

Beschreibungslogik

Kapitel 5: Komplexität

Sommersemester 2018

Thomas Schneider

AG Theorie der künstlichen Intelligenz (TdKI)

<http://tinyurl.com/ss18-bl>

Vorlesungsübersicht

Kapitel 1: Einleitung

Kapitel 2: Grundlagen

Kapitel 3: Ausdruckstärke und Modellkonstruktionen

Kapitel 4: Tableau-Algorithmen

Kapitel 5: Komplexität

Kapitel 6: Effiziente Beschreibungslogiken

Kapitel 7: ABoxen und Anfragebeantwortung

Ziel des Kapitels

Automatisches Schlussfolgern spielt zentrale Rolle für BLen:

- ermöglicht die Entwicklung intelligenter Anwendungen
- die Ausdruckstärke von BLen ist stark darauf zugeschnitten

Wichtig für automatisches Schlussfolgern:

- 1 Entscheidbarkeit der relevanten Schlussfolgerungsprobleme
- 2 möglichst geringe Komplexität
- 3 Algorithmen, die sich in der Praxis performant verhalten

Dieses Kapitel: **Punkt 2**

Zur Erinnerung

2ExpTime

U

2ExpTime-vollständige Probleme sind **erwiesenermaßen** nicht in exp. Zeit lösbar.

ExpTime

U|

ExpTime-vollständige Probleme sind **erwiesenermaßen** nicht in Polyzeit lösbar.

PSpace

U|

NP

}

NP-/PSpace-vollständige Probleme sind **wahrscheinlich** nicht in Polyzeit lösbar.

U|

P

≈ effizient lösbar

Obere Schranke: Enthaltensein in der jeweiligen Klasse

Untere Schranke: Härte für die jeweilige Klasse
(mittels Polyzeit-Reduktionen)

Siehe auch Skript zur VL „Theoretische Informatik 1/2“, §18–20 (Stud.IP)

Kapitel 5: Komplexität

- 1 ACC mit TBoxen, obere Schranke
- 2 ACC mit TBoxen, untere Schranke
- 3 ACC ohne TBoxen, obere Schranke
- 4 ACC ohne TBoxen, untere Schranke
- 5 Unentscheidbare Erweiterungen

Kapitel 5: Komplexität

- 1 *ACC* mit TBoxen, obere Schranke
- 2 *ACC* mit TBoxen, untere Schranke
- 3 *ACC* ohne TBoxen, obere Schranke
- 4 *ACC* ohne TBoxen, untere Schranke
- 5 Unentscheidbare Erweiterungen

Obere Schranke

Wir wollen zeigen:

Theorem 5.1

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten bzgl. TBoxen ExpTime-vollständig.

↪ Mit Lemma 2.9: Subsumtion und Äquivalenz ExpTime-vollständig

Wir beginnen mit oberer Schranke (Enthaltensein in ExpTime):

- Wir verwenden ein Verfahren aus der Modallogik: Typelimination [Pratt78]
- Basiert auf **syntaktischem** Typ-Begriff

Syntaktische Typen

Wir nehmen an, dass

- das Eingabe-Konzept C_0 in NNF ist und
- die Eingabe-TBox die Form $\{T \sqsubseteq C_T\}$ hat mit C_T in NNF.

Definition 5.2 (Typ)

Ein **Typ** für C_0 und \mathcal{T} ist eine Teilmenge $t \subseteq \text{sub}(C_0, \mathcal{T})$, so dass

1. $A \in t$ gdw. $\neg A \notin t$ für alle $\neg A \in \text{sub}(C_0, \mathcal{T})$
2. $C \sqcap D \in t$ gdw. $C \in t$ und $D \in t$ f. alle $C \sqcap D \in \text{sub}(C_0, \mathcal{T})$
3. $C \sqcup D \in t$ gdw. $C \in t$ oder $D \in t$ f. alle $C \sqcup D \in \text{sub}(C_0, \mathcal{T})$
4. $C_T \in t$

T 5.1

Typelimination

Generelle Idee der Typelimination bei Eingabe C_0, \mathcal{T} :

- Generiere alle Typen für C_0 und \mathcal{T} (exponentiell viele).
- Eliminiere wiederholt Typen, die in keinem Modell von \mathcal{T} vorkommen können.
- Überprüfe, ob ein Typ überlebt hat, der C_0 enthält.
- Wenn ja, antworte „erfüllbar“, sonst „unerfüllbar“.

Schlechte Typen

Präzisierung von „Typen, die in keinem Modell vorkommen können“:

Definition 5.3 (schlechter Typ)

Sei Γ Typenmenge und $t \in \Gamma$.

Dann ist t **schlecht in Γ** , wenn für ein $\exists r.C \in t$ gilt:

Es gibt kein $t' \in \Gamma$ mit $\{C\} \cup \{D \mid \forall r.D \in t\} \subseteq t'$.

T 5.1 Forts.

Intuitiv:

Typ ist schlecht, wenn er eine existentielle Restriktion enthält, für die es keinen „Zeugen“ gibt.

Typelimination

Procedure $ALL\text{-}Elim(C_0, \mathcal{T})$:

input : ALL -Konzept C_0 , ALL -TBox \mathcal{T}

output : „erfüllbar“ / „unerfüllbar“

Berechne Γ_0 : Menge aller Typen für C_0 und \mathcal{T}

$i := 0$

repeat

$i := i + 1$

$\Gamma_i := \{t \in \Gamma_{i-1} \mid t \text{ nicht schlecht in } \Gamma_{i-1}\}$

until $\Gamma_i = \Gamma_{i-1}$

if es gibt $t \in \Gamma_i$ mit $C_0 \in t$ **then return** „erfüllbar“

else return „unerfüllbar“

T 5.1 Forts.

Analyse des Algorithmus

Wir müssen nun zeigen, dass der Algorithmus . . .

- ❶ **in exponentieller Zeit terminiert,**
- ❷ **korrekt ist,**
- ❸ **vollständig ist.**

Wir beginnen wieder mit Terminierung (+ Komplexitätsanalyse).

Terminierung

Lemma 5.4

$ALL\text{-Elim}(C_0, \mathcal{T})$ terminiert nach $2^{\text{poly}(|C_0|+|\mathcal{T}|)}$ Schritten.

Beweis. Sei $n = |C_0| + |\mathcal{T}|$. Dann gilt:

- Es gibt nur 2^n viele Typen (Lem. 3.13: $|\text{sub}(C, \mathcal{T})| \leq |C| + |\mathcal{T}|$)
- In jedem Schritt der **repeat**-Schleife wird mindestens ein Typ eliminiert \leadsto Schleife terminiert nach max. 2^n Durchläufen.
- Die übrigen Operationen (z. B. Prüfen, ob ein Typ schlecht ist) können leicht in Zeit $2^{\text{poly}(n)}$ implementiert werden.



