

# Korrelation

## bei Messunsicherheitsanalysen

---

Wolfgang Schmid  
EURAMET e.V.

277. PTB-Seminar:  
Berechnung der Messunsicherheit - Empfehlungen für die Praxis

Berlin, 11. und 12. März 2014

## Gliederung

---

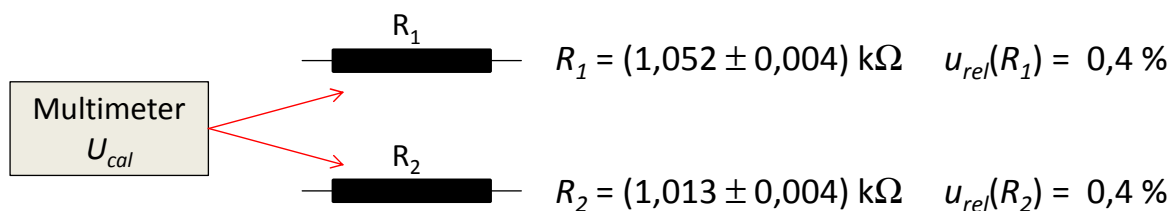
- 1) Einleitung
- 2) Ein wenig Theorie:
  - Was sind Korrelationen im Sinne des GUM?
  - Wie beeinflussen Korrelationen die Messunsicherheit?
- 3) Wie kann man Korrelationen in der Messunsicherheits-Analyse berücksichtigen?
- 4) Beispiele
- 5) Zusammenfassung

# Gliederung

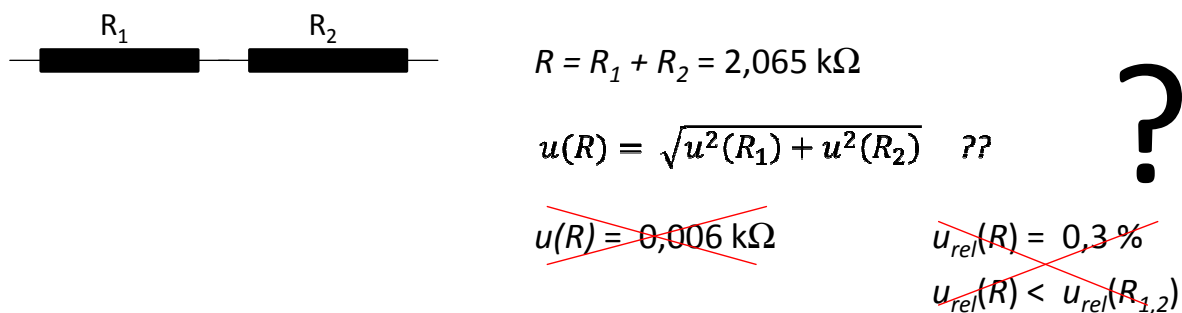
- 1) Einleitung
- 2) Ein wenig Theorie
- 3) Wie kann man Korrelationen in der Messunsicherheits-Analyse berücksichtigen?
- 4) Beispiele
- 5) Zusammenfassung

## Ein einfaches Beispiel

- 1) Messung von elektrischen Widerständen mit dem gleichen Multimeter:



- 2) Reihenschaltung der beiden Widerstände:



# Korrelierte Eingangsgrößen

## GUM 5.2. Korrelierte Eingangsgrößen

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^N \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i)$$

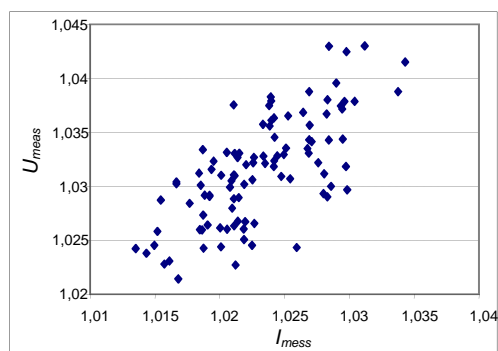
ist nur gültig, wenn die Eingangsgrößen  $X_i$  unabhängig voneinander oder unkorreliert sind ...

Sind einige  $X_i$  signifikant korreliert, so müssen die Korrelationen berücksichtigt werden.

