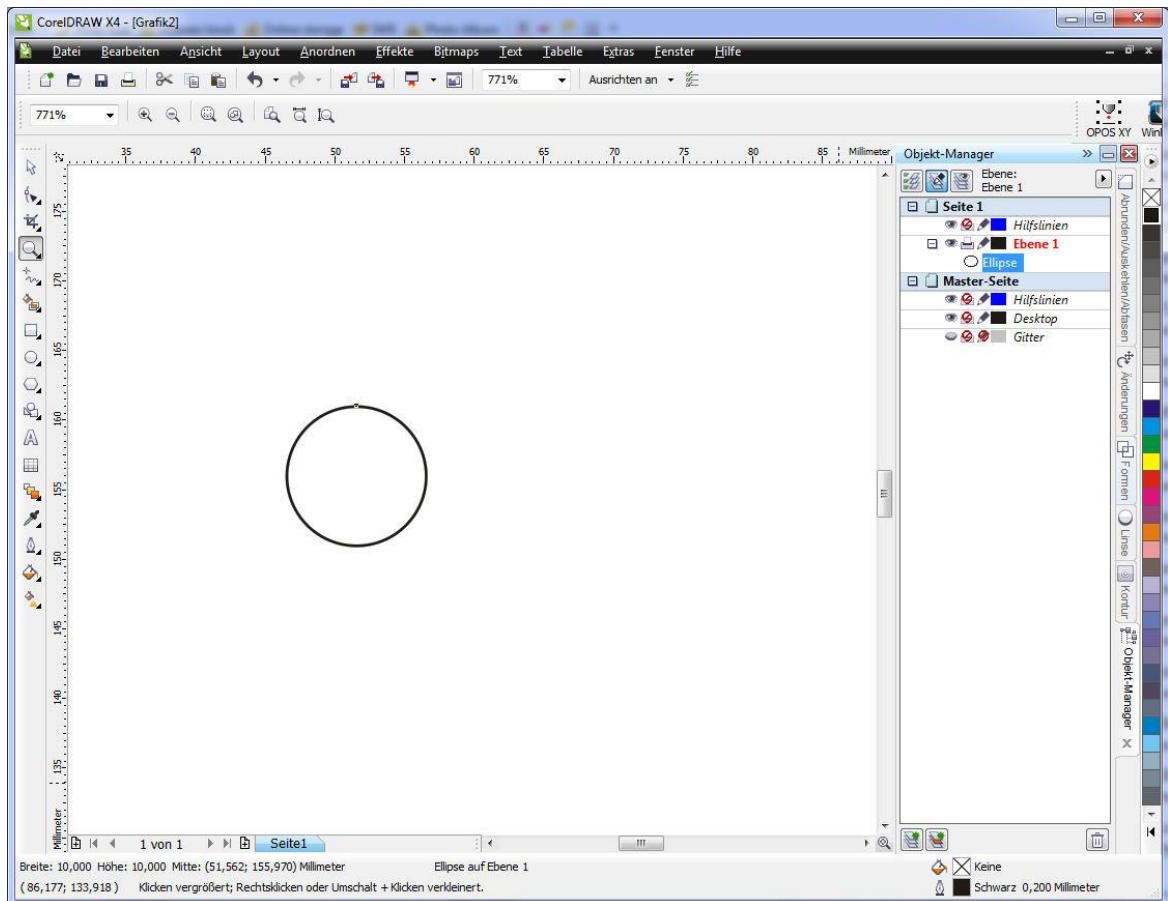
1. [Erstellen einer Kalibrierungsvorlage mit Corel Draw](#)<sup>132</sup>
2. [Kalibration des Video-Positionierungs-Systems](#)<sup>137</sup>
3. [Erstellen von Daten zum Drucken und zum Schneiden/Fräsen mit Corel Draw](#)<sup>139</sup>
4. [Video Positionierung verwenden](#)<sup>150</sup>

### 7.13.1 Erstellen einer Kalibrierungsvorlage mit Corel Draw

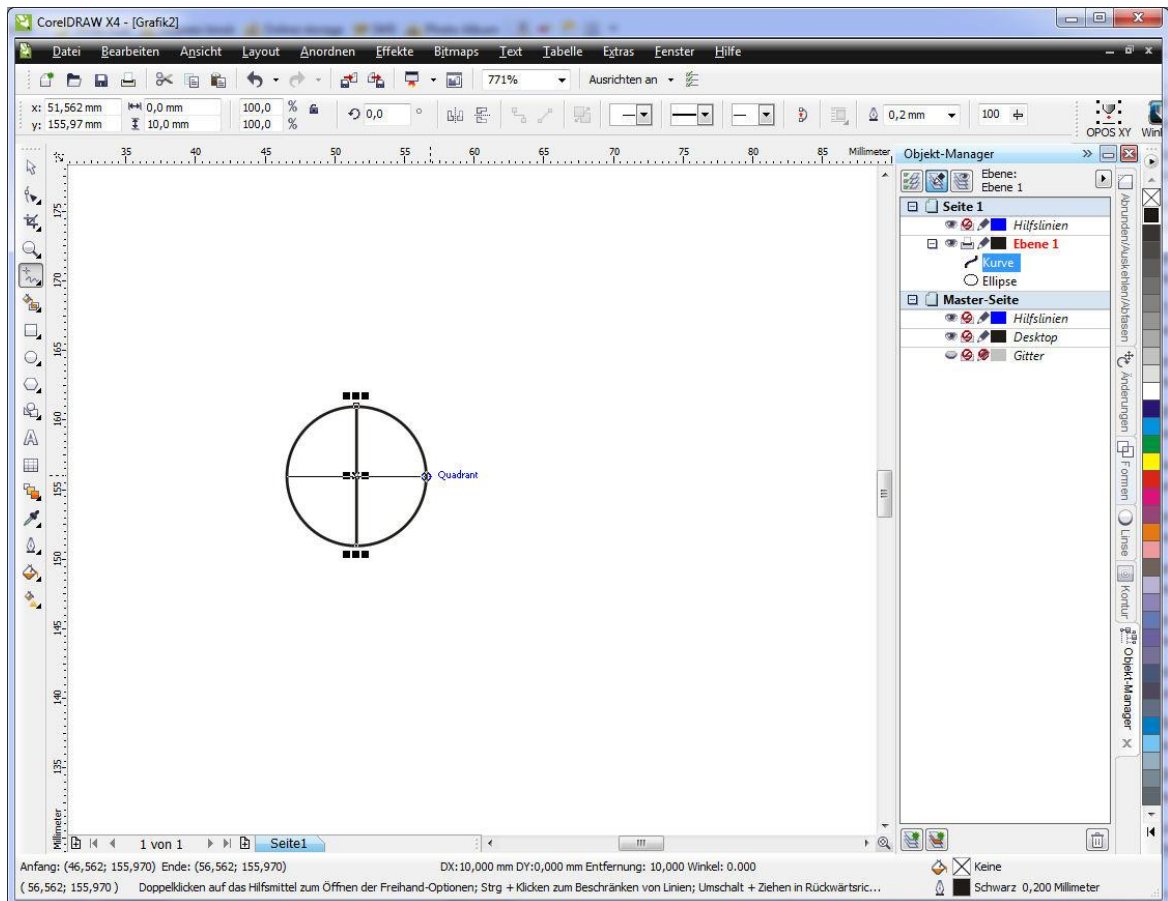
Starten Sie Corel Draw mit einem leeren DIN- A4 Blatt.



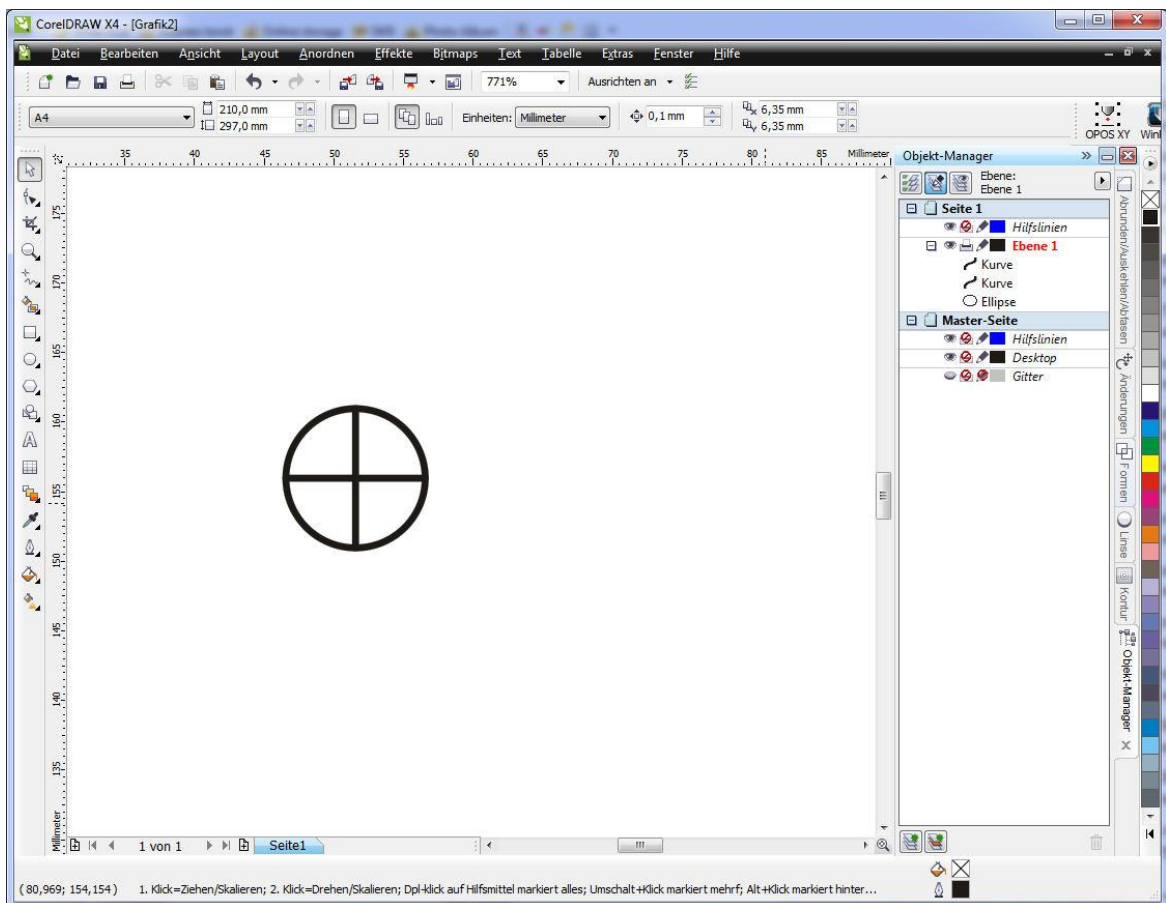
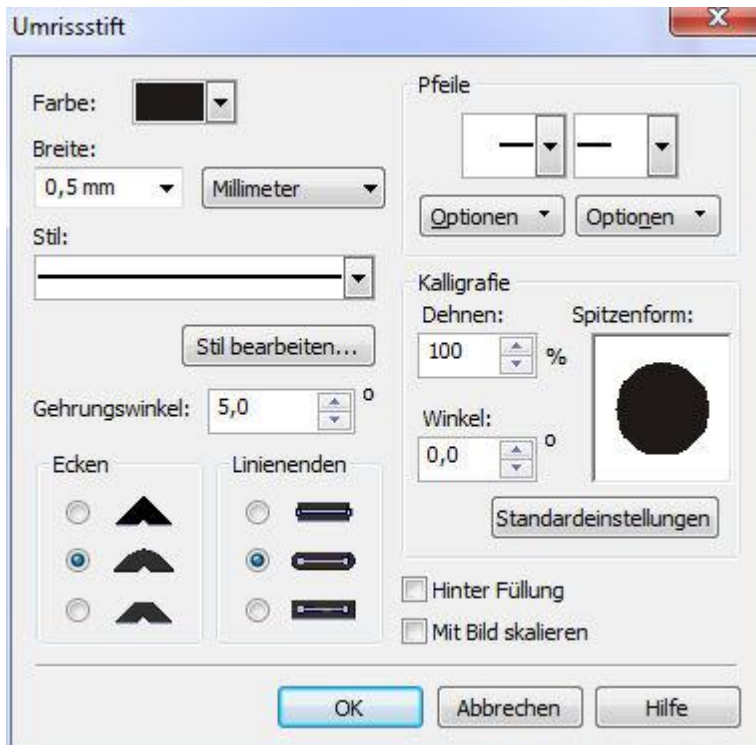
Zeichnen Sie mit der "Kreis/Ellipsen- Funktion" einen Kreis mit einem Durchmesser von 10mm.



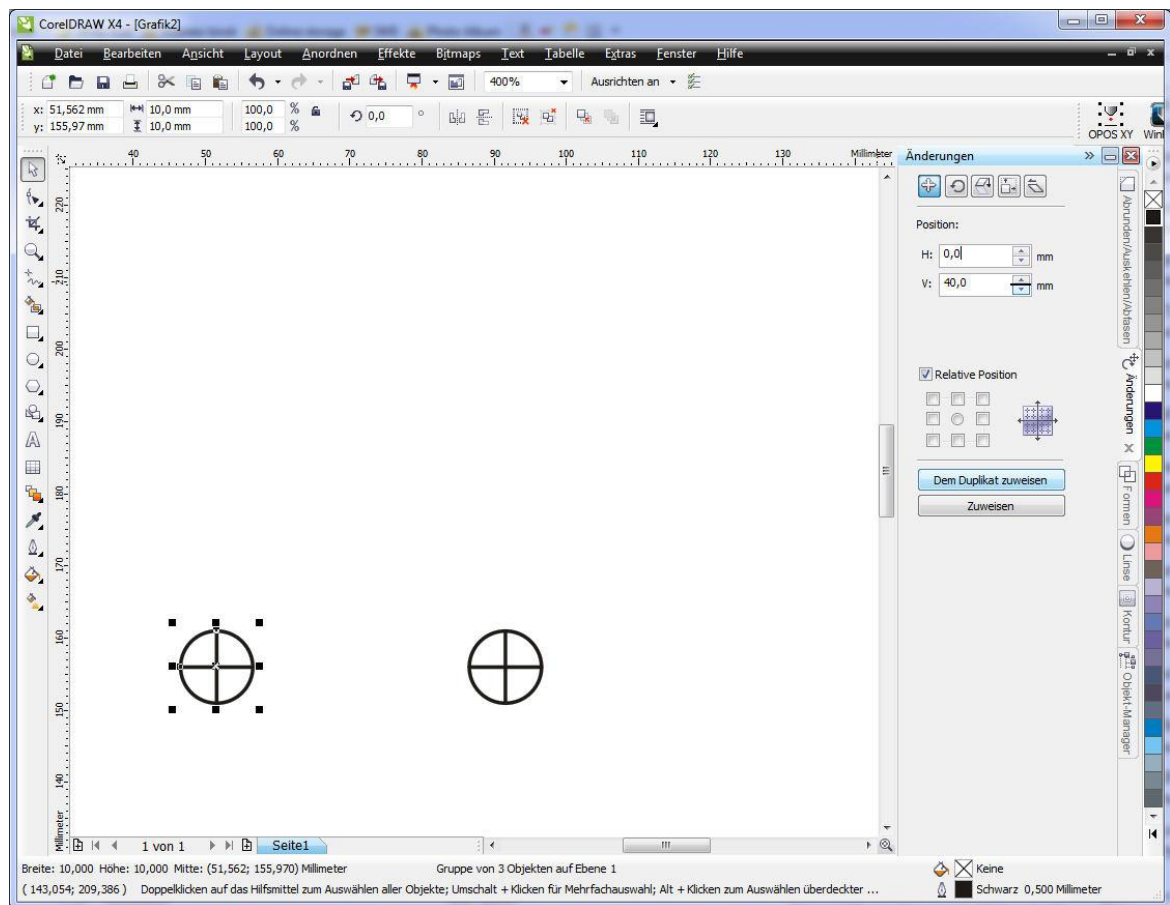
Zeichnen Sie dann die beiden, sich in der Kreismitte kreuzenden, Linien und benutzen Sie als Hilfe dafür die Option "**An Objekten Ausrichten Alt Z**", um die Linien von Quadrant zu Quadrant zu zeichnen.



Wählen Sie nun alle drei Elemente an und verbinden Sie zu einer Gruppe. Dieser Marke werden anschließend noch die Linienattribute zugeordnet. Die Linienstärke sollte etwa 0,5 mm betragen.

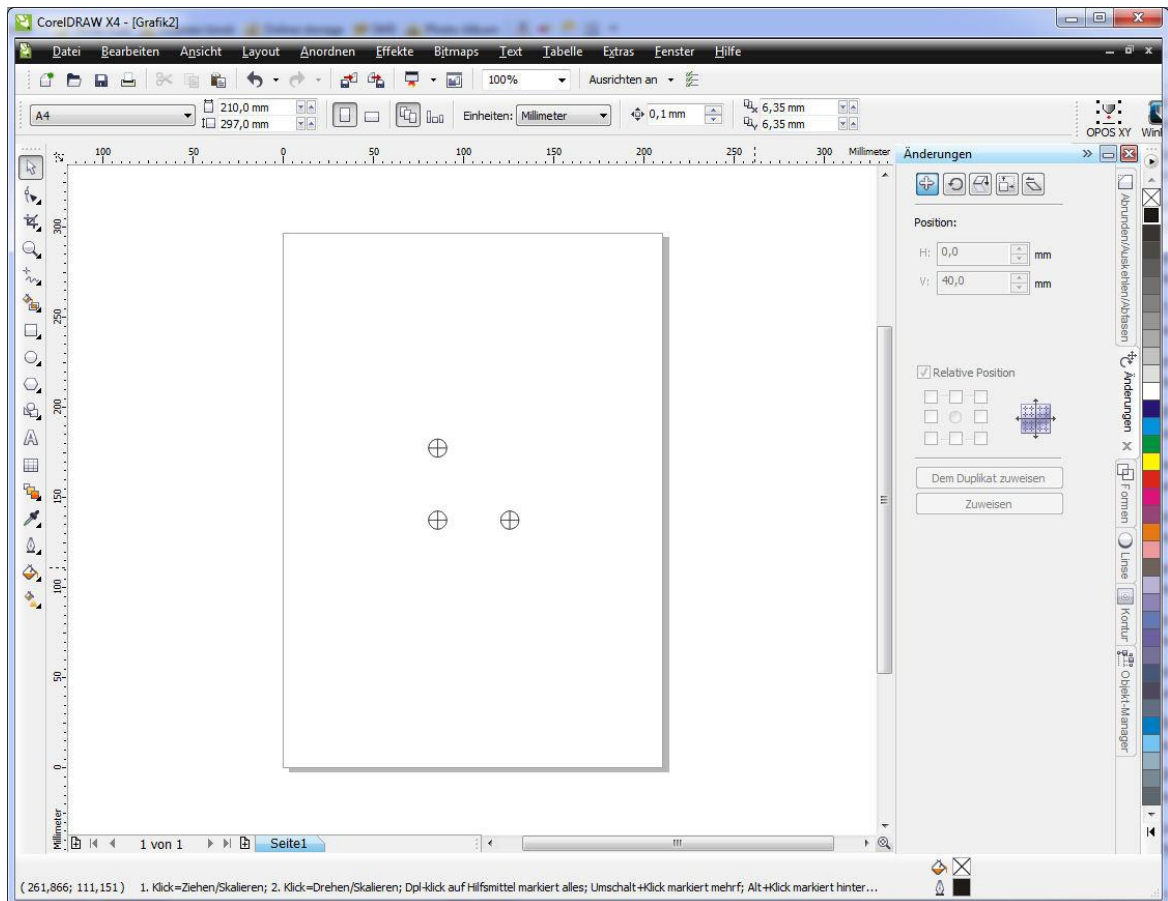


Diese Marke muss nun noch ein Mal in X- und ein Mal in Y-Richtung dupliziert werden.



Die fertige Vorlage sollte dann etwa wie folgt aussehen.





Speichern Sie diese Datei als Kalibrierungsvorlage. Der Abstand und die Größe der Marken können variieren und den persönlichen Bedürfnissen angepasst werden. Die oben angegebenen Größen sind für einen Kameraabstand von 120mm gut geeignet und haben sich in der Praxis bewährt.

### 7.13.2 Kalibration des Video-Positionierungs-Systems

Bevor die Funktion des Video-Positionierungs-Systems verwendet werden kann, muss es zunächst kalibriert werden. Hierzu geht man wie folgt vor:

1. Starten Sie den Kalibrierungsdialog unter "Einstellungen > Kalibration des Video-Positionierungs-Systems".

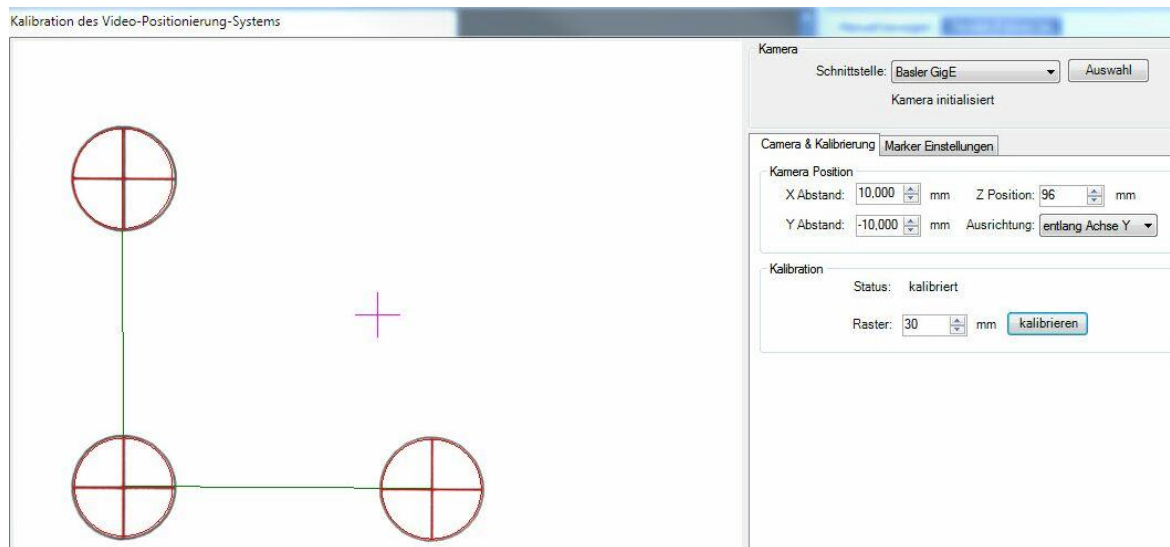


Abbildung: Kalibrierungsdialog

2. In der Schnittstelle muss als erstes die Kamera gewählt werden.
3. Drucken Sie sich ein Blatt aus, auf dem drei Markierungspunkte mit gleichem Abstand zueinander aufgedruckt sind (eine Vorlage hierzu finden Sie im Programmverzeichnis). Positionieren Sie das Blatt so unter der Kamera, dass die drei Punkte in der Mitte des Anzeigefensters zu sehen sind.
4. Unter "Marker-Typ" legen Sie fest welche Form der Marker hat. Bei den, in der Abbildung verwendeten Marker handelt es sich um den Typ "Kreis + Linie" (exaktere Variante). Mit dem Radius geben Sie die Größe des Kreises an. Die andere Option wären drei schwarze Punkte.
5. Sie müssen nun den Abstand der Marker in das Feld "Entfernung vom Objekt" unter "Marker-Abstand" eintragen.
6. Tragen Sie die Werte für die Kamera Position ein (Abstand der Kamera zum Fräser in X und Y).
7. Positionieren Sie nun die Kamera durch manuelles Verfahren der Z-Achse so, dass Sie ein scharfes Bild erhalten (die Kamera verfügt über keinen Auto Focus). Anschließend übertragen Sie den Z-Abstand zum Material in das Feld "Z Position".



**Bei Änderung der Materialstärke muss auch der Wert für "Position Z" angepasst werden, da sonst das Bild der Kamera unscharf ist und die Erkennung nicht funktioniert.**

8. Unter "Marker-Erkennung Einstellungen" können Sie noch Feineinstellungen vornehmen, um das Erfassungsergebnis der Kamera zu verbessern. Es gibt folgende Einstellungen:

Schwelle - Dieser Parameter definiert wie die Linien sichtbar sein müssen damit sie erkannt werden können. Je kleiner der Wert desto besser sichtbar können die Linien sein. Allerdings kann das zur Falschinterpretation führen. Je höher der Wert, desto weniger kann von der Linie sichtbar sein. Dann werden nur die am besten sichtbaren Linien erfasst.

Min. Linienlänge - Hier wird die minimale Linienlänge definiert. Die erkannten Linien, die unter der angegebenen min. Linienlänge liegen werden ignoriert. Je kleiner der Wert, desto kürzere Linien werden für die Ermittlung genommen.

Max Linien Lücke - Definiert maximale Lücke auf der gleichen Linie, um sie als eine einzige Linie zu behandeln. Wird die Lücke größer als max. Linien Lücke, dann sind das 2 Linien.

9. Starten Sie nun den Kalibrierungsvorgang, indem Sie unter "Kalibration" den "Kalibrieren" Button betätigen. Es sollten nun drei rote Fadenkreuze erscheinen, die deckungsgleich mit Ihren Markierungspunkten und durch zwei grüne Linien verbunden sind (es sollte wie ein L aussehen). Ist dies der Fall, dann ist die Kalibrierung abgeschlossen.

Sie können nun den Kalibrierungsdialog schließen.



**Bitte achten Sie darauf, dass genügend Licht vorhanden ist und der Ausdruck eine hohe Qualität hat, da sonst die Markierungspunkte von der Kamera nicht gut erfasst werden können.**

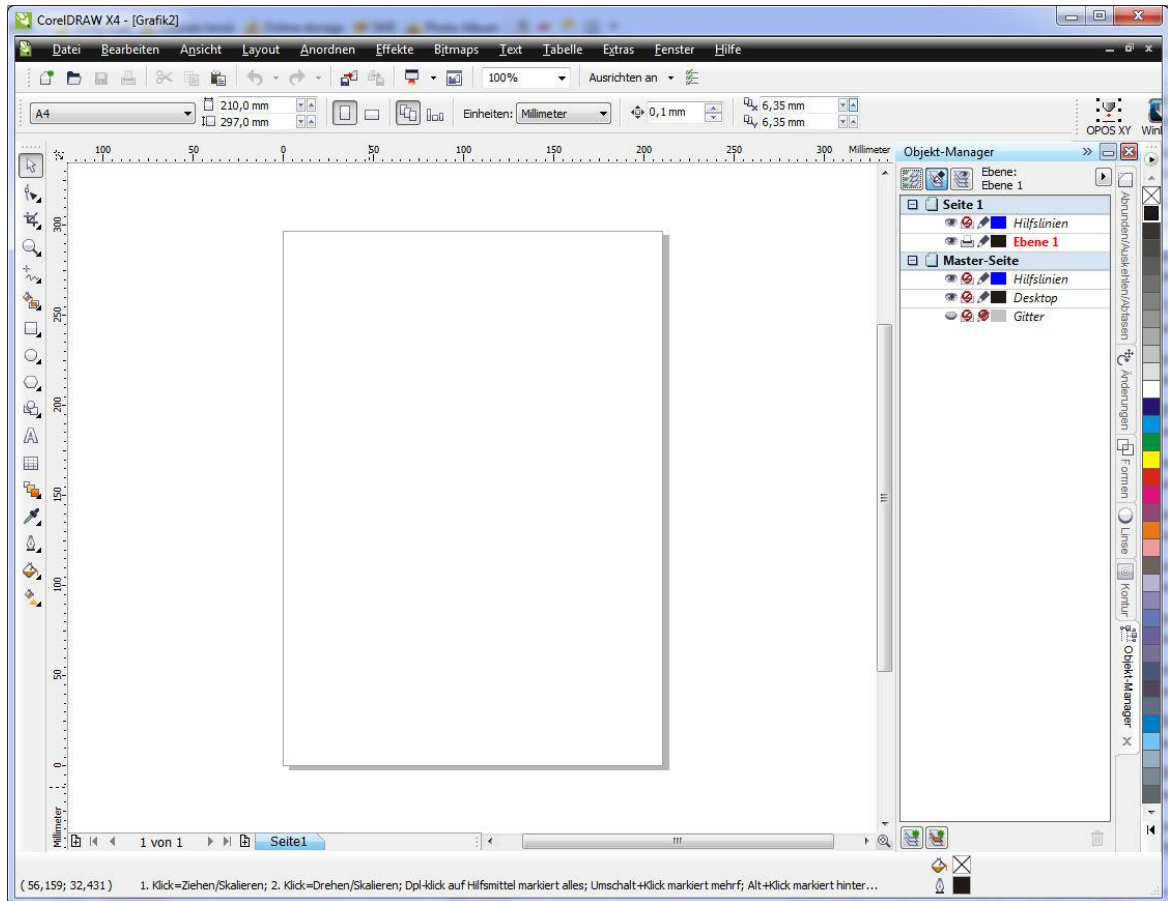
#### **Ausmessen des Kameraoffsets :**

Zum Ausmessen des Kameraoffsets legt man ein dünnes Material auf die Fräse, und je nach eingesetztem Arbeitsgerät, taucht man entweder mit dem Messer oder der Fräse nur kurz in das Material um so eine Markierung zu erzeugen. Anschließend setzt man die relativen Koordinaten auf Null und fährt die Z-Achse in die Kamerapositionshöhe. Nun mit X- und Y-Bewegung den Kopf soweit bewegen, bis das Fadenkreuz genau auf der Markierung liegt. Die angezeigten Werte für RX und RY entsprechen dann dem Kameraoffset.

