

## Analysis III für Studierende der Ingenieurwissenschaften Blatt 4, Hausaufgaben

**Aufgabe 1:** Gegeben sei  $g(x, y) := x^4 + y^4 + 8xy = 0$ .

- a) Zeigen Sie mit Hilfe des Satzes über implizite Funktionen, dass  $g(x, y)$  in der Nähe von  $(x_0, y_0)^T := (2, -2)^T$  nach  $y$  aufgelöst werden kann. Das heißt, dass es eine Funktion  $f(x)$  mit  $f(2) = -2$  gibt, so dass in geeigneten Umgebungen von  $x_0$  bzw.  $y_0$  folgende Äquivalenz gilt

$$g(x, y) = 0 \iff y = f(x).$$

- b) Berechnen Sie das Taylorpolynom zweiten Grades der Funktion  $f$  aus Teil a) zum Entwicklungspunkt  $x_0 = 2$ . (*Hinweis: implizite Differentiation*)
- c) Sei  $T_2$  das Polynom aus Teil b). Berechnen Sie  $T_2(2.1)$  und  $g(2.1, T_2(2.1))$ . Alternativ: Skizzieren Sie  $T_1, T_2$  und  $f$ . Letzteres kann man in Matlab wie folgt erreichen:

Nach geeigneter Definition von  $x$  und  $y$

```
z= x.^4 +y.^4 +8*x.*y ;  
contour(x,y,z,[0 0])
```

**Aufgabe 2:** (Etwas anspruchsvoller!) Das folgende nichtlineare Gleichungssystem taucht im Zusammenhang mit der Diskretisierung einer exothermen Reaktion auf:

$$2u_1 - u_2 = \lambda \cosh(u_1)$$

$$2u_2 - u_1 = \lambda \cosh(u_2)$$

wobei  $u_1, u_2, \lambda \in \mathbb{R}$  gelte.

Man ist besonders an maximalen  $\lambda$ -Werten und sogenannten Umkehr- bzw. Verzweigungspunkten (s. unten) interessiert.

Offensichtlich wird das System durch  $(\lambda_0, (u_1)_0, (u_2)_0) = (0, 0, 0)$  gelöst.

- a) Zeigen Sie, dass es eine Umgebung  $(-\epsilon, \epsilon)$  von  $\lambda_0 = 0$  gibt, so dass das Gleichungssystem für alle  $\lambda \in (-\epsilon, \epsilon)$  eine in einer Umgebung von  $(0, 0)^T \in \mathbb{R}^2$  eindeutige, von  $\lambda$  abhängige Lösung  $(u_1(\lambda), u_2(\lambda))^T$  mit  $(u_1(0), u_2(0))^T = (0, 0)^T$  besitzt, die stetig nach  $\lambda$  differenzierbar ist. (Zeigen Sie also die Auflösbarkeit nach  $\mathbf{u} = (u_1, u_2)$  nach dem Satz über implizite Funktionen)

- b) Zeigen Sie, dass der lokale Lösungsast aus a) sich auch durch  $u_1$  oder  $u_2$  parametrisieren lässt. (Auflösbarkeit nach zwei beliebigen Variablen)
- c) Berechnen Sie eine Approximation von  $(u_1(\lambda), u_2(\lambda))^T$  für kleine  $|\lambda|$ -Werte, indem Sie durch Differenzieren der Gleichungen

$$2u_1(\lambda) - u_2(\lambda) = \lambda \cosh(u_1(\lambda))$$

$$2u_2(\lambda) - u_1(\lambda) = \lambda \cosh(u_2(\lambda))$$

die Ableitungen  $(u_1(\lambda))', (u_2(\lambda))'$  bei  $\lambda = 0$  berechnen und die Taylorpolynome ersten Grades für  $u_1(\lambda)$  und  $u_2(\lambda)$  aufstellen.

- d) Motiviert durch Teil c) und die Symmetrien im Gleichungssystem liegt die Vermutung nahe, dass für den betrachteten Lösungszweig  $u_1(\lambda) = u_2(\lambda)$  gilt. Überzeugen Sie sich davon, dass im Fall  $u_1 = u_2$  das System auf die Gleichung

$$g(\lambda, u) := u - \lambda \cosh(u) = 0$$

reduziert werden kann. Diese kann eindeutig nach  $\lambda$  aufgelöst werden und liefert

$$\lambda(u) = \frac{u}{\cosh(u)}.$$

Zeigen Sie, dass  $(\lambda(u), u, u)^T$  in der Nähe von Null tatsächlich ein Lösungsast des nichtlinearen Gleichungssystems ist, und dass dieser Ast mit dem in Teil a) nach  $\lambda$  parametrisierten Ast (nahe Null) übereinstimmen muss.

- e) Berechnen Sie Näherungen für die  $\lambda$ -Umkehrpunkte. In jedem dieser Punkte hat die durch  $g(\lambda, u) = 0$  gegebene Kurve eine vertikale Tangente, sofern man wie üblich das Koordinatensystem so wählt, dass die erste Variable horizontal und die zweite vertikal abgetragen wird. Stellen Sie die Bestimmungsgleichung für die entsprechenden  $u$ -Werte auf, und benutzen Sie z.B. ein Fixpunktverfahren mit Startwert  $u = 1$ .