# Was sind Ursachen für Korrelation?

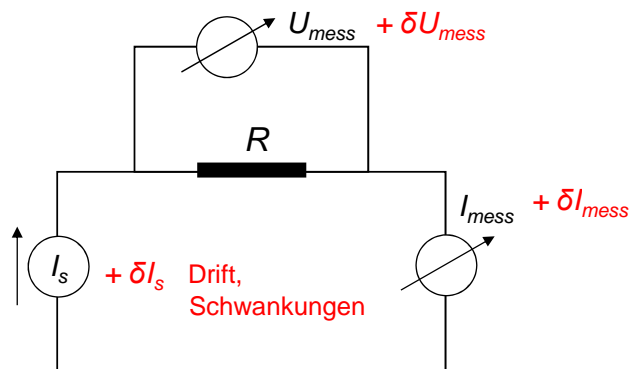
## Typische Ursachen für die Korrelation von Eingangsgrößen:

- Verwendung desselben Normals oder Messgeräts
- Verwendung mehrerer Normale, die in derselben Vorrichtung kalibriert wurden (z.B. gestückelte Masse-Normale bei der Kalibrierung einer Waage)
- Verwendung des gleichen Referenzwertes
- Eine Eingangsgröße hängt direkt von einer weiteren ab (z.B. Luftdruck von Umgebungstemperatur)
- Zwei oder mehr Eingangsgrößen sind von demselben Effekt beeinflusst (z.B. Stromstärke und Spannung in einem Messkreis von Schwankungen der Stromquelle)
- ...



# Beispiele für Korrelation

## Beispiel: Messen eines elektrischen Widerstands



Wenn die Stromquelle nicht völlig stabil ist, stehen die bei der Spannungs- und Strommessung beobachteten Schwankungen wenigstens teilweise in Beziehung, d.h. sie sind korreliert.

# Beispiele für Korrelation

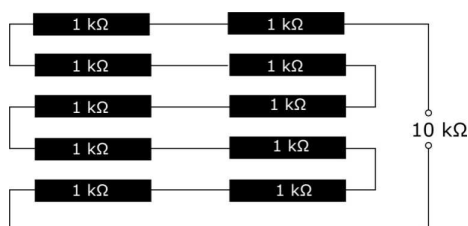
## Beispiel: Bestimmung des Gesamtkohleverbrauchs



Foto: Modelleisenbahn Hamburg e.V. (MEHEV)

Wenn die Gesamtmenge des (Kohle-) Verbrauchs einer Feuerungsanlage aus Einzelmessungen mit stets **derselben Waage** bestimmt wird, sind die Einzelmessungen voneinander abhängig.

## Beispiel: Widerstandsreihenschaltung



vgl. GUM , 5.2.2, Anmerkung 1

Wird eine Widerstandsreihenschaltung durch gleiche Einzelwiderstände realisiert, die alle mit **demselben Referenzwiderstand** kalibriert wurden, so wirkt sich die Unsicherheit des Referenzwiderstands auf alle Einzelwiderstände und somit auch auf den Gesamtwiderstand aus.

## 1) Einleitung

## 2) Ein wenig Theorie:

- Was sind Korrelationen im Sinne des GUM?
- Wie beeinflussen Korrelationen die Messunsicherheit?

## 3) Wie kann man Korrelationen in der Messunsicherheits-Analyse berücksichtigen?

## 4) Beispiele

## 5) Zusammenfassung

# Was fordert der GUM?

## **GUM 5.2.2** Kombinierte Varianz im Falle von korrelierten Eingangsgrößen

$$u_c^2(y) = \underbrace{\sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j} u(x_i, x_j)}_{\text{unkorrelierter Fall}} = \underbrace{\sum_{i=1}^N \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i)}_{\text{unkorrelierter Fall}} + \underbrace{2 \sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j=i+1}^N \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j} u(x_i, x_j)}_{\text{Mischterme mit Kovarianzen}} \quad (\text{GUM, Gl.13})$$

### Wobei:

$u_c(y)$  kombinierte Standardunsicherheit

$x_i ; x_j$  Schätzwerte der Größen  $X_i$  und  $X_j$   
(z.B. der Mittelwert aus wiederholten Messungen oder Literaturwerte)

$u(x_i)$  Standardunsicherheit von  $X_i$

$u(x_i, x_j)$  Kovarianz der Größen  $X_i$  und  $X_j$

$Y = f(X_i)$  mathematisches Modell

# Kovarianz

Die Kovarianz für die Größen  $X_i$  und  $X_j$  berechnet sich gemäß:

$$u(x_i, x_j) = \frac{1}{n(n-1)} \sum_{k=1}^n (x_{i,k} - \bar{x}_i)(x_{j,k} - \bar{x}_j) \quad (\text{abzuleiten aus GUM, Gl. 17})$$

mit den  $n$  einzelnen Messwerten  $x_{i,k}$  und  $x_{j,k}$  der Größen  $X_i$  und  $X_j$

Bei unabhängigen Zufallsgrößen haben Kovarianzen für  $i \neq j$  Werte gleich oder nahe Null.