Korrektheit

Lemma 5.5

Wenn $\mathcal{ALC}\text{-Elim}(C_0, \mathcal{T})$ „erfüllbar“ zurückgibt, dann ist C_0 bezüglich \mathcal{T} erfüllbar.

Beweis. Wenn der Algorithmus „erfüllbar“ zurückgibt, dann gibt es in der resultierenden Typmenge Γ_i einen Typen $t_0 \in \Gamma_i$ mit $C_0 \in t_0$. Aus Γ_i konstruieren wir Interpretation \mathcal{I} wie folgt.

$$\Delta^{\mathcal{I}} = \Gamma_i$$

$$A^{\mathcal{I}} = \{t \mid A \in t\} \quad \text{für alle Konzeptnamen } A$$

$$r^{\mathcal{I}} = \{(t, t') \mid \forall r.C \in t \text{ impliziert } C \in t'\} \quad \text{f. a. Rollennamen } r$$

Die Erfüllbarkeit von C_0 bzgl. \mathcal{T} folgt dann aus: **T 5.2**

Behauptung. Für alle $C \in \text{sub}(C_0, \mathcal{T})$ und alle $t \in \Gamma_i$ gilt:

$$C \in t \quad \text{impliziert} \quad t \in C^{\mathcal{I}} \quad \text{T 5.2 Forts.}$$



Vollständigkeit

Lemma 5.6

Wenn C_0 bzgl. \mathcal{T} erfüllbar ist,
dann gibt \mathcal{ALC} -Elim(C_0, \mathcal{T}) „erfüllbar“ zurück.

Beweis. Sei C_0 erfüllbar bzgl. \mathcal{T}
und \mathcal{I} ein Modell von C_0 und \mathcal{T} mit $d_0 \in C_0^{\mathcal{I}}$. Sei

$$\Gamma = \{t_{\mathcal{I}}(d) \mid d \in \Delta^{\mathcal{I}}\}$$

und $\Gamma_0, \Gamma_1, \dots, \Gamma_k$ die von \mathcal{ALC} -Elim(C_0, \mathcal{T}) erzeugte Sequenz.

Wir zeigen:

Behauptung. $\Gamma \subseteq \Gamma_i$ für alle $i \leq k$

T 5.3

Wegen $d_0 \in C_0^{\mathcal{I}}$ ist also $C_0 \in t_{\mathcal{I}}(d_0) \in \Gamma \subseteq \Gamma_k$.

Also gibt der Algorithmus „erfüllbar“ zurück. □

Komplexität

Aus Lemmas 5.4–5.6

(Terminierung in exponentieller Zeit, Korrektheit, Vollst.)

folgt nun:

Theorem 5.7

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten bzgl. TBoxen entscheidbar in ExpTime .

Typelimination vs. Tableau-Algorithmen

Offensichtliche Entsprechungen:

- \neg -Regel, \sqcup -Regel, TBox-Regel finden sich wieder in der Definition eines Typs.
- \exists -Regel und \forall -Regel finden sich wieder in Def. von „schlecht“.
- Freiheit von offensichtlichen Widersprüchen findet sich wieder in der Definition eines Typs.

Unterschiede:

- Tableau-Algorithmus benötigt im *Worst Case* dreifach exponentielle Laufzeit.
- Typelimination benötigt im *Best Case* exponentielle Laufzeit.

Kapitel 5: Komplexität

- 1 *ACC* mit TBoxen, obere Schranke
- 2 *ACC* mit TBoxen, untere Schranke
- 3 *ACC* ohne TBoxen, obere Schranke
- 4 *ACC* ohne TBoxen, untere Schranke
- 5 Unentscheidbare Erweiterungen

Untere Schranke

Standard-Ansatz zum Beweis von ExpTime-Härte:

Reduktion des Wortproblems für polynomiell platzbeschränkte alternierende Turingmaschinen.

Unser Ansatz:

Wir reduzieren stattdessen ein **spieltheoretisches Problem** (das ist intuitiver).

ExpTime-Spiele

Zwei Spielerinnen spielen auf gegebener aussagenlogischer Formel φ .

Jede Variable in φ gehört entweder Spielerin 1 oder Spielerin 2.

Das Spiel beginnt auf einer gegebenen Anfangsbelegung π_0 der Variablen in φ .

Spielerin 1 beginnt; die Spielerinnen wechseln sich ab.

In jedem Zug ändert Spielerin Wahrheitswert einer ihrer Variablen; es ist erlaubt, zu passen.

Spielerin 1 gewinnt, wenn φ jemals wahr wird (egal, welche Spielerin gezogen hat).

Spielerin 2 gewinnt, wenn das Spiel unendlich weitergeht, ohne dass φ wahr wird.

T 5.4

ExpTime-Spiele

Definition 5.8

Ein **Spiel** ist ein Tupel $(\varphi, \Gamma_1, \Gamma_2, \pi_0)$
mit Γ_1, Γ_2 Partitionierung der Variablen in φ , π_0 Anfangsbelegung.

Eine **Konfiguration** ist ein Paar (i, π)
mit $i \in \{1, 2\}$ aktive Spielerin und π Belegung.

Belegung π ist **j -Variation** von π' ($j \in \{1, 2\}$), wenn $\pi = \pi'$
oder π und π' unterscheiden sich nur in einer Variablen $p \in \Gamma_j$.

Bedeutung von „ π ist j -Variation von π' “:

Spielerin j kann π in π' transformieren (oder umgekehrt).

Das hier relevante Entscheidungsproblem bezieht sich auf
Gewinn**strategien** für Spielerin **2**.

Gewinnstrategien

Intuitiv:

- Eine Gewinnstrategie sagt Spielerin 2 **nach jedem möglichen Spielverlauf**, wie sie spielen muss um zu gewinnen.
- Wenn Spielerin 2 eine Gewinnstrategie hat, kann sie das Spiel **immer** gewinnen – egal, was Spielerin 1 tut.

Gewinnstrategien

Definition 5.9 (Gewinnstrategie)

Eine **Gewinnstrategie** für Spielerin 2 im Spiel $(\varphi, \Gamma_1, \Gamma_2, \pi_0)$ ist ein unendlicher knotenbeschrifteter Baum (V, E, ℓ) , wobei ℓ jedem Knoten $v \in V$ Konfiguration $\ell(v)$ zuweist, so dass:

- (a) Die Wurzel ist beschriftet mit $(1, \pi_0)$.
- (b) Wenn $\ell(v) = (2, \pi)$, dann hat v Nachfolger v' mit $\ell(v') = (1, \pi')$ und π' 2-Variation von π .
- (c) Wenn $\ell(v) = (1, \pi)$, dann hat v Nachfolger $v_0, \dots, v_{|\Gamma_1|}$ mit $\ell(v_i) = (2, \pi_i)$, wobei $\pi_0, \dots, \pi_{|\Gamma_1|}$ **alle** existierenden 1-Variationen von π sind.
- (d) Wenn $\ell(v) = (i, \pi)$, dann $\pi \neq \varphi$.