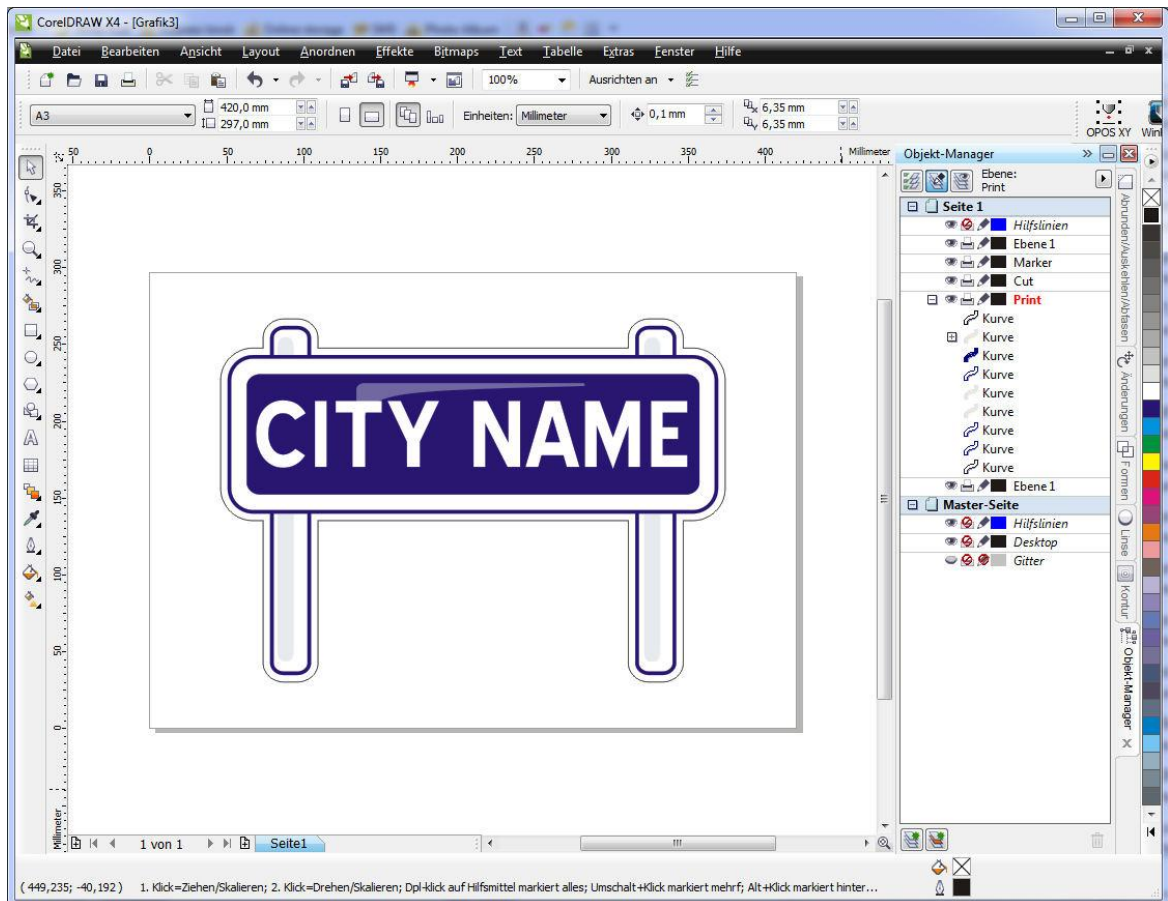
### **7.13.3 Erstellen von Daten zum Drucken und zum Schneiden/Fräsen mit Corel Draw**

Auch beim Erstellen der Druck-/Fräsdaten gibt es ein paar Dinge die zu beachten sind. Das folgende Beispiel soll die prinzipielle Vorgehensweise darstellen. Das Beispiel ist wie auch schon die Erstellung der Kalibrierungsmarken mit Corel Draw erstellt. Es lassen sich aber selbstverständlich auch andere Programme wie z.B. Adobe Illustrator zum Erzeugen der Daten verwenden.

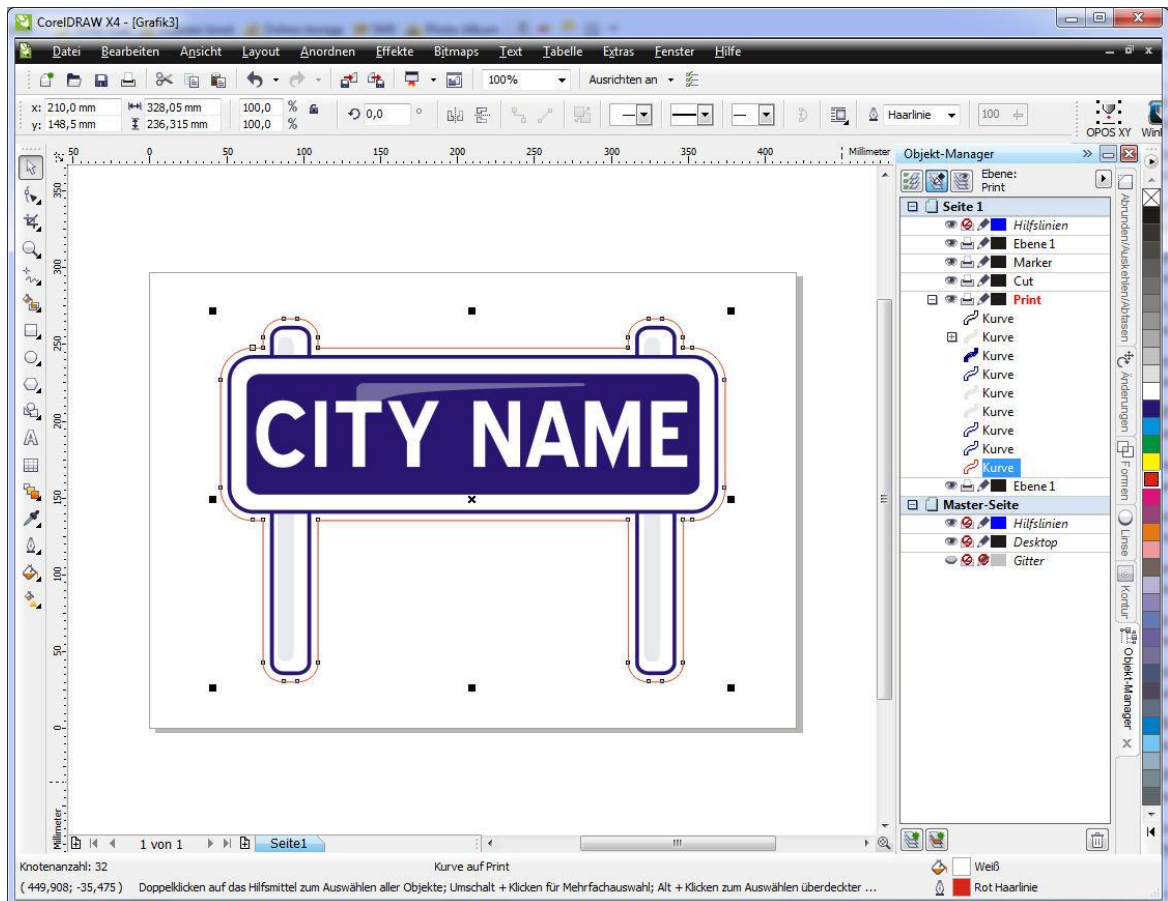
Starten Sie Corel Draw wieder mit einem leeren Dokument. Jetzt legen Sie drei neue Ebenen/ Layer an und benennen Sie diese um in **Print**, **Cut** und **Marker**. Wählen Sie die Ebene **Print** zur aktiven Ebene und importieren dann das zu druckende Objekt. In unserem Fall ein Schild das auf einem Plattendrucker gedruckt wird und anschließend die Kontur ausgefräst wird.



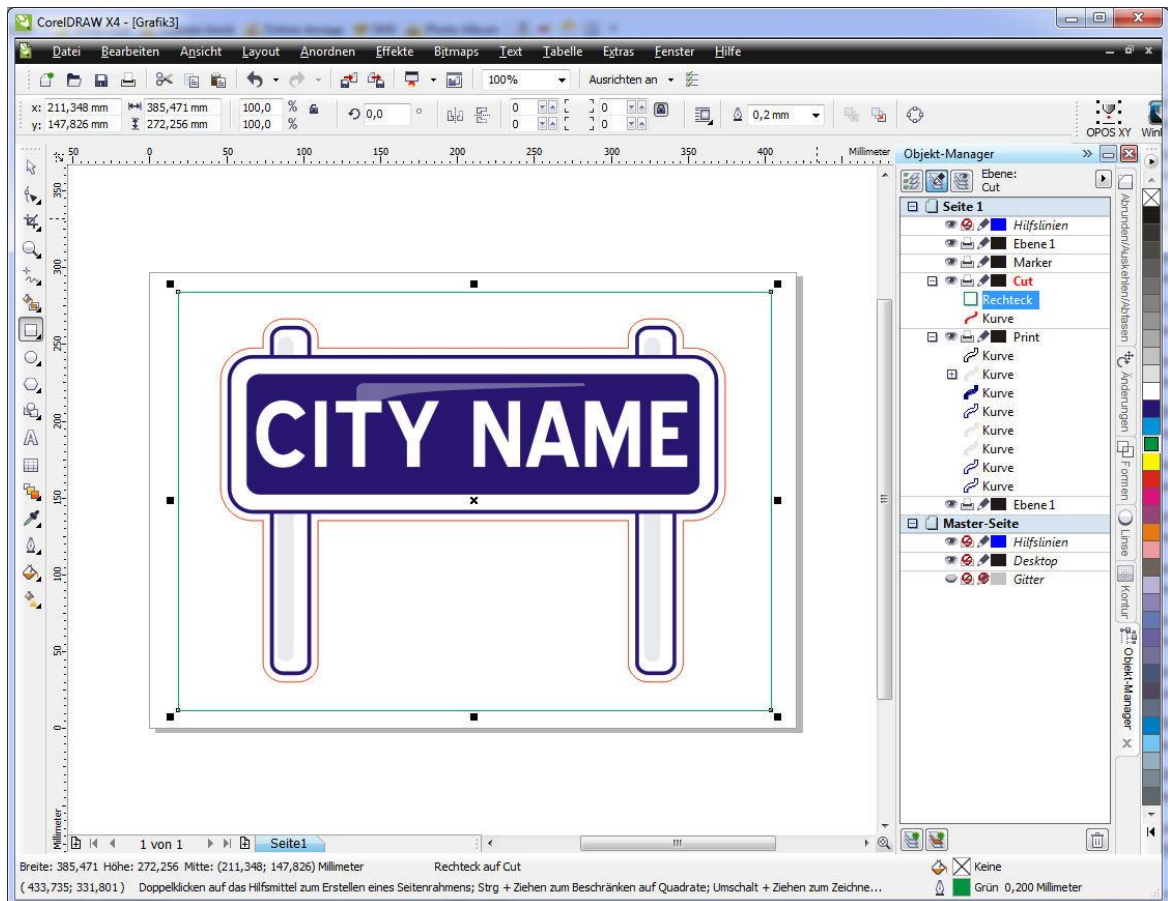
Sollten die Daten nicht auf der richtigen Ebene liegen, verschieben Sie diese auf die Ebene **Print**.



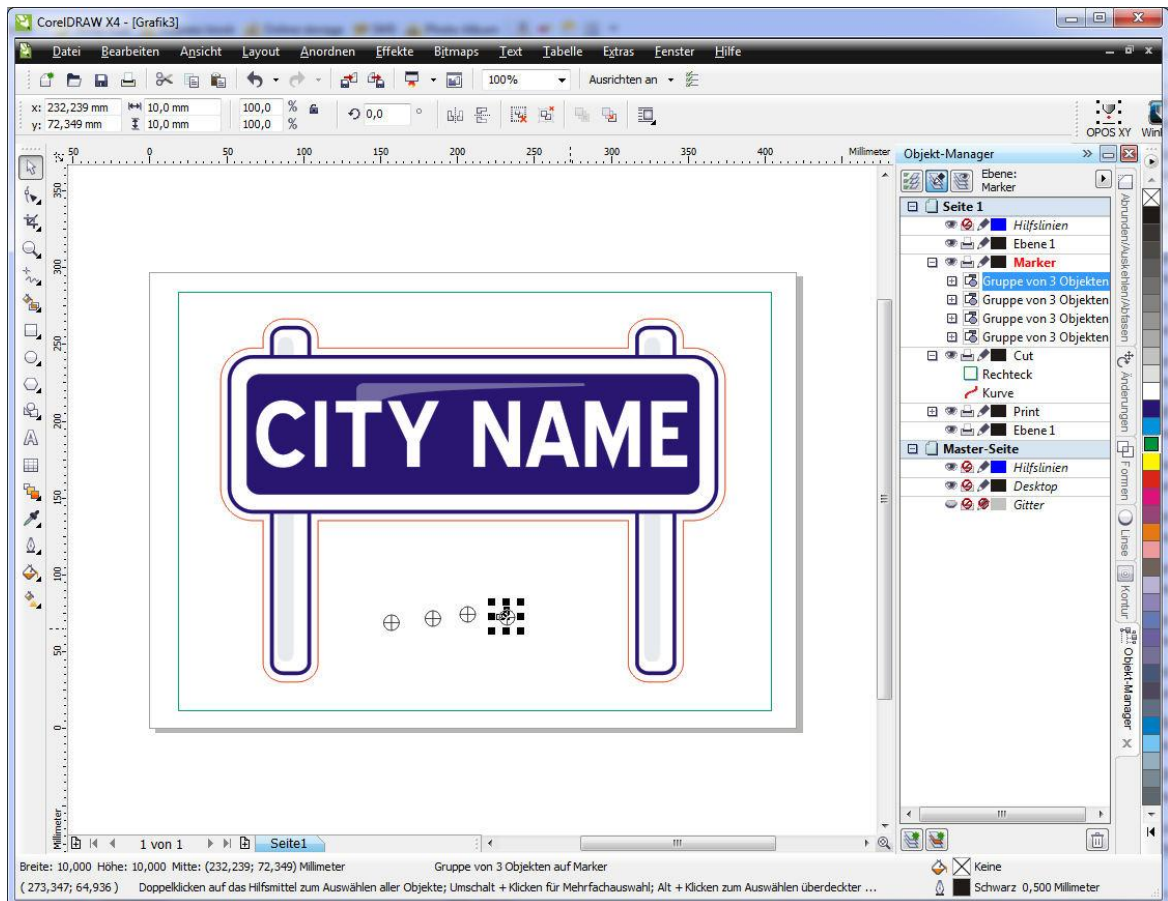
Die Datei ist bereits mit einer Kontur versehen (die helle Linie, die um das Objekt gelegt wurde). Wählen Sie diese Linie aus, weisen ihr eine markante Linienfarbe zu und verschieben diese auf die Ebene Cut.



Erstellen Sie nun ein Rechteck, welches die komplette Grafik einschließt und weisen Sie diesem ebenfalls eine markante aber unterschiedliche Farbe für die Linie zu. Diese muss auch auf der Ebene Cut liegen.

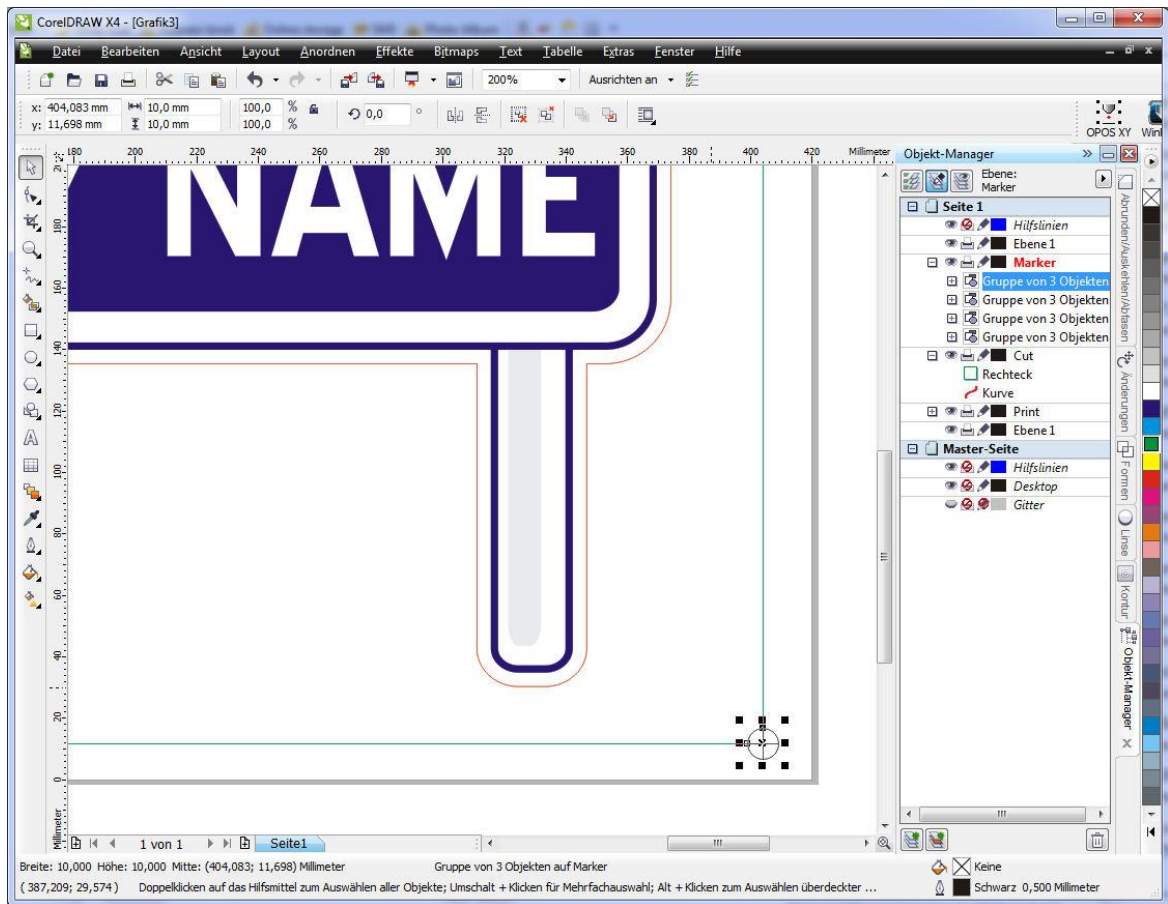


Jetzt müssen noch die Marken hinzugefügt werden. Öffnen Sie hierfür die Datei mit der Kalibrierungsvorlage und kopieren eine Marke von dort in das aktuelle Dokument. Diese wird dreimal vervielfältigt, so dass vier Marken vorhanden sind.

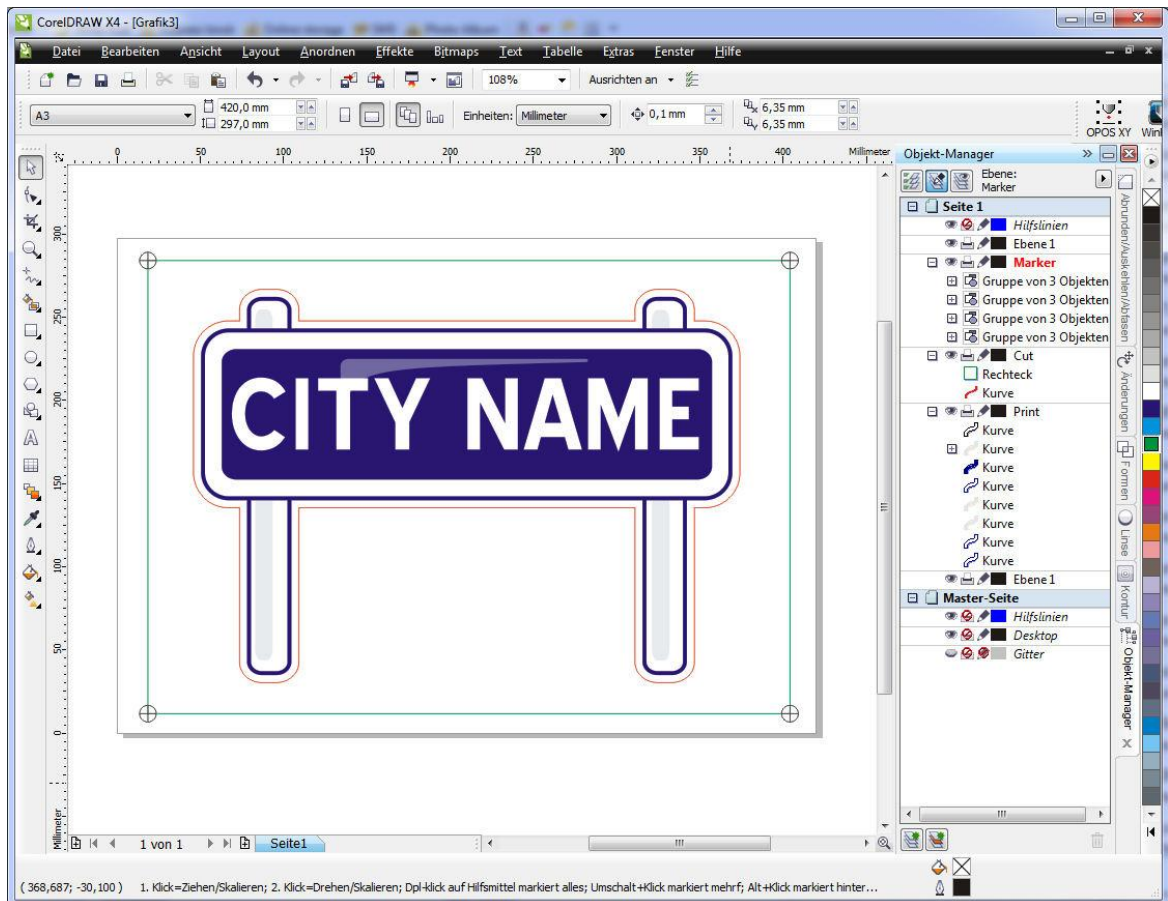


Mit der Option **An Objekten Ausrichten Alt Z** werden die Marken an die Ecken des Rechteckes positioniert, sodass die Mittelpunkte auf den Ecken des Rechteckes liegen. Die Marken selbst müssen ggf. noch auf die Ebene **Marker** verschoben werden.