# Korrelationskoeffizient

Der Grad der Korrelation von  $x_i$  und  $x_j$  wird durch den Korrelationskoeffizienten charakterisiert:

$$r(x_i, x_j) = r(x_j, x_i) = \frac{u(x_i, x_j)}{u(x_i)u(x_j)} \quad \text{wobei } -1 \leq r(x_i, x_j) \leq +1$$

Eingesetzt in GUM, Gl. 13 resultiert:

$$u_c^2(y) = \underbrace{\sum_{i=1}^N c_i^2 u^2(x_i)}_{\text{Unkorrelierter Fall}} + 2 \underbrace{\sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j=i+1}^N c_i c_j u(x_i) u(x_j) r(x_i, x_j)}_{\text{Mischterme mit Kovarianzen}} \quad (\text{GUM, Gl.16})$$

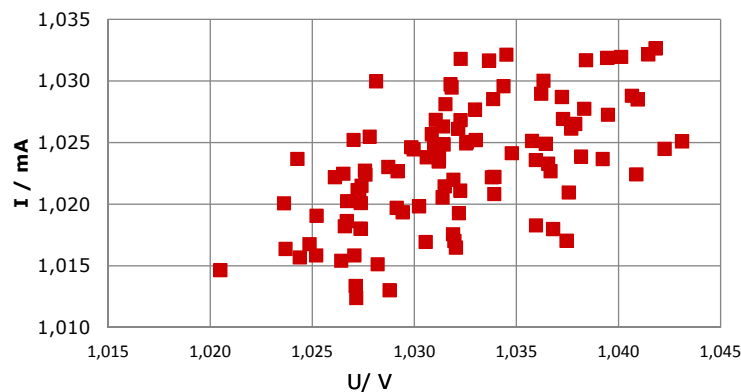
$$c_{i,j} = \frac{\partial f}{\partial x_{i,j}} \quad \text{Empfindlichkeitskoeffizienten}$$

# Korrelationskoeffizient

Wie bestimmt man  $r(x_i, x_j)$  ?

Der Korrelationskoeffizient wird aus den 2 Messreihen der Größen  $X_i$  und  $X_j$  errechnet,

z.B. mit der Excel-Funktion KORREL(Messreihe 1; Messreihe2)



Beispiel:

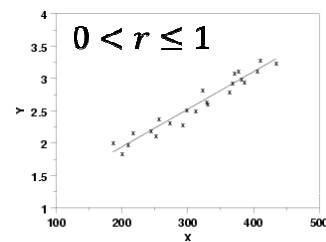
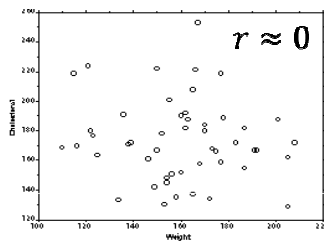
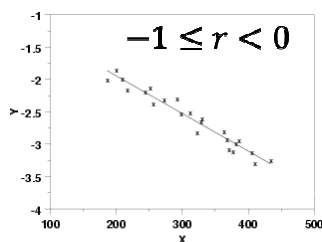
$$X_i = U$$

$$X_j = I$$

$$\Rightarrow r(U, I) = 0,58$$

## Wie beeinflusst Korrelation $u_c(y)$ ?

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^N c_i^2 u^2(x_i) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j=i+1}^N c_i c_j u(x_i) u(x_j) r(x_i, x_j)$$



Korrelation von  $X_i$  und  $X_j$  kann die Messunsicherheit (a) vergrößern / (b) erniedrigen, wenn die zufälligen Messabweichungen der Größen  $X_i$  und  $X_j$  ...