T 5.5

ExpTime-Spiele als Entscheidungsproblem

Definition 5.10

Spiel₁ ist das folgende Problem:

Gegeben Spiel $(\varphi, \Gamma_1, \Gamma_2, \pi_0)$,

entscheide, ob Spielerin 2 eine Gewinnstrategie hat.

Theorem 5.11 (Stockmeyer, Chandra 1979)

Spiel₁ ist ExpTime-vollständig.

ExpTime-Härte von Erfüllbarkeit in \mathcal{ALC} bzgl. TBoxen:

Beweis **per Reduktion von Spiel₁**

ExpTime-Härte, Überblick

Ziel:

Gegeben Spiel $S = (\varphi, \Gamma_1, \Gamma_2, \pi_0)$, konstruiere (in Polynomialzeit) Konzept C_S und TBox \mathcal{T}_S , so dass:

Spielerin 2 hat Gewinnstrategie in S **gdw.** C_S erfüllbar bzgl. \mathcal{T}_S

Idee:

(Baum)-Modelle von C_S und \mathcal{T}_S kodieren Gewinnstrategien.

Details der Reduktion

Sei $\Gamma_1 = \{p_0, \dots, p_{k-1}\}$ und $\Gamma_2 = \{p_k, \dots, p_{n-1}\}$.

Signatur von C_S und \mathcal{T}_S :

- Rollenname r für Kanten im Baum
- Konzeptname W für die Wurzel
- Konzeptnamen P_0, \dots, P_{n-1} für die Variablen
- Konzeptnamen S_1, S_2 für die aktive Spielerin
- Konzeptnamen V_0, \dots, V_{n-1} für die Variable, deren Wert zum Erreichen der aktuellen Konfiguration geändert wurde

\mathcal{T}_S besteht aus den folgenden Konzeptinklusionen:

Details der Reduktion

- (1) Die Anfangskonfiguration ist korrekt:

$$W \sqsubseteq S_1 \sqcap \prod_{\substack{i < n \\ \pi_0(p_i)=0}} \neg P_i \sqcap \prod_{\substack{i < n \\ \pi_0(p_i)=1}} P_i$$

- (2) Wenn Spielerin 1 am Zug ist, gibt es **$k + 1$** Nachfolger:

$$S_1 \sqsubseteq \exists r. (\neg V_0 \sqcap \dots \sqcap \neg V_{n-1}) \sqcap \prod_{i < k} \exists r. V_i$$

- (3) Wenn Spielerin 2 am Zug ist, gibt es **einen** Nachfolger:

$$S_2 \sqsubseteq \exists r. (\neg V_0 \sqcap \dots \sqcap \neg V_{n-1}) \sqcup \bigsqcup_{k \leq i < n} \exists r. V_i$$

- (4) Es ändert sich höchstens eine Variable pro Zug:

$$\top \sqsubseteq \prod_{i < j < n} \neg (V_i \sqcap V_j)$$

Details der Reduktion

(5) Die ausgewählte Variable ändert ihren Wahrheitswert:¹

$$\top \sqsubseteq \prod_{i < n} \left((P_i \rightarrow \forall r. (V_i \rightarrow \neg P_i)) \sqcap (\neg P_i \rightarrow \forall r. (V_i \rightarrow P_i)) \right)$$

(6) Alle anderen Variablen behalten ihren Wert:¹

$$\top \sqsubseteq \prod_{i < n} \left((P_i \rightarrow \forall r. (\neg V_i \rightarrow P_i)) \sqcap (\neg P_i \rightarrow \forall r. (\neg V_i \rightarrow \neg P_i)) \right)$$

(7) Die Spielerinnen wechseln sich ab:

$$S_1 \sqsubseteq \forall r. S_2, \quad S_2 \sqsubseteq \forall r. S_1, \quad S_1 \sqsubseteq \neg S_2$$

(8) Die Formel φ ist immer falsch: $\top \sqsubseteq \neg \varphi$

Setzen außerdem $C_S = W$.

¹ $C \rightarrow D$ ist Abkürzung für $\neg C \sqcup D$.

Korrektheit der Reduktion

Lemma 5.12

Spielerin 2 hat Gewinnstrategie in S **gdw.** C_S erfüllbar bzgl. \mathcal{T}_S .

Beweis. „ \Rightarrow “ Sei (V, E, ℓ) eine Gewinnstrategie für Spielerin 2 mit Wurzel $w \in V$. Wir konstruieren Interpretation \mathcal{I} wie folgt.

$$\Delta^{\mathcal{I}} = V \quad r^{\mathcal{I}} = E \quad W^{\mathcal{I}} = \{w\}$$

$$P_i^{\mathcal{I}} = \{v \in V \mid \ell(v) = (t, \pi) \text{ mit } \pi(p_i) = 1\} \quad \text{für alle } i < n$$

$$S_i^{\mathcal{I}} = \{v \in V \mid \ell(v) = (i, \pi)\} \quad \text{für alle } i \in \{1, 2\}$$

$$V_i^{\mathcal{I}} = \{v \in V \mid (v', v) \in E \text{ mit } \ell(v') = (t', \pi'), \\ \ell(v) = (t, \pi), \pi(p_i) \neq \pi'(p_i) \} \quad \text{f. alle } i < n$$

Die Erfüllbarkeit von C_S bzgl. \mathcal{T}_S folgt dann aus:

Behauptung. \mathcal{I} ist ein Modell von W und \mathcal{T}_S .

T 5.6



Korrektheit der Reduktion

Lemma 5.12

Spielerin 2 hat Gewinnstrategie in S **gdw.** C_S erfüllbar bzgl. \mathcal{T}_S .

Beweis. „ \Leftarrow “ Sei \mathcal{I} ein Modell von W und \mathcal{T}_S .

O. B. d. A. ist \mathcal{I} ein **Baummodell** (Thm. 3.6). Setze

$$V = \Delta^{\mathcal{I}} \quad E = r^{\mathcal{I}} \quad \ell(v) = (i, \pi) \quad \text{für alle } v \in V,$$

$$\text{wobei } i = \begin{cases} 1 & \text{wenn } v \in S_1^{\mathcal{I}} \\ 2 & \text{wenn } v \in S_2^{\mathcal{I}} \end{cases} \quad \text{und} \quad \pi(p_i) = \begin{cases} 1 & \text{wenn } v \in P_i^{\mathcal{I}} \\ 0 & \text{wenn } v \notin P_i^{\mathcal{I}} \end{cases}$$

Wegen Konzeptinklusionen **(1)** und **(7)** ist $S_1^{\mathcal{I}}, S_2^{\mathcal{I}}$ eine **Partitionierung** von $\Delta^{\mathcal{I}}$; also ist ℓ **wohldefiniert**.