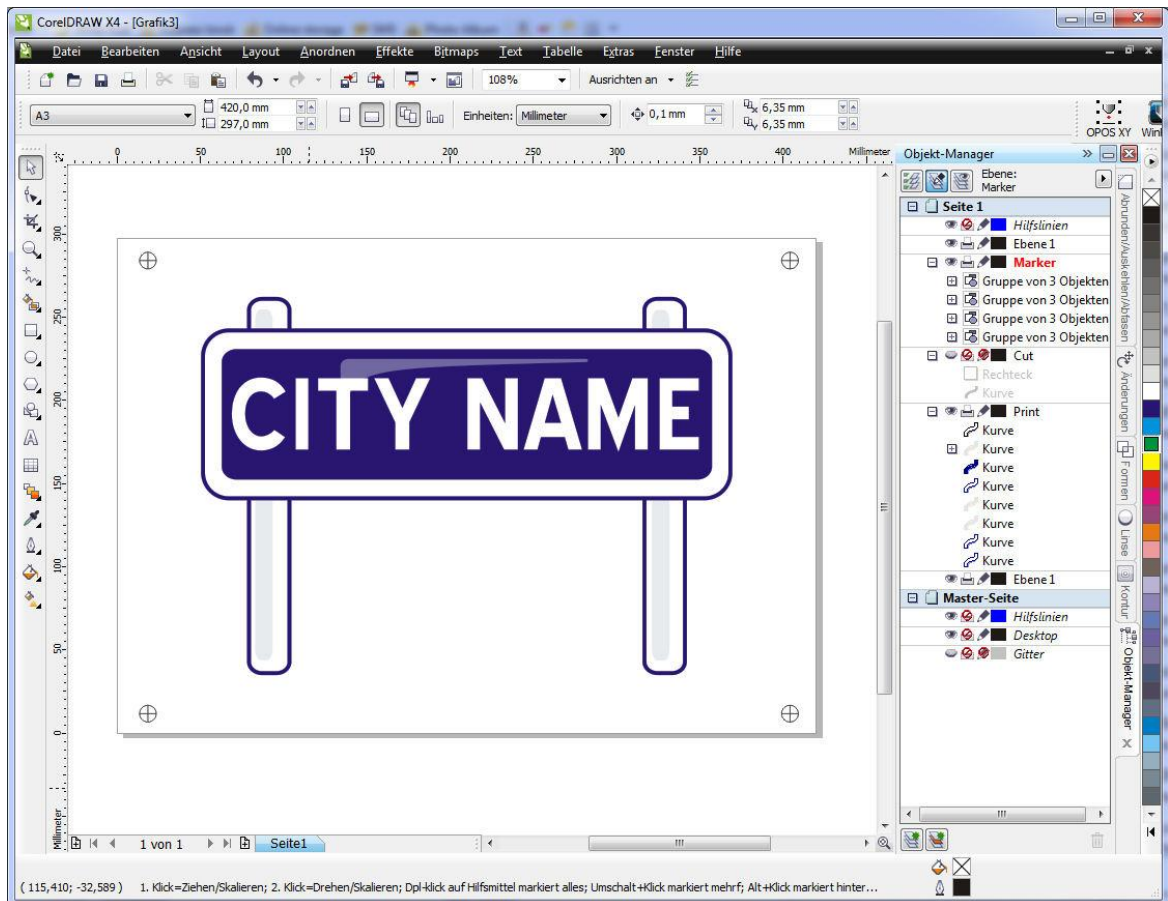




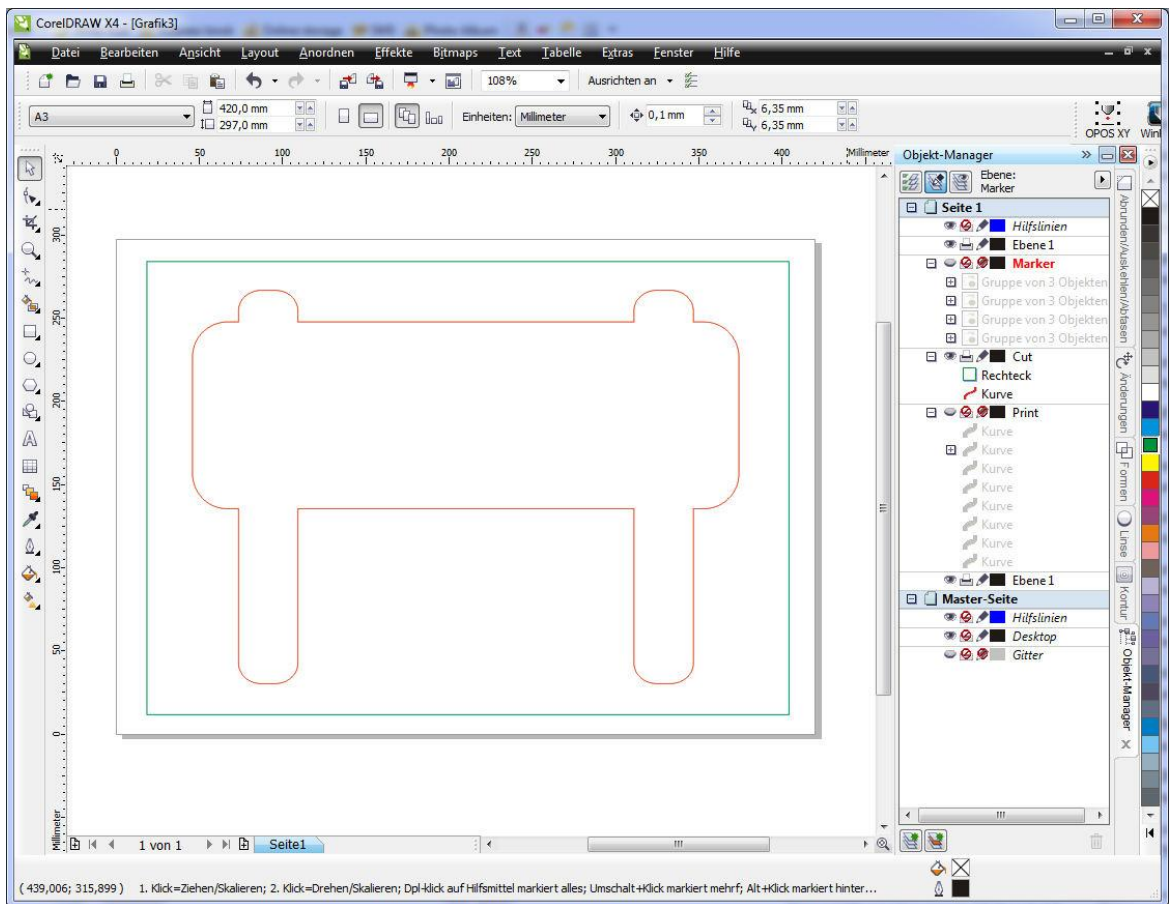
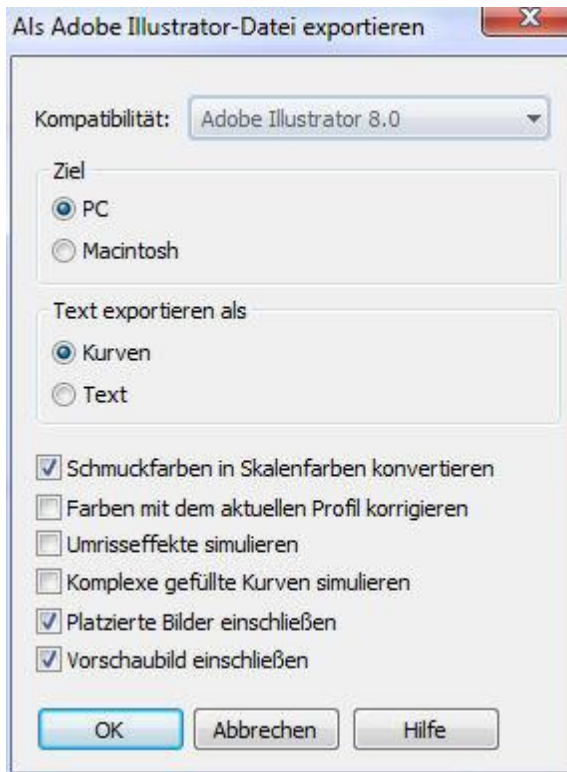
Das fertige Dokument sieht dann wie folgt aus.



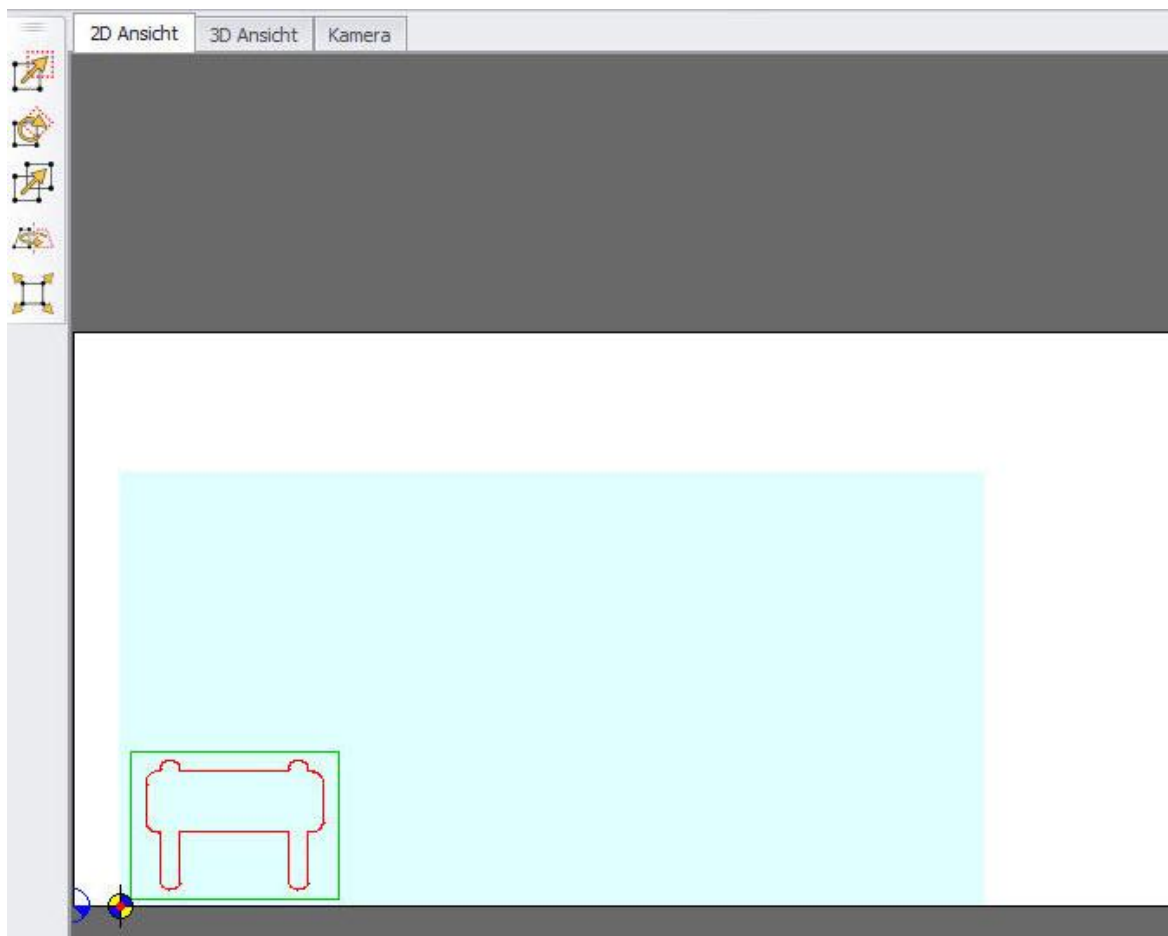
Nun werden aus diesem Dokument zwei Dateien exportiert. Beim anlegen der Druckdaten wird die Ebene **Cut** ausgeschaltet und die Daten als PDF oder EPS zum drucken exportiert.



Für die Schneide-/Fräsdaten wird die Ebene **Print** und **Marker** ausgeschaltet. Anschließend erfolgt der Export. In unserem Fall über Adobe Illustrator. (siehe Dialog).



Der Vorteil bei Adobe Illustrator liegt darin, dass die verschiedenen Farben mit übernommen werden. Diese exportierte Datei kann nun in NC-EAS(Y) 5 eingelesen werden.

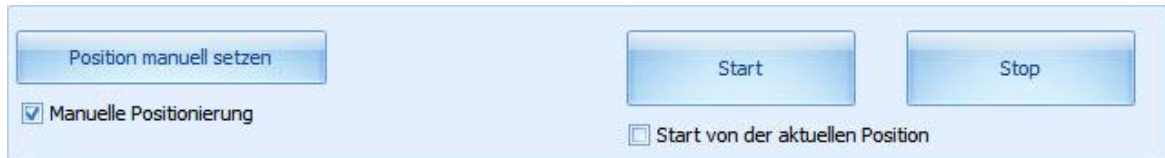


Das Rechteck, welches um die Kontur gelegt wurde dient lediglich der Definition der Blattgröße und wird nicht mit geschnitten/gefräst. Über das Werkzeuglager in NC-EAS(Y) 5 kann dieses Werkzeug deaktiviert werden. Die gedruckte Platte kann nun auf die Fläche der Fräse gelegt werden und die [Markenerkennung](#)<sup>150</sup> gestartet werden.

### 7.13.4 Video Positionierung verwenden

Nachdem die Kamera gewählt worden ist und die Kalibrierung abgeschlossen ist, kann die Video Positionierung verwendet werden.

Im Reiter Kamera ist das Bild zusammen mit einer Funktionsleiste sichtbar.



Die Funktionsleiste hat folgende Optionen:

1. Schalter "Start" startet die Funktion Video Positionierung. Die Marken werden automatisch angefahren und erkannt.



**Damit die Marken automatisch angefahren werden können, muss der Ausdruck auf dem Maschinennullpunkt<sup>93</sup>  $X=0, Y=0$  positioniert werden. Die Zeichnung muss als Original-Position<sup>105</sup> geladen werden.**

Der Schalter "Start von der aktuellen Position" setzt voraus, dass die erste linke untere Marke im Sichtfeld der Kamera liegt. Dann wird diese Marke als erste Marke genommen.

2. Bei der eingeschalteten Option "Manuelle Positionierung" können die Marken manuell positioniert werden. Die Maschine wird im Menu "Manuell Bewegen" oder durch das Klicken auf das Video- Bild bewegt. Der Schalter "Position manuell setzen" übernimmt die aktuelle Position (Position des Kreuzes im Bild) als Marker.

Nachdem die Marken angefahren worden sind, wird die Zeichnung entsprechend gestreckt und positioniert.

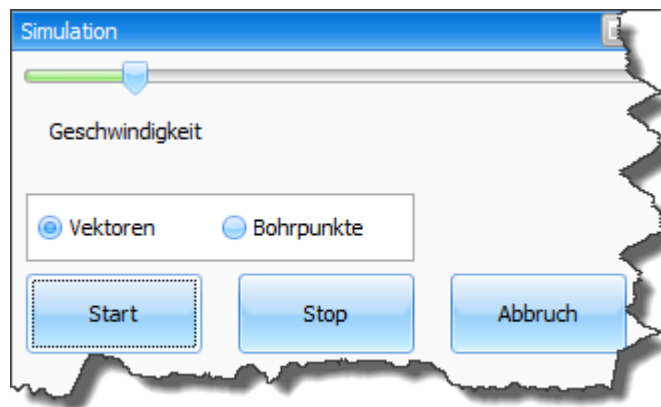
## 8 Fahren

Im Pulldown-Hauptmenü "Fahren" befinden sich alle maschinenspezifischen Funktionen, die zum Bewegen der Maschine benötigt werden. Das Kapitel "Fahren" ist wie folgt gegliedert.


- [Simulation](#)<sup>151</sup>
- [Fräsen/Bohren](#)<sup>152</sup>
- [Manuell bewegen](#)<sup>160</sup>
- [Zeichnung abtasten](#)<sup>163</sup>
- [Referenzfahrt ausführen und Positionen anfahren](#)<sup>164</sup>
- [Position prüfen](#)<sup>166</sup>
- [Werkstück abtasten](#)<sup>166</sup>
- [Werkzeuglängensensor kalibrieren](#)<sup>168</sup>
- [Werkzeug messen](#)<sup>171</sup>
- [Werkzeug wechseln](#)<sup>172</sup>
- [Automatische Vermessung des Nullpunktes](#)<sup>172</sup>

### 8.1 Simulation

Die Simulation dient der Überprüfung der Vektoren- Reihenfolge, die die Maschine abarbeiten wird. Hier können eventuell vorhandene Fehler im Programmablauf festgestellt werden. Die Geschwindigkeit der Simulation kann vor dem Start oder während der laufenden Simulation mit dem unten abgebildeten Schieberegler stufenlos geregelt werden. Die Simulation ist gut geeignet, um geänderte Reihenfolgen oder die Fräsrichtung vor dem Fräsen zu überprüfen. Die Reihenfolgen können im Dialogfenster "[Fräsen/Bohren](#)"<sup>152</sup> geändert werden.



## 8.2 Fräsen/Bohren

Durch das Anklicken des Symbols  in der waagerechten Symbolleiste oder der Taste F9 wird der Fräsvorgang gestartet. Vor dem Start erscheint das Dialogfenster "Job Parameter", in dem die letzten Einstellungen vor dem Fräsen vorgenommen werden können.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Fräsen/Bohren	[F9]	Fahren > Fräsen/Bohren	

Das Job Parameter Dialogfenster existiert in 2 unterschiedlichen Ausführungen:

- [Job Parameter](#)<sup>153</sup> Dialogfenster für 2D Dateien wie z.B.: HPGL, DXF,...
- [Job Parameter](#)<sup>157</sup> Dialogfenster für DIN66025 Dateien



### 8.2.1 Fräsen/Bohren der 2D Daten

2D Dateien wie z.B.: HPGL, DXF, EPS, POSTSCRIPT haben keinerlei Informationen, die zur Steuerung der CNC Anlagen benötigt werden. Deshalb müssen Informationen wie Abarbeitungsreihenfolge, Flughöhe, Tiefen in Z, Geschwindigkeiten etc. im Dialog "Werkzeuglager" oder im Dialog "Job Parameter" definiert werden. Im Dialog "Job Parameter" werden folgende Einstellungen vorgenommen:

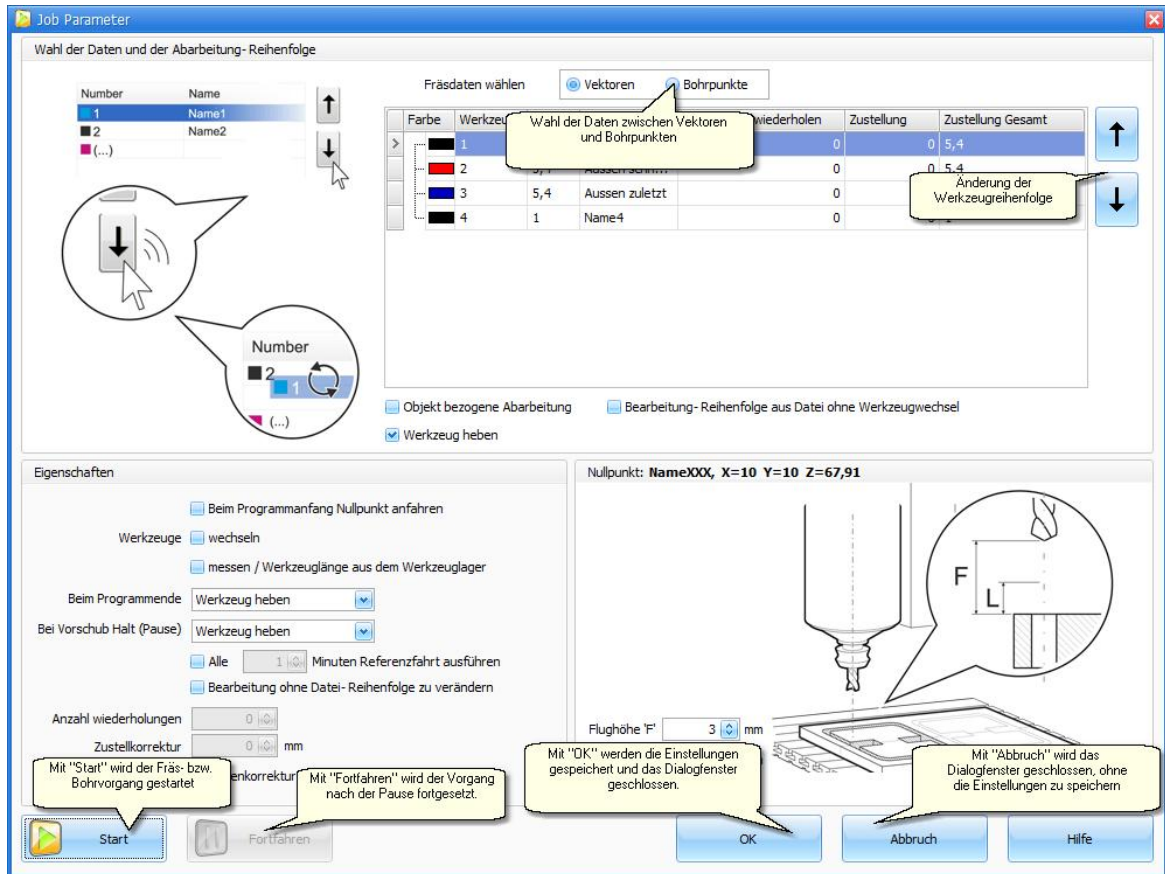


Abbildung 1: Dialogfenster "Job Parameter"

#### Wahl der Daten und der Arbeitsreihenfolgen:

Um die Funktionen zu beschreiben verwenden wir hier als Beispiel das Fräsen einer Platine. Das Platinenlayout besteht aus einer HPGL-Datei und der dazugehörigen Bohrdatei. Das Programm NC-EAS(Y) 5 kann beide Dateien in einem Dokument öffnen, bearbeiten und anzeigen. In einem ersten Schritt müssen Sie nun im Dialog "Job Parameter" auswählen, welcher Datensatz verarbeitet werden soll. Hier wählen Sie dann zwischen Vektoren und Bohrpunkte (siehe Abbildung 2). Wenn nur die Bohrdateien (Sieb & Maier) oder nur die Vektoren (HPGL, DIN 66025) im Dokument enthalten sind, dann werden nur im entsprechenden Bereich Daten angezeigt.



Abbildung 2: Es gibt Vektoren und Bohrpunkte, daher muss eine Datenauswahl erfolgen.

Die Werkzeuglisten unter "Vektoren" und "Bohrpunkte" zeigen alle verwendeten Werkzeuge in der Reihenfolge an, in der sie abgearbeitet werden (von Oben nach Unten) (siehe Abbildung 4).

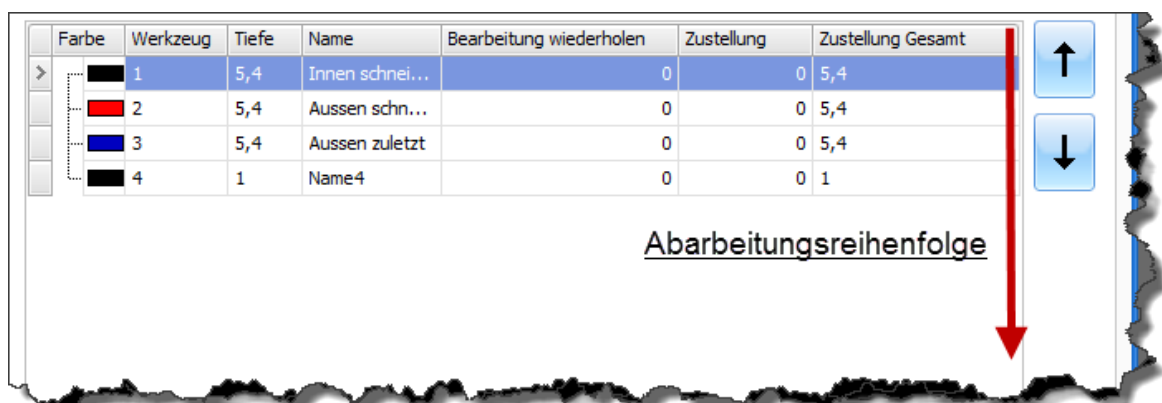


Abbildung 4: Die Option "Werkzeug wechseln" ist aktiv. Die Reihenfolge der Abarbeitung kann durch Auswählen des Werkzeuges und durch die Betätigung der Pfeil-Buttons verändert werden.



Bei DIN66025 (G-Codes) Daten kann die Reihenfolge der Abarbeitung NICHT geändert werden.

### Bearbeitung wiederholen und Zustellkorrektur:

Die Eingabe der Werte für "**Bearbeitung wiederholen**" und "**Zustellkorrektur in Millimeter**" erfolgt direkt durch das Anklicken der Zeile und Spalte in der Werkzeugtabelle. Bei dem Wert 0 wird die Bearbeitung nur einmal durchgeführt, beim Wert 1 wird der Vorgang 1 Mal wiederholt. Im Zusammenhang mit einer Zustellkorrektur der Z Achse lässt sich diese Funktion immer dann anwenden, wenn die gewünschte Materialabtragung nicht in einem Arbeitsgang erreicht werden kann (Nuten fräsen in Metall, Flächenschleifen, etc.).

Das Programm NC-EAS(Y) 5 bietet bei "**Bearbeitung wiederholen**" folgende Möglichkeiten.

1. "**Objekt bezogene Abarbeitung**" kann nur für 2D Daten verwendet werden. Dabei wird

ein Objekt vollständig abgearbeitet und erst dann geht die Maschine zum nächsten Objekt über (siehe Beispiel unten).

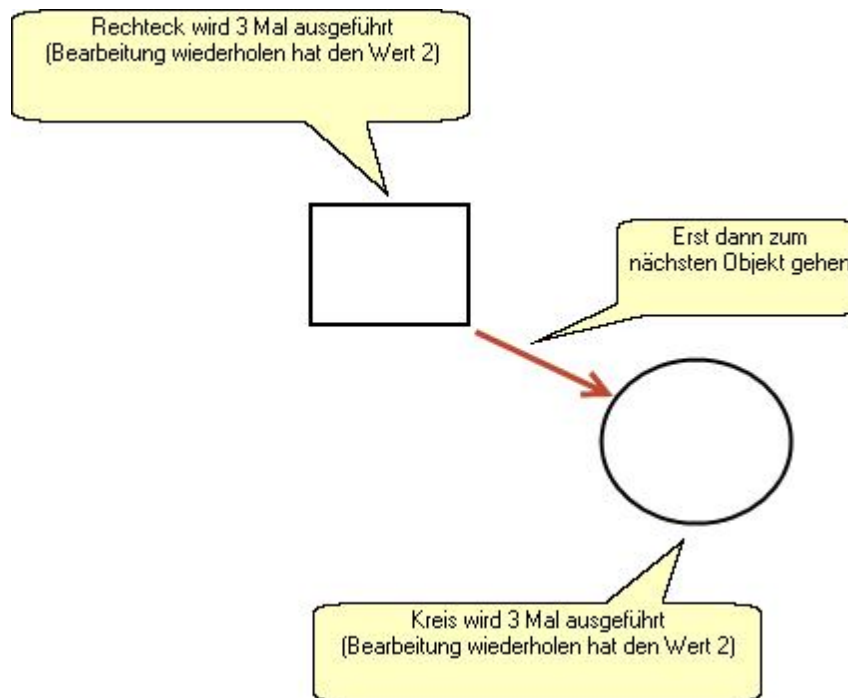


Abbildung 5: Objekt bezogene Abarbeitung

**Werkzeug heben** - Nach jedem abgearbeiteten Objekt wird das Werkzeug gehoben.



Bei eingeschalteten "Objekt bezogene Abarbeitung" ist kein 'Fortfahren'(keine Pause) möglich!

- "**Bearbeitung wiederholen ohne Datei Reihenfolge zu verändern**" führt den Fräsvorgang so aus, wie die Werkzeuge in der Datei gespeichert sind. Dabei werden die Werkzeuge berücksichtigt. **Beispiel:** In der HPGL Datei stehen folgende Werkzeug - Reihenfolgen: **SP1, SP3, SP1, SP2, SP1**. In diesem Fall werden zuerst alle Elemente für den Werkzeug **SP1, SP3** und schließlich **SP2** abgearbeitet. Danach wird der Vorgang wiederholt.

Bearbeitung ohne Datei-Reihenfolge zu verändern

Anzahl wiederholungen

Zustellkorrektur  mm

Abbildung 6: "**Bearbeitung ohne Datei Reihenfolge zu verändern**" ist aktiv, die Bearbeitung der ganzen Datei wird zwei Mal mit Zustellkorrektur 1mm wiederholt.

3. **"Bearbeitung- Reihenfolge aus Datei ohne Werkzeugwechsel"** führt den Fräsvorgang exakt so aus, wie er in der Datei gespeichert ist. Dabei werden die Werkzeuge ignoriert.  
**Beispiel:** In der HPGL Datei stehen folgende Werkzeug -Reihenfolgen: **SP1, SP3, SP1, SP2**. In diesem Fall werden zuerst alle Elemente für den Werkzeug **SP1, SP3, SP1** und schließlich **SP2** abgearbeitet.
4. Wenn die oben genannten Möglichkeiten ausgeschaltet sind, dann wird der Wert **"Bearbeitung wiederholen"** aus der Werkzeugliste in der entsprechenden Werkzeugreihenfolge ausgeführt.

### Eigenschaften:

Unter Eigenschaften finden Sie folgende Funktionen:

- **Werkzeuge wechseln:** Wenn diese Option aktiv ist, dann kann auch die Option **Werkzeuge messen** aktiviert werden. Nach dem Werkzeugwechsel wird der Werkzeug-Längen-Sensor angefahren und das neue Werkzeug vermessen, um die Längendifferenz festzustellen und zu kompensieren. Als Sensor kann ein einfacher Mikroschalter (Taster) dienen. Nach dem Vermessen wird die Bearbeitung mit dem neuen Werkzeug fortgesetzt. Um Zeit zu gewinnen, kann **Werkzeuglänge aus dem Werkzeuglager** entnommen werden. Damit dies möglich ist, müssen einige Einstellungen vorgenommen werden. Weitere Informationen zum Thema "Werkzeuglänge aus dem Werkzeuglager" finden Sie im Kapitel "[Werkzeuglager](#)"<sup>98</sup> und im Kapitel "[Werkzeug messen](#)"<sup>171</sup>.




Weitere Informationen zum Thema Werkzeug messen finden Sie im Kapitel "[Werkzeug messen](#)"<sup>171</sup>.

- **Am Ende** des Fräs- bzw. Bohrvorgangs können Tätigkeiten wie Werkzeug heben, Nullpunkt anfahren, Parkposition anfahren, Referenzfahrt ausführen oder Werkzeug ablegen (nur für automatischen Werkzeugwechsler) automatisch ausgeführt werden.
- **Nach der Pause** können Tätigkeiten wie Werkzeug heben, Nullpunkt anfahren oder Parkposition anfahren automatisch ausgeführt werden. Weitere Informationen zum Thema Pause finden Sie im Kapitel '[Pause](#)'<sup>183</sup>.
- Falls die Fläche des Werkstücks vorher abgetastet wurde, kann die **Höhenkorrektur** aktiviert werden. Mehr zur Höhenkorrektur finden Sie im Kapitel "[Werkstück abtasten](#)"<sup>166</sup>.

### Flughöhe:

- Die Flughöhe "F" bezeichnet den Abstand zwischen Werkzeugspitze und dem Material

während der Leerfahrten. Die Strecke "L" ist eine Teilstrecke der Flughöhe und wird mit der Vorschubgeschwindigkeit der Z-Achse ausgeführt. Wenn die Teilstrecke "L" die Länge 0 hat, dann wird die Senkgeschwindigkeit der gesamten Flughöhe mit Eilgeschwindigkeit ausgeführt.