(a) ... die Messgröße in die selbe Richtung beeinflussen,

(b) ... sich (zumindest teilweise) gegenseitig kompensieren,

abhängig von den Vorzeichen von  $r$ ,  $c_i$ ,  $c_j$

# Gliederung

---

- 1) Einleitung
- 2) Ein wenig Theorie:
- 3) Wie kann man Korrelationen in der Messunsicherheits-Analyse berücksichtigen?
  - a) GUM-Verfahren
  - b) Monte-Carlo Simulation (MCS)
  - c) Auflösung von Korrelationen
- 4) Beispiele
- 5) Zusammenfassung

## Berücksichtigung von Korrelationen

---

### a) GUM Verfahren:

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^N c_i^2 u^2(x_i) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j=i+1}^N c_i c_j u(x_i) u(x_j) r(x_i, x_j)$$

Erfordert Kenntnis des Korrelations-Koeffizienten  $r(x_i, x_j)$

a) Abschätzung aus statistischen Daten / Wiederholungsmessungen von  $(x_i, x_j)$

z.B. mit Excel-Funktion KORREL (Messreihe 1 ; Messreihe 2)

b) Abschätzung aus anderen vorhandenen Information (falls vorhanden)

z. B. aus den Wahrscheinlichkeitsverteilungen von  $X_i$  und  $X_j$

$$u(x_i, x_j) = E[(X_i - E(X_i))(X_j - E(X_j))] \quad r(x_i, x_j) = \frac{u(x_i, x_j)}{u(x_i)u(x_j)}$$

$E(X_i)$  Erwartungswert der Zufallsvariable  $X_i$



# Berücksichtigung von Korrelationen

---

## **b) Monte-Carlo Simulation (MCS):**

Gemäß GUM Supplement 1

- Simulation von korrelierten Eingangsdaten (Ursache für Korrelation muss verstanden sein)
- Direkte Bestimmung der kombinierten Standard-Messunsicherheit und von Vertrauensintervallen
- Korrelationskoeffizient kann berechnet werden (ist aber nicht erforderlich)

## **c) Auflösung der Korrelation:**

- Durch geschickte Wahl des mathematischen Modells
- Sollte bevorzugte Methode sein, wann immer möglich

# Gliederung

---

- 1) Einleitung
- 2) Ein wenig Theorie
- 3) Wie kann man Korrelationen in der Messunsicherheits-Analyse berücksichtigen?
- 4) Beispiele:
  - Wiederholte Wägungen: **GUM**
  - Fläche eines Rechtecks: **GUM & MSC**
  - Messung eines elektrischen Widerstands: **GUM & Auflösung**
- 5) Zusammenfassung

# Beispiel 1: Wiederholte Wägungen



Foto: Modelleisenbahn Hamburg e.V. (MEHEV)

Wenn die Gesamtmenge des (Kohle-) Verbrauchs einer Feuerungsanlage aus Einzelmessungen mit stets **derselben Waage** bestimmt wird, sind die Einzelmessungen miteinander korreliert.

Masse der Kohle je LKW: 25,0 t,  
geeichte Fahrzeugwaage (Eichfehlergrenze:  $\pm 1 \%$ ),  
Anzahl der Wägungen im Jahr: 5000.

Da ein **geeichtes** Messgerät benutzt wird, ist von einer **rechteckigen** Wahrscheinlichkeitsverteilung auszugehen, d.h.  $u(x) = a / \sqrt{3}$  mit  $a$  als halber absoluten Spanne.

# Beispiel 1: Wiederholte Wägungen

Daraus ergibt sich:

Masse der Kohle je Fahrzeug: 25,0 t / Anzahl der Wägungen pro Jahr: 5000  
⇒ Gesamtmasse: 125000 t

Eichfehlergrenze je Wägung:  $\pm 0,250$  t ( $\pm 1\%$ )

Standardunsicherheit der Einzelwägung  $u(m_i)$ : 0,144 t (0,577 %)

berechnete kombinierte Standardunsicherheit  $u_c(m_{ges})$  der Gesamtmasse  $m_{ges}$   
bei Berücksichtigung der Korrelation: 721,7 t (0,577 %)

ohne Berücksichtigung der Korrelation: 10,2 t (0,008 %)

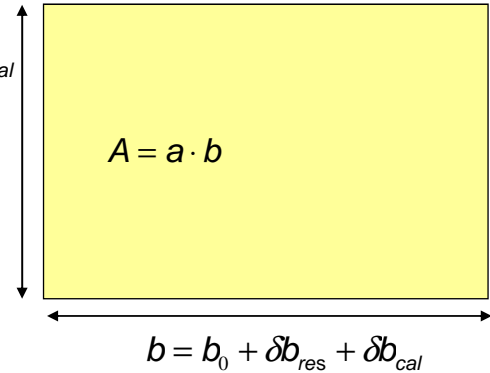
mit Korrelation: 
$$u_c(y) = \left| \sum_{i=1}^N \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right) \cdot u(x_i) \right| = \left| \sum_{i=1}^N c_i \cdot u(x_i) \right| \quad \text{für } r = +1$$

ohne Korrelation: 
$$u_c(y) = \sqrt{\sum_{i=1}^N \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 \cdot u^2(x_i)} = \sqrt{\sum_{i=1}^N c_i^2 \cdot u^2(x_i)} \quad \text{für } r = 0$$