Noch zu zeigen:

Behauptung. (V, E, ℓ) ist eine Gewinnstrategie für Spielerin 2. **T 5.7** □

„Ernte“

Lemma 5.12

Spielerin 2 hat Gewinnstrategie in S **gdw.** C_S erfüllbar bzgl. \mathcal{T}_S .

Daraus folgt:

Theorem 5.13

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten bzgl. TBoxen ExpTime-hart.

Daraus und aus Thm. 5.7 (obere Schranke) folgt:

Theorem 5.1

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten bzgl. TBoxen ExpTime-vollständig.

Kapitel 5: Komplexität

- 1 *ACC* mit TBoxen, obere Schranke
- 2 *ACC* mit TBoxen, untere Schranke
- 3 *ACC* ohne TBoxen, obere Schranke**
- 4 *ACC* ohne TBoxen, untere Schranke
- 5 Unentscheidbare Erweiterungen

Obere Schranke

Wir wollen zeigen:

Theorem 5.14

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten (ohne TBoxen) PSpace-vollständig.

Mit Lemma 2.9 sind dann auch Subsumtion und Äquivalenz PSpace-vollständig.

Wir beginnen mit **oberer Schranke** (Enthaltensein in PSpace), benutzen ein Verfahren aus der Modallogik: **K-Worlds**

Baummodelle

Zur Erinnerung:

Wenn Konzept C erfüllbar ist, dann hat C ein Baummodell (Theorem 3.6).

Mit TBox \mathcal{T} kann es sein, dass **alle Baummodelle unendlich** sind:

z. B. A erfüllbar bzgl. $\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists r.A\}$

Ohne TBox gibt es stets ein Baummodell, dessen **Tiefe durch $|C|$ beschränkt** ist.

Es genügt, die Existenz solcher Modelle zu überprüfen.

ALC-Worlds: Grundidee

Gesucht: Algorithmus, der in PSpace läuft – **aber:**

- Ein linear tiefer Baum ist exponentiell groß.
- Wenn wir gesamtes Modell im Speicher hielten, dann würde das **exponentiellen Platz** erfordern.
- **Stattdessen:** prüfe Existenz des Baumes mittels Tiefensuche; halte **zu jeder Zeit nur einen Pfad** des Baumes im Speicher

Wir entwickeln nichtdeterministischen Algorithmus, verwenden:

Theorem 5.15 (Savitch 1970)

$\text{PSpace} = \text{NPSpace}$

Vorbereitungen

Wir nehmen an, dass Eingabe C_0 in **NNF** ist.

Wir verwenden wieder **Typen**, definieren diese jedoch **differenzierter**.

Zur Erinnerung:

Die **Rollentiefe** $rd(C)$ von Konzepten $C \in \text{sub}(C_0)$ ist induktiv wie folgt definiert.

$$\begin{aligned}rd(A) &= rd(\neg A) &&= 0 \\rd(C \sqcap D) &= rd(C \sqcup D) &&= \max(rd(C), rd(D)) \\rd(\exists r.C) &= rd(\forall r.C) &&= 1 + rd(C)\end{aligned}$$

Lemma 4.4

Für alle $C \in \text{sub}(C_0)$ gilt: $rd(C) \leq |C|$

i -Typen

Definition 5.16 (i -Konzepte)

Für $i \geq 0$ ist die Menge der **i -Konzepte** definiert als:

$$\text{sub}_i(C_0) = \{C \in \text{sub}(C_0) \mid \text{rd}(C) \leq i\}$$

Definition 5.17 (i -Typ)

Sei $i \geq 0$.

Ein **i -Typ für C_0** ist eine Teilmenge $t \subseteq \text{sub}_i(C_0)$, so dass

- $A \in t$ gdw. $\neg A \notin t$ für alle $\neg A \in \text{sub}_i(C_0)$
- $C \sqcap D \in t$ gdw. $C \in t$ und $D \in t$ für alle $C \sqcap D \in \text{sub}_i(C_0)$
- $C \sqcup D \in t$ gdw. $C \in t$ oder $D \in t$ für alle $C \sqcup D \in \text{sub}_i(C_0)$

T 5.8

\mathcal{ALC} -Worlds

Procedure \mathcal{ALC} -Worlds(C_0):

$i \leftarrow \text{rd}(C_0)$

Rate $t \subseteq \text{sub}_i(C_0)$ mit $C_0 \in t$

recurse(t, i, C_0)

Procedure recurse(t, i, C_0):

if t ist kein i -Typ für C_0 **then return false**

for all $\exists r.C \in t$ **do**

$S := \{C\} \cup \{D \mid \forall r.D \in t\}$

Rate $t' \subseteq \text{sub}_{i-1}(C_0)$ mit $S \subseteq t'$

if recurse($t', i - 1, C_0$) = false **then return false**

return true

T 5.8 Forts.

Analyse des Algorithmus

Wir müssen zeigen, dass der Algorithmus . . .

- ① **terminiert** und nur **polynomiellen Platz** benötigt,
- ② **korrekt** ist,
- ③ **vollständig** ist.

Wir beginnen wieder mit Terminierung + Komplexitätsanalyse.

Terminierung

Lemma 5.18

$ALL\text{-}Worlds(C_0)$ terminiert & benötigt polynomiellen Platz (in $|C_0|$).

Beweis.

Jeder Lauf von $ALL\text{-}Worlds(C_0)$ kann als **Rekursionsbaum** $B = (V, E, \ell)$ dargestellt werden:

- **Wurzel:** initialer Aufruf von `recurse`
übrige Knoten: rekursive Aufrufe
- $(v, v') \in E$ wenn Aufruf v' während Aufruf v stattfindet
- $\ell(v) = (p_1(v), p_2(v), p_3(v))$ sind Parameter bei Aufruf v

Terminierung

Nun ist leicht zu sehen:

- **Verzweigungsgrad** von B ist beschränkt durch Anzahl Subkonzepte $\exists r.C$ von C_0 , also durch $|C_0|$.
- **Tiefe** von B ist beschränkt durch $\text{rd}(C_0)$, also durch $|C_0|$.

Also terminiert $\mathcal{ALC}\text{-Worlds}(C_0)$ und

- Rekursionsstapel hat Tiefe $\leq |C_0|$ und
- Speicherbedarf pro Aufruf polynomiell in $|C_0|$.