Die Flughöhe kann mit dem Button  automatisch gesetzt werden. Dabei wird die aktuelle Z-Position der CNC Maschine als neue Flughöhe genommen. Die Strecke "L" darf nicht größer als die Flughöhe "F" sein (siehe Abbildung unten).



## 8.2.2 Fräsen/Bohren der DIN66025 Daten

DIN66025 Dateien enthalten im Gegensatz zu 2D Dateien wie HPGL oder DXF alle Informationen, die für den Programmablauf auf der CNC Anlage benötigt werden. Deshalb stehen nur wenige Einstellungen zur Verfügung (siehe Abbildung 1).

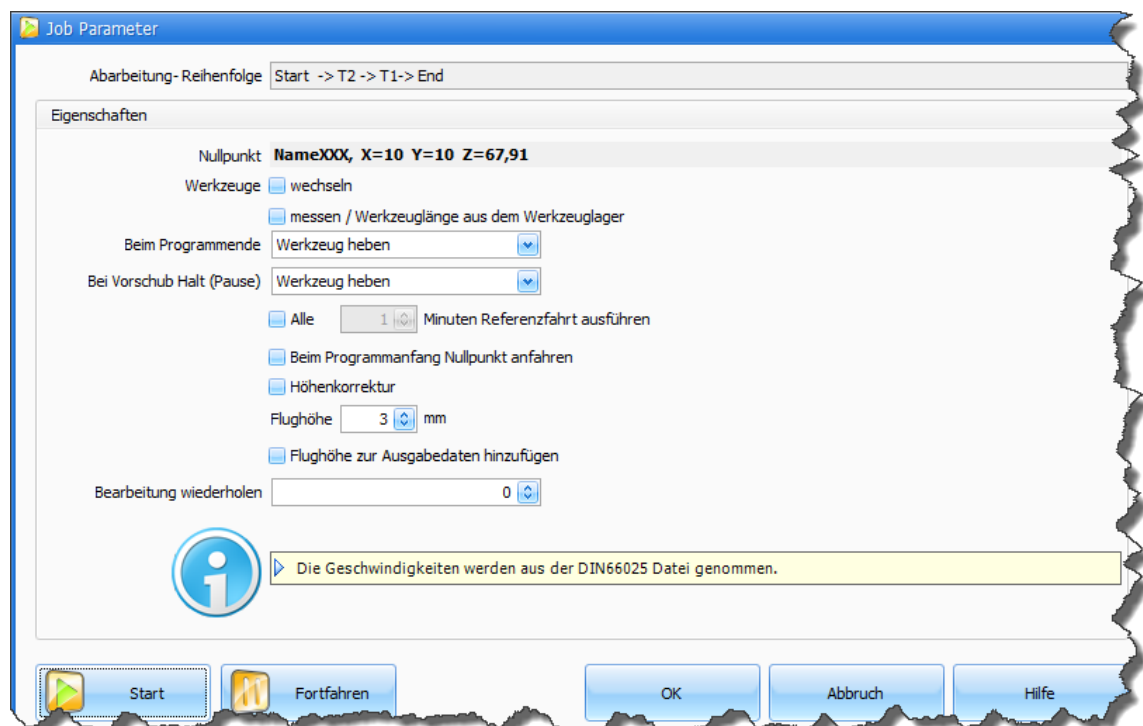


Abbildung 1: Das Job Dialogfenster für DIN66025

### Abarbeitungsreihenfolge:

Die Werkzeugreihenfolge ist in der DIN66025 Datei festgelegt und lässt sich **NICHT** verändern! Damit die Werkzeugreihenfolge dem Benutzer bekannt ist, wird sie im Dialogfenster "Job Parameter" angezeigt (siehe Abbildung 2).



Abbildung 2: Im folgendem Beispiel werden zuerst Arbeiten mit Werkzeug T2 und danach mit Werkzeug T1 durchgeführt.

### Eigenschaften:

Unter Eigenschaften befinden sich folgende Funktionen:

- **Werkzeuge wechseln:** Wenn diese Option aktiv ist, dann kann auch die Option **Werkzeuge messen** aktiviert werden. Nach dem Werkzeugwechsel wird der Werkzeug-Längen-Sensor angefahren und das neue Werkzeug vermessen, um die Längendifferenz festzustellen und zu kompensieren. Als Sensor kann ein einfacher Mikroschalter (Taster) dienen. Nach dem Vermessen wird die Bearbeitung mit dem neuen Werkzeug fortgesetzt. Um Zeit zu gewinnen kann **Werkzeu glänge aus dem Werkzeuglager** entnommen werden. Damit dies möglich ist, müssen einige Einstellungen vorgenommen werden. Weitere Informationen zum Thema "Werkzeu glänge aus dem Werkzeuglager" finden Sie im Kapitel "[Werkzeuglager](#)<sup>98</sup>" und im Kapitel "[Werkzeug messen](#)<sup>171</sup>".



**Weitere Informationen zum Thema Werkzeug messen finden Sie im Kapitel "[Werkzeug messen](#)"<sup>171</sup>.**

- Die **Flughöhe** ist der Abstand zwischen Werkzeugspitze und dem Material während der Leerfahrten.
- **Am Ende** des Fräs- b.z.w. Bohrvorgangs können Tätigkeiten wie Werkzeug heben, Nullpunkt anfahren, Parkposition anfahren, Referenzfahrt ausführen oder Werkzeug ablegen (nur für automatischen Werkzeugwechsler) automatisch ausgeführt werden.
- **Nach der Pause** können Tätigkeiten wie Werkzeug heben, Nullpunkt anfahren oder Parkposition anfahren automatisch ausgeführt werden. Weitere Informationen zum Thema "Pause" finden Sie im Kapitel "[Pause](#)"<sup>183</sup>.
- Falls die Fläche des Werkstücks vorher abgetastet wurde, kann die **Höhenkorrektur**

aktiviert werden. Mehr zur Höhenkorrektur finden Sie im Kapitel "[Werkstück abtasten](#)".



**Die Funktionen "Höhenkorrektur" und "Flughöhe zur Ausgabedaten hinzufügen" verändern die Wege der DIN66025 Datei.**

### 8.2.3 Geschwindigkeit

Sie haben mit dem Controller smc5d-p32 die Möglichkeit, die Geschwindigkeit der CNC Maschine beim Fräsen/Bohren in Echtzeit zu verändern. Dabei wird der Takt des Controllers verändert.

Um die Geschwindigkeit zu erhöhen oder zu verringern, verwenden Sie den Schieberegler in der Statusleiste am unteren Rand des Monitors. Ist das Handrad angeschlossen, dann erscheint ein blaues Symbol das Handrad- Bedienung darstellt (siehe Abbildung)




Abbildung: Das Handrad ist aktiv, die Geschwindigkeit kann NUR über das Handrad verändert werden

**Dabei gibt es folgende Möglichkeiten:**

- Sie können mit dem Schieberegler oder Handrad- Regler die Startgeschwindigkeit festlegen, mit der Sie den Bearbeitungsprozess beginnen möchten. Wenn Sie sich nicht sicher sind, ob die zu bearbeitende Datei fehlerfrei ist, kann es zu Beginn eines Arbeitsprozesses sinnvoll sein, eine niedrigere Geschwindigkeit zu wählen. Die in der Datei hinterlegte Geschwindigkeit wird hierbei prozentual (0-100%) skaliert. Mit dieser Geschwindigkeit startet der Fräs- bzw. Bohrvorgang, sowie die Fahrt auf den Null-, Park- oder Messpunkt.
- Sie können während der laufenden Bearbeitung, die Geschwindigkeit stufenlos von 0 bis 100% verändern. Hierzu müssen Sie nur den Schieberegler oder Handrad- Regler entsprechend bewegen. Sie können die Geschwindigkeit auch verändern, indem Sie auf die plus oder minus Symbole klicken. Eine weitere Möglichkeit ist die Tastatur und die +/- Taste.



**Da die Geschwindigkeit über die Taktung des Controllers verändert wird, werden alle Geschwindigkeiten (gilt auch für Eilgeschwindigkeit) proportional verändert. Die Geschwindigkeit ist bis maximal 100% möglich!**


Unter "Einstellungen -> Optionen -> Allgemein" im Hauptmenü oder über das Symbol  in der Menüleiste können Sie außerdem festlegen, wann und ob die Startgeschwindigkeit

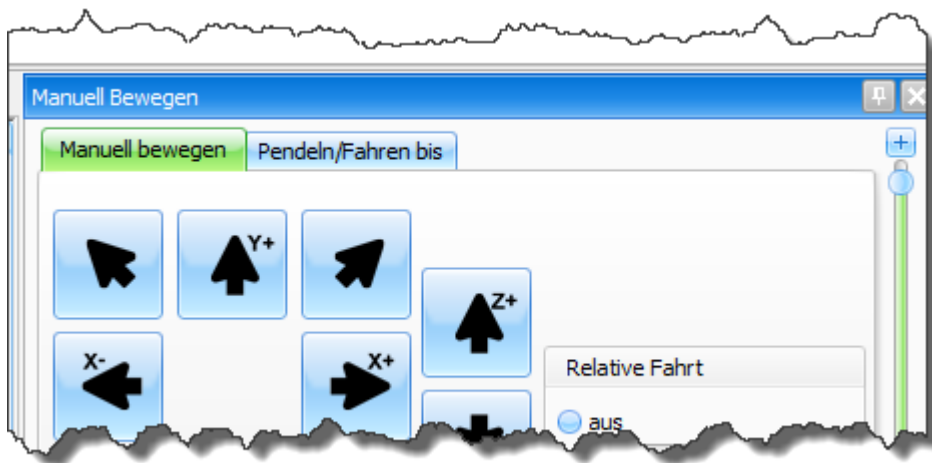
automatisch wieder auf 100 % gesetzt werden soll.

Hier können Sie wählen zwischen:

- Zurücksetzen wenn Jobende oder Jobabbruch
- Zurücksetzen wenn eine neue Datei geladen wird
- wenn das Programm neu gestartet wird

## 8.3 Manuell bewegen

Im Dialogfenster "Manuell bewegen" befinden sich alle Funktionen, um die Maschine manuell verfahren zu können. Das Dialogfenster ist an der rechten Seite des Hauptfensters angedockt. Hier kann man durch Klicken auf das Tack-Symbol  festlegen, ob dieses Fenster automatisch ausgeblendet wird oder dauerhaft eingeblendet ist.



Im Dialogfenster "Manuell bewegen" gibt es folgende Funktionalitäten:

- Bewegen mit Tasten (siehe auch Kapitel "[Tastenblock](#)"<sup>[110]</sup>)
- Verfahrgeschwindigkeiten
- Relative Fahrt
- Pendeln/Fahren bis
- Pumpe und Spindel

### Bewegen mit Tasten

Die Maschine kann durch das Betätigen der Pfeil-Tasten auf dem Keyboard, mit den Tasten Tab und SPACE oder mit der Maus (durch Klicken auf die Pfeil-Tasten auf dem Monitor) manuell bewegt werden. Jede Achse wird bei der Fahrt überwacht (vorausgesetzt diese Funktion wurde in den Maschinenparametern aktiviert - siehe auch Kapitel "[Verfahrweg](#)"<sup>[36]</sup>). Mit der Funktion "**Relative Fahrt**" kann eine Strecke gefahren werden. Dazu muss die gewünschte Strecke in Millimetern angegeben werden und die gewünschte Pfeil-Taste (Wahl der Achse und der Verfahrrichtung) betätigt werden. Es stehen 3 Eingabefelder zur Verfügung, in die unterschiedliche Werte eingetragen werden können. So kann man zwischen diesen Feldern wechseln, ohne gleich neue Werte eintragen zu müssen.



### Verfahrensgeschwindigkeiten

Es können drei verschiedene **Verfahrensgeschwindigkeiten** für die X-, Y- und Z-Achse in Millimetern pro Sekunde angegeben werden. Die ausgewählte Verfahrensgeschwindigkeit wird von den Funktionen **"Bewegen mit Tasten"**, **"Relative Fahrt"** und **"Pendeln/Fahren bis"** genutzt. Zusätzlich hat man die Möglichkeit die Funktion "Schritt für Schritt" zu aktivieren. Hier werden die Achsen dann Schrittweise verfahren (1 Klick = 1 Schritt). Die Schritt für Schritt Funktion wird nur von der Funktion **"Bewegen mit Tasten"** genutzt und ist praktisch für die exakte Positionierung der Z-Achse.

### Relative Fahrt

Die Funktion "Relative Fahrt" kann verwendet werden um eine relative Strecke anzufahren. Durch die Wahl und Angabe der Strecke (siehe Abbildung 2) und durch klicken auf den Achsen- Button (ist gleichzeitig Wahl der Richtung), wird relative Fahrt ausgeführt.

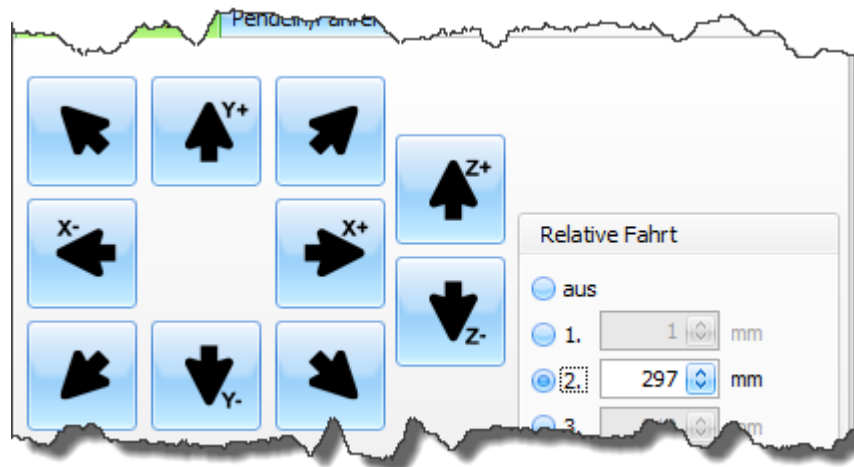


Abbildung 2: Strecke 2 mit 297mm ist gewählt. Bei klicken auf X+ fährt die Maschine 297mm in X+ Richtung.



Nachdem die relative Fahrt ausgeführt worden ist, wird die Auswahl "Relative Fahrt" auf "aus" zurückgesetzt. Dies erfolgt aus Sicherheitsgründen!

Möchten Sie dies nicht haben, dann muss der Parameter `<RelativeMoveReset>` in der `config.xml` Datei auf `false` gesetzt werden (`<RelativeMoveReset>>false</RelativeMoveReset>`). Wie man die `config.xml` Datei verändert erfahren Sie im Kapitel "[config.xml](#)"<sup>204</sup>.

### Pendeln/Fahren bis

Die Funktionen **"Fahren bis"** und **"Pendeln"** können verwendet werden, um eine bestimmte Position anzufahren (ausgehend vom Nullpunkt des Werkstücks oder der Maschine). Durch die Angabe der X-, Y- und Z-Koordinaten kann eine Position direkt oder pendelnd angefahren werden. Mit dem Button "Start" wird die Aktion gestartet und mit dem Button "Abbruch"

abgebrochen.



Abbildung: Mit den Buttons "X", "Y" und "Z" kann die absolute oder relative Maschinenposition eingetragen werden.

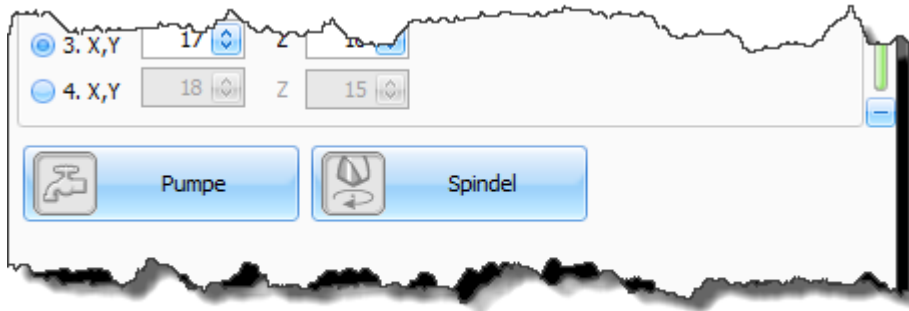
Mit Hilfe der Maus (linke Maustaste) kann die Position in die X- und Y-Eingabefelder eingefügt werden. Dazu muss die Box "X, Y Position mit der Maus setzen" angekreuzt sein.



**Bei der Nutzung der Funktion Pendeln/Fahren bis muss unbedingt die Einstellung im Bereich "Absoluter Nullpunkt ist". beachtet werden.**

### Pumpe und Spindel

Die Pumpe und die Spindel können ein- oder ausgeschaltet werden.



**Neu ab 5** **Ab Pro** Die Buttons in Manuell bewegen wie Pumpe und Spindel können unbenannt und in Ihrer Funktion verändern werden. Mehr zu diesem Thema finden Sie im Kapitel "[Makro editor](#)<sup>125</sup>".

## 8.4 Zeichnung abtasten

**Ab Pro** Um aus einer HPGL Datei eine 3D Datei zu erzeugen, kann eine Zeichnung in kleine Vektoren zerlegt werden. Dann werden die Start- und Endpunkte der Vektoren in der Z-Höhe gemessen und die Messergebnisse zusammen mit den HPGL-Koordinaten gespeichert. Abschließend kann die Datei mit den Z Werten abgefahren werden.



Die Funktion "Zeichnung abtasten" ist wegen der Dauer und den entstehenden Datenmengen nur für kleine Dateien, die aus wenigen Vektoren bestehen, geeignet. Für die Korrektur der Höhe sollte die Funktion "[Werkstück abtasten](#)<sup>166</sup>" verwendet werden.





Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Zeichnung in kleine Vektoren zerlegen	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Vektoren zerlegen	
Zeichnung abtasten	keine	Fahren > Abtasten > Zeichnung abtasten	keines
Start- und Endpunkte der	keine	Ansicht > Start- und Endpunkte der	keines

Vektoren grafisch als  
Punkte anzeigen

Vektoren



## 8.5 Referenzfahrt ausführen und Positionen anfahren

Im Pulldown-Hauptmenü "Fahren" kann die Referenzfahrt, Park-, Nullpunkt- und Messposition ausgeführt werden.

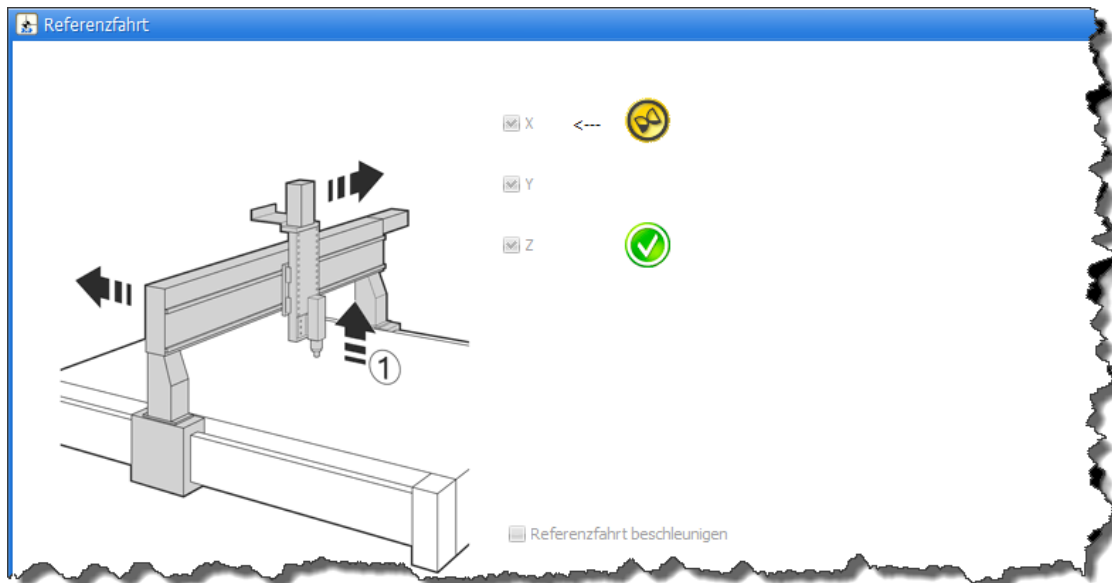
Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Referenzfahrt	[F12]	Fahren > Referenzfahrt	
Parkposition	keine	Fahren > Parkposition	
Nullpunkt	[F11]	Fahren > Nullpunkt	
Messposition	keine	Fahren > Messposition	

Damit NC-EAS(Y) 5 die aktuelle Position der Achsen kennt, muss eine **Referenzfahrt** (z.B.: nach einem NC-EAS(Y) 5 Programmstart oder nach einem Abbruch) durchgeführt werden.



Im Gegensatz zum "Abbruch"  muss nach "Pause"  keine Referenzfahrt ausgeführt werden. Nach "Pause" bleibt die Maschine mit Rampe stehen. Dagegen bei "Abbruch" bricht die Arbeit der Maschine sofort (Notfall) ab.

Im Dialogfenster "Referenzfahrt" kann die Auswahl getroffen werden, welche Achsen referenziert werden sollen. Mit dem Ausblenden eines Häkchens wird die Achsfahrt auf einer Achse deaktiviert. Die Referenzfahrt kann manuell im Hauptmenü "Ansicht -> Referenzpunkt setzen..." gesetzt werden (für CNC Maschinen, die keine Referenzschalter haben, oder bei Ersteinrichtung). Nach dem die Referenzfahrt ausgeführt worden ist, werden die absoluten Koordinaten im Hauptmenü des Programms auf Ausgangswerte gesetzt.




Die Referenzfahrt wird mit kleinerer Geschwindigkeit ausgeführt und dadurch dauert sie bei großen CNC Maschinen recht lange. Deshalb führt die Funktion **"Referenzfahrt beschleunigen"** eine Fahrt mit Eilgeschwindigkeit aus (bis auf eine Position X, Y und Z in der Nähe des Referenzpunktes, die zuvor festgelegt wurde - siehe Kapitel ["Einrichten der Maschine -> Achsen -> Referenzfahrt"](#)<sup>38)</sup>) und erst danach wird die eigentliche Referenzfahrt gestartet.



**Die Funktion "Referenzfahrt beschleunigen" kann nicht direkt nach Programmstart verwendet werden. Diese Funktion kann nur dann verwendet werden, wenn:**

- die Position der CNC-Maschine dem Programm bekannt ist
- alle Achsen referenziert wurden

Damit eine **Nullpunkt-, Park- oder Messposition** angefahren werden kann, muss sie erst im Dialogfenster ["Positionen bearbeiten"](#)<sup>90)</sup> (Menü -> Einstellungen -> Positionen oder das Symbol  in der Menüleiste) angelegt werden.

Bei der Referenzfahrt wird die Fahrtrichtung mit Pfeilen dargestellt. Die Pfeile helfen die Einstellung der Referenzfahrt zu prüfen.

- '<--' Fahrt auf Referenzschalter
- '->' Fahrt vom Schalter

## 8.6 Position prüfen

Mithilfe dieser Funktion wird eine CNC- Maschine überprüft ob sie schrittverlustfrei arbeitet.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Eine Referenzfahrt wird ausgeführt und die Schrittverluste ermittelt.	keine	Fahren > Position prüfen	



**Es ist unbedingt notwendig diese Funktion nach der Einrichtung aller Maschinenparameter zu verwenden, um die vorgenommenen Einstellungen und die Hardware zu prüfen!**


Nähere Informationen zur Durchführung einer Positionsprüfung finden Sie im Kapitel "[Schrittverluste](#)<sup>[69]</sup>".

Wenn eine CNC Maschine Schrittverluste hat, dann kann es viele verschiedene Gründe geben. Unten werden einige dieser Gründe aufgezählt:

- Die Geschwindigkeiten sind zu hoch eingestellt. Bitte die Geschwindigkeiten im Dialogfenster [Maschinenparameter -> Geschwindigkeiten](#)<sup>[50]</sup> prüfen.
- Die Motoren bekommen zu wenig oder zu viel Strom. Bitte die Einstellungen der Hardware (Endstufen) prüfen.
- Die Motorstromabsenkung ist falsch eingestellt. Bitte im Dialogfenster "Maschinenparameter - > Pinbelegung" die Einstellung für die Motorstromabsenkung überprüfen.
- Die Takttrichtungssignale sind falsch eingestellt. Bitte das Taktsignal für die Schrittmotoren im Dialogfenster "[Taktung invertieren](#)<sup>[48]</sup>" im Menü "Maschinenparameter -> [Pinbelegung](#)<sup>[44]</sup>" invertieren.

## 8.7 Werkstück abtasten

Die Funktion "Werkstück abtasten" kann eingesetzt werden, um das Gravieren auf einem unebenen Werkstück zu ermöglichen. Mit dieser Funktion wird vor dem Gravieren die Oberfläche in der Z-Richtung in einem voreingestellten Rasternetz vermessen (abgetastet). Mithilfe der dadurch gewonnenen Daten wird beim Graviervorgang die Z-Achse korrigiert, sodass der Gravierstichel oder Fräser eine konstante Eintauchtiefe plus/minus (etwaiger Toleranzfehler) einhält.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkstück abtasten	keine	Fahren > Abtasten > Werkstück abtasten	

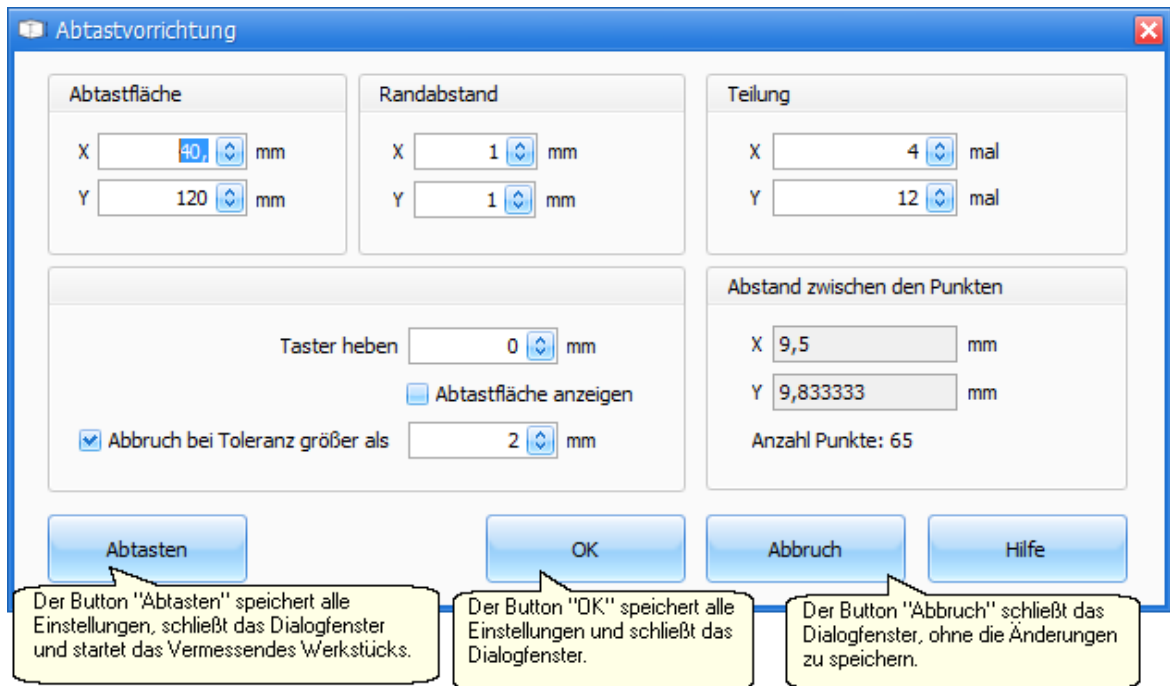


Abbildung: Dialogfenster "Abtastvorrichtung" und seine Parameter

### Die Funktionen des Dialogfensters "Abtastvorrichtung" im Einzelnen:

#### **Randabstand**

Um Fehler beim Abtasten am Rand des Werkstücks zu vermeiden, darf das abzutastende Areal nicht bis an die Werkstückkante heranreichen.