## Beispiel 2: Fläche eines Rechtecks

1. Bestimmung der Kantenlängen  $a$  und  $b$  mit einem kalibrierten Messschieber.
2. Bei der Messunsicherheit der Fläche werden lediglich die Kalibrierung des Messschiebers und seine Auflösung berücksichtigt.
3. Der Kalibrierwert des Messschiebers sei Null, seine Messunsicherheit  $u_{cal}$  sei im verwendeten Messbereich konstant.
4. Die Messwerte von  $a$  und  $b$  sind durch Zufallsgrößen auf Grund der Auflösung des Messschiebers  $\delta a_{res}$  und  $\delta b_{res}$  sowie seiner Kalibrierung  $\delta a_{cal}$  und  $\delta b_{cal}$  beeinflusst.
5.  $\delta a_{res}$  und  $\delta b_{res}$  sind unkorreliert.
6.  $\delta a_{cal}$  und  $\delta b_{cal}$  haben die gleiche Ursache und verursachen eine Korrelation von  $a$  und  $b$ . Es wird angenommen:  $\delta a_{cal} = \delta b_{cal}$

$$a = a_0 + \delta a_{res} + \delta a_{cal}$$



## Beispiel 2: Fläche eines Rechtecks

$$A = a \cdot b$$

Aus GUM Gl. (16) resultiert:

$$u_c(A) = \sqrt{(c_a \cdot u(a))^2 + (c_b \cdot u(b))^2 + 2 \cdot c_a \cdot c_b \cdot u(a) \cdot u(b) \cdot r(a;b)}$$

$$u(a) = \sqrt{u_{res}^2(a) + u_{cal}^2}$$

$$c_a = \frac{\partial A}{\partial a} = b$$

$$u(b) = \sqrt{u_{res}^2(b) + u_{cal}^2}$$

$$c_b = \frac{\partial A}{\partial b} = a$$

Der Korrelationskoeffizient kann berechnet werden (hier nicht gezeigt):

$$r(a;b) = \frac{u_{cal}^2}{u_{res}^2 + u_{cal}^2}$$

$$\text{wobei } u_{res}(a) = u_{res}(b) = u_{res}$$

## Beispiel 2: Fläche eines Rechtecks

### A) Mit GUM-Verfahren:

$$u_c(A) = \sqrt{(c_a \cdot u(a))^2 + (c_b \cdot u(b))^2 + 2 \cdot c_a \cdot c_b \cdot u(a) \cdot u(b) \cdot r(a; b)}$$

Parameter	GUM	Wert	$u_i$	$c_i$	$c_i u_i$
$a_0 = 31,2$	<b>Messung von a</b>		<b>0,06</b>	<b>38,9</b>	<b>2,25</b>
$b_0 = 38,9$	Messwert	31,2	0,03		
Auflösung 0,1	Kalibrierung	0	0,05		
$u_{res} = 0,03$	<b>Messung von b</b>		<b>0,06</b>	<b>31,2</b>	<b>1,80</b>
$u_{cal} = 0,05$	Messwert	38,9	0,03		
<b><math>r(a; b) = 0,750</math></b>	Kalibrierung	0	0,05		
	<b>Fläche</b>	<b>1213,7</b>		<b><math>u(A) = 3,79</math></b>	
	ohne Berücksichtigung der Korrelation			$u(A) = 2,88$	

$$r(a; b) = \frac{u_{cal}^2}{u_{res}^2 + u_{cal}^2}$$

## Beispiel 2: Fläche eines Rechtecks

### B) Mit Monte-Carlo Simulation:

Erzeugung von 10 000 Zufallsdaten für  $a$  und  $b$  :

$$a = a_0 + \delta a_{res} + \delta a_{cal} = a_0 + \delta a_{res} + \delta_{cal}$$

$$b = b_0 + \delta b_{res} + \delta b_{cal} = b_0 + \delta b_{res} + \delta_{cal}$$