Also wird nur polynomiell viel Platz benötigt. □

Korrektheit

Lemma 5.19

Wenn $\mathcal{ALC}\text{-Worlds}(C_0) = \text{true}$, dann ist C_0 erfüllbar.

Beweis. Sei $\mathcal{ALC}\text{-Worlds}(C_0) = \text{true}$ und $T = (V, E, \ell)$ der Rekursionsbaum eines erfolgreichen Laufes, mit Wurzel v_0 .

Für jeden Knoten $v \in V \setminus \{v_0\}$ sei $\sigma(v)$ der Rollenname r des Konzeptes $\exists r.C$, für das der Aufruf v gemacht wurde.

Aus B konstruieren wir Interpretation \mathcal{I} wie folgt.

$$\Delta^{\mathcal{I}} = V$$

$$r^{\mathcal{I}} = \{(v, v') \in E \mid \sigma(v') = r\} \quad \text{für alle Rollennamen } r$$

$$A^{\mathcal{I}} = \{v \mid A \in p_1(v)\} \quad \text{f. a. Konzeptn. } A \quad p_1(v): 1. \text{ Param. in } \ell(v)$$

Beh. Für alle $C \in \text{sub}(C_0)$ und $v \in V$: $C \in p_1(v) \Rightarrow v \in C^{\mathcal{I}}$ **Übg.**

Da $C_0 \in p_1(v_0)$, ist auch $v_0 \in C_0^{\mathcal{I}} \Rightarrow \mathcal{I}$ ist Modell von C_0 . \square

Vollständigkeit

Lemma 5.20

Wenn C_0 erfüllbar ist, dann gibt es einen Lauf von $\mathcal{ALC}\text{-Worlds}(C_0)$, der true zurückgibt.

Beweis. Sei C_0 erfüllbar und \mathcal{I} ein Modell von C_0 mit $d_0 \in C_0^{\mathcal{I}}$.

Für jedes $d \in \Delta^{\mathcal{I}}$ und $i \geq 0$ definiere:

$$t_i(d) = \{C \in \text{sub}_i(C_0) \mid d \in C^{\mathcal{I}}\}$$

Idee: Verwenden \mathcal{I} , um die nichtdeterministischen Entscheidungen von $\mathcal{ALC}\text{-Worlds}(C_0)$ zu einem erfolgreichen Lauf zu „lenken“.

Zu diesem Zweck übergeben wir ein Element $d \in \Delta^{\mathcal{I}}$ als virtuelles viertes **Argument** p_4 an `recurse`, so dass für alle $v \in V$:

$$C \in p_1(v) \quad \text{impliziert} \quad p_4(v) \in C^{\mathcal{I}} \quad (*)$$

T 5.9



Komplexität

Aus Lemmas 5.18–5.20

(Terminierung in Polyplatz, Korrektheit, Vollständigkeit)

folgt nun:

Theorem 5.21

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten (ohne TBoxen) entscheidbar in PSpace.

\mathcal{ALC} -Worlds vs. Tableau-Algorithmen

Offensichtliche Entsprechungen:

- \sqcap -Regel, \sqcup -Regel finden sich wieder in der Definition i -Typ.
- \exists -Regel und \forall -Regel finden sich wieder im rekursiven Aufruf.
- Freiheit von offensichtlichen Widersprüchen findet sich wieder in der Definition i -Typ.
- Korrektheitsbeweise sind recht ähnlich.

Unterschiede:

- Tableau-Algorithmus ist deterministisch;
hat dafür „teure“ \sqcup -Regel.
- Tableau-Algorithmus ist nicht platzoptimiert.

Erweiterungen von ALC

ALC -Worlds kann auf $ALCI$, $ALCQ$, $ALCQI$ erweitert werden.

Auch in diesen Logiken ist Erfüllbarkeit ohne TBoxen also in PSpace.

Kapitel 5: Komplexität

- 1 *ACC* mit TBoxen, obere Schranke
- 2 *ACC* mit TBoxen, untere Schranke
- 3 *ACC* ohne TBoxen, obere Schranke
- 4 *ACC* ohne TBoxen, untere Schranke
- 5 Unentscheidbare Erweiterungen

Untere Schranke

Standard-Ansatz zum Beweis von PSpace-Härte:

Reduktion des Gültigkeitsproblems für QBFs
(quantifizierte Boolesche Formeln)

Unser Ansatz:

Wir reduzieren stattdessen wieder ein **spieltheoretisches Problem**
(mit obigem verwandt, aber intuitiver).

PSpace-Spiele

Zwei Spielerinnen spielen auf gegebener aussagenlogischer Formel φ .

Jede Variable in φ gehört entweder Spielerin 1 oder Spielerin 2.

Jeder Spielerin gehören **gleich viele Variablen**.

Die Variablen der Spielerinnen sind **linear geordnet**.

Spielerin 1 beginnt; die Spielerinnen wechseln sich ab.

In jedem Zug wählt Spielerin Wahrheitswert ihrer **nächsten** Variable.

Spielerin 1 gewinnt, wenn φ am Ende wahr ist;
sonst gewinnt Spielerin 2.

T 5.10

PSPACE-Spiele

Unterschiede zu ExpTime-Spielen:

- Das Spiel **endet immer**; die Anzahl der Schritte ist **vorbestimmt**.
- Die Spielerin hat **keine Freiheit** in der **Wahl** ihrer Variablen.
- Jede Variable bekommt nur **einmal** einen Wahrheitswert zugewiesen.
- Man darf **nicht passen**.
- Es wird **keine Anfangsbelegung** benötigt.

PSpace-Spiele

Definition 5.22

Ein **Spiel** ist eine aussagenlogische Formel φ mit Variablen p_1, \dots, p_n , n geradzahlig.

Eine **Konfiguration** ist ein Wort $w \in \{0, 1\}^*$.

Intuition:

- Variablen p_i mit i ungerade gehören Sp. 1, die anderen Sp. 2.
- Konfiguration w ist partielle Belegung:
 i -tes Symbol in w ist Wahrheitswert von p_i .

Das hier relevante Entscheidungsproblem bezieht sich auf Gewinn**strategien** für **Spielerin 1**.