#### **Abtastfläche**

Hier wird die Größe der Abtastfläche in den Achsen X und Y in Millimetern gesetzt.

#### **Neu ab 5 Abbruch bei Toleranz**

Diese Sicherheitsfunktion vergleicht die aktuelle Messposition mit dem zuletzt gemessenen Wert. Wird die Differenz höher als die festgelegte Toleranz, wird die Maschine sofort gestoppt.



**Die Sicherheitsfunktion "Abbruch bei Toleranz" sollte immer aktiv sein!**

#### **Teilung**

Das Rasternetz wird in der X- und Y-Achse durch die Teilung der Länge und Breite des Abtastfeldes definiert. Dadurch werden z.B. bei der Seitenlänge eines Werkstücks von 100 mm, mit der "Teilung 5" insgesamt sechs Abtastpunkte im Abstand von jeweils 20 mm erzeugt. Bei relativ planen Flächen genügen einige, wenige Rasterpunkte, um die gewünschte Präzision der

Höhenkorrektur zu erreichen.



**Zur Kontrolle kann die Abtastfläche anschließend angezeigt werden (hierzu muss ein Häkchen bei "Abtastfläche anzeigen" gesetzt werden) oder Sie blenden nach dem Abtastvorgang die Fläche über das Hauptmenü > Ansicht > Abtastfläche (oder F6) ein.**

**Die Abmessungen der späteren Gravur oder des Fräsbildes müssen in jedem Fall kleiner als die Abtastfläche sein.**

### Taster heben

Diese Höhe ist der Abstand der Werkzeugspitze über dem Material während der Leerfahrten.

### Abtaster-Abweichung

Am Ende des Abtastvorgangs berechnet das Programm aus den Abtastdaten für jedes Rasterfeld (Rechteck) die Idealwerte. Die Abweichung ist eine Differenz zwischen dem Idealwert und dem Messwert. Es wird immer die größte Abweichung angezeigt. Wenn die Abweichung größer als 0,1 mm ist, kann im Rasterfeld eine Beule oder Delle sein. In diesem Fall wählen Sie bitte ein kleineres Raster und tasten die Fläche nochmals ab.



**Die Abweichung kann auch später im Hauptmenü "Ansicht > Abtaster-Abweichung..." angezeigt werden.**

### Abtastdaten exportieren / importieren

Sie können die gewonnenen Abtastdaten exportieren und importieren. Um die Daten zu exportieren gehen Sie im Hauptmenü auf "Datei > Abtasten > Exportieren". Sie können die Daten als eine DXF (Linien oder Punkte)-, DIN66025 -, Text- oder eine NC-EAS(Y) 5 SCAN-Datei abspeichern. Die NC-EAS(Y) 5 SCAN-Datei kann später vom Programm über die Import-Funktion wieder eingelesen werden.

## 8.8 Werkzeuglängensensor kalibrieren

Um die Werkzeuglänge vermessen zu können, muss eine einmalige Kalibrierung des Werkzeuglängensensors durchgeführt werden. Diese Kalibrierung wird mithilfe eines Assistenten ausgeführt. Bevor Sie den Assistenten ausführen, müssen Sie jedoch zunächst unter "Einstellungen > Positionen > Messpunkt" einen Messpunkt festlegen. Wie Sie hierbei vorgehen und was Sie beachten müssen ist im Kapitel "[Messpunkte](#)<sup>95</sup>" beschrieben.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkzeuglängensensor kalibrieren	keine	Fahren > Werkzeuglängensensor > Kalibrieren	keines



Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkzeuglängensensor-Kalibrierung entfernen.	keine	Fahren > Werkzeuglängensensor > Kalibrierung entfernen	keines

Der Assisten für die Werkzeuglängensensor-Kalibrierung führt Schritt für Schritt folgende Aufgaben durch:

### 1. Referenzfahrt

Damit die Position der Maschine stimmt, muss eine Referenzfahrt ausgeführt werden. Wenn Sie bereits eine Referenzfahrt ausgeführt haben, können Sie diesen Punkt durch Anklicken der Taste "Weiter" überspringen.

### 2. Höhe des Maschinentisches vermessen

Montieren Sie ein beliebiges Werkzeug und verfahren Sie die Z-Achse solange, bis die Werkzeugspitze den Maschinentisch berührt. Anschließend speichern Sie die Tischhöhe durch klicken des Dialogs "Bitte hier anklicken um die Tischhöhe zu speichern.". Die gespeicherte Höhe des Maschinentisches ergibt zusammen mit der Materialstärke eine Nullpunkt-Höhe. Bitte beachten Sie, dass die Materialstärke ab der Höhe des Maschinentisches beginnt und am oberen Rand des Materials endet (siehe Abbildung).

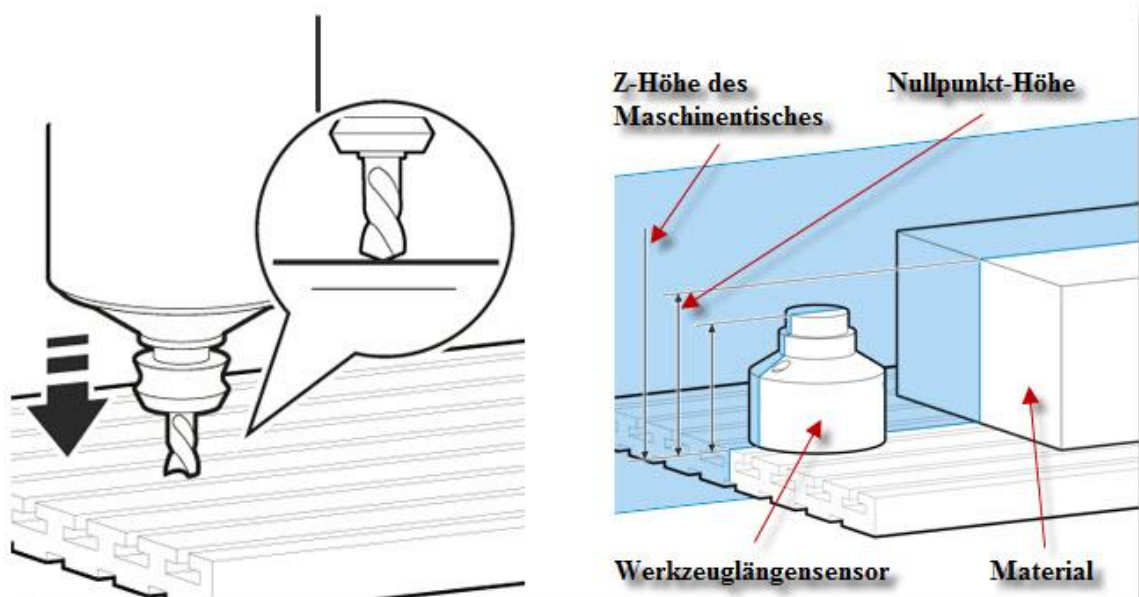


Abbildung: Höhe des Tisches und die Materialstärke ergeben eine Nullpunkt- Höhe



Im Dialogfenster "[Positionen](#)<sup>90</sup>" kann eine Nullpunkt-Höhe mithilfe der Materialstärke definiert werden.

### 3. Werkzeuglängensensor vermessen

Hier wird der Werkzeuglängensensor angefahren um die Schalthöhe zu vermessen.

### 4. Zusammenfassung

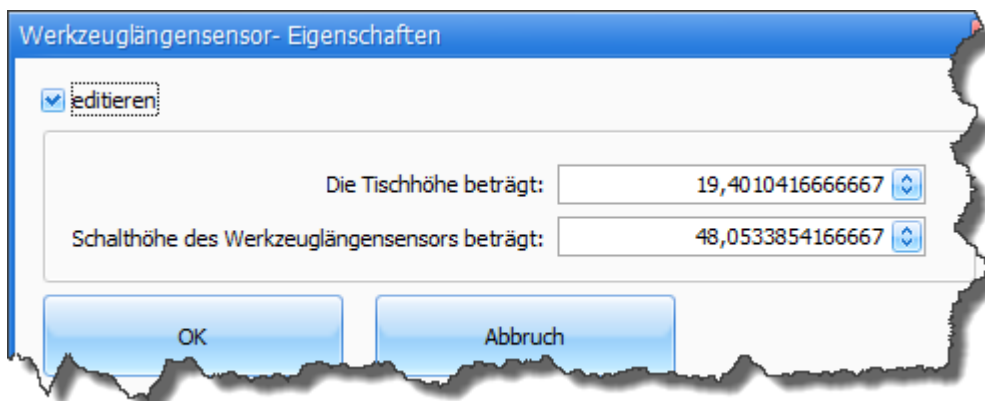
Diese letzte Seite des Assistenten zeigt die Tischhöhe und Schalthöhe des Werkzeuglängensensors an. Durch das Anklicken "Fertigstellen" werden diese Werte übernommen und der Assistent wird geschlossen.



Falls Sie den Werkzeuglängensensor nicht mehr verwenden möchten, sollte die Kalibrierung deaktiviert werden (Fahren > Werkzeuglängensensor > Kalibrierung aktiviert/deaktiviert).

### 5. **Neu ab 5** Werkzeuglängensensor- Eigenschaften


Die ermittelten Werte "Tischhöhe und Schalthöhe" können im Dialogfenster "Werkzeuglängensensor- Eigenschaften" manuell verändert werden. Das Dialogfenster wird im Hauptmenü "Fahren -> Werkzeuglängensensor -> Werkzeuglängensensor- Eigenschaften" aufgerufen.



Das Editieren dieser Werte sollte nur in seltenen Fällen und bei guten Systemkenntnissen durchgeführt werden.

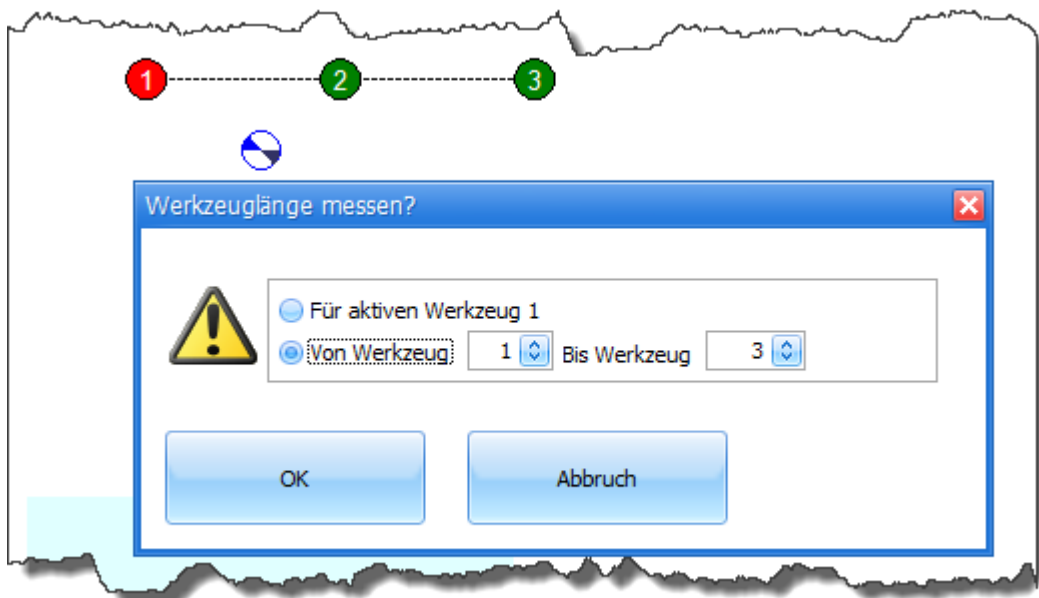
## 8.9 Werkzeug messen

Damit die Länge des Werkzeuges vermessen werden kann, muss ein Werkzeuglängensensor vorhanden sein. Dieser Sensor muss durch eine einmalige [Kalibrierung](#)<sup>[168]</sup> eingerichtet werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkzeug manuell messen	[ALT + T]	Fahren > Werkzeug > Werkzeug messen	

### Neu ab 5 Mehrere Werkzeuge vermessen


Um die Werkzeuglängen mehrerer Werkzeuge zu vermessen und die Längen automatisch im Werkzeuglager zu speichern, muss die Option "Von Werkzeug ... Bis Werkzeug" gewählt werden. In der unten dargestellten Abbildung werden 3 Werkzeuge vermessen und deren Längen im Werkzeuglager gespeichert. Weitere Informationen, wie man die Werkzeuglängen aus dem Werkzeuglager nutzt, finden Sie im Kapitel "[Werkzeuglager](#)"<sup>[98]</sup>.



Weitere Informationen zum Thema Messpunkte befinden sich im Kapitel "Positionen > [Messpunkte](#)"<sup>[95]</sup>

## 8.10 Werkzeug wechseln

Diese Funktion kann nur dann genutzt werden, wenn ein automatischer [Werkzeugwechsler](#)<sup>58</sup> oder [Parkpunkt](#)<sup>90</sup> vorhanden ist. Dann ist es möglich, automatisch per Werkzeugwechsler oder manuell auf dem Parkpunkt ein Werkzeug abzulegen oder zu holen (siehe Abbildung 1 und 2).

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Werkzeug wechseln	[ALT + T]	Fahren > Werkzeug > Werkzeug wechseln	

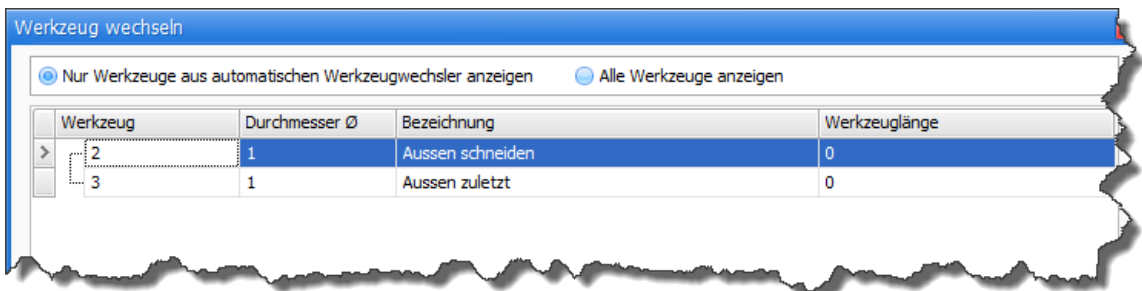


Abbildung 1: **Neu ab 5** Der Werkzeugwechsel erfolgt in einem Schritt (Altes wird abgelegt und Neues geholt).

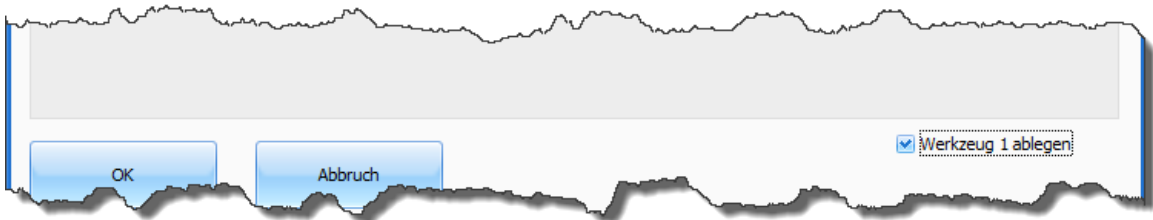



Abbildung 2: Sollte das Werkzeug nur abgelegt werden, muss die Option "Werkzeug x ablegen" gewählt werden.

## 8.11 Automatische Vermessung des Nullpunktes

NC-EAS(Y) 5 kann die Z-Höhe für den Nullpunkt automatisch vermessen (es wird ein Tasterblock benötigt). Außerdem kann mit dieser Funktion auch der Nullpunkt für die X- und Y-Achse automatisch bestimmt werden (hierzu ist ein 3D Abtaster notwendig).

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Z Höhe für Nullpunkt automatisch vermessen	keine	Fahren > Werkzeug > Z-Höhe für Nullpunkt automatisch vermessen	

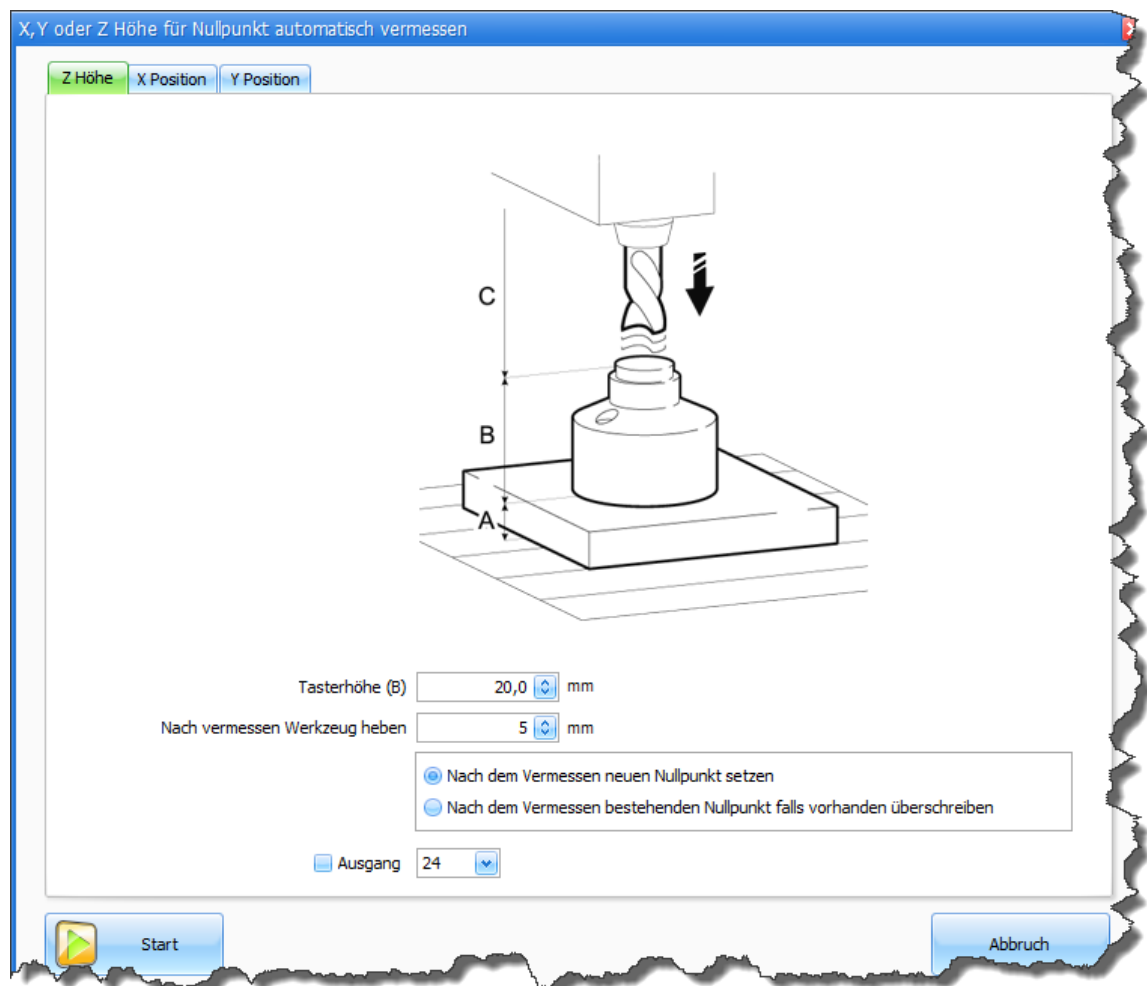
Für die automatische Vermessung des Z-Nullpunktes werden folgende Einstellungen benötigt:

1. Im Menü "Einstellungen > Maschinenparameter > [Pinbelegung](#)<sup>[48]</sup>" muss der Eingang für die automatische Vermessung angegeben werden.



**Um herauszufinden, an welchem Pin der Sensor angeschlossen ist gehen Sie im Menü auf "Ansicht > Schnittstelle" und betätigen dann den Schalter. Durch das Betätigen des Sensors verändert sich hier der Status eines Eingangs, womit der entsprechende Pin identifiziert wäre.**

2. Die Messgeschwindigkeit für die Z-Achse muss sehr niedrig sein und wird im Menü "Maschinenparameter > Geschwindigkeiten > [Messgeschwindigkeit für Nullpunkt X,Y und Z](#)<sup>[56]</sup>" eingestellt.
3. Es muss die exakte Tasterhöhe in Millimetern angegeben werden (siehe Bild unten).



**Messen des Z-Nullpunktes:**

1. Fahren Sie an die gewünschte Position. Diese Position ist der neue Nullpunkt.
2. Legen Sie den Taster auf ihr Material und positionieren ihn unter dem Werkzeug. **Neu ab 5** **Ab** **Pro** Benutzen Sie [Schwenkarm](#)<sup>[65]</sup>, entfällt dieser Punkt.
3. Rufen Sie die Funktion "Z-Höhe für Nullpunkt automatisch vermessen" auf und betätigen Sie den "Start" Button.
4. NC-EAS(Y) 5 fährt langsam in der Z-Achse runter bis der Taster berührt wird. Der Tastenblock schaltet und die Z-Fahrt wird gestoppt. Die Z-Fahrt wird jetzt mit der Start/ Stopp- Geschwindigkeit vom Schalter (nach oben) ausgeführt, bis der Schalter frei ist. Die Fahrt stoppt in Z, die Position Z wird ausgelesen und gespeichert.

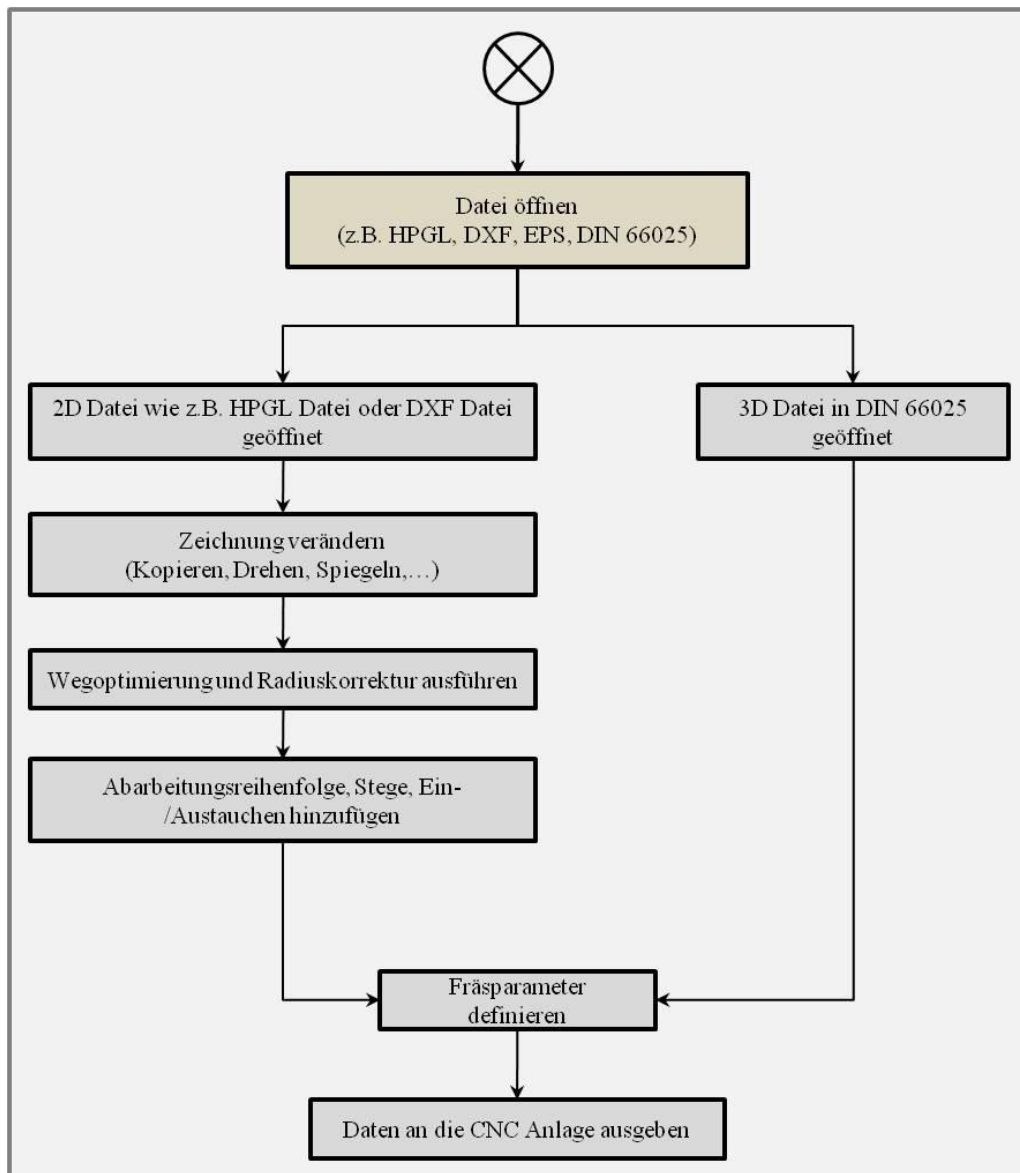
**Messen des X- und/oder Y-Nullpunktes:**

1. Spannen Sie den 3D Taster ein.
2. Fahren Sie die Maschine in die Nähe des Werkstücks, sodass sich der Taster seitlich des Werkstücks befindet (sind Sie zu weit vom Werkstück entfernt, dauert der Vorgang sehr lange).
3. Rufen Sie die Funktion "Z-Höhe für Nullpunkt automatisch vermessen" auf und gehen Sie in den entsprechenden Reiter (X- oder Y-Achse)
4. Geben Sie an, ob sie die Achse in Plus- oder Minus-Richtung verfahren möchten (je nach Positionierung und Anordnung der Maschine)
5. Haben Sie alle Einstellungen vorgenommen, können Sie den Messvorgang mit "Start" beginnen.
6. Der 3D Taster nähert sich seitlich in X oder Y langsam dem Werkstück bis er schaltet und die Fahrt gestoppt wird. Jetzt wird mit der Start/Stopp- Geschwindigkeit vom Schaltpunkt in X oder Y weggefahren bis dieser frei ist. Die Schaltposition in X oder Y wird gespeichert.

## 9 Bearbeiten

Das Programm NC-EAS(Y) 5 stellt einige Bearbeitungsfunktionen zur Verfügung. Alle Funktionen sind über das Pulldown-Hauptmenü "Bearbeiten", die Werkzeugleisten oder das Kontextmenü aufzurufen. Mit der Funktion "Rückgängig" können die 10 letzten Änderungen zurückgesetzt werden.

In der Bearbeitung der Daten sollte eine Arbeitsreihenfolge beachtet werden. Die Arbeitsreihenfolge ist im Diagramm unten dargestellt.



Das Kapitel "Bearbeiten" ist wie folgt gegliedert:

- [Positionieren, Drehen, Spiegeln, Kopieren und Strecken](#) <sup>176</sup>
- [Auswahl Rechteck](#) <sup>177</sup>
- [Fräsrichtung und Werkzeugnummer ändern](#) <sup>179</sup>
- [Punkte entsprechend Bohrpunkte konvertieren](#) <sup>180</sup>
- [Bohrpunkte, Abtastdaten und Radiuskorrektur entfernen](#) <sup>180</sup>
- [Schleppmesser Korrektur](#) <sup>181</sup>
- [Pause](#) <sup>183</sup>
- [Integrierter Texteditor](#) <sup>183</sup>
- [Neu ab 5 Ab Pro Schachteln](#) <sup>186</sup>
- [Radiuskorrektur](#) <sup>187</sup>
- [Wegoptimierung](#) <sup>197</sup>
- [Eintauchen und Austauschen](#) <sup>198</sup>
- [Stege](#) <sup>199</sup>
- [Zeitermittlung](#) <sup>200</sup>
- [TeachIn](#) <sup>200</sup>
- [Ecken abrunden](#) <sup>200</sup>
- [Startpunkt ändern](#) <sup>201</sup>
- [3D Ansicht](#) <sup>202</sup>

## 9.1 Positionieren, Drehen, Spiegeln, Kopieren und Strecken

Im Pulldown-Hauptmenü "Bearbeiten > Zeichnung" stellt das Programm NC-EAS(Y) 5 eine Reihe von Funktionen zur Verfügung, mit denen eine Zeichnung oder deren Teile positioniert, verändert und vervielfältigt werden können. Alle diese Funktionen bestehen aus folgenden, gleichen oder ähnlichen Elementen:

### **Bereich:**

Der Bereich definiert eine Fläche (Werkstück oder Arbeitsbereich der Maschine), auf die eine Positionierung bezogen wird.