↑ Normal-Verteilung mit  $s = u_{cal}$   
↑  
Rechteck-Verteilungen  $\pm$  Auflösung/2  
unabhängig für  $\delta a_{res}$  und  $\delta b_{res}$

Berechnung von 10 000 Werten für  $A = a b$

Bestimmung der Messunsicherheit  $u(A) = s(A) = \frac{1}{10000 - 1} \sum_{k=1}^{10000} (\bar{A} - A_k)^2$

# Beispiel 2: Fläche eines Rechtecks

Parameter
$a_0 = 31,2$
$b_0 = 38,9$
Auflösung $0,1$
$u_{res} = 0,03$
$u_{cal} = 0,05$
$r(a,b) = 0,750$

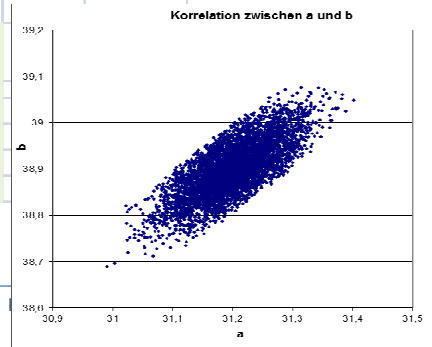
GUM	Wert	$u_i$	$C_i$	$C_i u_i$
<b>Messung von a</b>				
Messwert	31,2	0,03		
Kalibrierung	0	0,05		
<b>Messung von b</b>				
Messwert	38,9	0,03		
Kalibrierung	0	0,05		
<b>Fläche</b>	<b>1213,7</b>		$u(A) = 3,79$	
ohne Berücksichtigung der Korrelation				$u(A) = 2,88$

Monte-Carlo Simulation (MCS)				
	a	b	A	r(a,b)
	$a_0 + \delta a_{res} + \delta a_{cal}$	$b_0 + \delta b_{res} + \delta b_{cal}$	$a \cdot b$	korrel(...)
m(..)	31,20	38,90	1213,7	0,753
s(..)	0,06	0,06	3,80 = u(A)	
	a =	b =	a*b	
	$a_0 + u_{res}x_a + u_{cal}x_{cal}$	$b_0 + u_{res}x_b + u_{cal}x_{cal}$		
1	31,17782003	38,91591018	1213,31324	
2	31,28710986	39,02753467	1221,05876	
3	31,25706901	38,92886075	1216,80209	
4	31,14100254	38,83740746	1209,4358	

Generierung von Zufallsdaten

	$x_a$	$x_b$	$x_{cal}$
$\sim R[-0,5;0,5]$	$\sim R[-0,5;0,5]$	$\sim R[-0,5;0,5]$	$\sim N[0;1]$
m(..)	-0,0046	0,0048	-0,0066
s(..)	0,2926	0,2852	1,0050

10 000 simulierte Daten



# Beispiel 3: Messung eines elektrischen Widerstands

Messgröße:

$$R = \frac{U_{mess}}{I_{mess}}$$

## Theoretische Betrachtungen:

$$I_s = I_0 + \delta I_s$$

$$I_{mess} = I_0 + \delta I_s + \delta I_{mess}$$

$$U_{mess} = R \cdot (I_0 + \delta I_s) + \delta U_{mess}$$

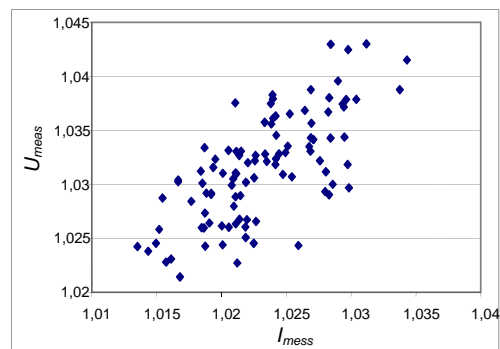
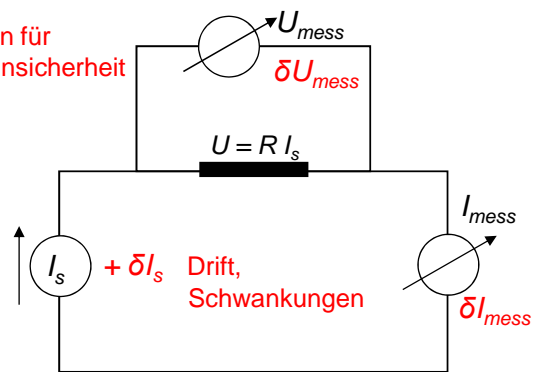
~~$+ \delta I_{cal} + \delta I_{res}$~~   
 ~~$+ \delta U_{cal} + \delta U_{res}$~~