Gewinnstrategien

Definition 5.23 (Gewinnstrategie)

Eine **Gewinnstrategie** für Spielerin 1 im Spiel φ ist **endlicher** knotenbeschrifteter Baum (V, E, ℓ) , wobei ℓ jedem Knoten $v \in V$ Konfiguration $\ell(v)$ zuweist, so dass:

- (a) Die Wurzel ist beschriftet mit ε (leere Konfiguration).
- (b) Wenn $\ell(v) = w$ mit $|w|$ gerade und $|w| < n$, (d.h. Sp.1 am Zug) dann hat v Nachfolger v' mit $\ell(v') \in \{w0, w1\}$.
- (c) Wenn $\ell(v) = w$ mit $|w|$ ungerade, (d.h. Sp.2 am Zug) dann hat v Nachfolger v', v'' mit $\ell(v') = w0$ und $\ell(v'') = w1$.
- (d) Wenn $\ell(v) = w$ mit $|w| = n$, dann $w \models \varphi$.

T 5.11

ExpTime-Spiele als Entscheidungsproblem

Definition 5.24

Spiel₂ ist das folgende Problem:

Gegeben Spiel φ ,

entscheide, ob Spielerin 1 eine Gewinnstrategie hat.

Theorem 5.25 (Schaefer 1978)

Spiel₂ ist PSpace-vollständig.

PSpace-Härte von Erfüllbarkeit in \mathcal{ALC} ohne TBoxen:

Beweis **per Reduktion von Spiel₂**

PSpace-Härte, Überblick

Ziel:

Gegeben Spiel φ , konstruiere (in Polynomialzeit) Konzept C_φ , so dass:

Spielerin 1 hat Gewinnstrategie in φ **gdw.** C_φ erfüllbar

Idee:

(Baum)-Modelle von C_φ kodieren Gewinnstrategien.

Details der Reduktion

Die Variablen in φ seien p_1, \dots, p_n , n geradzahlig.

Signatur von C_φ :

- Rollenname r für Kanten im Baum
- Konzeptnamen P_1, \dots, P_n für die Wahrheitswerte der Variablen in partiellen Belegungen

Wir schreiben wieder $\forall r^i. C$ für $\underbrace{\forall r. \dots \forall r. C}_{i\text{-mal}}$.

C_φ ist eine Konjunktion mit folgenden Konjunkten.

Details der Reduktion

- (1) $|w|$ gerade **gdw.** Sp. 1 am Zug **gdw.** Knoten auf Tiefe i , $2 \mid i$.
Dann gibt es einen Nachfolger, der Wert für P_{i+1} auswählt.

$$C_1 := \prod_{i \in \{0, 2, \dots, n-2\}} \forall r^i. (\exists r. \neg P_{i+1} \sqcup \exists r. P_{i+1})$$

- (2) $|w|$ ungerade **gdw.** Sp. 2 am Zug **gdw.** Knoten auf Tiefe i , $2 \nmid i$.
Dann gibt es zwei Nachfolger für beide Werte von P_{i+1} .

$$C_2 := \prod_{i \in \{1, 3, \dots, n-1\}} \forall r^i. (\exists r. \neg P_{i+1} \sqcap \exists r. P_{i+1})$$

Details der Reduktion

(3) Einmal gewählte Wahrheitswerte bleiben erhalten:

$$C_3 := \prod_{1 \leq i \leq j < n} \forall r^j. ((P_i \rightarrow \forall r. P_i) \sqcap (\neg P_i \rightarrow \forall r. \neg P_i))$$

(4) An den Blättern ist φ wahr:

$$C_4 := \forall r^n. \varphi$$

Korrektheit der Reduktion

Setze $C_\varphi = C_1 \sqcap C_2 \sqcap C_3 \sqcap C_4$.

Lemma 5.26

Spielerin 1 hat Gewinnstrategie in φ **gdw.** C_φ erfüllbar.

Daraus folgt:

Theorem 5.27

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten (ohne TBoxen) PSpace-hart.

Daraus und aus Thm. 5.21 (obere Schranke) folgt:

Theorem 5.14

In \mathcal{ALC} ist die Erfüllbarkeit von Konzepten (ohne TBoxen) PSpace-vollständig.

Zusammenfassung

- Erfüllbarkeit in *ALC* **mit** TBoxen ist **ExpTime**-vollständig.
- Erfüllbarkeit in *ALC* **ohne** TBoxen ist **PSpace**-vollständig.
- Dasselbe gilt für *ALCI*, *ALCQ*, *ALCQI*.
- **Baummodelle** spielen in allen Fällen eine wichtige Rolle.
- PSpace vs. ExpTime: polynomiell tiefe vs. unendliche Bäume
- **Typen** sind wichtiger Begriff zum Entwickeln von Algorithmen.

Gründe für Entscheidbarkeit?

Es gab eine Zeitlang Diskussionen darüber, was die beste Erklärung für die Entscheidbarkeit von Modal- und Beschreibungslogiken ist.

- Existenz von **Baummodellen**
- Einbettbarkeit in das **2-Variablen-Fragment** der Prädikatenlogik
- Einbettbarkeit in das **Guarded Fragment** der Prädikatenlogik

Siehe z. B.:

Erich Grädel: *Why are Modal Logics So Robustly Decidable?*
(Literaturverzeichnis am Ende der Folien.)

Kapitel 5: Komplexität

- 1 *ACC* mit TBoxen, obere Schranke
- 2 *ACC* mit TBoxen, untere Schranke
- 3 *ACC* ohne TBoxen, obere Schranke
- 4 *ACC* ohne TBoxen, untere Schranke
- 5 Unentscheidbare Erweiterungen

Konkrete Bereiche (concrete domains)

Einige Erweiterungen von \mathcal{ALC} , die zunächst vielleicht harmlos erscheinen, können zu **Unentscheidbarkeit** führen.

Wir betrachten hier beispielhaft **konkrete Bereiche**, die es erlauben, Zahlen, Strings und andere Datentypen zu verwenden.

Definition 5.28 (Konkreter Bereich)

Ein **konkreter Bereich** ist ein Paar $\mathcal{B} = (\Delta^{\mathcal{B}}, \Phi^{\mathcal{B}})$, wobei

- $\Delta^{\mathcal{B}}$ eine Menge von **Werten** ist und
- $\Phi^{\mathcal{B}}$ eine Menge von **Prädikaten**,

so dass jedes $P \in \Phi^{\mathcal{B}}$ mit einer Stelligkeit $n \geq 0$ ausgestattet ist und mit einer Extension $P^{\mathcal{B}} \subseteq (\Delta^{\mathcal{B}})^n$.

T 5.12

$\mathcal{ALC}(\mathcal{B})$ Definition 5.29 ($\mathcal{ALC}(\mathcal{B})$ Syntax)

Sei \mathcal{B} ein konkreter Bereich.

$\mathcal{ALC}(\mathcal{B})$ ist die Erweiterung von \mathcal{ALC} um \mathcal{B} , d. h. um

- **Featurenamen** (eine zusätzliche Art von Rolle) und
- die Konstruktoren $\exists R_1, \dots, R_n.P$ und $\forall R_1, \dots, R_n.P$,

wobei $P \in \Phi^{\mathcal{B}}$ n -stellig ist und die R_i **Rollenkompositionen** der Form

$$r_1; r_2; \dots; r_k; f$$

sind mit r_1, \dots, r_k Rollennamen und f Featurename.