**Beispiel:** Eine Zeichnung kann mit der Funktion "Positionieren" mittig auf dem Werkstück positioniert werden, indem im Dialogfenster unter Bereich das Werkstück ausgewählt wird.

### **Gruppe:**

Mit der Gruppe werden Daten ausgewählt, die man bearbeiten möchte.

**Beispiel:** Wenn nur die Bohrpunkte mit der Funktion "Zentrieren" verschoben werden sollen, dann muss die Gruppe "Bohrpunkte" ausgewählt werden. Je nach Art der zur Verfügung stehenden Daten werden die Gruppen aktiviert oder deaktiviert.



Beschreibung	Taste	Menübefehl	Sym- bol
Eine Zeichnung kann mittig oder ab Nullpunkt des Werkstücks bzw. des Arbeitsbereichs positioniert werden.	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Positionieren	
Eine Zeichnung kann im Uhrzeigersinn oder gegen den Uhrzeigersinn gedreht werden (Einteilung in Grad Schritten).	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Drehen	
Eine Zeichnung kann um die X- oder Y-Achse gespiegelt werden.	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Spiegeln	
Eine Zeichnung kann mehrfach kopiert werden.	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Kopieren	
Eine Zeichnung kann auf ein Werkstück oder einen Arbeitsbereich gestreckt werden.	keine	Bearbeiten > Zeichnung > Strecken	



Anstatt über das Hauptmenü zu gehen, können Sie sich diese Elemente auch als Werkzeugleiste einblenden ("Ansicht > Werkzeugleiste")

## 9.2 Auswahl Rechteck

Die Funktion "Auswahl Rechteck" erlaubt das Bearbeiten (verschieben, drehen, kopieren oder löschen) von Zeichnungsteilen mit der Maus. Als erstes muss durch Anklicken des Symbols



in der waagerechten Symbolleiste der Typ der Daten ausgewählt werden (Wahl zwischen **Vektoren**, **Polylinie**, **Radiuskorrektur-Polylinie**, **Bohrpunkte** oder **Alles**).

Auf der grafischen Oberfläche erscheint ein Kreuz-Mauszeiger, mit dem dann eine Auswahl erfolgen kann. Durch das Anklicken der linken Maustaste, das Ziehen der Maus und erneutem Anklicken der linken Maustaste wird ein Rechteck um eine Zeichnung oder ein Zeichnungselement gezogen. Es erscheint ein Rechteck in dem sich die ausgewählte Zeichnung oder die Zeichnungselemente befinden (siehe Abbildung).

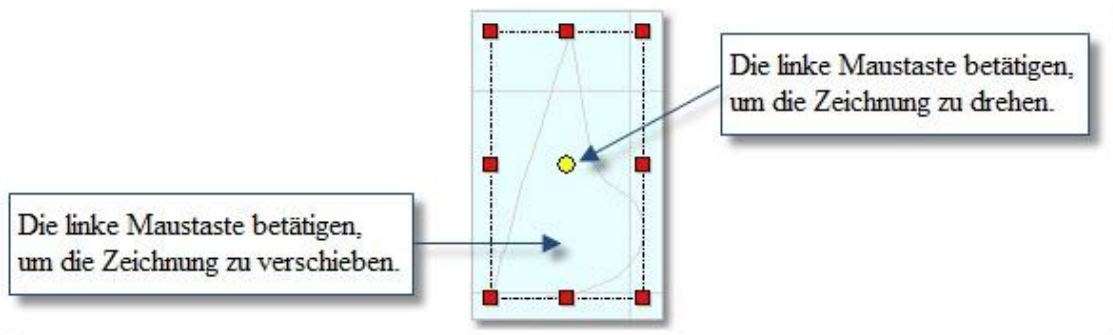



Abbildung: Den Inhalt des Auswahl-Rechtecks drehen, kopieren und verschieben

Nachdem die Auswahl mit der Maus erfolgt ist, kann jetzt durch die Wahl der Funktion mit der Taste und das Anklicken der linken Maustaste auf der Fläche die gewünschte Aktion durchgeführt werden.

<i>Beschreibung</i>	<i>Taste</i>	<i>Menübefehl</i>	<i>Symbol</i>
Löschen	[Entf]	Bearbeiten > Inhalt des Auswahl Rechtecks > Löschen	keines
Kopieren	[Strg + c] und linke Maustaste	Bearbeiten > Inhalt des Auswahl Rechtecks > Kopieren	keines
Verschieben	[Strg + x] und linke Maustaste	Bearbeiten > Inhalt des Auswahl Rechtecks > Verschieben	keines
Drehen	Mittelpunkt des Auswahl-Rechtecks  und linke Maustaste	kein	keines
Fräsrichtung und Werkzeugnummer ändern	rechte Maustaste > Eigenschaften...	kein	keines



**Die Funktion "Fräsrichtung und Werkzeugnummer ändern" kann bei DIN66025 (G-Codes) Dateien nicht verwendet werden.**

### 9.3 Fräsrichtung und Werkzeugnummer ändern

Die Fräsrichtung und die Werkzeugnummer können im Kontext-Fenster des Auswahlrechtecks verändert werden. Um die Eigenschaften zu ändern, muss als erstes mit der Funktion "[Auswahl Rechteck](#)<sup>177</sup>" eine Auswahl der Zeichnungsteile getroffen werden. Anschließend öffnen Sie das Kontextmenü durch einen Rechtsklick und gehen dann auf Eigenschaften. Im Dialogfenster "Eigenschaften" erscheint die aktuelle Werkzeugnummer der ausgewählten Zeichnungsteile. Wenn die ausgewählten Zeichnungsteile mehr als ein Werkzeug haben, dann wird keine Werkzeugnummer angezeigt. Jetzt kann eine neue Werkzeugnummer sowie Fräsrichtung angegeben werden. Der Button "Ändern" führt die gewünschten Änderungen durch.

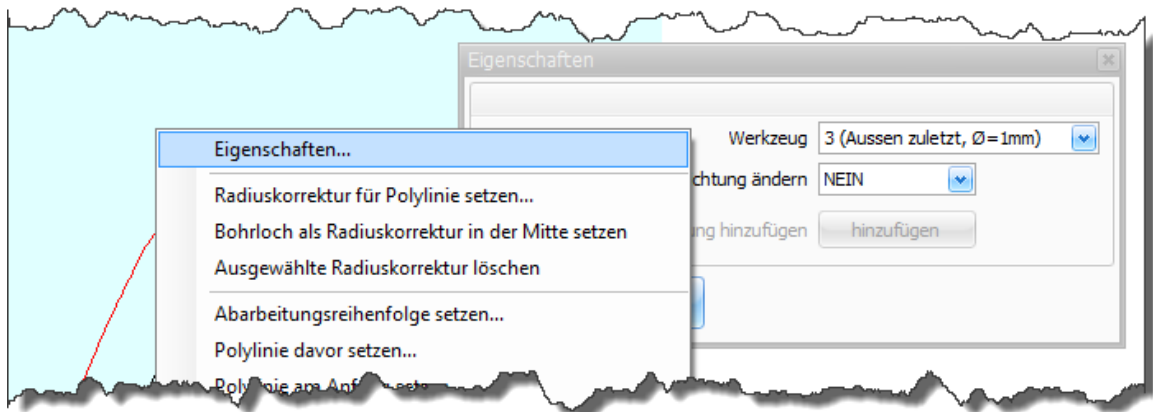


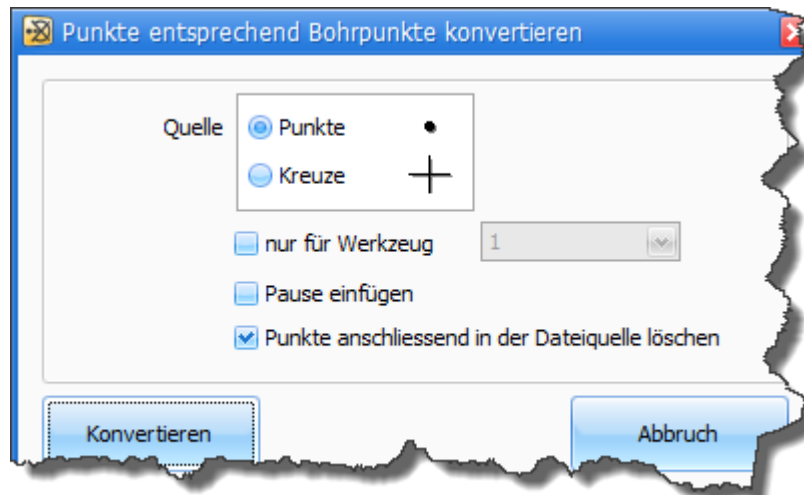
Abbildung: Kontextmenü und Dialogfenster "Eigenschaften"



**Diese Funktion steht bei DIN/ISO-Dateien nicht zur Verfügung!**

## 9.4 Punkte entsprechend Bohrpunkte konvertieren

Das Programm NC-EAS(Y) 5 liest Sieb & Maier Dateien. Da dieses Datenformat nur von wenigen Programmen unterstützt wird (meistens von Platinenlayout Programmen), bietet NC-EAS(Y) 5 ein einfaches Werkzeug zum Generieren der Bohrdaten aus einer 2D Datei.



Die Bohrpunkte in der 2D Datei (HPGL oder DXF) müssen als • Punkte oder + Kreuze (empfohlen) gezeichnet werden. Die Funktion "Hauptmenü > Bearbeiten > Punkte entsprechend Bohrpunkte konvertieren..." erzeugt aus Punkten oder Kreuzen Bohrpunkt-Daten.

## 9.5 Bohrpunkte, Abtastdaten und Radiuskorrektur entfernen

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Radiuskorrektur entfernen	keine	Bearbeiten > Entfernen > Radiuskorrektur	
Bohrdaten entfernen	keine	Bearbeiten > Entfernen > Bohrdaten	keines
Abtastdaten entfernen	keine	Bearbeiten > Entfernen > Abtastdaten	keines

## 9.6 Schleppmesser Korrektur



**Die Schleppmesser- Korrektur kann nur für HPGL Dateien ausgeführt werden.**

Vor einem Schneidevorgang ist die Ausrichtung des Schwenkmessers unbekannt. Deshalb muss sie vorher in der Y Richtung eingestellt werden (Abbildung 1).

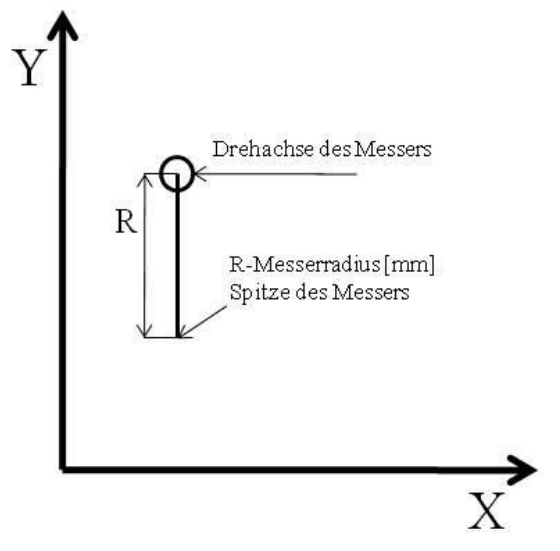


Abbildung 1: Startposition des Schwenkmessers

Gleich nach dem Start wird das Messer mit Hilfe einer Ausrichtungs-Schnittstrecke in Y-Richtung genau justiert (Abbildung 2).



Abbildung 2: Ausrichtungs-Schnittstrecke

### Schleppmesser Korrektur

Im Dialogfenster "Schleppmesser Korrektur" (siehe Abbildung 3) wird der Schwenkmesser-Radius korrigiert. Dieses Fenster rufen Sie auf, indem Sie über das Hauptmenü "Bearbeiten > Schleppmesser Korrektur..." gehen.

Das Fenster gliedert sich in zwei Bereiche, Parameter und Ausrichtung.

### Schleppmesser Parameter:

- **Messer-Offset:** Dies ist der Abstand zwischen der Drehachse des Messers und der Messerspitze (Messerradius).
- **Startwinkel:** Der Startwinkel gibt die Winkeldifferenz für Folgewinkel an, bei der die Korrekturbahn für das Schneidmesser berechnet wird. Je größer der Startwinkel, desto runder werden die ausgeschnittenen Ecken. Empfohlen wird ein Wert von 8 Grad.
- **Skalierung:** Mit Skalierung kann die Zeichnung beliebig vergrößert werden. Nach den Berechnungen darf die Zeichnung nicht mehr vergrößert werden, weil dann auch der Messerradius verändert wird.

### Schleppmesser Ausrichtung:

- **Im Abstand:** Der hier eingetragene Wert gibt den Abstand des Ausrichtungsschnitts zur eigentlichen Kontur an.
- **Länge:** gibt die Länge der Ausrichtungsstrecke an
- **Ausrichten:** Wenn hier ein Häkchen gesetzt wird, fährt die Maschine die Ausrichtungsstrecke.



**Der Wert "Im Abstand" sollte so gewählt werden, dass der Ausrichtungsschnitt außerhalb der Konturen liegt, da sonst die eigentliche Kontur beschädigt würde!**

Schleppmesser Korrektur	
<b>Parameter</b>	<b>Ausrichtung</b>
Messer Offset: 0,300 mm	Im Abstand: 0 mm
Startwinkel: 8 Grad	Länge: 5 mm
Skalierung: 1 mm	<input checked="" type="checkbox"/> ausrichten
OK	Abbruch
	Hilfe


Abbildung 3: Schleppmesser Korrektur


Haben Sie alle Parameter entsprechend gesetzt, können Sie mit "OK" diese bestätigen und NC-EAS(Y) 5 berechnet die Schnittbahnen.



**Bei der Ausrichtung des Z-Nullpunktes müssen Sie die Schnitttiefe der Folie (oder auch Karton) berücksichtigen.**

## 9.7 Pause

Die Pause erlaubt ein erneutes Fortfahren des Fräsvorgangs ab einer beliebigen Position. Sie kann manuell oder auch während des Fräsvorgangs durch das Anklicken des Symbols  in der waagerechten Symbolleiste gesetzt werden. In dem numerischen Eingabefeld des Dialogfensters "Pause" (siehe Abbildung) wird die Nummer des Vektors als Position der Pause festgelegt. Mit der Angabe der Gruppe wird zwischen Bohrpunkten und Vektoren gewählt. Die Zeichnungsteile, die noch von der CNC-Maschine abgearbeitet werden müssen, werden in Grau dargestellt.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Pause während des Fräsvorganges setzen	keine	kein	
Pause manuell setzen, verschieben oder löschen	keine	Bearbeiten > Pause	keines

## 9.8 Integrierter Texteditor

Interner Text - Editor ist ein vollwertiger Editor, der DIN66025 und HPGL - Dateien lädt und folgende Funktionen bietet.

1. Syntaxhervorhebung für DIN66025 markiert die Befehle blau an (siehe Abbildung 1).

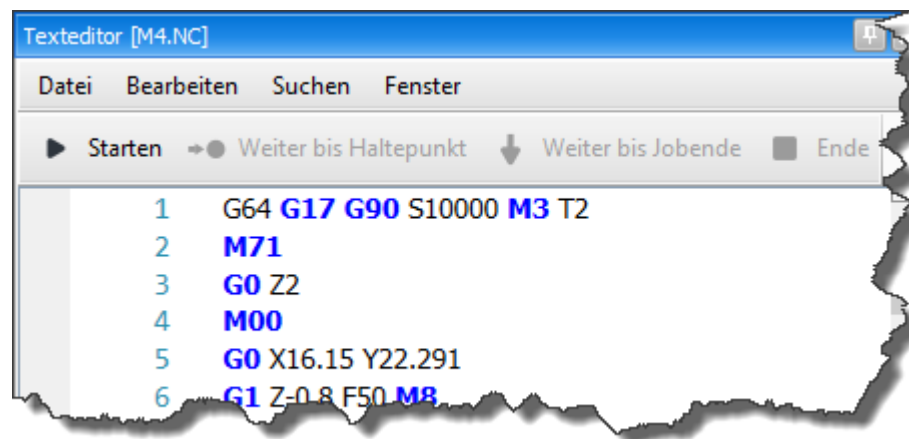


Abbildung 1: Durch klicken auf "Starten" wird die DIN66025 Datei zeilenweise ausgeführt

2. **Neu ab 5** G-Code Befehle können zeilenweise oder bis zur einer Stelle ausgeführt werden (siehe Abbildung 1). Klicken Sie auf Rand an der gewünschten Zeile um Haltepunkt festzulegen. Durch klicken auf "Weiter bis Haltepunkt" werden alle Befehle bis Haltepunkt ausgeführt. Der Befehl "Weiter bis Jobende" führt die Datei bis Ende durch, hingegen der

Befehl "Ende" beendet die Arbeit (Abbildung 2).

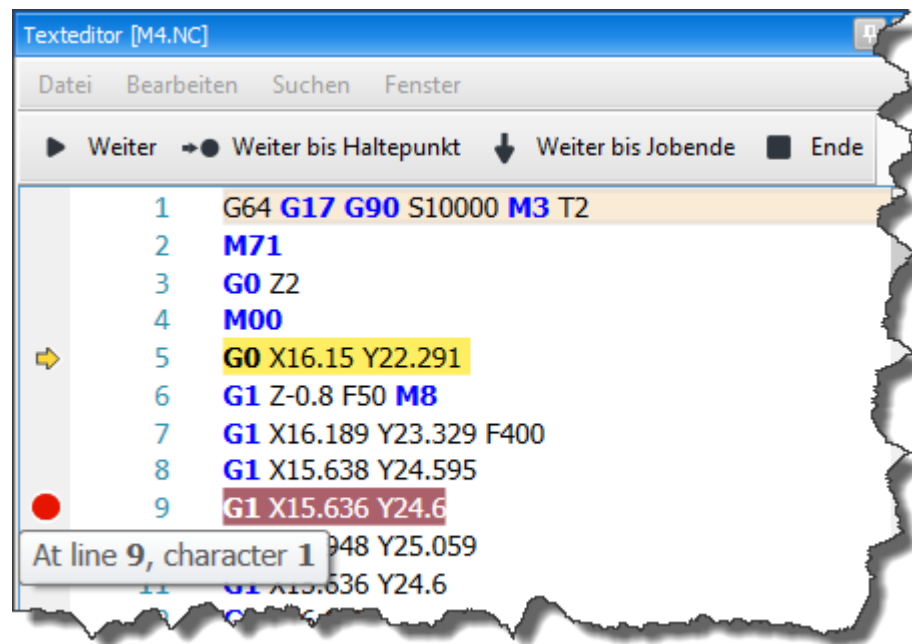


Abbildung 2: Der Haltepunkt ist in der Zeile 9 gesetzt

3. **Neu ab 5** Im Texteditor kann DIN66025 Datei um weitere Befehle mit der Autovervollständigung erweitert werden. Drücken Sie die die Tasten "STRG + Leertaste" um Autovervollständigung aufzurufen (siehe Abbildung 3).

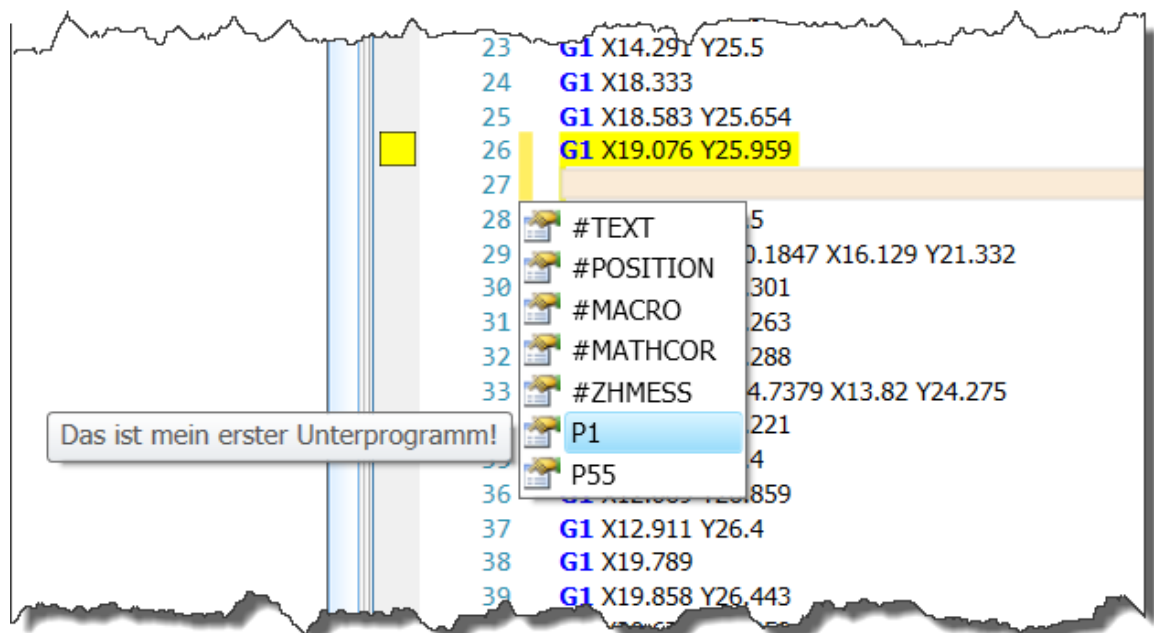


Abbildung 3: Autovervollständigung wurde in der Zeile 27 mit den Tasten "STRG + Leertaste"



aufgerufen und Unterprogramm P1 (das ist mein erster Unterprogramm!) ausgewählt

4. **Neu ab 5** Im Texteditor Hauptmenü "Bearbeiten -> Pause setzen" kann eine Pause gesetzt werden. Die Pause wird durch gelben Rechteck am Rand dargestellt (siehe Abbildung 4). Im Job- Fenster kann der Fräsvorgang ab Pause weitergeführt werden.

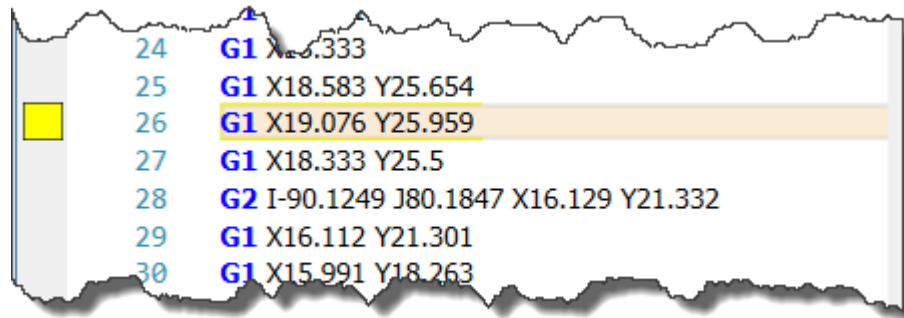


Abbildung 4: Pause wurde an der Zeile 26 gesetzt

5. **Neu ab 5** Im Texteditor Hauptmenü "Bearbeiten -> Unterprogramme" können Unterprogramme verwaltet werden. Die Unterprogramme können mit Hilfe der Autovervollständigung in die DIN66025 eingefügt werden (siehe Abbildung 3 und 5).

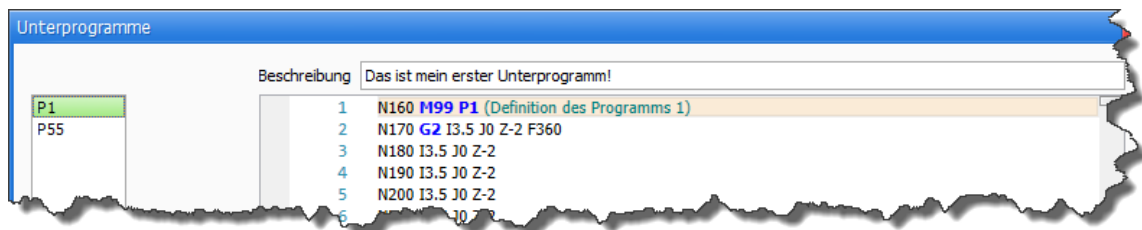
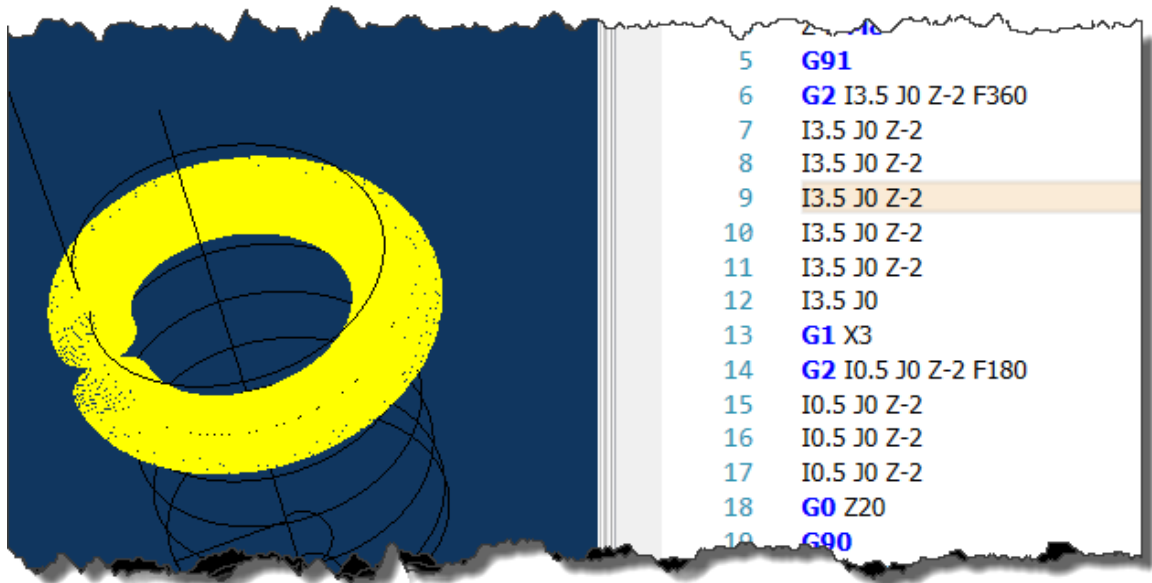


Abbildung 5: Die Beschreibung des Unterprogramms erscheint als Hilfe im Autovervollständigung (siehe Abbildung 3)

6. Der Texteditor hat die Funktionen Suchen & Ersetzen, Gehe zu... und die Druck - Funktion mit Druckvorschau (Menü: Suchen und Datei -> Drucken) .
7. In der 3D Ansicht können die DIN66025 Dateien überprüft werden. Die gewählte Zeile im Texteditor wird farblich (gelber Zylinder) in der 3D Ansicht hervorgehoben.



Der Texteditor ist ein dockbares Fenster und kann an beliebiger Seite im Hauptfenster positioniert werden.