$$I_{mess} = I_0 + \delta I_s + \delta I_{mess}$$

$$U_{mess} = R \cdot I_0 + R \cdot \delta I_s + \delta U_{mess}$$

↑ verursacht Korrelation  
von  $I_{mess}$  und  $U_{mess}$

Quellen für  
Messunsicherheit



## Beispiel 3:

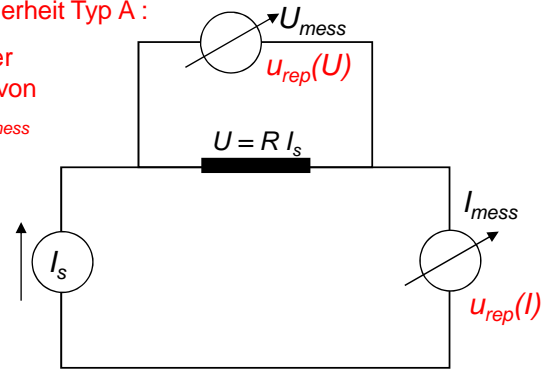
# Messung eines elektrischen Widerstands

Messgröße:

$$R = \frac{U_{\text{mess}}}{I_{\text{mess}}}$$

Messunsicherheit Typ A :

Streuung der  
Messwerte von  
 $U_{\text{mess}}$  und  $I_{\text{mess}}$



### Messung:

$$I_{\text{mess}} = I_0 \pm u_{\text{rep}}(I)$$

$$U_{\text{mess}} = U_0 \pm u_{\text{rep}}(U)$$

### Auswertung – Option 1: Korrektur der Korrelation

$$u(R) = \sqrt{(c_U \cdot u_{\text{rep}}(U))^2 + (c_I \cdot u_{\text{rep}}(I))^2 + 2 \cdot r(U; I) \cdot c_U \cdot u_{\text{rep}}(U) \cdot c_I \cdot u_{\text{rep}}(I)}$$

Empfindlichkeitskoeffizienten  $c_U = \frac{1}{I_0}$

$$c_I = -\frac{U_0}{I_0^2}$$

Korrelationskoeffizient  $r(U; I)$

Beachte:  $r(U; I) \cdot c_U \cdot c_I < 0$  !

## Beispiel 3:

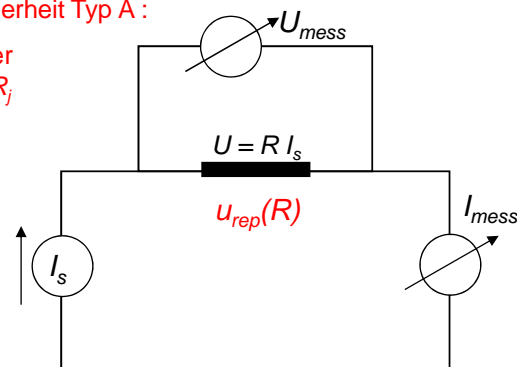
# Messung eines elektrischen Widerstands

Messgröße:

$$R = \frac{U_{\text{mess}}}{I_{\text{mess}}}$$

Messunsicherheit Typ A :

Streuung der  
Werte von  $R_j$



### Auswertung – Option 2:

### Auflösung der Korrelation

$$R_j = \frac{U_{\text{mess } j}}{I_{\text{mess } j}} \quad \text{für jedes Messwertepaar}$$