T 5.13

$\mathcal{ALC}(\mathcal{B})$ Definition 5.30 ($\mathcal{ALC}(\mathcal{B})$ Semantik)

Eine Interpretation \mathcal{I} ordnet nun zusätzlich jedem Featurenamen f eine **Funktion** $f^{\mathcal{I}} : \Delta^{\mathcal{I}} \rightarrow \Delta^{\mathcal{B}}$ zu. Für jede Rollenkomposition

$$R = r_1; r_2; \dots; r_k; f$$

bezeichnet $R^{\mathcal{I}}$ die Komposition der Interpretationen:

$$R^{\mathcal{I}} = r_1^{\mathcal{I}} \circ r_2^{\mathcal{I}} \circ \dots \circ r_k^{\mathcal{I}} \circ f^{\mathcal{I}}$$

Die Semantik der zusätzlichen Konstruktoren ist nun:

$$(\exists R_1, \dots, R_k. P)^{\mathcal{I}} = \{d \in \Delta^{\mathcal{I}} \mid \exists d_1, \dots, d_k : \\ (d, d_i) \in R_i^{\mathcal{I}} \text{ für } 1 \leq i \leq k \text{ und } (d_1, \dots, d_k) \in P^{\mathcal{B}}\}$$

$$(\forall R_1, \dots, R_k. P)^{\mathcal{I}} = \{d \in \Delta^{\mathcal{I}} \mid \forall d_1, \dots, d_k : \\ (d, d_i) \in R_i^{\mathcal{I}} \text{ für } 1 \leq i \leq k \text{ impliziert } (d_1, \dots, d_k) \in P^{\mathcal{B}}\}$$

T 5.14

Unentscheidbarkeit mit konkreten Bereichen

Wir zeigen, dass bereits scheinbar einfache konkrete Bereiche zu Unentscheidbarkeit führen können. Betrachten kB \mathcal{B}_1 mit:

$$\Delta^{\mathcal{B}_1} = \mathbb{N}$$

$$\Phi^{\mathcal{B}_1} = \{=_0, =, +_1\}$$

wobei $=_0$ einstellig ist und $=, +_1$ zweistellig, mit den Extensionen:

$$=_0^{\mathcal{B}_1} = \{0\}$$

$$=_^{\mathcal{B}_1} = \{(0, 0), (1, 1), (2, 2), \dots\}$$

$$+_1^{\mathcal{B}_1} = \{(0, 1), (1, 2), (2, 3), \dots\} \quad \leftarrow \text{Inkrementierung!}$$

Theorem 5.31

Erfüllbarkeit von $\mathcal{ALC}(\mathcal{B}_1)$ -Konzepten bzgl. TBoxen ist **unentscheidbar**.

Beweis: per Reduktion des Halteproblems für **2-Registermaschinen**

2-Registermaschinen

2-Registermaschinen sind ähnlich zu Turingmaschinen:

- Es gibt endlich viele **Zustände**.
- Statt eines Arbeitsbandes gibt es **zwei Register** mit Werten $\in \mathbb{N}$.
- Statt einer Übergangsfunktion gibt es **Instruktionen**.

Die Instruktionen erlauben es, den Wert eines Registers

- zu inkrementieren oder
- auf 0 zu testen und bei Wert $\neq 0$ zu dekrementieren.

Bei dieser Art Instruktion hängt der Folgezustand davon ab, ob der Registerwert 0 war.

2-Registermaschinen

Definition 5.32

(Deterministische) **2-Registermaschine (2RM)** ist Paar $M = (Q, P)$ mit $Q = \{q_0, \dots, q_\ell\}$ Menge von **Zuständen** und $P = I_0, \dots, I_{\ell-1}$ **Instruktionsfolge**.

Per Definition ist q_0 Startzustand, q_ℓ Stoppzustand.

Jede Instruktion I_i hat eine der folgenden Formen:

- $I_i = +(p, q_j)$ mit $p \in \{1, 2\}$ Register und q_j Folgezustand:
Inkrementierungsanweisung
- $I_i = -(p, q_j, q_k)$ mit $p \in \{1, 2\}$ Register und q_j, q_k Folgezustände:
Dekrementierungsanweisung mit Folgezustand q_j , wenn Register p den Wert 0 enthält, und q_k sonst

2-Registermaschinen

Definition 5.33

Konfiguration ist Tripel (q, m, n) mit q aktueller Zustand und $m, n \in \mathbb{N}$ Registerinhalte.

Konfigurationsübergänge $(q, m, n) \vdash_M (q', m', n')$ sind so definiert:

- Wenn $l_i = +(1, q_j)$, dann $(q_i, m, n) \vdash_M (q_j, m+1, n)$
- Wenn $l_i = +(2, q_j)$, dann $(q_i, m, n) \vdash_M (q_j, m, n+1)$
- Wenn $l_i = -(1, q_j, q_k)$, dann $(q_i, 0, n) \vdash_M (q_j, 0, n)$
und $(q_i, m, n) \vdash_M (q_k, m-1, n)$ für $m > 0$
- Wenn $l_i = -(2, q_j, q_k)$, dann $(q_i, m, 0) \vdash_M (q_j, m, 0)$
und $(q_i, m, n) \vdash_M (q_k, m, n-1)$ für $n > 0$

Berechnung von M auf Eingabe $(m, n) \in \mathbb{N}^2$ ist die eindeutige (längste) Konfigurationsfolge

$$(q_0, m, n) = (p_0, m_0, n_0) \vdash_M (p_1, m_1, n_1) \vdash_M \cdots \quad \mathbf{T\ 5.15}$$

Die Reduktion

Definition 5.34

Das **Halteproblem für 2RMs** ist das folgende Problem:

Gegeben 2RM M ,

entscheide, ob M gestartet auf Eingabe $(0, 0)$ hält (also q_ℓ erreicht).

Theorem 5.35 (Minsky 1967)

Das Halteproblem für 2RMs ist unentscheidbar.