## 9.9 Schachteln

**Neu ab 5** **Ab Pro** Schachteln- Funktion setzt 2D Elemente platzsparend auf ein Werkstück. Die Schachteln Funktion ist ein dockbares Fenster und kann an beliebiger Seite im Hauptfenster positioniert werden. Zum Schachten können mehrere Dateien hinzugefügt werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
2D Elemente platzsparend auf ein Werkstück setzen	keine	Fenster > Schachteln	keines

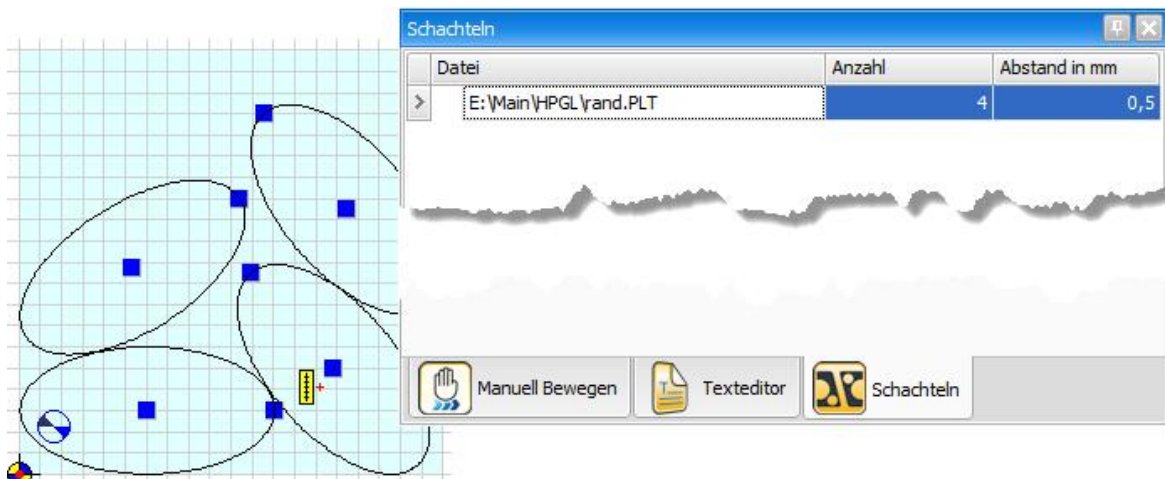


Abbildung: Die Ellipse aus Datei "rand.plt" wurde 4 mal mit Abstand von 0,5mm platzsparend auf Werkstück gestellt.

### 9.10 Radiuskorrektur

Bei der Radiuskorrektur handelt es sich um eine Funktion, mit der festgelegt wird, ob das Werkzeug links oder rechts zum Vektor der Zeichnung versetzt wird. NC-EAS(Y) 5 kann die Radiuskorrektur links, rechts, innen und außen durchführen. In der folgenden Tabelle sind die einzelnen Funktionen der Radiuskorrektur aufgeführt.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Radiuskorrektur für gesamte Zeichnung	keine	Bearbeiten > Radiuskorrektur oder Radiuskorrektur in der Werkzeugleiste	
Radiuskorrektur für Polylinie setzen	keine	Context Menü > Rechte Maustaste auf der 2D Zeichnung oder Radiuskorrektur in der Werkzeugleiste	
Bohrloch als Radiuskorrektur in der Mitte setzen	keine	Context Menü > Rechte Maustaste auf der 2D Zeichnung	keines
Ausgewählte Radiuskorrektur löschen	keine	Context Menü > Rechte Maustaste auf der 2D Zeichnung oder Radiuskorrektur in der Werkzeugleiste	
Ganze Radiuskorrektur löschen	keine	Bearbeiten > Entfernen > Radiuskorrektur oder Radiuskorrektur in der Werkzeugleiste	

Die folgende Abbildung soll Ihnen verdeutlichen, was bei der Radiuskorrektur mit innerhalb und

außerhalb der Kontur gemeint ist.

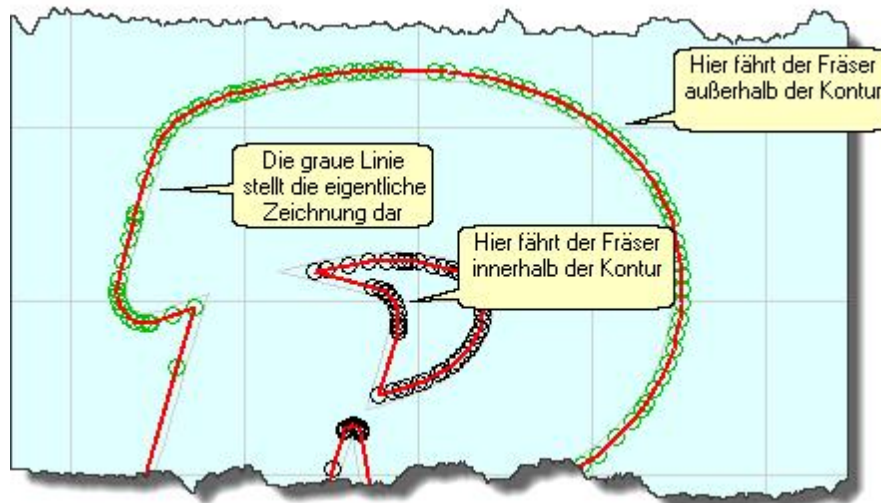


Abbildung 1: Radiuskorrektur innerhalb und außerhalb der Kontur

Die Radiuskorrektur kann auf zwei unterschiedliche Arten ausgeführt werden.

### **Radiuskorrektur mit mehreren Werkzeugen:**

Soll die Radiuskorrektur für die gesamte Zeichnung mit unterschiedlichen Werkzeugen ausgeführt werden, rufen Sie zunächst das Menü "Radiuskorrektur" auf (Menü > Bearbeiten >

Radiuskorrektur oder über den Button  in der Werkzeugleiste).

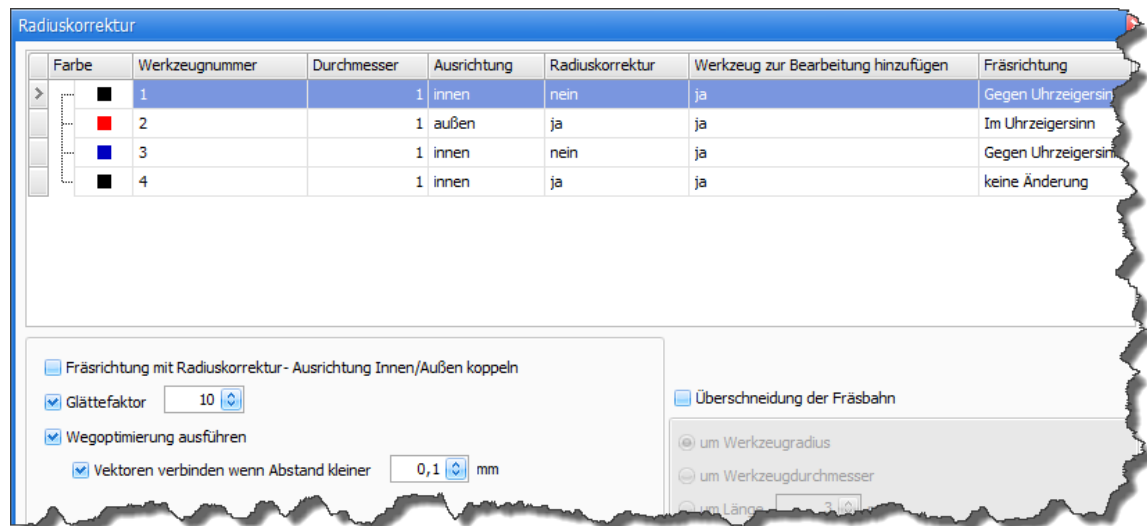


Abbildung 2: Menü "Radiuskorrektur für 2D Daten wie HPGL oder DXF"

Hier gibt es folgende Einstellungsmöglichkeiten (siehe Abbildung 2):

#### **Werkzeug Durchmesser**

Hier können Sie den Durchmesser des entsprechenden Werkzeugs anpassen. Das Durchmesser kann auch im Werkzeuglager eingestellt werden.

#### **Ausrichtung**

Hier legen Sie fest, ob der Fräser innerhalb/außerhalb oder links/rechts der Kontur fräsen soll.

#### **Radiuskorrektur**

In diesem Feld bestimmen Sie, ob eine Radiuskorrektur ausgeführt werden soll oder nicht.

#### **Werkzeug zur Bearbeitung hinzufügen**

Diese Option erlaubt es Ihnen, ein Werkzeug ohne Radiuskorrektur zur Bearbeitung hinzuzufügen.

#### **Überschneidung der Fräsbahn**

Diese Option kann nur zusammen mit der Radiuskorrektur für 2D Daten wie HPGL oder DXF genutzt werden. Bei geschlossenen Konturen können die berechneten Bahnen etwas verlängert werden, sodass sich das Ende der Kontur mit dem Anfang der Bahn überschneidet.



Setzen Sie bei einem Werkzeug das Merkmal "Radiuskorrektur" auf Nein und das Merkmal "Werkzeug zur Bearbeitung hinzufügen" auf Ja, dann fräst die Maschine den eigentlichen Weg ohne Radiuskorrektur.

Setzen Sie beide Merkmale auf Nein, dann wird diese Kontur gar nicht ausgeführt (siehe Abbildung 3).

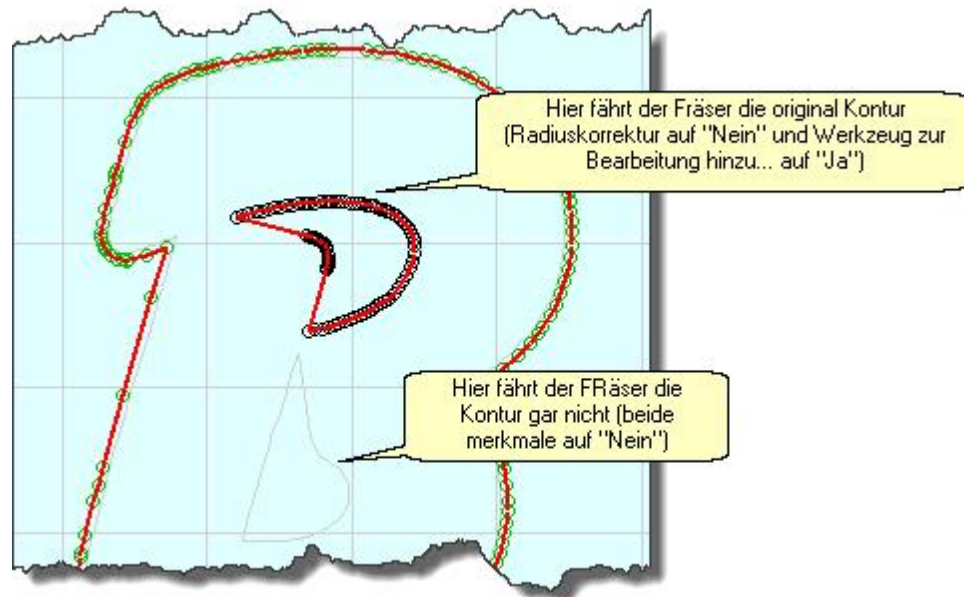


Abbildung 3: Die Bahnen können ohne Radiuskorrektur zur Bearbeitung hinzugefügt oder ganz deaktiviert werden.

### Fräsrichtung

In diesem Feld legen Sie fest, in welcher Richtung das entsprechende Werkzeug fräsen soll.

Haben Sie diese Parameter festgelegt, können Sie noch weitere Einstellungen vornehmen. Sie können festlegen, ob die **Fräsrichtung mit der Radiuskorrektur-Ausrichtung (Innen/Außen) gekoppelt** werden soll. Außerdem können Sie den **Glättefaktor** bestimmen und die **Wegoptimierung** aktivieren. Zusätzlich zur Wegoptimierung können Sie einstellen, dass **Vektoren mit einem Abstand kleiner x mm verbunden** werden sollen.



Achten Sie darauf das es bei bestimmten Umständen bei der Radiuskorrektur Berechnungsfehler entstehen können. Deshalb muss die Radiuskorrektur immer visuell überprüft werden.

Die [Wegoptimierung](#)<sup>197</sup> und der Glättefaktor optimieren die Daten vor der Berechnung der Radiuskorrektur. Dadurch ist eine korrekte Berechnung der Bahnen auch unter schwierigen

Bedingungen möglich. Bei Dateien mit vielen kleinen Vektoren sollte ein Glättfaktor zwischen 15 bis 45 angegeben werden. Der Glättfaktor verändert die mit Radiuskorrektur erzeugten Daten (siehe Abbildung 4). Die originalen Vektoren werden nicht verändert. Je höher der Glättfaktor ist, desto weniger kleine Vektoren gibt es - somit wird die Radiuskorrektur grober.

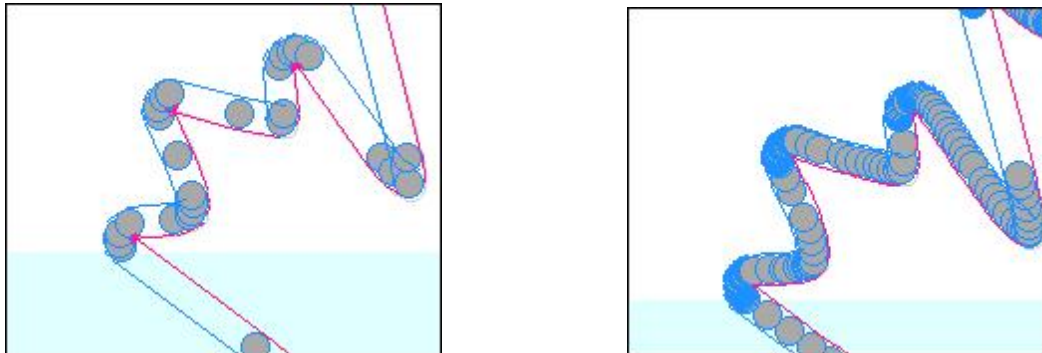


Abbildung 4: Links wurde die Radiuskorrektur mit einem hohen Glättfaktor ausgeführt, rechts dagegen mit einem sehr kleinen Glättfaktor



**Die Optionen wie Wegoptimierung oder Glättfaktor optimieren Daten. Dies kann notwendig sein um Fehler in der Radiuskorrektur zu beseitigen. Auch die Option "Radiuskorrektur für Polylinie" ist für Fehlerkorrektur geeignet.**

**Radiuskorrektur mit nur einem Werkzeug:**

Wenn beispielsweise eine HPGL Datei mit nur einem definierten Werkzeug vorliegt, sieht die Grafik wie folgt aus.

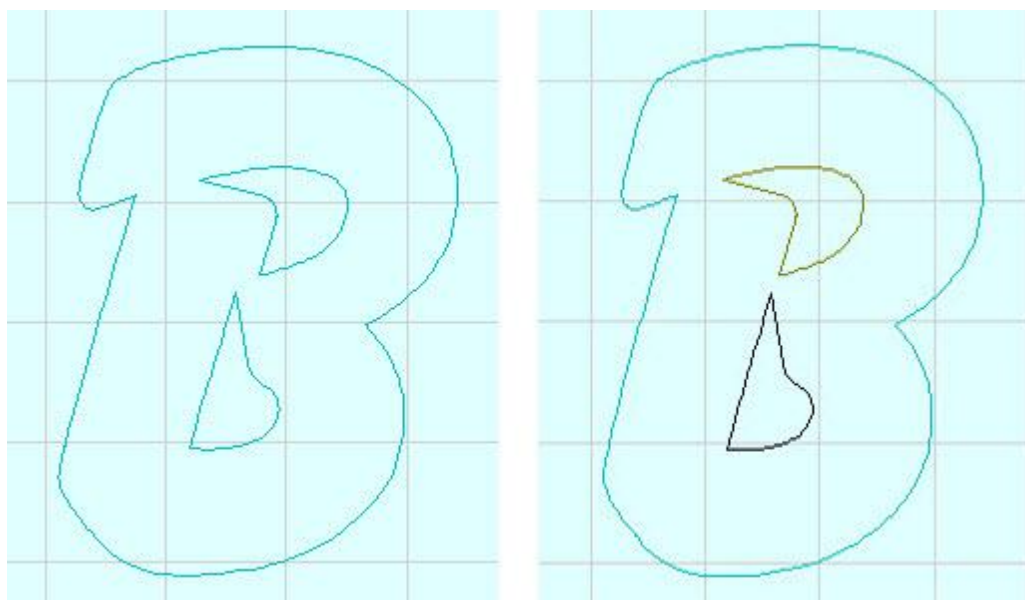


Abbildung 5: Links nur ein Werkzeug, rechts mehrere Werkzeuge (farblich gekennzeichnet)

Hieraus ergibt sich nun das Problem, dass bei der Radiuskorrektur aufgrund nur eines Werkzeugs, lediglich eine Ausrichtung (Innen/Außen) möglich ist und diese auf die gesamte Zeichnung angewendet wird.

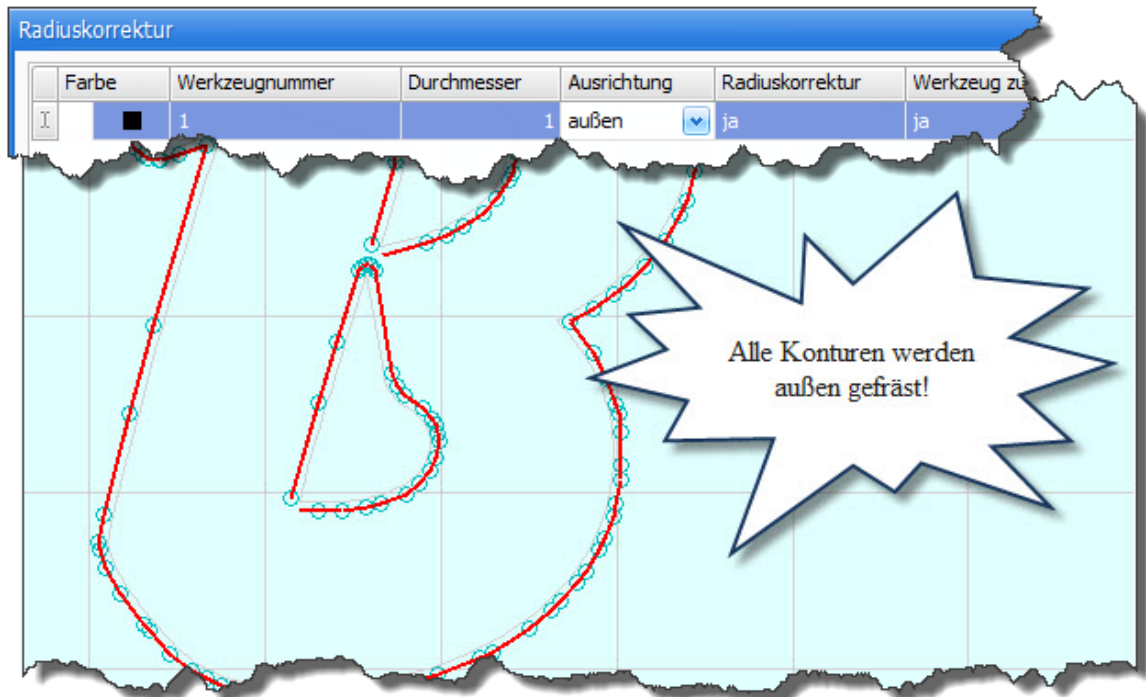
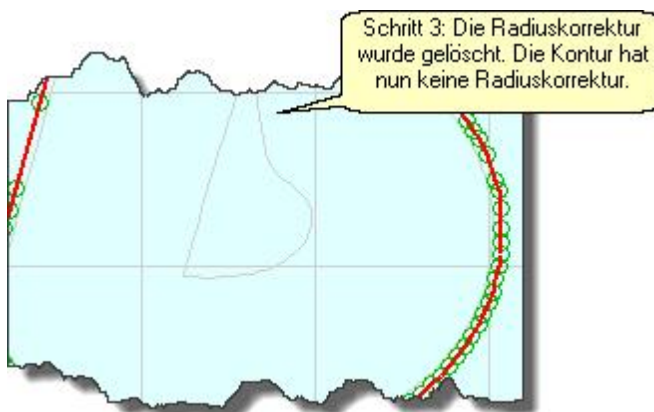
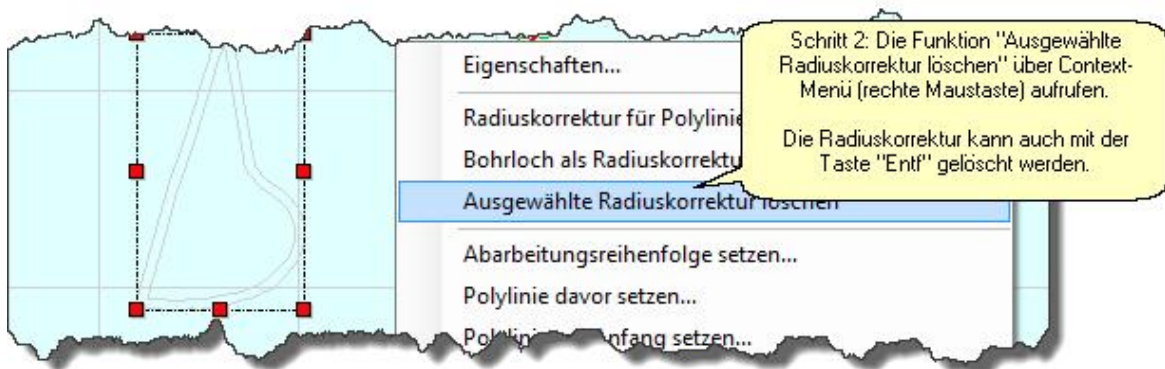
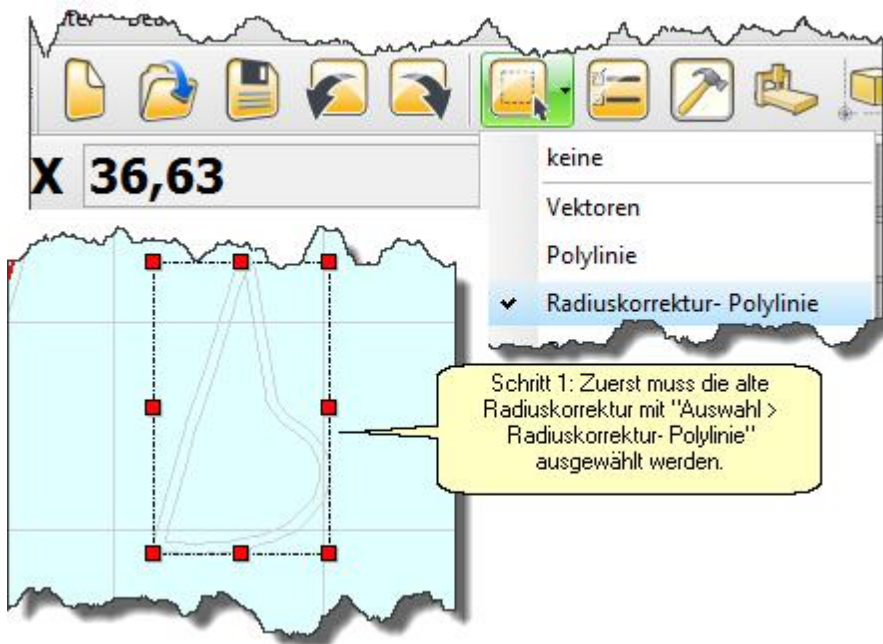


Abbildung 6: Radiuskorrektur mit nur einem Werkzeug

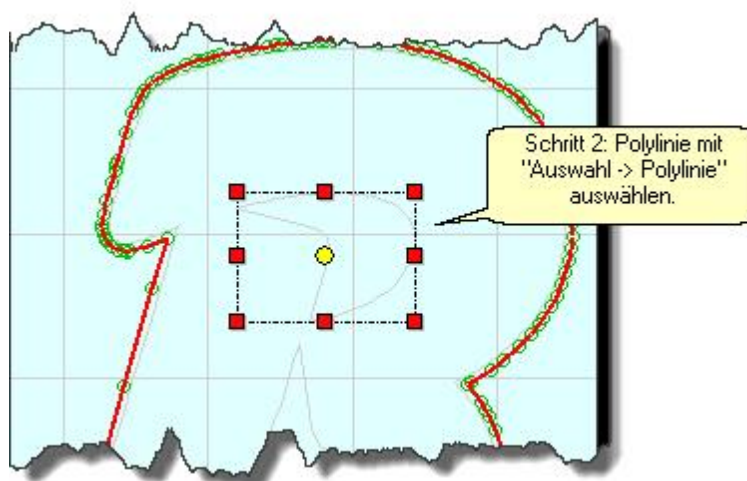
Führt man nun die Radiuskorrektur durch, werden einige Polylinien falsch berechnet (hier die inneren Ausschnitte des "B"). Dieser Effekt ist jedoch nicht erwünscht, da die Ausschnitte des "B" innen der Kontur gefahren werden sollen. Damit die entsprechenden Radiuskorrektur-Bahnen richtig berechnet werden können, müssen Sie zuerst die falschen Radiuskorrektur-Bahnen entfernen.