für  $I_{\text{mess}}$  und  $U_{\text{mess}}$

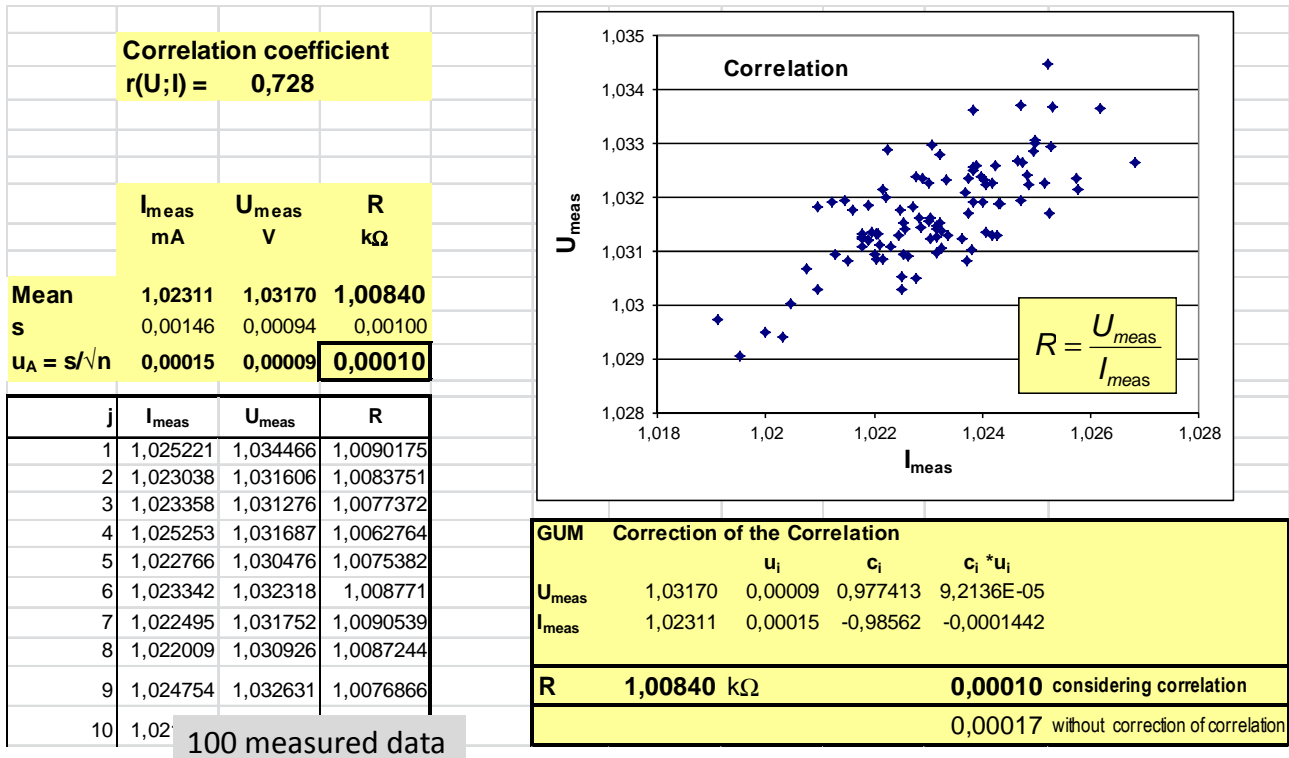
$$R = \bar{R} = \frac{1}{n} \cdot \sum_{j=1}^n R_j$$

$$u_{\text{rep}}(R) = \frac{s(R)}{\sqrt{n}} = \frac{1}{\sqrt{n}} \cdot \sqrt{\frac{1}{n-1} \cdot \sum_{j=1}^n (\bar{R} - R_j)^2}$$

Die Korrelation wird durch  
geschickte Wahl des  
Auswerteverfahrens vermieden

## Beispiel 3:

# Messung eines elektrischen Widerstands



## Gliederung

- 1) Einleitung
- 2) Ein wenig Theorie:
- 3) Wie kann man Korrelationen in der Messunsicherheits-Analyse berücksichtigen?
- 4) Beispiele
- 5) Zusammenfassung

# Was haben wir gelernt?

---

- Eingangsgrößen einer Messung können korreliert sein (genaugenommen ihre zufälligen Messabweichungen)
- Ursachen für Korrelation von Eingangsgrößen können vielfältig sein: gemeinsame Einflussgröße, Verwendung des gleichen Messgerätes, ...
- Korrelationen können die kombinierte Messunsicherheit sowohl vergrößern, als auch verringern.
- Manchmal können Korrelationen durch ein geeignetes mathematisches Modell vermieden (aufgelöst) werden.
- Aus gemessenen Wertepaaren der korrelierten Größen kann deren Korrelationskoeffizient berechnet werden.
- Liegt signifikante Korrelation von Eingangsgrößen vor, so muss die kombinierte Standardmessunsicherheit mit GUM Gl. (13) berechnet werden.
- Korrelation kann auch über Monte-Carlo Simulation (GUM-S1) berücksichtigt werden.

---

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit

Noch Fragen?

**Dr. Wolfgang Schmid**  
EURAMET e.V.  
Bundesallee 100  
D-38116 Braunschweig  
[wolfgang.schmid@euramet.org](mailto:wolfgang.schmid@euramet.org)