Für Beweis von Theorem 5.31:

Gegeben 2RM M , konstruiere $\mathcal{ALC}(\mathcal{B}_1)$ -TBox \mathcal{T}_M und wähle einen Konzeptnamen A , so dass gilt:

M hält auf $(0, 0)$ **gdw.** A unerfüllbar bzgl. \mathcal{T}_M

Die Reduktion

Wir verwenden die folgenden Symbole:

- Konzeptnamen Q_0, \dots, Q_ℓ für die Zustände q_0, \dots, q_ℓ
- Featurenamen f_1, f_2 , um die Registerinhalte zu speichern
- Rollennamen r , um Nachfolgekonfigurationen zu verbinden
- Konzeptnamen A , der die Anfangskonfiguration anzeigt

Wir nehmen o. B. d. A. an: $q_0 \neq q_\ell$

Die Reduktion

Die TBox \mathcal{T}_M enthält folgende Konzeptinklusionen:

(1) Start in Zustand q_0 und mit Registerwerten 0:

$$A \sqsubseteq Q_0 \sqcap \exists f_1.=_0 \sqcap \exists f_2.=_0$$

(2) Inkrementierung. Für alle $l_i = +(p, q_j)$:

$$Q_i \sqsubseteq \exists r.Q_j \sqcap \forall f_p, (r; f_p).+1 \sqcap \forall f_{\bar{p}}, (r; f_{\bar{p}}).=$$

(wobei $\bar{1} = 2$ und $\bar{2} = 1$)

(3) Dekrementierung. Für alle $l_i = -(p, q_j, q_k)$:

$$Q_i \sqcap \exists f_p.=_0 \sqsubseteq \exists r.Q_j \sqcap \forall f_p, (r; f_p).= \sqcap \forall f_{\bar{p}}, (r; f_{\bar{p}}).=$$

$$Q_i \sqcap \neg \exists f_p.=_0 \sqsubseteq \exists r.Q_k \sqcap \forall (r; f_p), f_p.+1 \sqcap \forall f_{\bar{p}}, (r; f_{\bar{p}}).=$$

(4) Haltezustand wird nie erreicht:

$$\top \sqsubseteq \neg Q_\ell$$

Die Reduktion

Lemma 5.36

M hält auf $(0, 0)$ **gdw.** A unerfüllbar bzgl. \mathcal{T}_M .

Beweis. „ \Leftarrow “ per Kontraposition:

Angenommen, M halte nicht auf $(0, 0)$; sei die Berechnung

$$(p_0, m_0, n_0), (p_1, m_1, n_1), \dots$$

Definiere Interpretation \mathcal{I} wie folgt:

$$\begin{array}{ll} \Delta^{\mathcal{I}} = \mathbb{N} & f_1^{\mathcal{I}}(i) = m_i \\ Q_i^{\mathcal{I}} = \{j \mid p_j = q_i\} & f_2^{\mathcal{I}}(i) = n_i \\ r^{\mathcal{I}} = \{(j, j+1) \mid j \geq 0\} & A^{\mathcal{I}} = \{0\} \end{array}$$

Man prüft leicht: \mathcal{I} erfüllt alle Konzeptinklusionen (1)–(4) in \mathcal{T} .
Insbesondere $Q_\ell^{\mathcal{I}} = \emptyset$ (Berechnung ist ∞ ; q_ℓ hat keine Folgezustände)

„ \Rightarrow “

T 5.16

Andere konkrete Bereiche

Man kann zeigen, dass „=“ für die Reduktion **nicht gebraucht** wird.

Es führen also schon **sehr schwache arithmetische konkrete Bereiche** zu Unentscheidbarkeit.

Auch **Wörter und Konkatenation** führen schnell zu Unentscheidbarkeit.

Entscheidbarkeit kann man aber erreichen, indem man

- nur Vergleichsoperatoren zulässt (z. B. \mathbb{N} mit $=$, $>$, $<$, \geq , \leq);
- oder keine Verkettung von Rollen- und Featurenamen erlaubt.

Literatur für dieses Kapitel (Basis)



Franz Baader, Ian Horrocks, Carsten Lutz, Uli Sattler.

An Introduction to Description Logic.

Cambridge University Press, 2017.

Kapitel 5: Complexity

In SUUB verfügbar: <https://tinyurl.com/suub-intro-dl-ebook>

<https://tinyurl.com/suub-intro-dl>

Literatur für dieses Kapitel (weiterführend 1)



Vaughan R. Pratt.

A Practical Decision Method for Propositional Dynamic Logic:
Preliminary Report.

In STOC 1978, S. 326–337. <http://doi.acm.org/10.1145/800133.804362>

Erstes Auftreten von Typelimination, allerdings für eine andere Logik
(die jedoch mit ALC verwandt ist)



Larry J. Stockmeyer, Ashok K. Chandra.

Provably Difficult Combinatorial Games.

SIAM J. Comput. 8(2):151–174, 1979. <http://dx.doi.org/10.1137/0208013>

Unser Spiel₁ und Thm. 5.11 sind dort G_5 und Thm. 3.1 (S. 159f.).



Thomas J. Schaefer.

On the Complexity of Some Two-Person Perfect-Information Games.

J. Comput. Syst. Sci. 16(2):185–225, 1978.

[https://doi.org/10.1016/0022-0000\(78\)90045-4](https://doi.org/10.1016/0022-0000(78)90045-4)

Unser Spiel₂ und Thm. 5.25 sind dort $G_\omega(\text{CNF})$ und Lem. 2.3 (S. 192f.).

Literatur für dieses Kapitel (weiterführend 2)



Erich Grädel.

Why are Modal Logics So Robustly Decidable?

Current Trends in Theoretical Computer Science 393–408, 2001.

<http://www.logic.rwth-aachen.de/pub/graedel/Gr-trends01.ps>

Sehr verständlich geschrieben; gibt einen unterhaltsamen Einblick in Modallogik und relevante Fragmente der Prädikatenlogik und beleuchtet Gründe für deren Entscheidbarkeit.



Marvin L. Minsky.

Computation: Finite and Infinite Machines.

Prentice-Hall, 1967.

Dort wird gezeigt, dass das Halteproblem für 2RM unentscheidbar ist.

Literatur für dieses Kapitel (weiterführend 3)



Carsten Lutz.

Description Logics with Concrete Domains – A Survey.

Advances in Modal Logic Vol. 4: 265-296. King's College Publ., 2003.

<http://www.informatik.uni-bremen.de/tdki/research/papers/2003/Lutz-AiML4.ps.gz>

Umfassende Überblicksarbeit über DLs mit konkreten Bereichen.



Franz Baader, Sebastian Brandt, Carsten Lutz.

Pushing the \mathcal{EL} Envelope.

IJCAI 2005: 364–369.

<http://ijcai.org/Proceedings/05/Papers/0372.pdf>

Untersucht systematisch Erweiterungen von \mathcal{EL} (Kapitel 6). Die Erweiterung \mathcal{EL}^{++} enthält eine abgeschwächte Form von konkreten Bereichen und ist immer noch in Polyzeit.

Technischer Report mit Beweisdetails: <http://lat.inf.tu-dresden.de/research/reports/2005/BaaderBrandtLutz-LTCS-05-01.ps.gz>