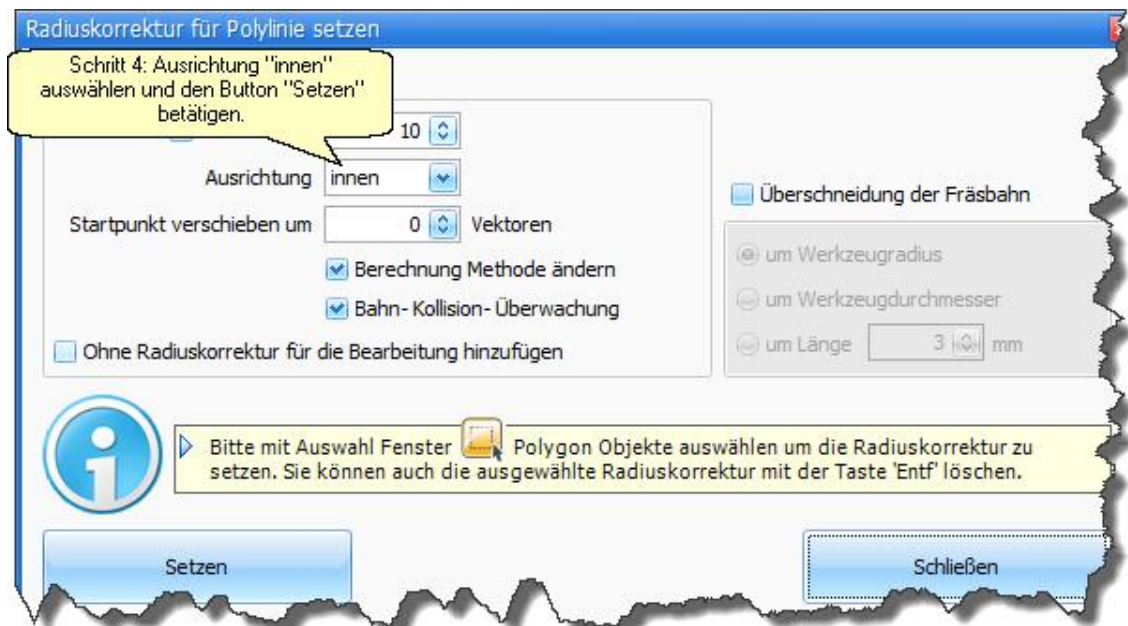
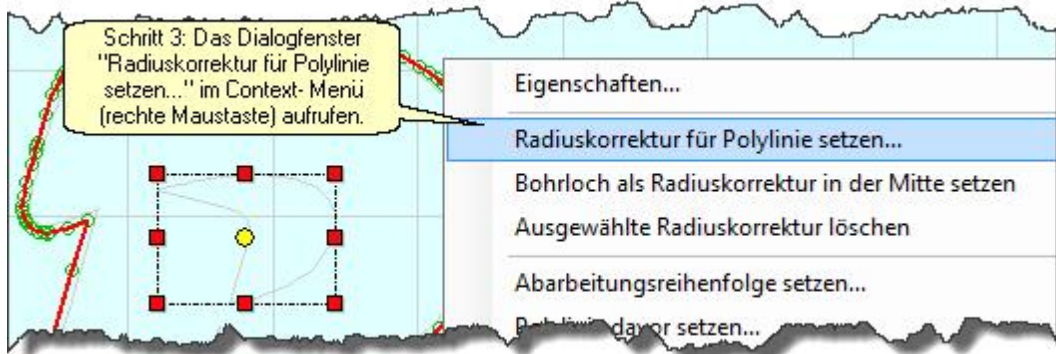


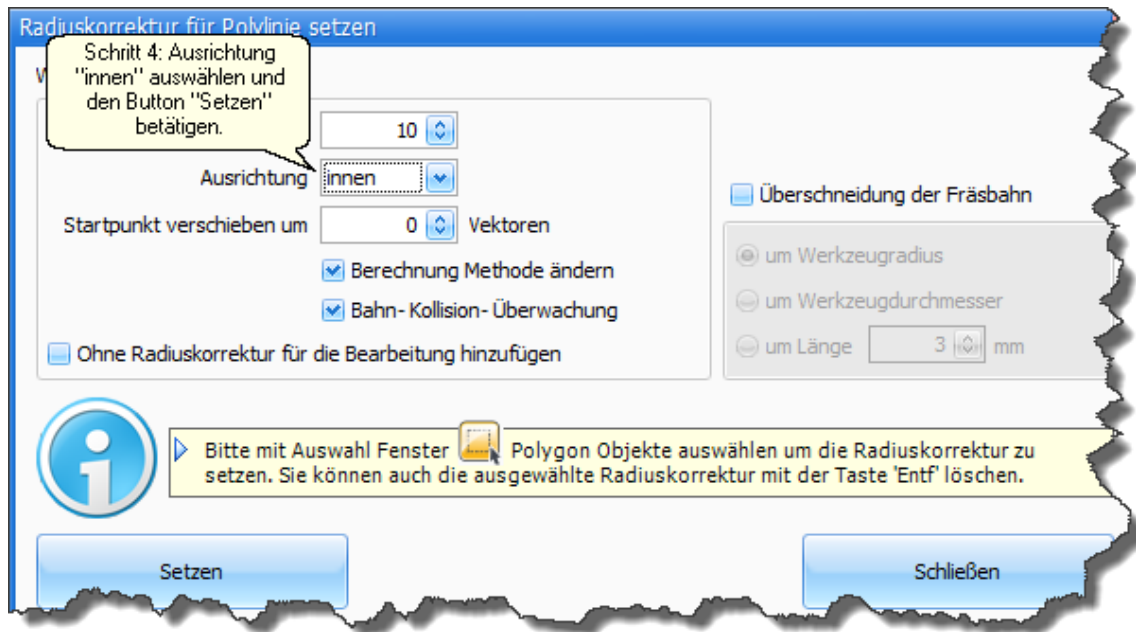
Hierzu gehen sie nun wie folgt vor:



Wenn Sie die drei Schritte durchgeführt haben, müssen Sie nun für die entsprechenden Konturen die richtige Radiuskorrektur vornehmen. Hierzu wählen Sie unter "Auswahl Fenster" die Polylinie aus und markieren die entsprechende Kontur (Polylinie). Anschließend öffnen sie durch einen Rechtsklick das Context-Menü und gehen hier auf "Radiuskorrektur für Polylinie setzen..." (alternativ können Sie diesen Dialog auch über die linke Werkzeugleiste > Radiuskorrektur öffnen). Wenn sich das Menüfenster "Radiuskorrektur für Polylinie setzen..." geöffnet hat, können Sie nun die Ausrichtung auf "innen" setzen. Haben Sie alle Einstellungen vorgenommen, können Sie diese mit Klickern auf "Setzen" bestätigen. Die Radiuskorrektur wurde für die ausgewählte Polylinie berechnet.







Haben Sie nun alle Parameter korrekt eingestellt und die Radiuskorrektur ist definiert, sollten Sie, bevor die Daten an die CNC-Anlage weitergegeben werden, eine visuelle Überprüfung der berechneten Radiuskorrektur-Bahnen durchführen. Hierzu können Sie eine Simulation des Bearbeitungsvorgangs durchführen und diesen in der 3D-Ansicht überprüfen.

### **Vorgehen bei falsch berechneten Radiuskorrektur-Bahnen:**

Wenn die Radiuskorrektur einer Polylinie falsch berechnet wurde, gibt es mehrere Möglichkeiten, dieses Problem zu beheben.

- Da Vektoren mit gleichen Koordinaten (verdeckt) bei der Radiuskorrektur nicht zulässig sind und Fehler verursachen, sollten Sie vor jeder Radiuskorrektur eine Wegoptimierung mit der eingeschalteten Option "Vektoren verbinden wenn Abstand kleiner X mm" durchführen (siehe Abbildung 2). Die Wegoptimierung filtert die doppelten Vektoren aus. Mehr zu diesem Thema finden Sie im Kapitel "[Wegoptimierung](#)<sup>197</sup>".
- Führt dies weiterhin zu einer fehlerhaften Radiuskorrektur, sollten Sie den Glättungsfaktor erhöhen - eine Erhöhung löst oft das Berechnungsproblem.
- Die Funktionen "Startpunkt verschieben um" und "Berechnungsmethode ändern" im Dialogfenster "Radiuskorrektur für Polylinie setzen..." helfen ebenfalls falsche/fehlerhafte Berechnungen zu korrigieren.
- Eine Radiuskorrektur für Bohrlöcher zu berechnen, die den gleichen Durchmesser wie der Fräser haben, ist nicht möglich. Hier muss die Funktion "[Bohrloch als Radiuskorrektur in der Mitte setzen](#)<sup>180</sup>" verwendet werden.

**DIN 66025 Befehle:**

NC-EAS(Y) 5 unterstützt die DIN 66025 Befehle G40, G41 und G42. Weitere Informationen zu diesem Thema finden Sie im Kapitel [DIN 66025](#)<sup>[70]</sup>.

Es ist auch möglich, aus einer vorhandenen Radiuskorrektur eine neue Radiuskorrektur zu berechnen.

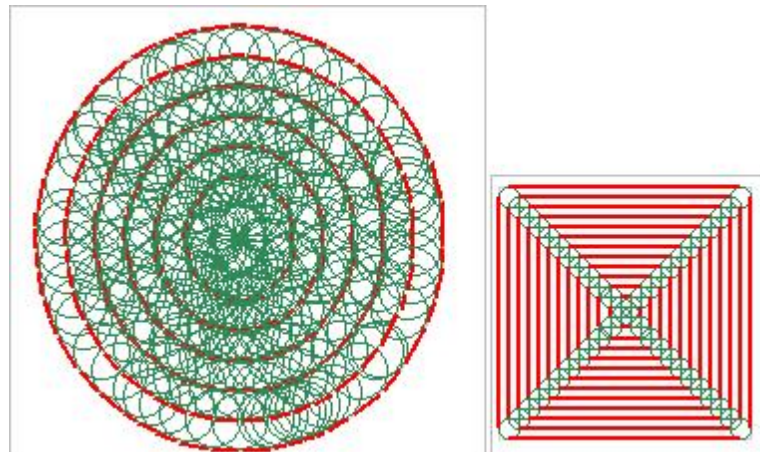





Abbildung 10: Radiuskorrektur aus Radiuskorrektur für Kreis und Rechteck

**9.11 Wegoptimierung**

Die Wegoptimierung sortiert die Daten, setzt die Abarbeitungsreihenfolge fest, entfernt kleine Vektoren (Glättefaktor), filtert doppelte Vektoren aus und verkürzt damit den Fräsvorgang. Die einzelnen Funktionen der Wegoptimierung können über das Hauptmenü oder über die Werkzeugleiste "Wegoptimierung" (wenn eingeblendet) ausgeführt werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Wegoptimierung	keine	Bearbeiten > Wegoptimierung	
Abarbeitungsreihenfolge setzen	keine	Kontextmenü > Abarbeitungsreihenfolge setzen...	
Polylinie davor	keine	Kontextmenü > Polylinie davor setzen...	

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Polylinie am Anfang	keine	Kontextmenü > Polylinie am Anfang setzen...	
Polylinie am Ende	keine	Kontextmenü > Polylinie am Ende setzen...	
Abarbeitungsreihenfolge anzeigen	keine	Kontextmenü > Abarbeitungsreihenfolge anzeigen...	

"**Wegoptimierung**" sortiert die Daten in Gruppen und kann Vektoren, die in bestimmten Abständen liegen (z.B. 0,1 mm), miteinander verbinden. Der **Glättefaktor** filtert kleine Vektoren heraus. Je höher der Glättefaktor (1 bis 99) ist, desto weniger kleine Vektoren gibt es, womit die Zeichnung gröber wird. Die Funktion "**Abarbeitungsreihenfolge setzen**" definiert die Fräsreihenfolgen der einzelnen Polylinien für die ganze Zeichnung. Die Funktionen "Polylinie davor", "Polylinie am Anfang" und "Polylinie am Ende" ändern die Fräsreihenfolge einer Polylinie innerhalb der Zeichnung.

## 9.12 Eintauchen und Austausch

Eintauchen und Austausch kann als Linie oder Bogen hinzugefügt werden. Wenn Sie diese Funktion einfügen, fährt die Maschine seitlich an die Kontur (in X- und Y-Achse, kein Z-Eintauchen).

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Eintauchen und Austausch hinzufügen	keine	Bearbeiten > Eintauchen und Austausch...	keines



Abbildung 1: Dialogfenster "Eintauchen und Austauschen"



**Diese Funktion kann bei DIN66025 Dateien nicht verwendet werden!**

### 9.13 Stege

Stege können für Fräsbahnen eingefügt werden. Um einen Steg einzufügen öffnen Sie den Dialog "Stege einfügen..." und wählen anschließend den Vektor aus, an dem ein Steg eingefügt werden soll. Ein Steg kann nicht für DIN66025 Dateien hinzugefügt werden.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Stege einfügen	keine	Bearbeiten > Stege einfügen...	keines



**Diese Funktion kann bei DIN66025 Dateien nicht verwendet werden!**

## 9.14 Zeitermittlung


Mit der Funktion "Zeitermittlung" wird für die geladene Datei die Arbeitszeit ermittelt. Sie können den Befehl über das Hauptmenü oder über die Werkzeugleiste aufrufen.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Ermittelt die Zeit, die benötigt wird, um die Datei abzuarbeiten.	keine	Bearbeiten > Zeitermittlung	

Während die CNC-Maschine läuft, wird in der Statusleiste eine Restzeit angezeigt. Diese Restzeit wird nur geschätzt und ist, besonders am Anfang, ungenau (siehe Kapitel: ["Statusleisten"](#) <sup>181</sup>).

## 9.15 TeachIn

TeachIn ist ein Hilfsmittel für das Anfahren einer bestimmten Position, um sie dann in der HPGL-Datei oder in der DIN66025 Datei zu speichern.

<i>Beschreibung</i>	<i>Taste</i>	<i>Menübefehl</i>	<i>Symbol</i>
TeachIn ist ein Hilfsmittel zum Speichern von Positionen in der HPGL Datei oder in der DIN66025 Datei.	keine	Bearbeiten > TeachIn	

Nach dem das Dialogfenster "TeachIn" geöffnet ist, können die gewünschten Positionen mit "["Manuell bewegen"](#) <sup>160</sup>" angefahren und mit "Hinzufügen" der Ausgabeliste hinzugefügt werden. Wenn alle gewünschten Punkte zur Ausgabe hinzugefügt worden sind, kann die Ausgabeliste in der HPGL-Datei oder in der DIN66025 Datei gespeichert werden. Diese Positionen können auch manuell über das Eingabefeld eingetragen werden.

## 9.16 Ecken abrunden

Bei Teilen, die nicht exakt sein müssen, kann durch das Abrunden der Ecken, die Laufruhe der CNC Maschinen stark erhöht werden (besonders für Tangentialachse).

Es gibt folgende Einstellungsmöglichkeiten:

- Der Abstand (D) zwischen Ecke und Bogen beeinflusst wie stark abgerundet werden soll. Je größer der Abstand desto stärker ist die Abrundung.
- Mit dem Parameter "ab Winkel" wird festgelegt ab welchem Winkel die Abrundung erfolgen soll.



Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Ecken abrunden ab einem bestimmten Winkel.	keine	Bearbeiten > Ecken abrunden	

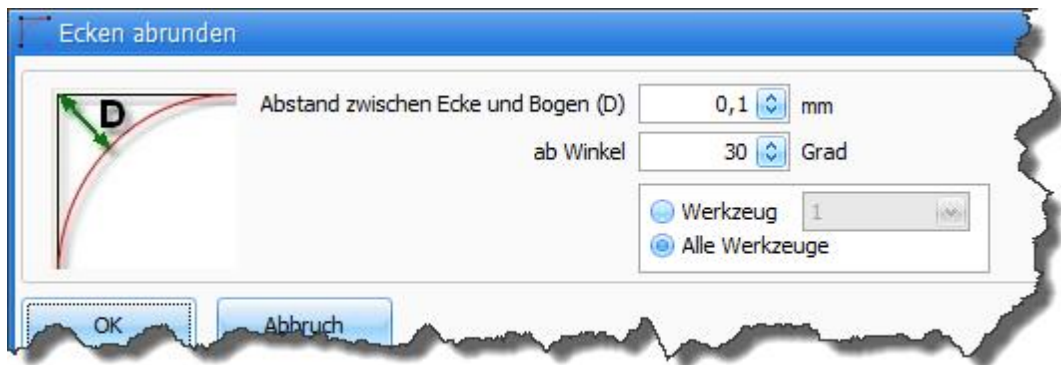


Abbildung: Ecken abrunden



Bevor die Ecken abgerundet werden, sollte die [Wegoptimierung](#)<sup>197</sup> mit Glättefaktor ausgeführt werden.

## 9.17 Startpunkte ändern

Jede Polylinie hat einen bestimmten Startpunkt. Der Startpunkt bezeichnet den Punkt einer Kontur, bei dem die Maschine mit der Bearbeitung beginnt. Mit der Funktion "Startpunkte ändern" können Sie die Startpunkte beliebig versetzen. Hierzu öffnen Sie den Dialog und klicken mit der linken Maustaste eine geschlossene Polylinie an der stelle an, an der der neue Startpunkt gesetzt werden soll.

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Ändern eins Startpunktes bei einer geschlossenen Polylinie	keine	Kontextmenü > Startpunkte ändern...	keines

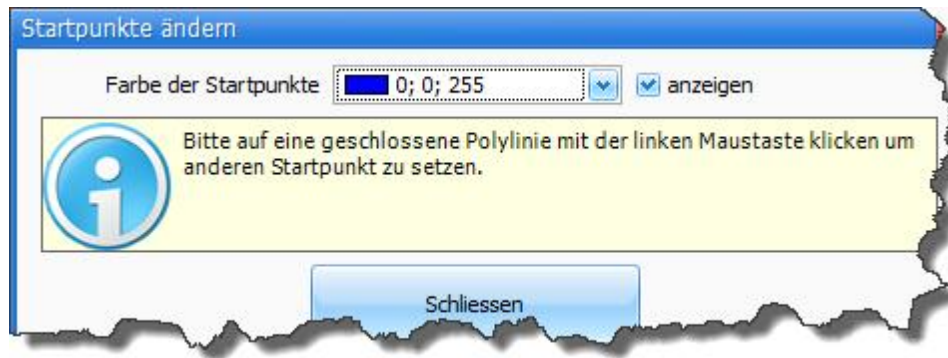


Abbildung: Dialog Startpunkt ändern



**Das Versetzen von Startpunkten funktioniert nur bei geschlossenen Polylinien.**

## 9.18 3D Ansicht

Beschreibung	Taste	Menübefehl	Symbol
Zeichnung in 3D betrachten, 3D Model berechnen, G-Code Zeilen in 3D Ansicht betrachten	keine	Fenster > 3D Ansicht sowie 3D Werkzeugleiste im Ansicht > Werkzeugeleisten	keines



**Die 3D Ansicht benötigt leistungsstarke Grafikkarte sowie OpenGL Unterstützung!**

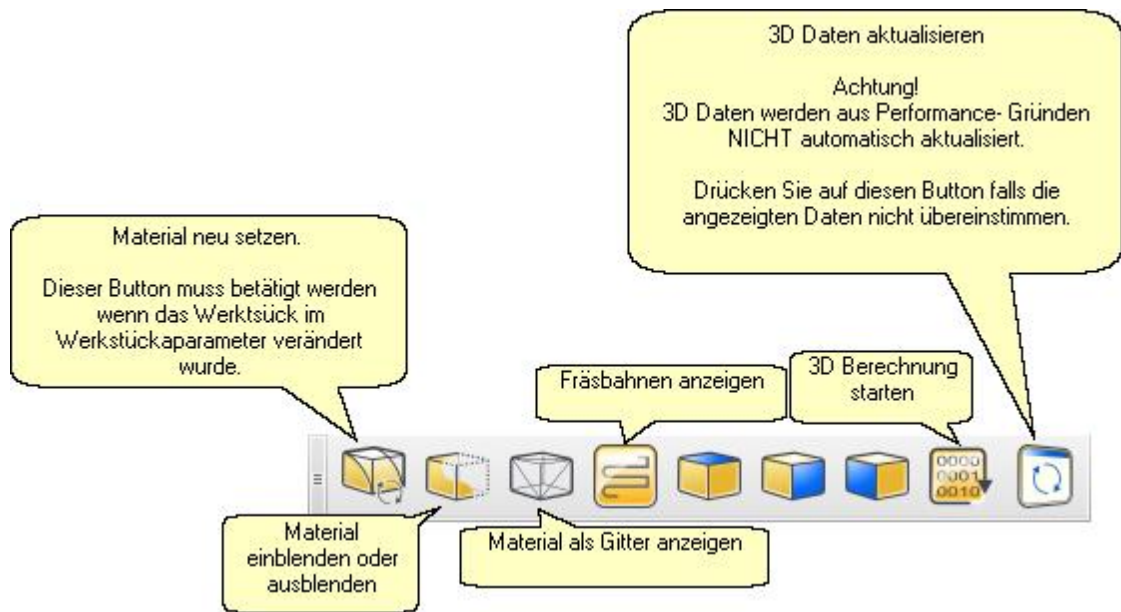
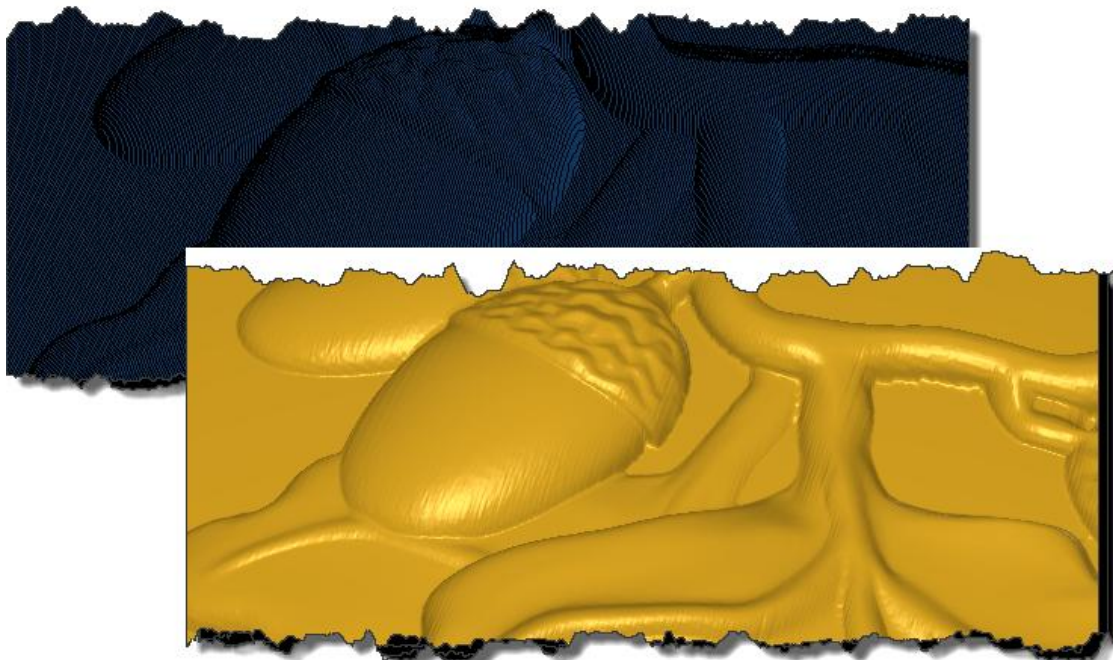


Abbildung: 3D Ansicht Werkzeugleiste

**Neu ab 5 3D Model**

In der 3D Ansicht kann ein 3D Model generiert werden. Dabei müssen folgende Kriterien erfüllt werden:

1. Für die geladenen Daten müssen passende Werkzeuge (Art des Werkzeugs, Durchmesser) im [Werkzeuglager](#)<sup>[97]</sup> festgelegt werden.
2. Für die 3D Model Generierung ist ein Werkstück nötig. Im Dialogfenster [Werkstückparameter](#)<sup>[96]</sup> muss ausreichend großes Werkstück in X,Y und Z definiert werden.



## DIN66025 Befehle

DIN66025 Befehle können in der 3D Ansicht überprüft werden. Im [Texteditor](#)<sup>185</sup> mit Cursor gewählte DIN66025 Zeile wird farblich (gelber Zylinder) in der 3D Ansicht hervorgehoben. Durch die Taste STRG + linke Maustaste kann ein Vektor in 3D Ansicht gewählt werden.

## 10 Konfigurationsdatei config.xml

Alle Einstellungen außer Werkzeuglager werden in der Konfigurationsdatei config.xml gespeichert. Die Konfigurationsdatei ist eine XML Datei, sie kann in einem Texteditor geöffnet werden. Im Hauptmenü "Einstellungen -> Einstellungen -> Speichern unter..." kann die Konfigurationsdatei config.xml gespeichert werden. Im Hauptmenü "Einstellungen -> Einstellungen -> Laden..." kann die Konfigurationsdatei wieder geladen werden.



**Sichern Sie Ihre NC-EAS(Y) 5 Einstellungen in dem Sie die Konfigurationsdatei config.xml erzeugen und als eine Kopie an sicherem Ort (nicht auf gleichem PC sondern z.B. auf US Stick oder CD.ROM) aufbewahren.**

In der Konfigurationsdatei befinden sich mehrere Parameter, die keine Einstellung über Dialoge haben. Öffnen Sie zuvor gespeicherte config.xml Datei in einem Texteditor um Parameter zu ändern.

### **Beispiel: RelativeMoveReset**

Die Funktion befindet sich im Bereich: GeneralSettings. Wenn True (Default- Einstellung), dann wird die Funktion "Relative Fahrt" nach relativen Fahrt zurückgesetzt. Die Einstellung False belässt die Funktion "Relative Fahrt" aktiv.

```
<RelativeMoveReset>true</RelativeMoveReset>
```

## 11 Fehlerbehebung

Fehler	Mögliche Lösung
Fehler, keine Verbindung mit der Steuer-elektronik	<p><b>smc5d-p32</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Nehmen Sie das USB-Kabel heraus und setzen Sie es erneut ein.</li> <li>• Setzen Sie ein anderes USB-Kabel ein.</li> <li>• Erhöhen Sie den Parameter "<a href="#">Unterbrechung nach</a><sup>[32]</sup>" im Menü "Maschinenparameter -&gt; Anschluss".</li> <li>• Schalten Sie die komplette Elektronik aus und wieder ein.</li> <li>• Beenden Sie das Programm und starten Sie es erneut.</li> <li>• Prüfen Sie den Gerätemanager in Windows, um festzustellen, ob die Steuerelektronik <b>smc5d-p32</b> vom Windows Betriebssystem korrekt erkannt wird. Im Bereich USB-Controller muss <b>smc5d-p32</b> stehen.</li> </ul>
Bei der Referenzfahrt fährt mindestens eine Achse langsam vom Schalter weg oder auf den Schalter	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Die Fahrtrichtung der Referenzfahrt ist falsch eingestellt und muss verändert werden. Für die richtige Einstellung der Referenzschalter benutzen Sie den Referenzschalter "Assistent". Weitere Informationen finden Sie im Kapitel "<a href="#">Referenzschalter</a><sup>[45]</sup>".</li> </ul>
Maschine macht Geräusche, läuft jedoch nicht.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Die Schrittmotoren bekommen zu wenig Strom. Der Motorstrom muss invertiert werden. Weitere Informationen finden Sie in den Kapiteln "<a href="#">Taktung der Endstufen</a><sup>[67]</sup>" und "<a href="#">Motorenprüfung</a><sup>[67]</sup>".</li> </ul>
Maschine läuft anfangs gut. Nach einigen Minuten bricht die Verbindung zusammen oder entstehen Fehlermeldungen.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Möglicherweise schaltet sich der PC nach einigen Minuten ab. Deaktivieren Sie das Powermanagement im Bios. Prüfen Sie auch die Energieoptionen in der Windows Systemsteuerung.</li> </ul>



**Damit der PC keine Unterbrechung verursacht, muss unbedingt Power Management im BIOS abgeschaltet sein. Prüfen Sie auch die Energie-Optionen in der Windows- Systemsteuerung**

# Index

## - A -

Abtastdaten 166  
Abtastdaten entfernen 180  
Abtastfläche 166  
Abtastvorrichtung 166  
Ansicht 101  
Ansichtsbereich 18  
Arbeitsreihenfolgen 153  
Arbeitsverzeichnis 101  
Auswahl Rechteck 177

## - B -

Bearbeitung wiederholen 153  
Bereich 176  
Bohrdaten 86  
Bohrdaten entfernen 180

## - C -

CONFIG.XML 204  
Controller 27

## - D -

Dateibereich 18  
Daten und Werkzeuge 152  
DIN66025 70, 101  
Drehen 176  
DXF 88

## - E -

Ecken abrunden 200  
Editor 101  
Eigenschaften der Punkte ändern 160  
Einheit und Skalierung 129  
Einstellungen 15  
Einstellungsbereich 18  
Export der Daten 25

## - F -

Fahren 151  
Fahrtbereich 18  
Flughöhe 152, 153  
Fräsen/Bohren 152  
Fräsrichtung 179

## - G -

Gamepad 112  
GRF5 87  
Gruppe 176

## - H -

Handrad 113  
Höhenkorrektur 153, 157, 166  
HPGL 86  
HPGL nach DIN 66025 konvertieren 25

## - I -

Installation 9

## - J -

Joystick 118

## - K -

Konfiguration 15  
Kopieren 176

## - M -

Makro Rekorder 122  
Makros 122  
Maschinenparameter 30  
Material 96  
Messen 171  
Messer Offset 181  
Messposition 160, 164  
Messpunkt 95  
Microsoft .NET Framework 8

**- N -**

Nullpunkt 160, 164

**- P -**

Pan 25

Parkposition 160, 164

Pause 152, 183

Pins 19

Polygon 177

Position prüfen 166

Positionen 90

Pulldown-Hauptmenü 16

Punkte hinzufügen 160, 164

Punkte löschen 160, 164

**- R -**

Radiuskorrektur 17, 187

Randabstand 166

Referenzfahrt 160

Referenzschalter freifahren 164

**- S -**

Schachteln 186

Schnittstelle 19

Sicherheitsbereiche 100

Simulation 151

Simulationsgeschwindigkeit 151

Skalierung 181

SMC5D-p32 27

Spiegeln 176

Startwinkel 181

Statusleisten 18

Stege 199

Strecken 176

Symbolleisten 18

**- T -**

Tasche 17

Tastenblock 110

Taster heben 166

TeachIn 200

Teilung 166

Text Editor 183

**- U -**

Überwachung 160

**- W -**

Wegoptimierung 197

Werkstück abtasten 166

Werkstückgröße 96

Werkstückparameter 96

Werkzeuglager 97

Werkzeugnummer 179

**- Z -**

Z Nullpunkt messen 172

Zeichnung vergrößern oder verkleinern 25

Zentrieren 176

Zoom 25

Zustellkorrektur 153